

R.E.M. s.r.l.
Via ferruccia, 16a
03010 - Patrica - FR



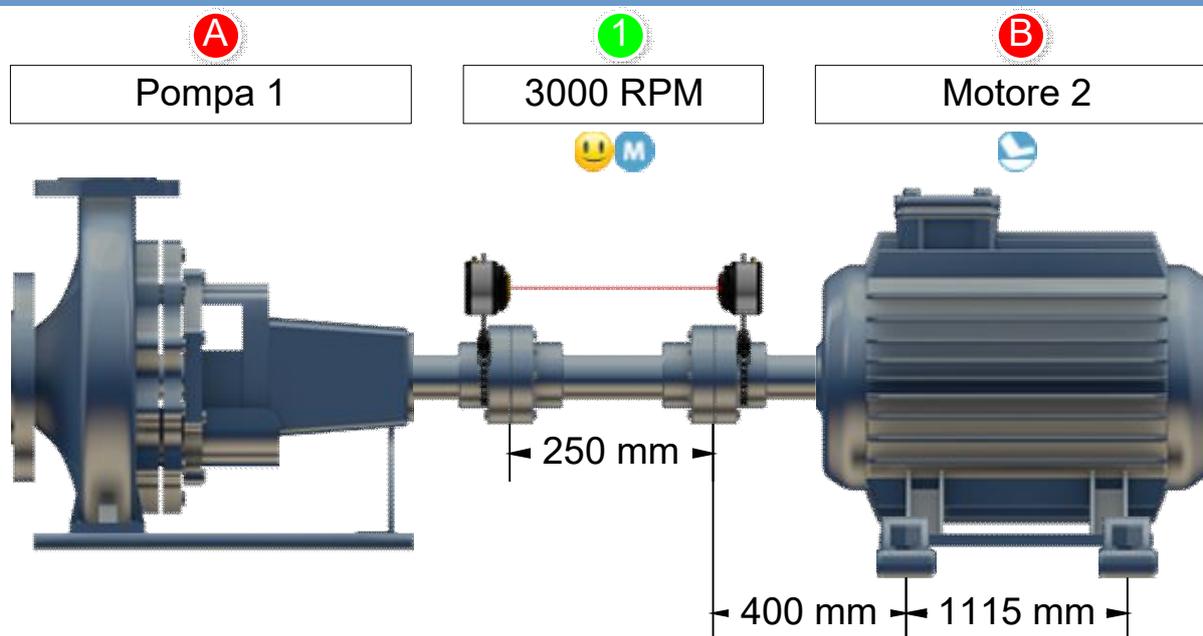
Informazioni file

Nome: Motore turbosoffiante G7
Nome utente: REM s.r.l.

Descrizione

Componente:	Tipo:	Nome:	Montaggio:
Macchina A:	Pompa	Pompa 1	Macchina statica
Giunto 1:	Giunto lungo		
Macchina B:	Motore	Motore 2	4 Piedi

Dimensioni (grafico)



Dimensioni

Giunto 1:

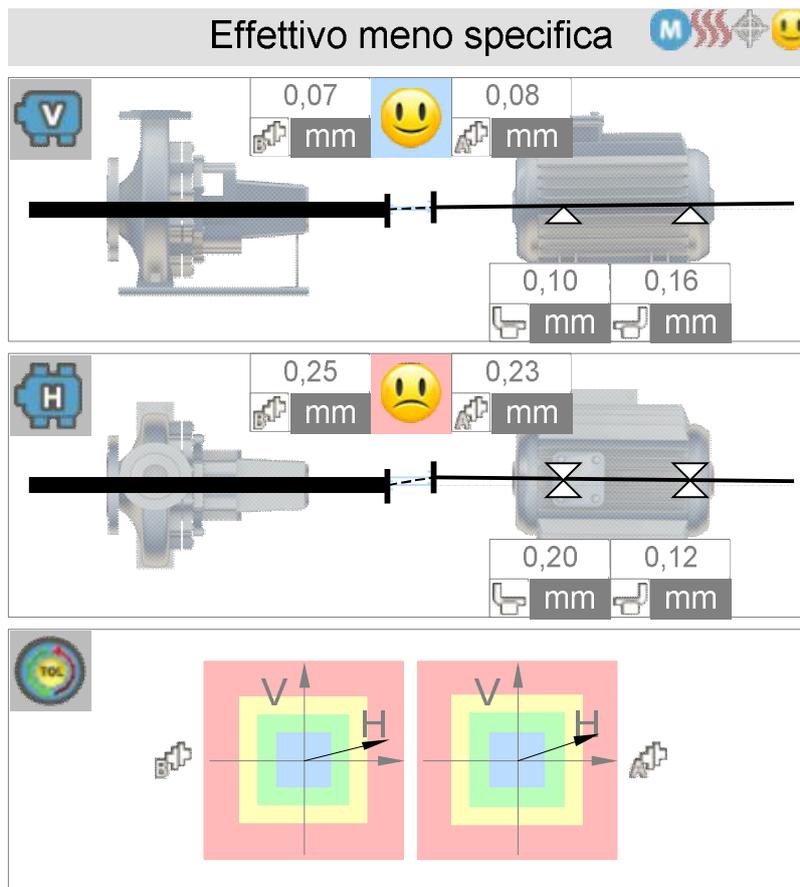
Lunghezza giunto	250 [mm]
Distanza alla macchina destra	400 [mm]
RPM	3000 [RPM]

