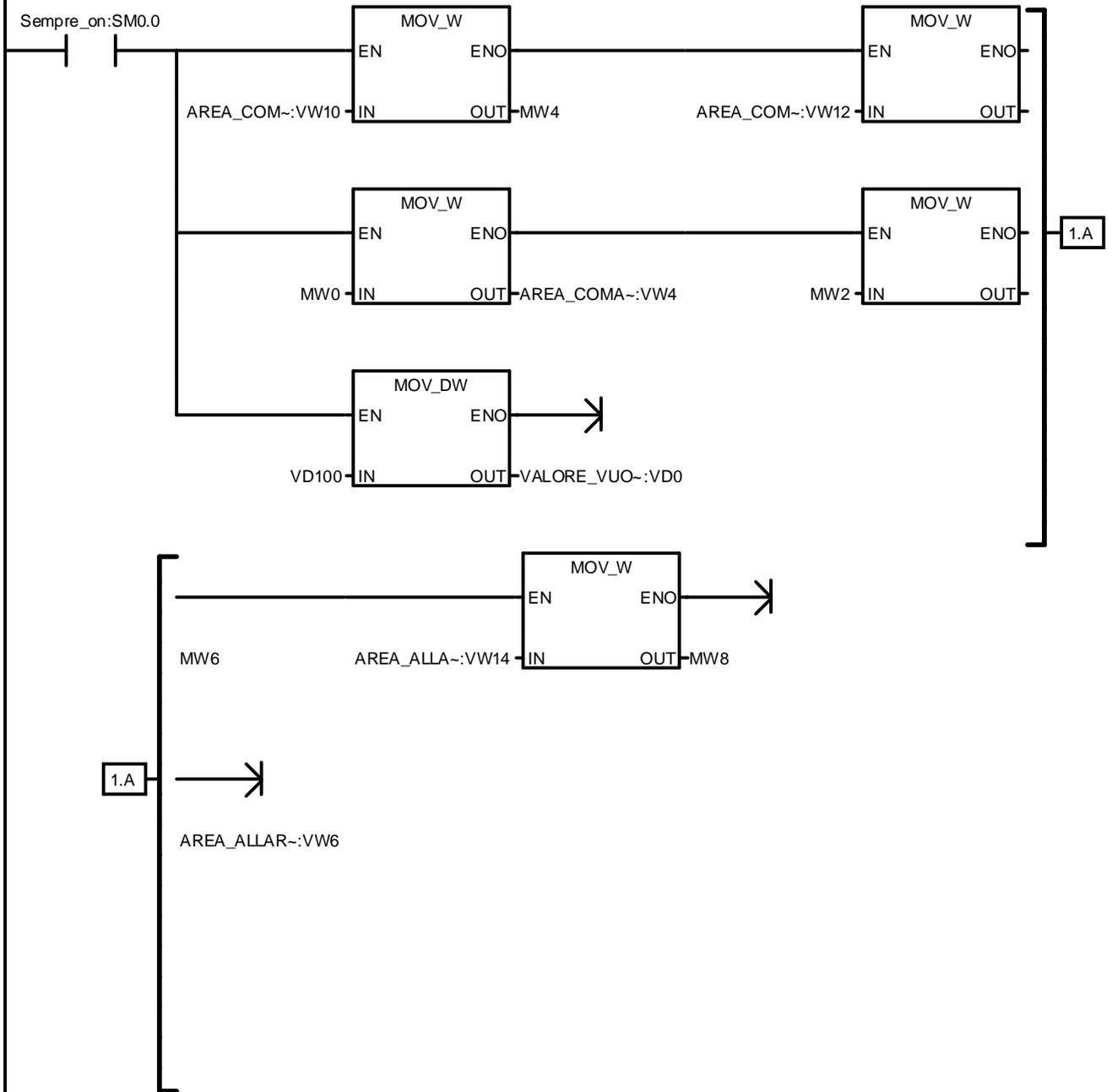


Blocco: MAIN  
Autore:  
Data di creazione: 26.04.2006 13:30:03  
Ultima modifica: 16.11.2006 11:53:53

Simbolo	Tipo variabile	Tipo di dati	Commento
	TEMP		

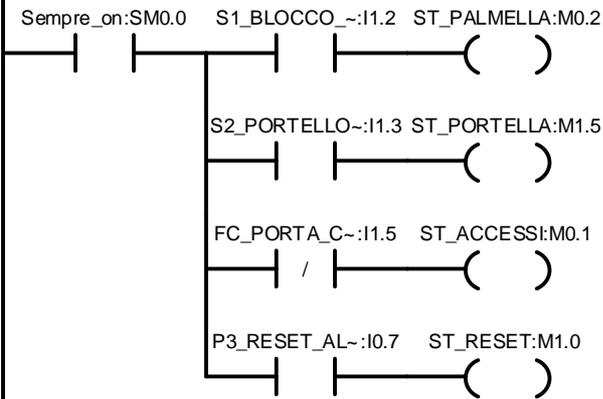
PROGRAMMA CAMERA LOCALE

Segmento 1 PASSAGGIO PARAMETRI TRA PLC



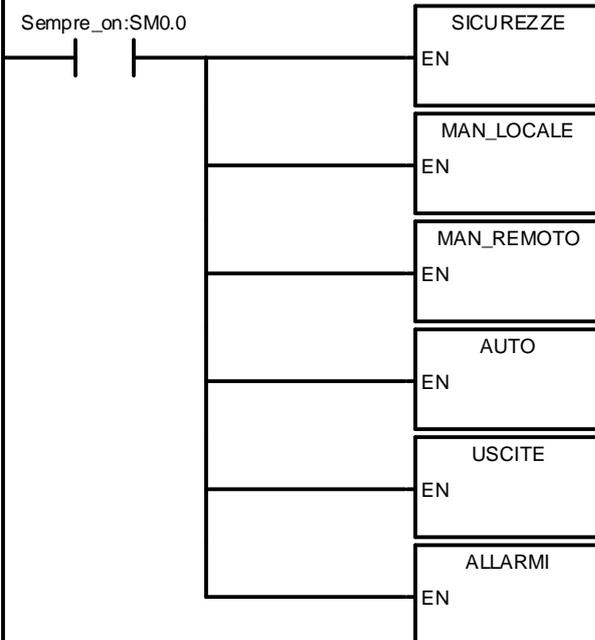
Simbolo	Indirizzo	Commento
AREA_ALLARMI	VW6	DA LOCALE A REMOTO
AREA_ALLARMI_1	VW14	DA REMOTO A LOCALE
AREA_COMANDI	VW4	DA LOCALE A REMOTO
AREA_COMANDI_1	VW10	DA REMOTO A LOCALE
AREA_COMANDI_2	VW12	DA REMOTO A LOCALE
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
VALORE_VUOTO	VD0	DA LOCALE A REMOTO

**Segmento 2** STATO FINECORSA A QUADRO REMOTO



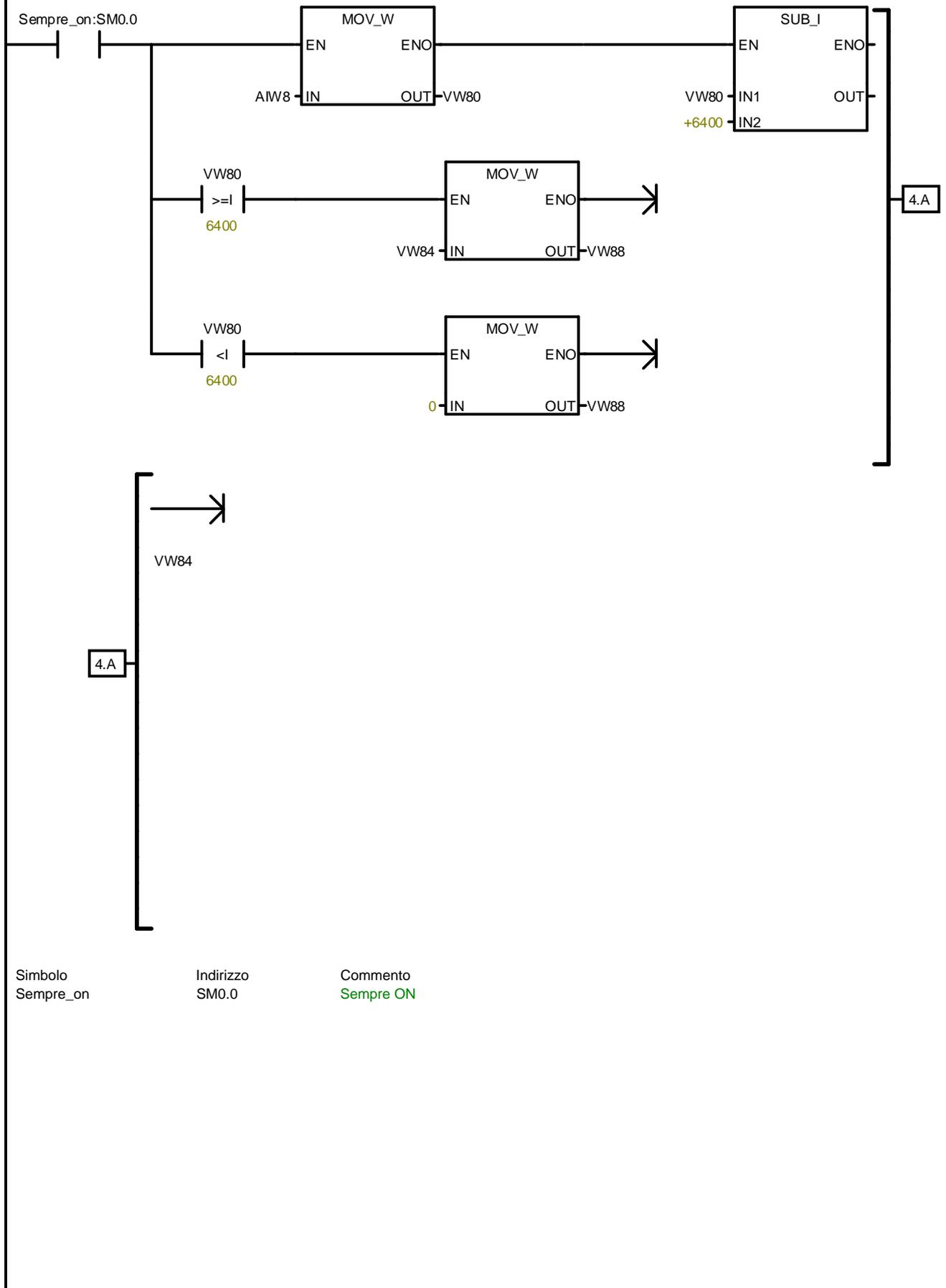
Simbolo	Indirizzo	Commento
FC_PORTA_CHIUSA	I1.5	
P3_RESET_ALLARMI	I0.7	P3 PULS. RESET ALLARMI
S1_BLOCCO_PALMELLA	I1.2	
S2_PORTELLO_CHIUSO	I1.3	
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
ST_ACCESSI	M0.1	A PLC REMOTO
ST_PALMELLA	M0.2	A PLC REMOTO
ST_PORTELLA	M1.5	A PLC REMOTO
ST_RESET	M1.0	A PLC REMOTO

**Segmento 3**



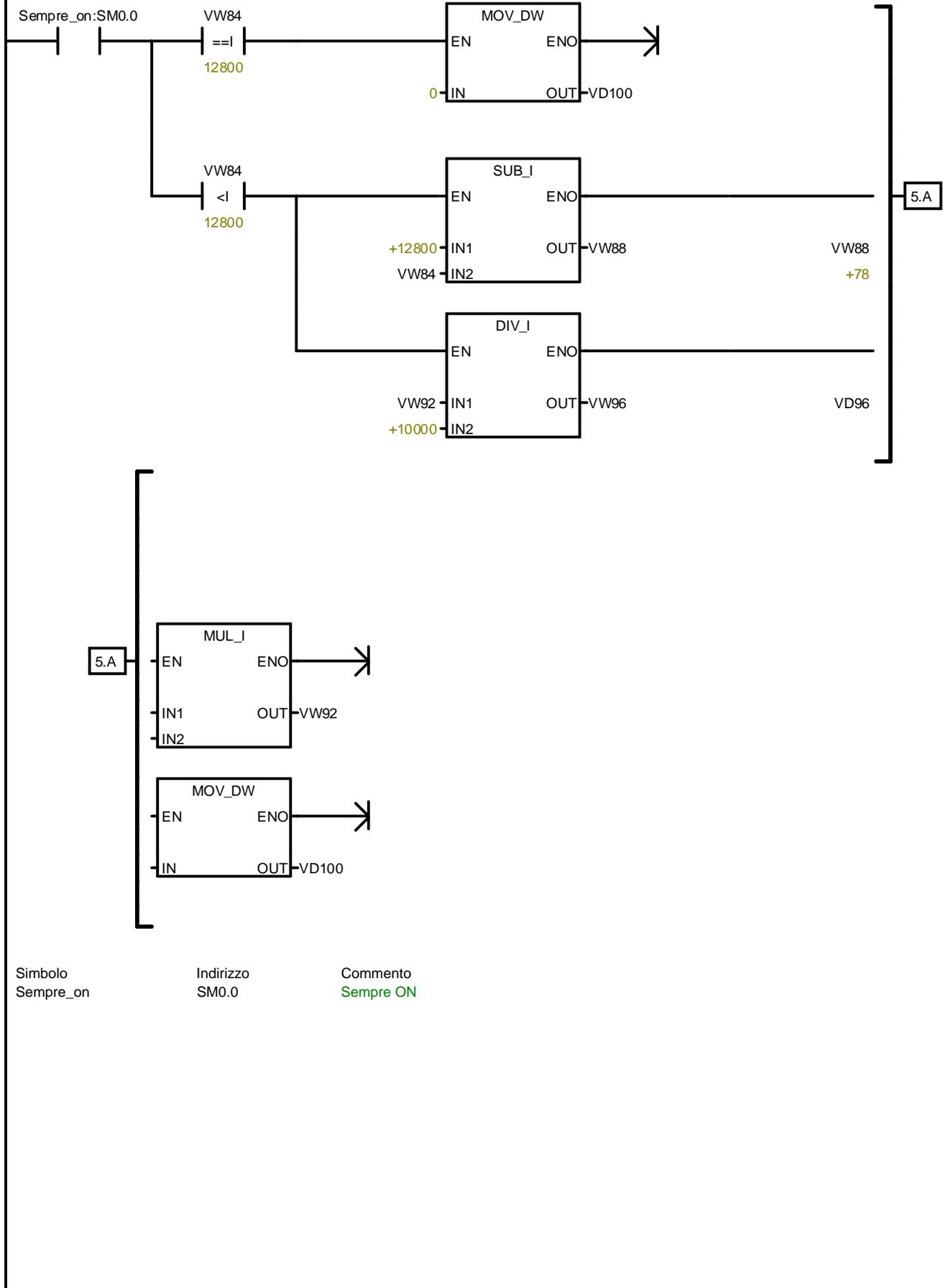
Simbolo	Indirizzo	Commento
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON

Segmento 4      SEGNALE VUOTO



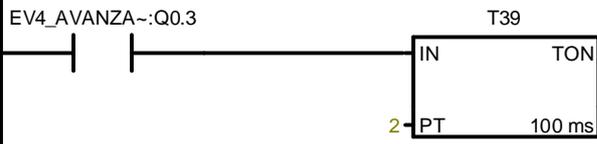
Simbolo	Indirizzo	Commento
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON

Segmento 5 LINEARIZZO SEGNALE



Simbolo	Indirizzo	Commento
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON

Segmento 6



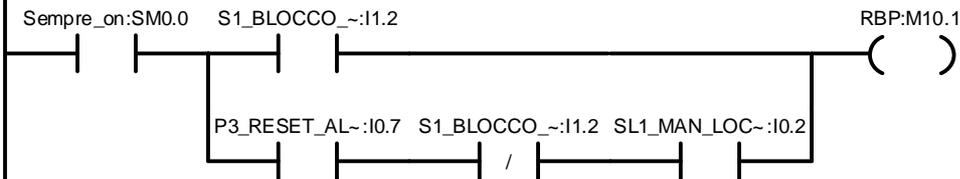
Simbolo	Indirizzo	Commento
EV4_AVANZAM_TAVOLA	Q0.3	R4

Blocco: SICUREZZE  
 Autore:  
 Data di creazione: 26.04.2006 13:30:03  
 Ultima modifica: 07.11.2006 14:20:21

Simbolo	Tipo variabile	Tipo di dati	Commento
EN	IN	BOOL	
	IN		
	IN_OUT		
	OUT		
	TEMP		

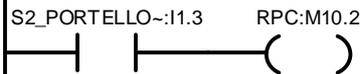
COMMENTI SUL SOTTOPROGRAMMA

**Segmento 1** RELE PALMELLA BLOCCATA



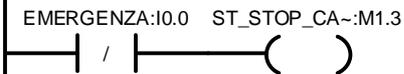
Simbolo	Indirizzo	Commento
P3_RESET_ALLARMI	I0.7	P3 PULS. RESET ALLARMI
RBP	M10.1	RELE BLOCCO PALMELLA
S1_BLOCCO_PALMELLA	I1.2	
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
SL1_MAN_LOCALE	I0.2	S1 SEL. MANUALE LOCALE

**Segmento 2** RELE PORTELLA CHIUSA



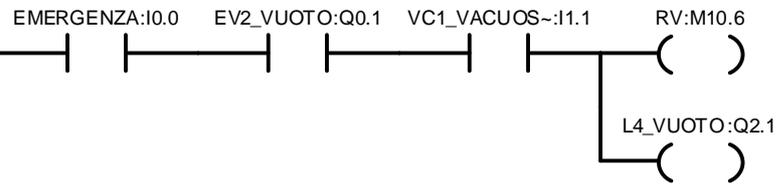
Simbolo	Indirizzo	Commento
RPC	M10.2	RELE PORTELLA CHIUSA
S2_PORTELLO_CHIUSO	I1.3	

**Segmento 3** STOP CARICO CON EMERGENZA PREMUTA



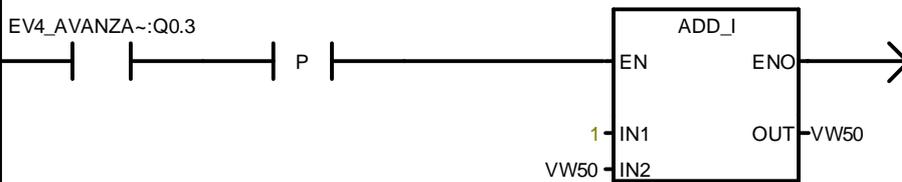
Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
ST_STOP_CARICO	M1.3	A PLC REMOTO

**Segmento 4** CONTROLLO GRADO VUOTO



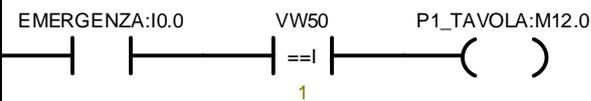
Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
EV2_VUOTO	Q0.1	R2
L4_VUOTO	Q2.1	L4 VUOTO RAGGIUNTO
RV	M10.6	RELE VUOTO OK
VC1_VACUOSTATO	I1.1	

**Segmento 5** INCREMENTO POSIZIONE TAVOLA



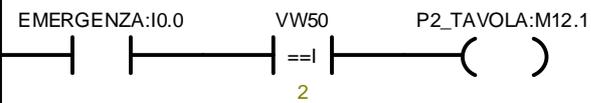
Simbolo	Indirizzo	Commento
EV4_AVANZAM_TAVOLA	Q0.3	R4

**Segmento 6** TAVOLA POSIZIONE 1

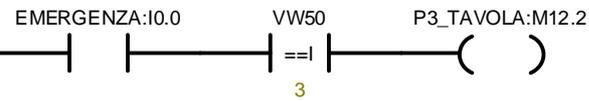


Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
P1_TAVOLA	M12.0	

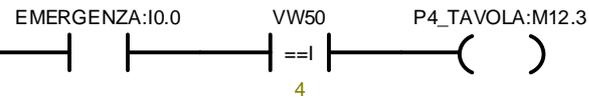
**Segmento 7** TAVOLA POSIZIONE 2



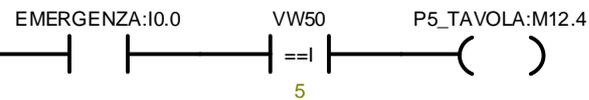
Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
P2_TAVOLA	M12.1	

**Segmento 8** TAVOLA POSIZIONE 3

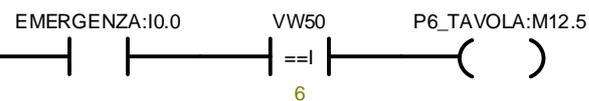
Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
P3_TAVOLA	M12.2	

**Segmento 9** TAVOLA POSIZIONE 4

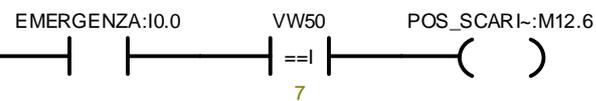
Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
P4_TAVOLA	M12.3	

**Segmento 10** TAVOLA POSIZIONE 5

Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
P5_TAVOLA	M12.4	

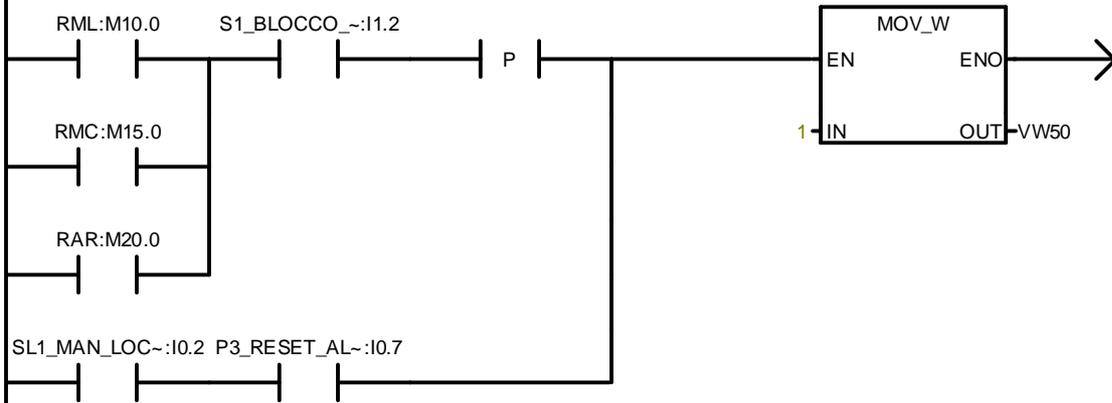
**Segmento 11** TAVOLA POSIZIONE 6

Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
P6_TAVOLA	M12.5	

**Segmento 12** TAVOLA POSIZIONE DI SCARICO

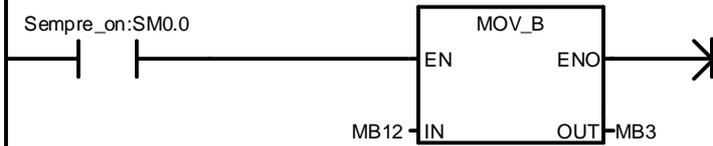
Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
POS_SCARICO	M12.6	POSIZIONE DI SCARICO TAVOLA

**Segmento 13**    RESET FINE CICLO



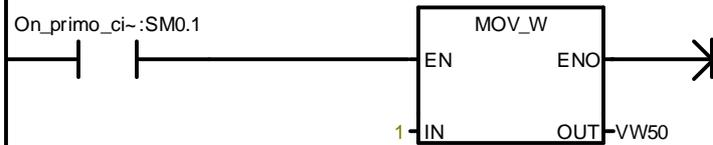
Simbolo	Indirizzo	Commento
P3_RESET_ALLARMI	I0.7	P3 PULS. RESET ALLARMI
RAR	M20.0	RELE AUTOMATICO
RMC	M15.0	RELE MANUALE REMOTO
RML	M10.0	RELE MANUALE LOCALE
S1_BLOCCO_PALMELLA	I1.2	
SL1_MAN_LOCALE	I0.2	S1 SEL. MANUALE LOCALE

**Segmento 14**



Simbolo	Indirizzo	Commento
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON

**Segmento 15**



Simbolo	Indirizzo	Commento
On_primo_ciclo	SM0.1	ON solo per il primo ciclo di scansione

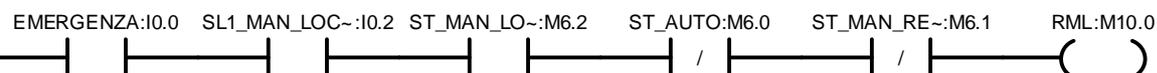
Blocco: MAN\_LOCALE  
 Autore:  
 Data di creazione: 02.05.2006 13:59:28  
 Ultima modifica: 14.11.2006 11:43:59

Simbolo	Tipo variabile	Tipo di dati	Commento
EN	IN	BOOL	
	IN		
	IN_OUT		
	OUT		
	TEMP		

### COMMENTI SUL SOTTOPROGRAMMA

#### Segmento 1 FUNZIONAMENTO MANUALE LOCALE

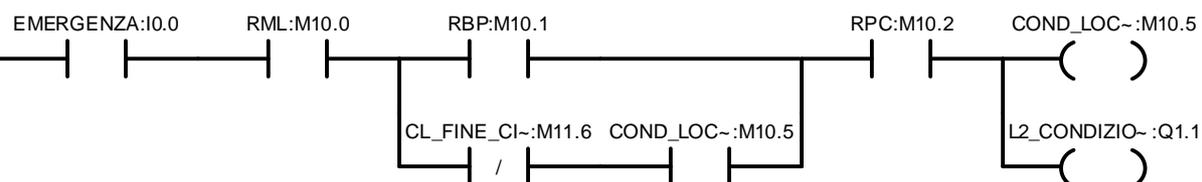
Commento del segmento



Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
RML	M10.0	RELE MANUALE LOCALE
SL1_MAN_LOCALE	I0.2	S1 SEL. MANUALE LOCALE
ST_AUTO	M6.0	DA PLC REMOTO
ST_MAN_LOCALE	M6.2	DA PLC REMOTO
ST_MAN_REMOTO	M6.1	DA PLC REMOTO

#### Segmento 2 CONDIZIONI LOCALI OK (PALMELLA BLOCCATA E PORTA CHIUSA)

+ ACCENSIONE LAMPADA SU QUADRO LOCALE -L2L

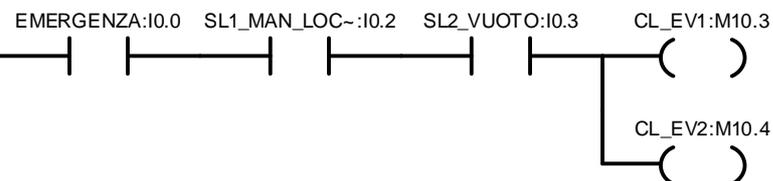


Simbolo	Indirizzo	Commento
CL_FINE_CICLO	M11.6	
COND_LOCALI	M10.5	CONDIZIONI LOCALI (RBP + RPC)
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
L2_CONDIZIONI_OK	Q1.1	L2 PALMELLA BLOCCATA E PORTA CHIUSA
RBP	M10.1	RELE BLOCCO PALMELLA
RML	M10.0	RELE MANUALE LOCALE
RPC	M10.2	RELE PORTELLA CHIUSA

**Segmento 3**      COMANDO LOCALE VALVOLE VUOTO

EV1 VALVOLA ROMPIVUOTO

EV2 VALVOLA VUOTO

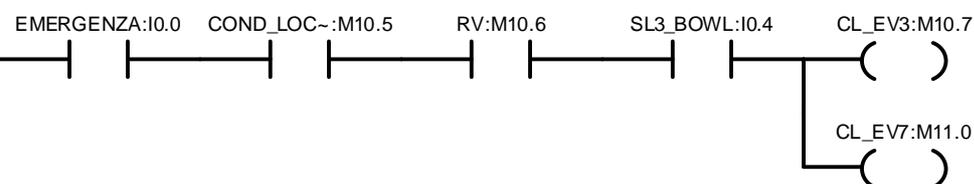


Simbolo	Indirizzo	Commento
CL_EV1	M10.3	COMANDO LOCALE EV1
CL_EV2	M10.4	COMANDO LOCALE EV2
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
SL1_MAN_LOCALE	I0.2	S1 SEL. MANUALE LOCALE
SL2_VUOTO	I0.3	S2 SEL. INSERIMENTO VUOTO

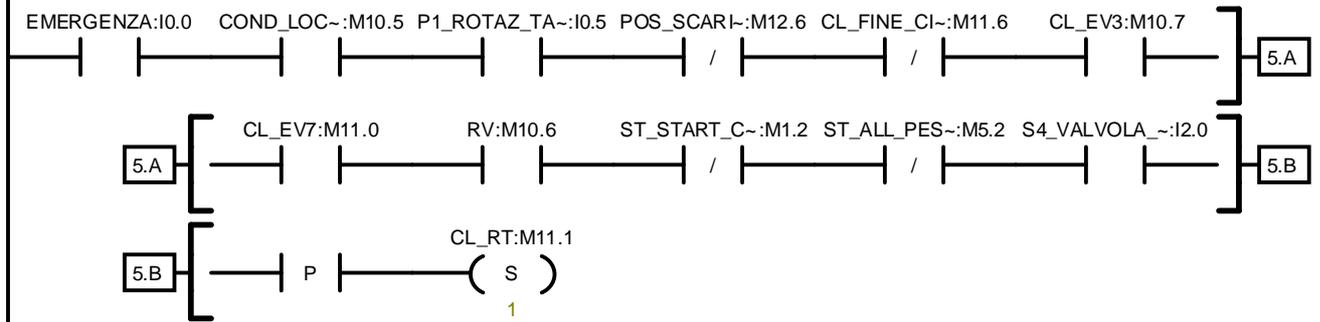
**Segmento 4**      COMANDO LOCALE VALVOLE EV3-EV7

EV3 VALVOLA VIBRAZIONE TAVOLA

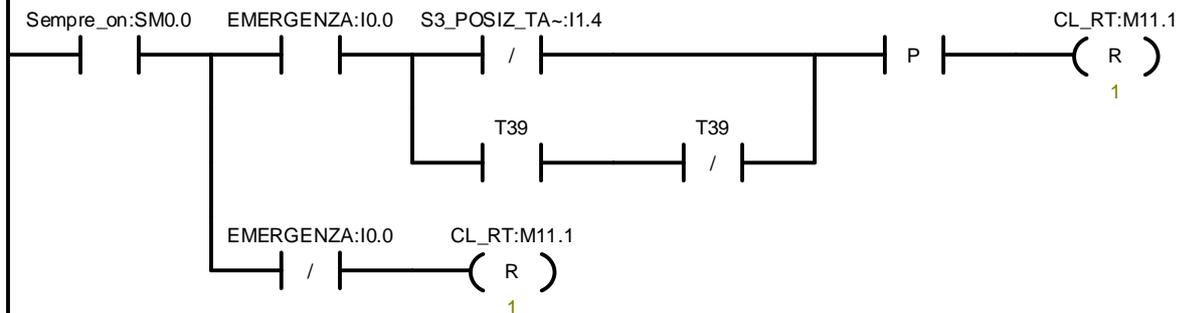
EV7 VALVOLA FONDO BOWL



Simbolo	Indirizzo	Commento
CL_EV3	M10.7	COMANDO LOCALE EV3
CL_EV7	M11.0	COMANDO LOCALE EV7
COND_LOCALI	M10.5	CONDIZIONI LOCALI (RBP + RPC)
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
RV	M10.6	RELE VUOTO OK
SL3_BOWL	I0.4	S3 SEL. COMANDO VIBRATORE E VALVOLA BOWL

**Segmento 5** COMANDO LOCALE ROTAZIONE TAVOLA

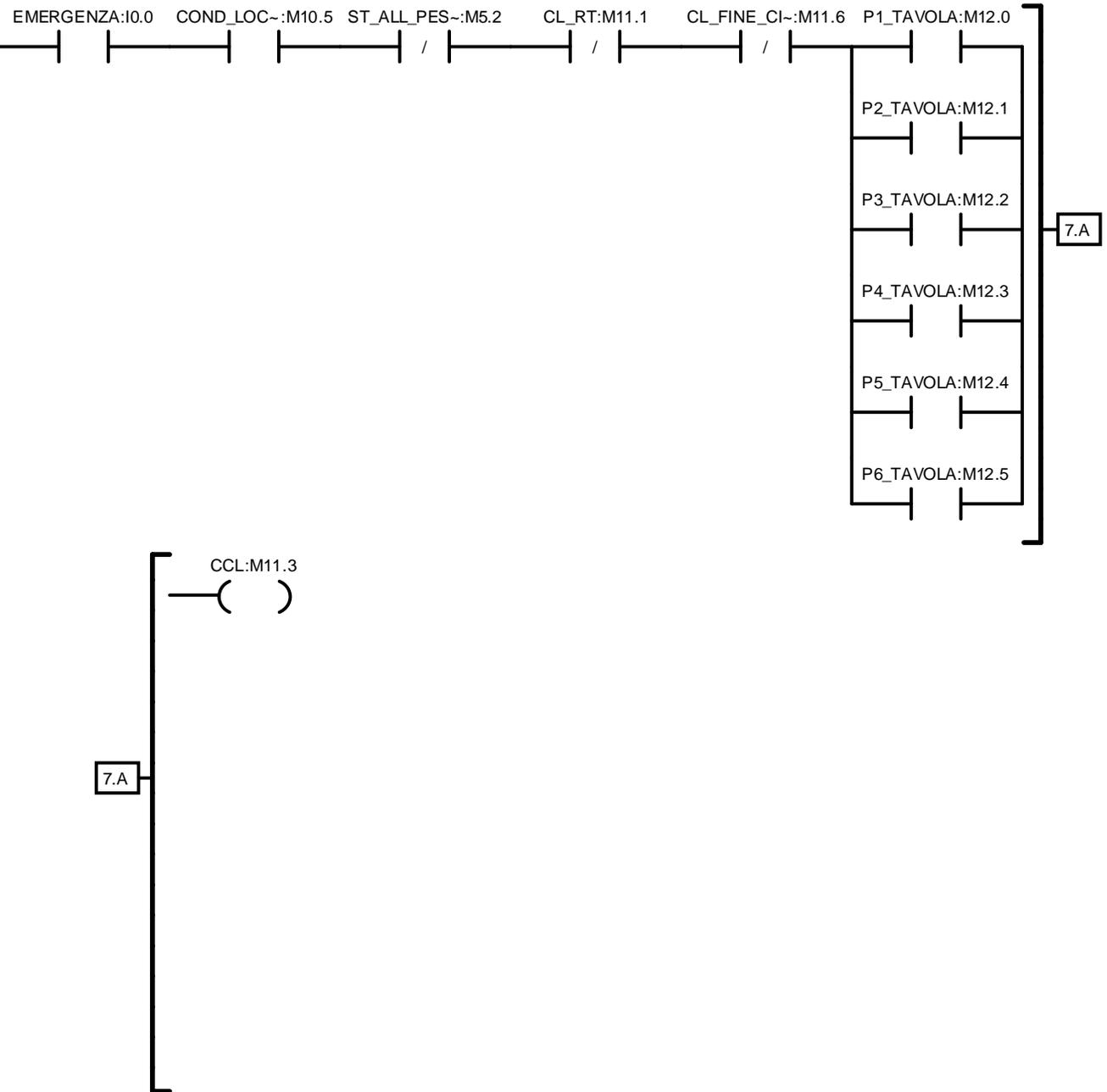
Simbolo	Indirizzo	Commento
CL_EV3	M10.7	COMANDO LOCALE EV3
CL_EV7	M11.0	COMANDO LOCALE EV7
CL_FINE_CICLO	M11.6	
CL_RT	M11.1	COMANDO LOCALE ROTAZIONE TAVOLA
COND_LOCALI	M10.5	CONDIZIONI LOCALI (RBP + RPC)
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
P1_ROTAZ_TAVOLA	I0.5	P1 PULS. ROTAZIONE TAVOLA
POS_SCARICO	M12.6	POSIZIONE DI SCARICO TAVOLA
RV	M10.6	RELE VUOTO OK
S4_VALVOLA_CHIUSA	I2.0	
ST_ALL_PESATURA	M5.2	DA PLC REMOTO
ST_START_CARICO	M1.2	A PLC REMOTO

**Segmento 6** BLOCCO COMANDO LOCALE ROTAZIONE TAVOLA

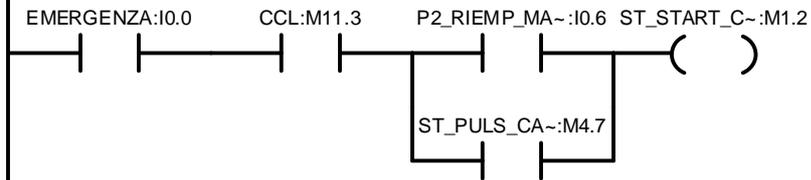
Simbolo	Indirizzo	Commento
CL_RT	M11.1	COMANDO LOCALE ROTAZIONE TAVOLA
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
S3_POSIZ_TAVOLA	I1.4	
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON

**Segmento 7**      **CONSENSO CARICO LOCALE**

**SOLO CON TAVOLA FERMA!!!!**



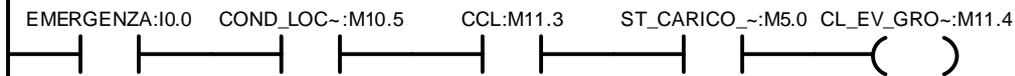
Simbolo	Indirizzo	Commento
CCL	M11.3	CONSENSO CARICO LOCALE
CL_FINE_CICLO	M11.6	
CL_RT	M11.1	COMANDO LOCALE ROTAZIONE TAVOLA
COND_LOCALI	M10.5	CONDIZIONI LOCALI (RBP + RPC)
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
P1_TAVOLA	M12.0	
P2_TAVOLA	M12.1	
P3_TAVOLA	M12.2	
P4_TAVOLA	M12.3	
P5_TAVOLA	M12.4	
P6_TAVOLA	M12.5	
ST_ALL_PESATURA	M5.2	DA PLC REMOTO

**Segmento 8**     **START CARICO**

Simbolo	Indirizzo	Commento
CCL	M11.3	CONSENSO CARICO LOCALE
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
P2_RIEMP_MANUALE	I0.6	P2 PULS. RIEMP. MANUALE
ST_PULS_CAR_MAN	M4.7	DA PLC REMOTO
ST_START_CARICO	M1.2	A PLC REMOTO

**Segmento 9**     **APERTURA VALVOLA CARICO 100%**

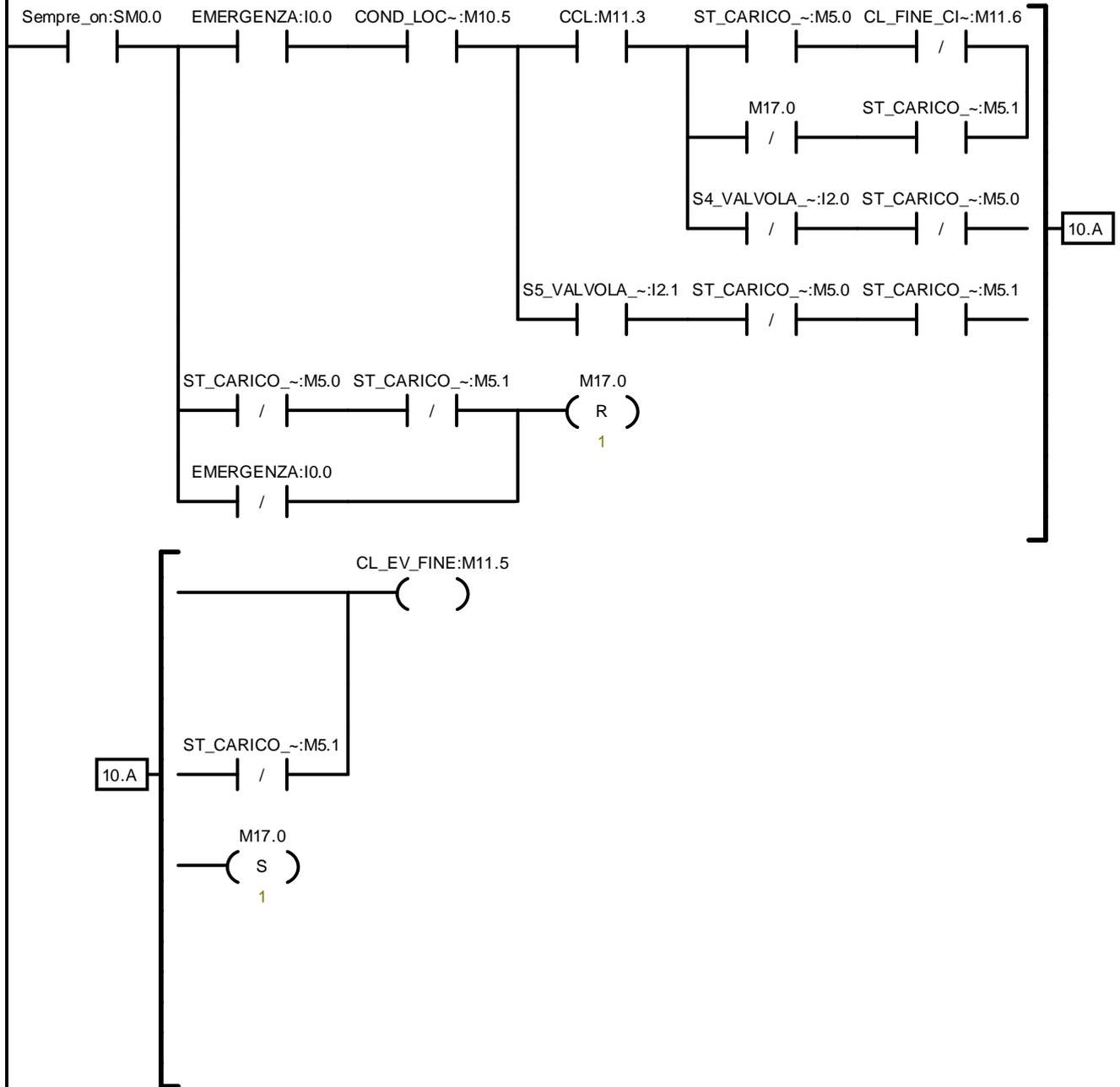
-EV6



Simbolo	Indirizzo	Commento
CCL	M11.3	CONSENSO CARICO LOCALE
CL_EV_GROSSO	M11.4	COMANDO LOCALE EV CARICO GROSSO
COND_LOCALI	M10.5	CONDIZIONI LOCALI (RBP + RPC)
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
ST_CARICO_VELOCE	M5.0	DA PLC REMOTO

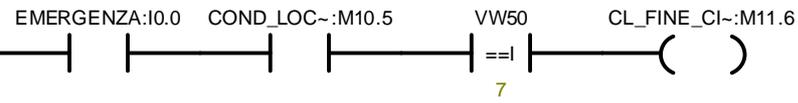
**Segmento 10** APERTURA VALVOLA CARICO 50%

-EV5



Simbolo	Indirizzo	Commento
CCL	M11.3	CONSENSO CARICO LOCALE
CL_EV_FINE	M11.5	COMANDO LOCALE EV CARICO FINE
CL_FINE_CICLO	M11.6	
COND_LOCALI	M10.5	CONDIZIONI LOCALI (RBP + RPC)
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
S4_VALVOLA_CHIUSA	I2.0	
S5_VALVOLA_50_AP	I2.1	
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
ST_CARICO_LENTO	M5.1	DA PLC REMOTO
ST_CARICO_VELOCE	M5.0	DA PLC REMOTO

**Segmento 11** FINE CICLO LOCALE



Simbolo	Indirizzo	Commento
CL_FINE_CICLO	M11.6	
COND_LOCALI	M10.5	CONDIZIONI LOCALI (RBP + RPC)
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO

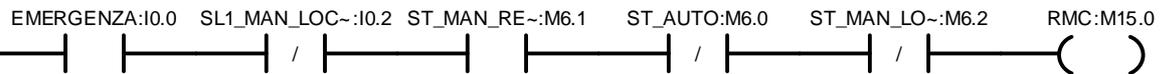
Blocco: MAN\_REMOTO  
 Autore:  
 Data di creazione: 02.05.2006 13:59:39  
 Ultima modifica: 14.11.2006 11:44:36

Simbolo	Tipo variabile	Tipo di dati	Commento
EN	IN	BOOL	
	IN		
	IN_OUT		
	OUT		
	TEMP		

COMMENTI SUL SOTTOPROGRAMMA

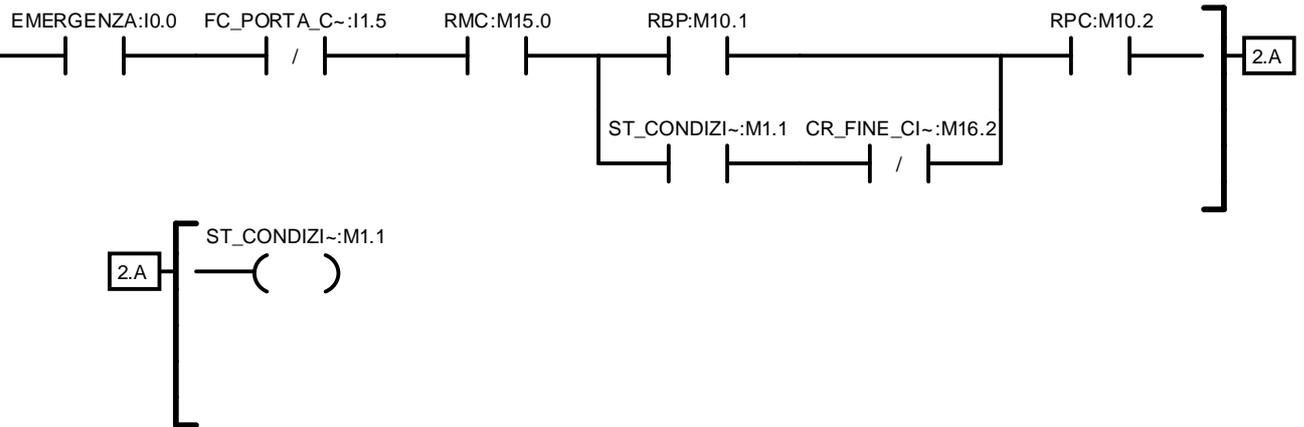
**Segmento 1** FUNZIONAMENTO MANUALE REMOTO

Commento del segmento



Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
RMC	M15.0	RELE MANUALE REMOTO
SL1_MAN_LOCALE	I0.2	S1 SEL. MANUALE LOCALE
ST_AUTO	M6.0	DA PLC REMOTO
ST_MAN_LOCALE	M6.2	DA PLC REMOTO
ST_MAN_REMOTO	M6.1	DA PLC REMOTO

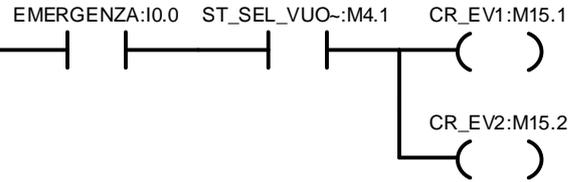
**Segmento 2** CONDIZIONI REMOTE OK (PALMELLA BLOCCATA + PORTA CHIUSA + INTERD ACCESSI)



Simbolo	Indirizzo	Commento
CR_FINE_CICLO	M16.2	
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
FC_PORTA_CHIUSA	I1.5	
RBP	M10.1	RELE BLOCCO PALMELLA
RMC	M15.0	RELE MANUALE REMOTO
RPC	M10.2	RELE PORTELLA CHIUSA
ST_CONDIZIONI_OK	M1.1	A PLC REMOTO

**Segmento 3**      COMANDO REMOTO VALVOLE VUOTO EV1-EV2

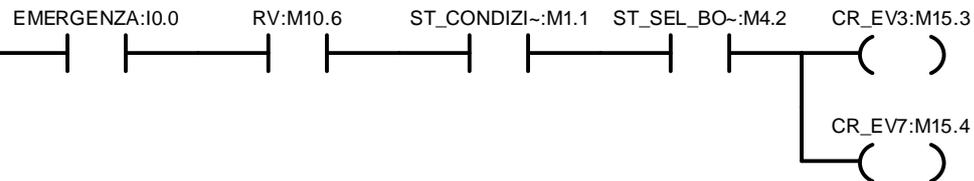
EV1 VALVOLA ROMPIVUOTO  
EV2 VALVOLA VUOTO



Simbolo	Indirizzo	Commento
CR_EV1	M15.1	COMANDO REMOTO EV1
CR_EV2	M15.2	COMANDO REMOTO EV2
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
ST_SEL_VUOTO	M4.1	DA PLC REMOTO

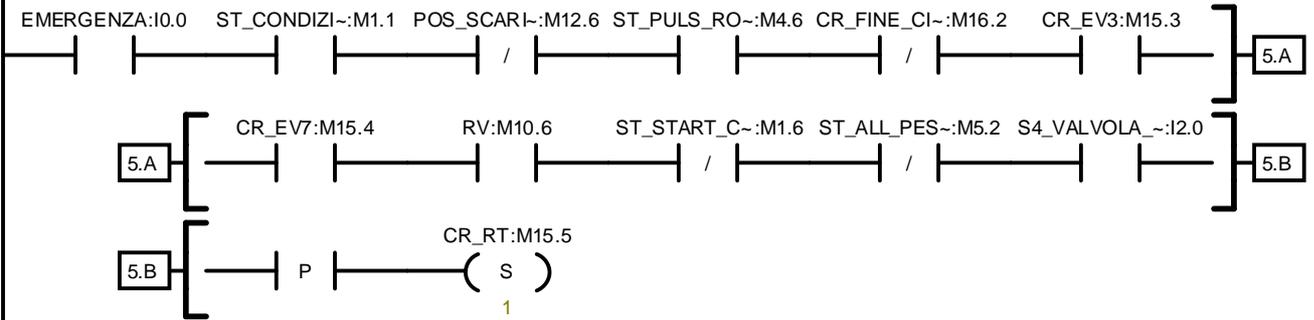
**Segmento 4**      COMANDO REMOTO VALVOLE EV3-EV7

EV3 VALVOLA VIBRAZIONE TAVOLA  
EV7 VALVOLA FONDO BOWL



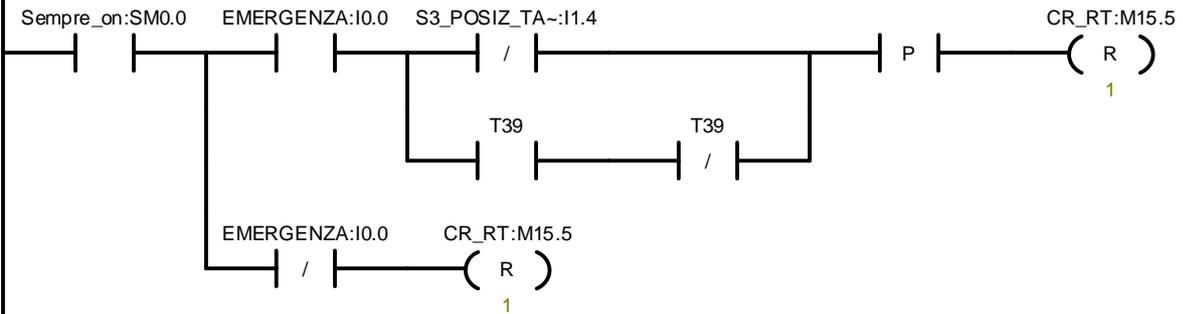
Simbolo	Indirizzo	Commento
CR_EV3	M15.3	COMANDO REMOTO EV3
CR_EV7	M15.4	COMANDO REMOTO EV7
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
RV	M10.6	RELE VUOTO OK
ST_CONDIZIONI_OK	M1.1	A PLC REMOTO
ST_SEL_BOWL	M4.2	DA PLC REMOTO

**Segmento 5**      **COMANDO REMOTO ROTAZIONE TAVOLA**



Simbolo	Indirizzo	Commento
CR_EV3	M15.3	COMANDO REMOTO EV3
CR_EV7	M15.4	COMANDO REMOTO EV7
CR_FINE_CICLO	M16.2	
CR_RT	M15.5	COMANDO REMOTO ROTAZIONE TAVOLA
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
POS_SCARICO	M12.6	POSIZIONE DI SCARICO TAVOLA
RV	M10.6	RELE VUOTO OK
S4_VALVOLA_CHIUSA	I2.0	
ST_ALL_PESATURA	M5.2	DA PLC REMOTO
ST_CONDIZIONI_OK	M1.1	A PLC REMOTO
ST_PULS_ROT_TAVOLA	M4.6	DA PLC REMOTO
ST_START_CARICO_1	M1.6	A PLC REMOTO