Macchina A:

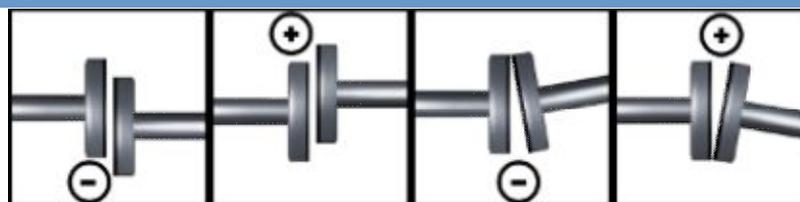
Macchina B:

Lunghezza	1115 [mm]
-----------	-----------

Risultato Grafico



Convenzione dei segni



Correzioni		
	<i>verticale</i>	<i>orizzontale Unità</i>
<i>Macchina A:</i>		
Macchina stazionaria		
<i>Macchina B:</i>		
Piede 1	-0,10	-0,20 [mm]
Piede 2	-0,16	-0,12 [mm]

Risultati Giunto		
	<i>verticale</i>	<i>orizzontale Unità</i>
<i>Giunto 1:</i>		
<i>Effettivo meno specifica</i>		
Spostamento B	0,07	0,25 [mm]
Spostamento A	0,08	0,23 [mm]
<i>Attuale</i>		
Spostamento B	0,07	0,25 [mm]
Spostamento A	0,08	0,23 [mm]

Misurazioni				
Tipo	verticale	orizzontale	SD Data / Ora	
Giunto 1:				
  intelliSWEEP		<i>Iniziale</i>	<i>0,005 mm 10/11/2021 10:21:25</i>	
Distanza sensore - riferimento giunto: 60 mm				
Spostamento B	0,09 mm	0,43 mm		
Spostamento A	0,10 mm	0,38 mm		
 Muovi		<i>Dopo movimento</i>	<i>--- 10/11/2021 10:24:39</i>	
Distanza sensore - riferimento giunto: 60 mm				
Spostamento B	0,09 mm	0,43 mm		
Spostamento A	0,10 mm	0,38 mm		
 Muovi		<i>Dopo movimento</i>	<i>--- 10/11/2021 10:25:35</i>	
Distanza sensore - riferimento giunto: 60 mm				
Spostamento B	0,08 mm	0,43 mm		
Spostamento A	0,10 mm	0,38 mm		
  intelliSWEEP		<i>Dopo movimento</i>	<i>0,002 mm 10/11/2021 10:26:16</i>	
Distanza sensore - riferimento giunto: 60 mm				
Spostamento B	0,07 mm	0,43 mm		
Spostamento A	0,09 mm	0,38 mm		
 Muovi		<i>Dopo movimento</i>	<i>--- 10/11/2021 10:39:48</i>	
Distanza sensore - riferimento giunto: 60 mm				
Spostamento B	0,05 mm	0,00 mm		
Spostamento A	0,06 mm	0,01 mm		
 Muovi		<i>Dopo movimento</i>	<i>--- 10/11/2021 10:41:33</i>	
Distanza sensore - riferimento giunto: 60 mm				
Spostamento B	0,04 mm	0,01 mm		
Spostamento A	0,04 mm	0,02 mm		
  intelliSWEEP		<i>Finale</i>	<i>0,001 mm 10/11/2021 10:42:22</i>	
Distanza sensore - riferimento giunto: 60 mm				
Spostamento B	0,05 mm	0,03 mm		
Spostamento A	0,06 mm	0,06 mm		

Piede Zoppo*Macchina A:*

Nessun piede zoppo disponibile!