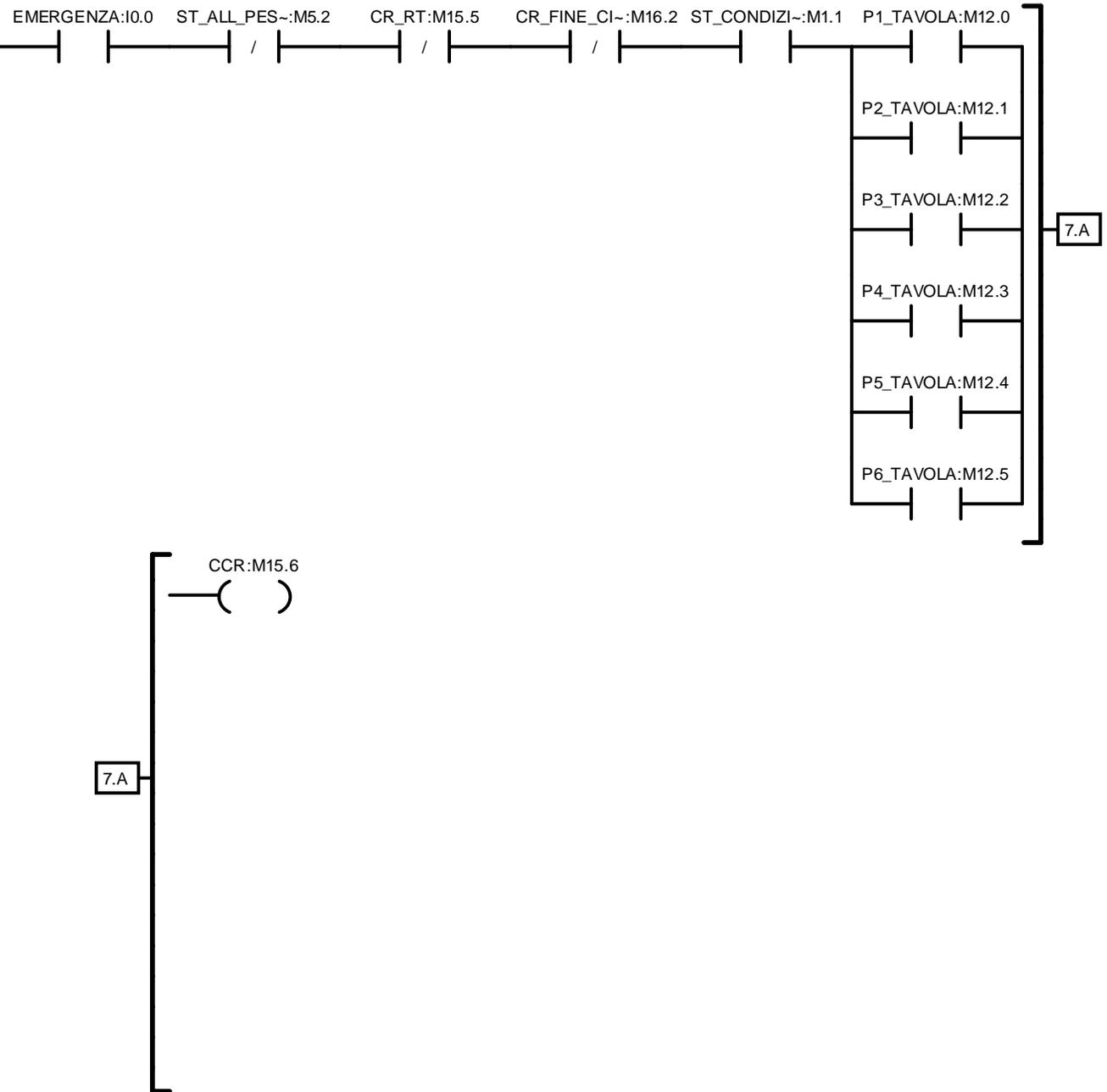
**Segmento 6**      **BLOCCO COMANDO LOCALE ROTAZIONE TAVOLA**



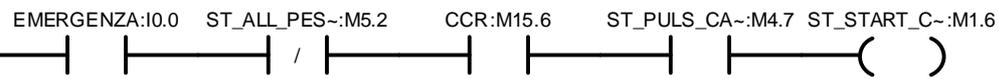
Simbolo	Indirizzo	Commento
CR_RT	M15.5	COMANDO REMOTO ROTAZIONE TAVOLA
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
S3_POSIZ_TAVOLA	I1.4	
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON

**Segmento 7**      **CONSENSO CARICO REMOTO**

SOLO CON TAVOLA FERMA!!!!



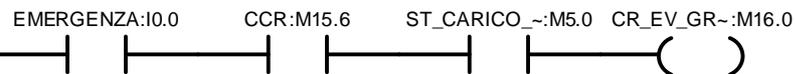
Simbolo	Indirizzo	Commento
CCR	M15.6	CONSENSO CARICO REMOTO
CR_FINE_CICLO	M16.2	
CR_RT	M15.5	COMANDO REMOTO ROTAZIONE TAVOLA
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
P1_TAVOLA	M12.0	
P2_TAVOLA	M12.1	
P3_TAVOLA	M12.2	
P4_TAVOLA	M12.3	
P5_TAVOLA	M12.4	
P6_TAVOLA	M12.5	
ST_ALL_PESATURA	M5.2	DA PLC REMOTO
ST_CONDIZIONI_OK	M1.1	A PLC REMOTO

**Segmento 8**     START CARICO REMOTO

Simbolo	Indirizzo	Commento
CCR	M15.6	CONSENSO CARICO REMOTO
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
ST_ALL_PESATURA	M5.2	DA PLC REMOTO
ST_PULS_CAR_MAN	M4.7	DA PLC REMOTO
ST_START_CARICO_1	M1.6	A PLC REMOTO

**Segmento 9**     APERTURA VALVOLA CARICO 100%

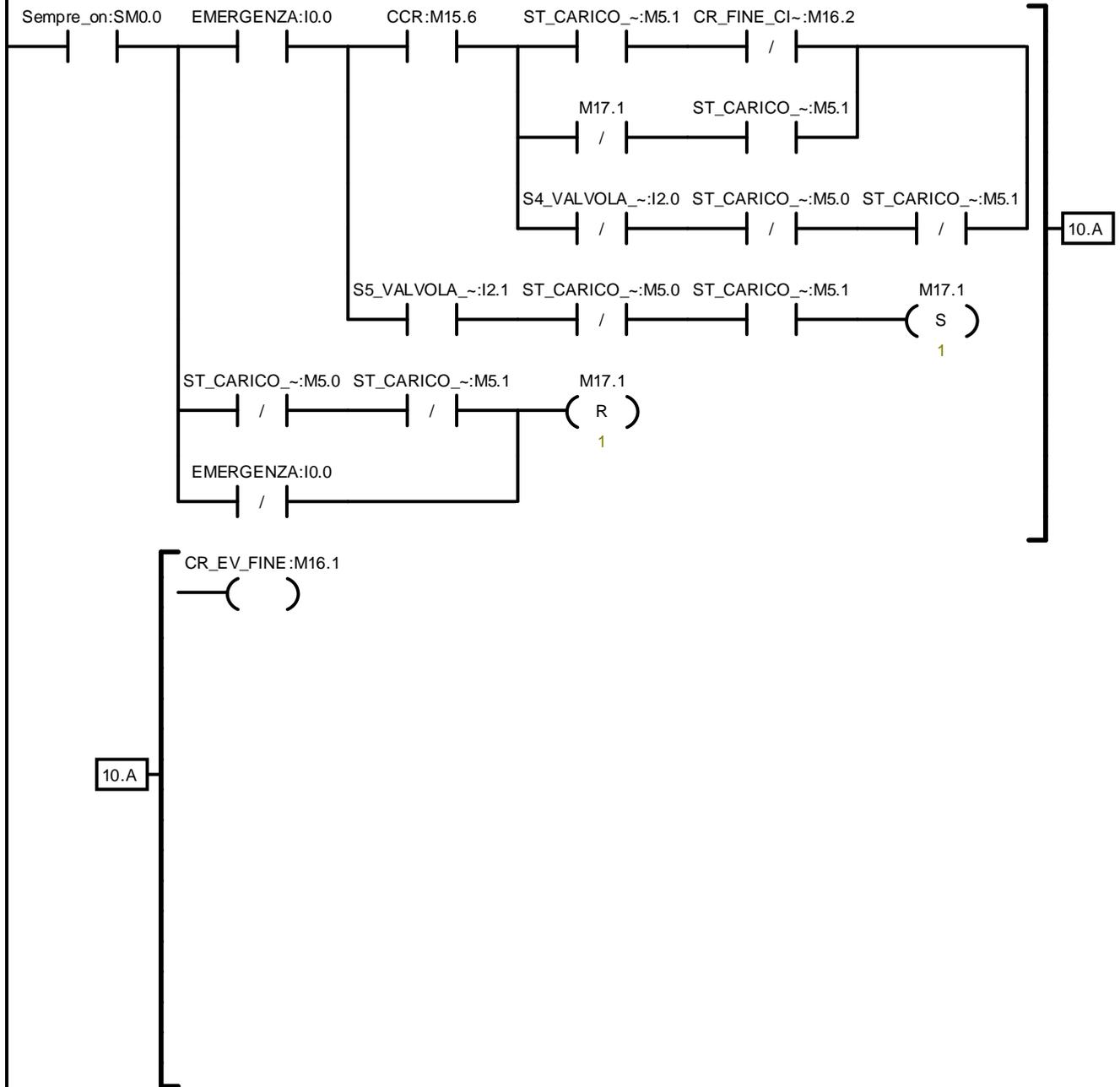
-EV6



Simbolo	Indirizzo	Commento
CCR	M15.6	CONSENSO CARICO REMOTO
CR_EV_GROSSO	M16.0	COMANDO REMOTO EV CARICO GROSSO
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
ST_CARICO_VELOCE	M5.0	DA PLC REMOTO

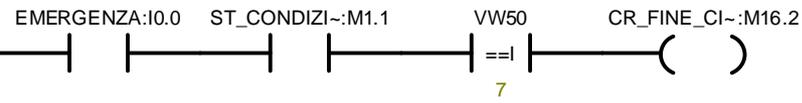
**Segmento 10** APERTURA VALVOLA CARICO 50%

-EV5



Simbolo	Indirizzo	Commento
CCR	M15.6	CONSENSO CARICO REMOTO
CR_EV_FINE	M16.1	COMANDO REMOTO EV CARICO FINE
CR_FINE_CICLO	M16.2	
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
S4_VALVOLA_CHIUSA	I2.0	
S5_VALVOLA_50_AP	I2.1	
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
ST_CARICO_LENTO	M5.1	DA PLC REMOTO
ST_CARICO_VELOCE	M5.0	DA PLC REMOTO

**Segmento 11**    FINE CICLO REMOTO



Simbolo	Indirizzo	Commento
CR_FINE_CICLO	M16.2	
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
ST_CONDIZIONI_OK	M1.1	A PLC REMOTO

Blocco: AUTO  
 Autore:  
 Data di creazione: 02.05.2006 14:15:20  
 Ultima modifica: 16.11.2006 0:24:04

Simbolo	Tipo variabile	Tipo di dati	Commento
EN	IN	BOOL	
	IN		
	IN_OUT		
	OUT		
	TEMP		

COMMENTI SUL SOTTOPROGRAMMA

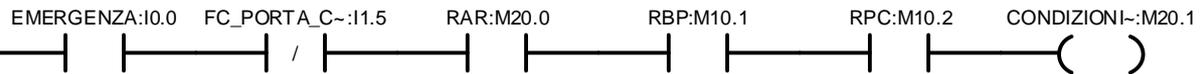
**Segmento 1** START AUTOMATICO

Commento del segmento



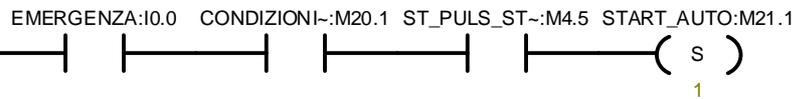
Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
RAR	M20.0	RELE AUTOMATICO
ST_AUTO	M6.0	DA PLC REMOTO
ST_MAN_LOCALE	M6.2	DA PLC REMOTO
ST_MAN_REMOTO	M6.1	DA PLC REMOTO

**Segmento 2** CONDIZIONI AUTO OK (PALMELLA BLOCCATA + PORTA CHIUSA + INTERD ACCESSI)



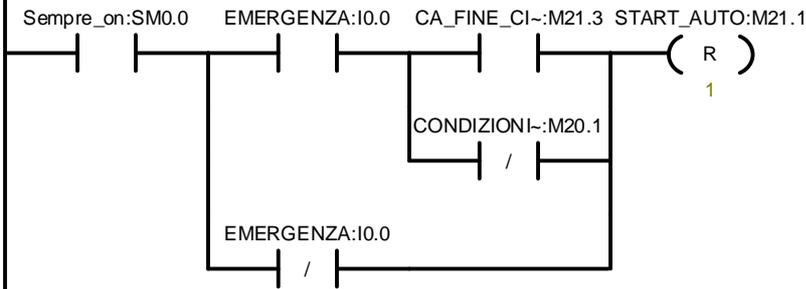
Simbolo	Indirizzo	Commento
CONDIZIONI_AUTO	M20.1	
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
FC_PORTA_CHIUSA	I1.5	
RAR	M20.0	RELE AUTOMATICO
RBP	M10.1	RELE BLOCCO PALMELLA
RPC	M10.2	RELE PORTELLA CHIUSA

**Segmento 3** START CICLO



Simbolo	Indirizzo	Commento
CONDIZIONI_AUTO	M20.1	
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
ST_PULS_START_CICLO	M4.5	DA PLC REMOTO
START_AUTO	M21.1	START CICLO AUTO

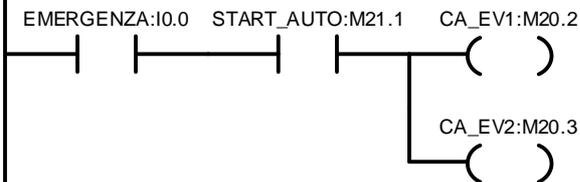
**Segmento 4** STOP CICLO



Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_FINE_CICLO	M21.3	
CONDIZIONI_AUTO	M20.1	
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
START_AUTO	M21.1	START CICLO AUTO

**Segmento 5** COMANDO AUTO VALVOLE VUOTO EV1-EV2

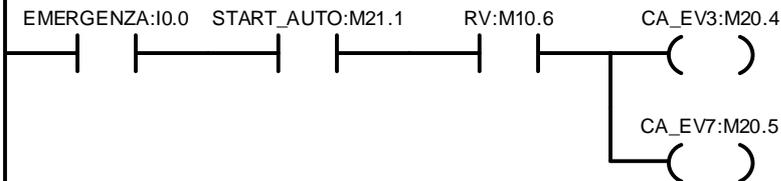
EV1 VALVOLA ROMPIVUOTO  
EV2 VALVOLA VUOTO



Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_EV1	M20.2	COMANDO AUTOMATICO EV1
CA_EV2	M20.3	COMANDO AUTOMATICO EV2
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
START_AUTO	M21.1	START CICLO AUTO

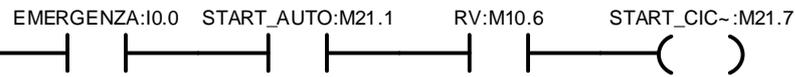
**Segmento 6** COMANDO AUTO VALVOLE EV3-EV7

EV3 VALVOLA VIBRAZIONE TAVOLA  
EV7 VALVOLA FONDO BOWL



Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_EV3	M20.4	COMANDO AUTOMATICO EV3
CA_EV7	M20.5	COMANDO AUTOMATICO EV7
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
RV	M10.6	RELE VUOTO OK
START_AUTO	M21.1	START CICLO AUTO

**Segmento 7**      **MACCHINA IN CONDIZIONI DI PARTENZA**



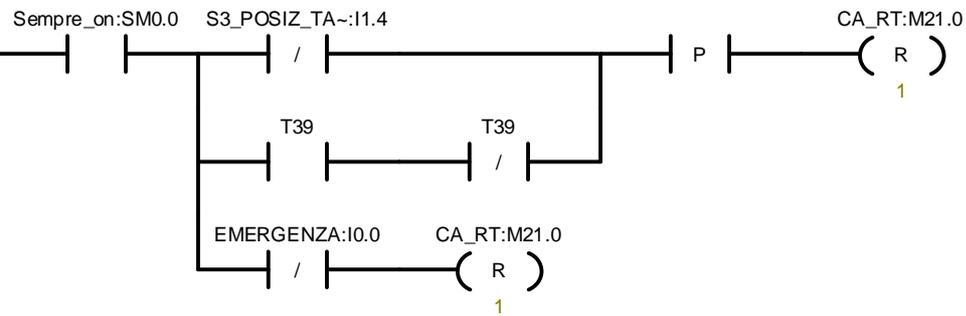
Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
RV	M10.6	RELE VUOTO OK
START_AUTO	M21.1	START CICLO AUTO
START_CICLO	M21.7	INIZIO CICLO AUTOMATICO

**Segmento 8**      **COMANDO AUTO ROTAZIONE TAVOLA**



Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_RT	M21.0	COMANDO AUTO ROTAZIONE TAVOLA
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
START_CICLO	M21.7	INIZIO CICLO AUTOMATICO

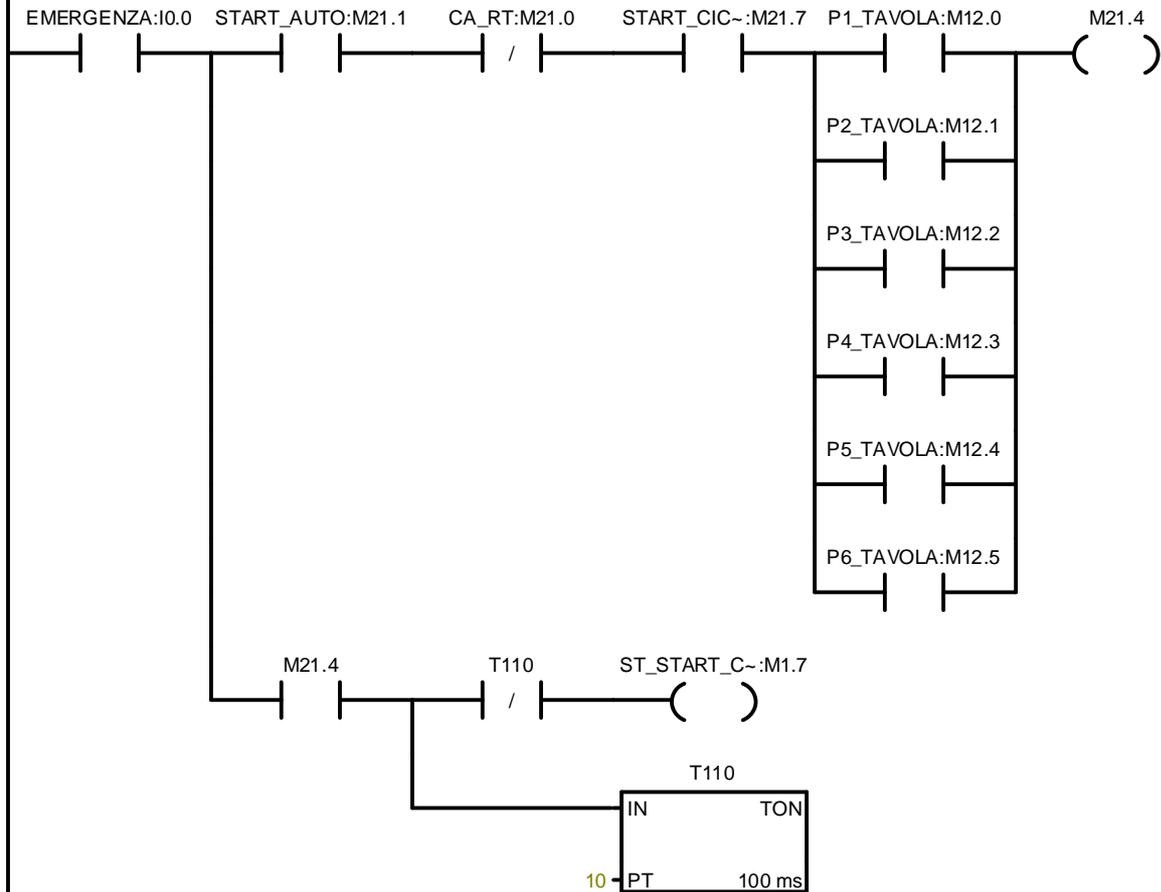
**Segmento 9**      **BLOCCO COMANDO AUTO ROTAZIONE TAVOLA**



Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_RT	M21.0	COMANDO AUTO ROTAZIONE TAVOLA
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
S3_POSIZ_TAVOLA	I1.4	
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON

**Segmento 10**    **START CARICO AUTOMATICO**

SOLO CON TAVOLA FERMA!!!!



Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_RT	M21.0	COMANDO AUTO ROTAZIONE TAVOLA
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
P1_TAVOLA	M12.0	
P2_TAVOLA	M12.1	
P3_TAVOLA	M12.2	
P4_TAVOLA	M12.3	
P5_TAVOLA	M12.4	
P6_TAVOLA	M12.5	
ST_START_CARICO_2	M1.7	A PLC REMOTO
START_AUTO	M21.1	START CICLO AUTO
START_CICLO	M21.7	INIZIO CICLO AUTOMATICO

**Segmento 11**    **APERTURA VALVOLA CARICO 100%**

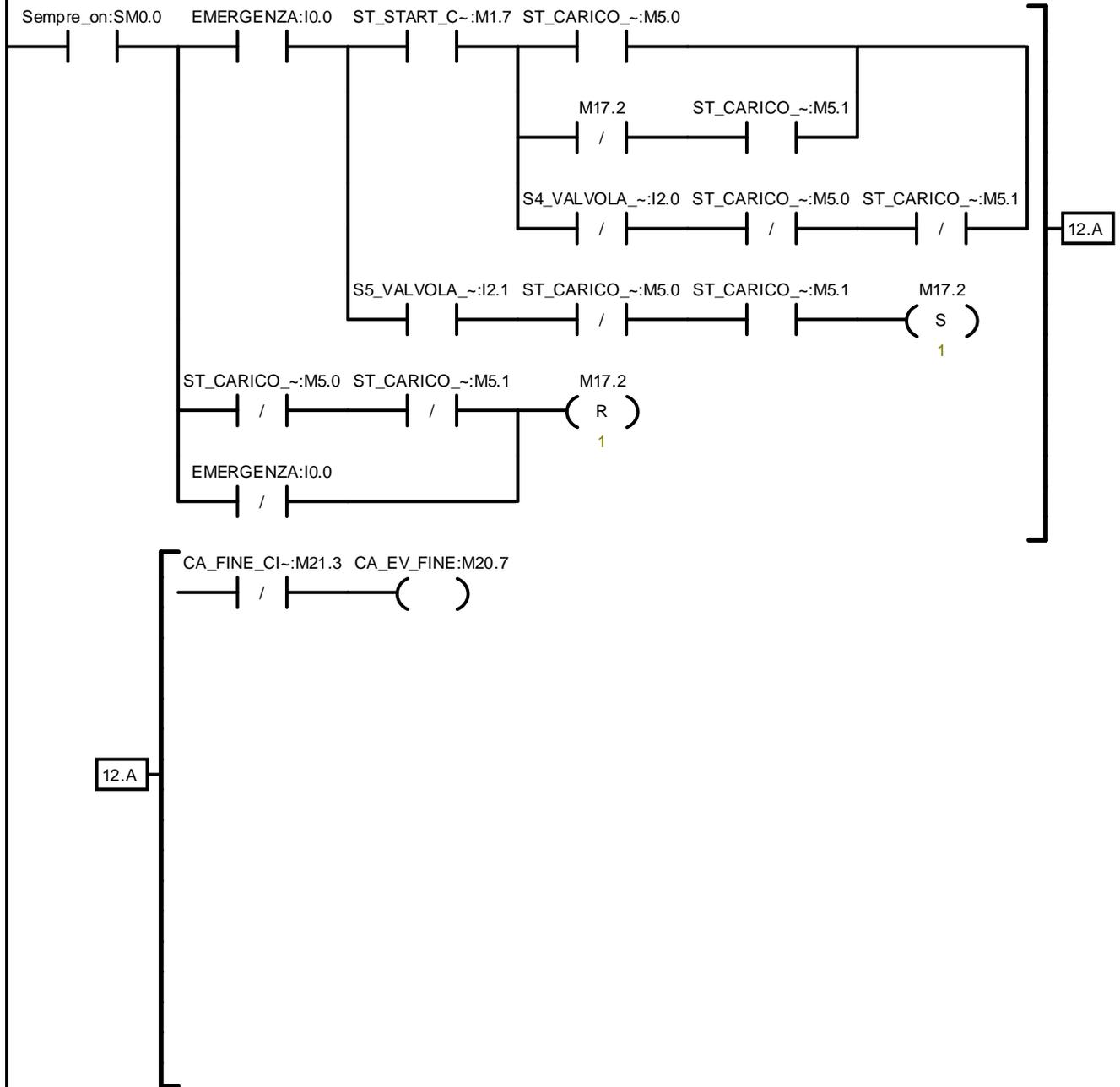
-EV6



Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_EV_GROSSO	M20.6	COMANDO AUTOMATICO EV CARICO GROSSO
CA_FINE_CICLO	M21.3	
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
ST_CARICO_VELOCE	M5.0	DA PLC REMOTO
ST_START_CARICO_2	M1.7	A PLC REMOTO

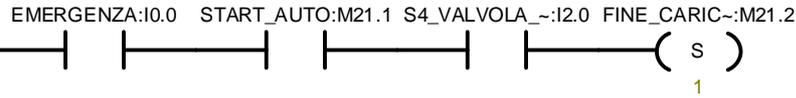
**Segmento 12** APERTURA VALVOLA CARICO 50%

-EV5



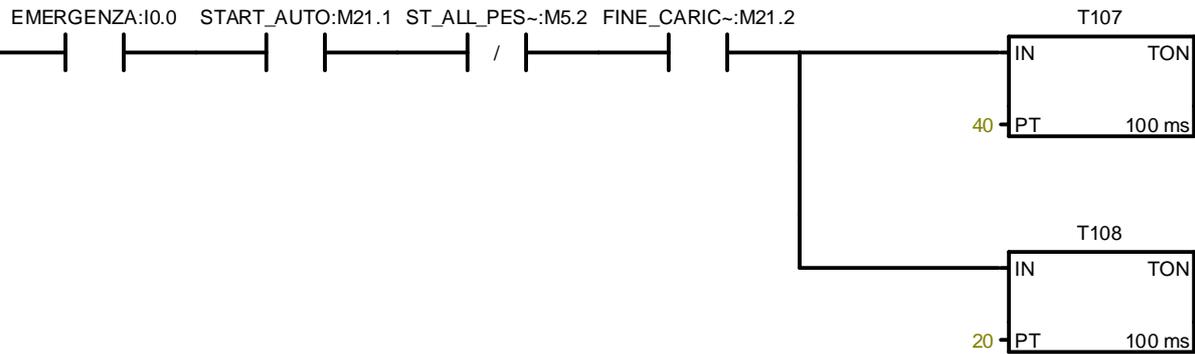
Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_EV_FINE	M20.7	COMANDO AUTOMATICO EV CARICO FINE
CA_FINE_CICLO	M21.3	
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
S4_VALVOLA_CHIUSA	I2.0	
S5_VALVOLA_50_AP	I2.1	
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
ST_CARICO_LENTO	M5.1	DA PLC REMOTO
ST_CARICO_VELOCE	M5.0	DA PLC REMOTO
ST_START_CARICO_2	M1.7	A PLC REMOTO

**Segmento 13** FINE CARICAMENTO



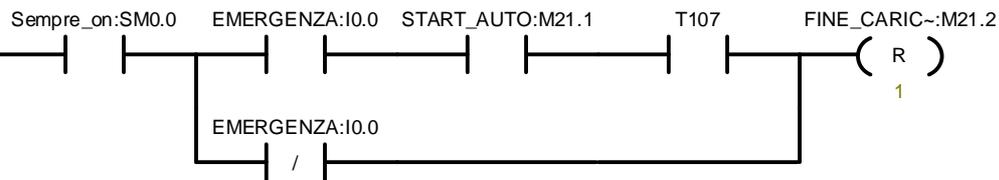
Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
FINE_CARICO	M21.2	FINE CARICO
S4_VALVOLA_CHIUSA	I2.0	
START_AUTO	M21.1	START CICLO AUTO

**Segmento 14** TEMPO DI SGOCCIOLAMENTO



Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
FINE_CARICO	M21.2	FINE CARICO
ST_ALL_PESATURA	M5.2	DA PLC REMOTO
START_AUTO	M21.1	START CICLO AUTO

**Segmento 15** RESET MEMORIA FINE CARICAMENTO



Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
FINE_CARICO	M21.2	FINE CARICO
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
START_AUTO	M21.1	START CICLO AUTO

**Segmento 16**    STOP CICLO



Simbolo	Indirizzo	Comento
CA_FINE_CICLO	M21.3	
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
FINE_CARICO	M21.2	FINE CARICO
POS_SCARICO	M12.6	POSIZIONE DI SCARICO TAVOLA
START_AUTO	M21.1	START CICLO AUTO

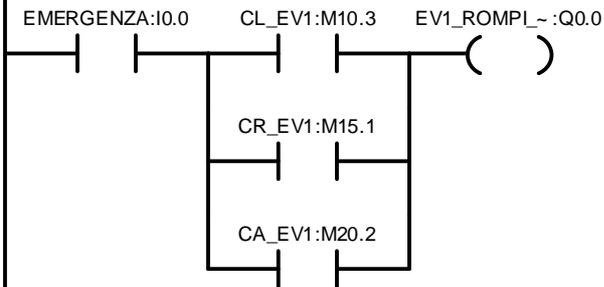
Blocco: USCITE  
 Autore:  
 Data di creazione: 03.05.2006 11:29:56  
 Ultima modifica: 07.11.2006 15:53:25

Simbolo	Tipo variabile	Tipo di dati	Commento
EN	IN	BOOL	
	IN		
	IN_OUT		
	OUT		
	TEMP		

COMMENTI SUL SOTTOPROGRAMMA

**Segmento 1** APERTURA VALVOLA EV1

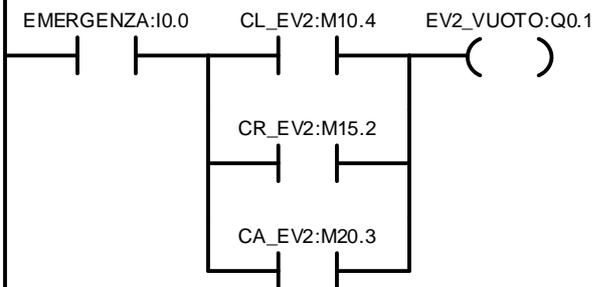
Commento del segmento



Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_EV1	M20.2	COMANDO AUTOMATICO EV1
CL_EV1	M10.3	COMANDO LOCALE EV1
CR_EV1	M15.1	COMANDO REMOTO EV1
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
EV1_ROMPI_VUOTO	Q0.0	R1

**Segmento 2** APERTURA VALVOLA EV2

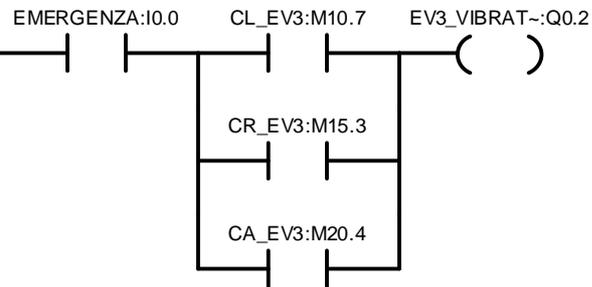
Commento del segmento



Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_EV2	M20.3	COMANDO AUTOMATICO EV2
CL_EV2	M10.4	COMANDO LOCALE EV2
CR_EV2	M15.2	COMANDO REMOTO EV2
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
EV2_VUOTO	Q0.1	R2

**Segmento 3** APERTURA VALVOLA EV3

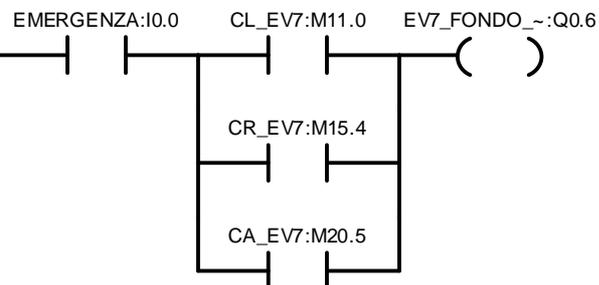
Commento del segmento



Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_EV3	M20.4	COMANDO AUTOMATICO EV3
CL_EV3	M10.7	COMANDO LOCALE EV3
CR_EV3	M15.3	COMANDO REMOTO EV3
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
EV3_VIBRATORE	Q0.2	R3

**Segmento 4** APERTURA VALVOLA EV7

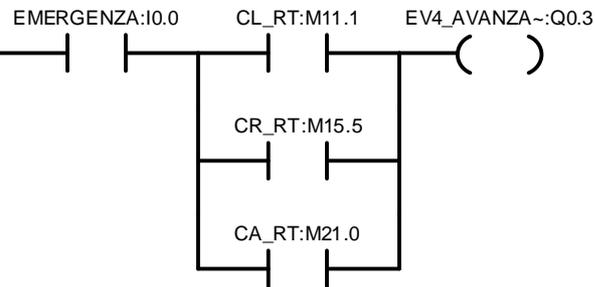
Commento del segmento



Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_EV7	M20.5	COMANDO AUTOMATICO EV7
CL_EV7	M11.0	COMANDO LOCALE EV7
CR_EV7	M15.4	COMANDO REMOTO EV7
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
EV7_FONDO_BOWL	Q0.6	R7

**Segmento 5** APERTURA VALVOLA EV4 AVANZAMENTO TAVOLA