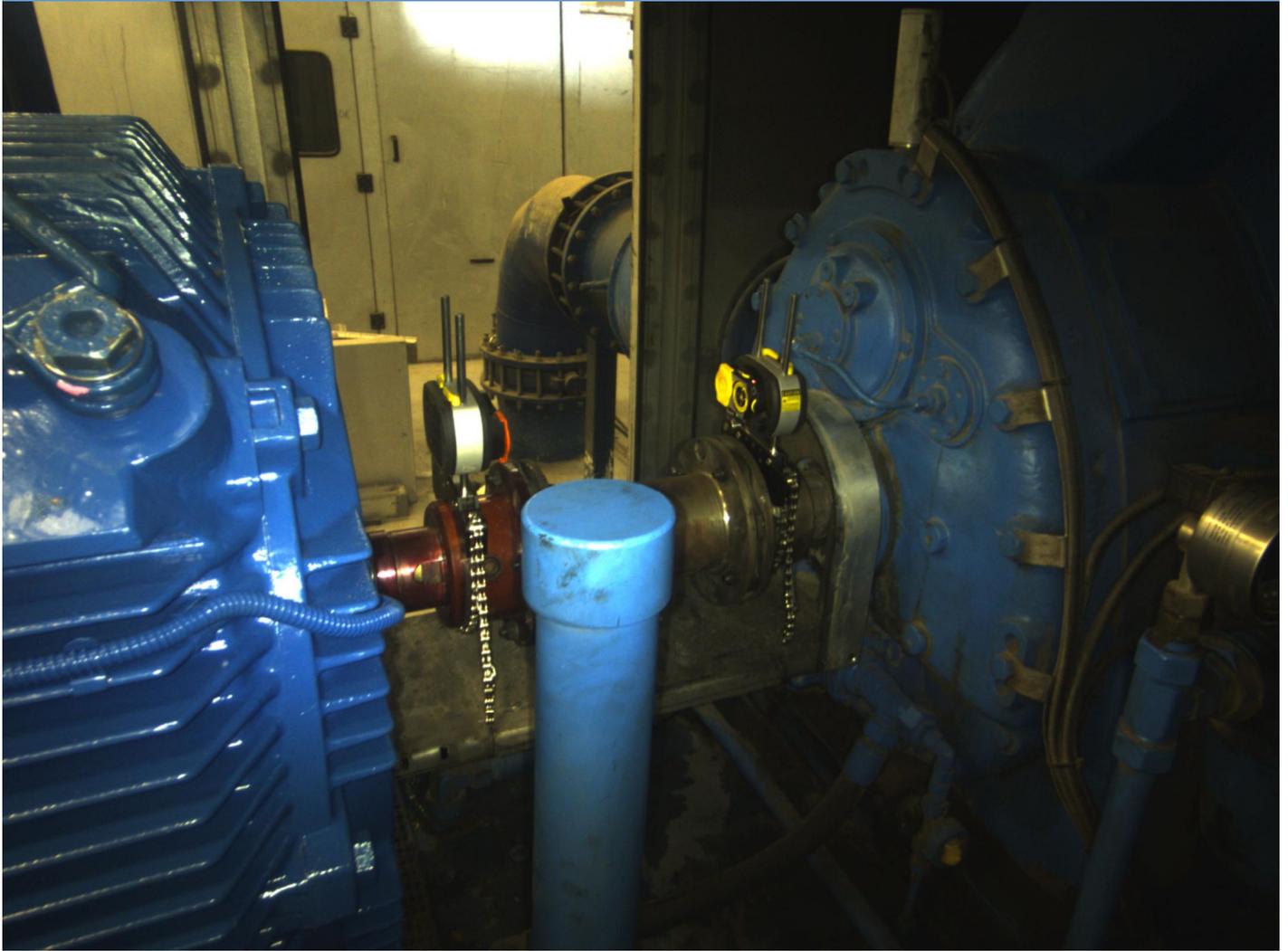
Macchina B:

Sinistra dietro	0,02 [mm]
Destra dietro	0,01 [mm]
Destra davanti	0,02 [mm]
Sinistra davanti	0,04 [mm]

Tolleranze

	<i>Mediocre</i>	<i>OK</i>	<i>Eccellente Unità</i>
<i>Giunto 1:</i>			
Visualizzazione: Tolleranze standard			
Spostamento B	0,21	0,15	0,09 [mm]
Spostamento A	0,21	0,15	0,09 [mm]

Immagine



Piede zoppo (grafico)

Macchina B:

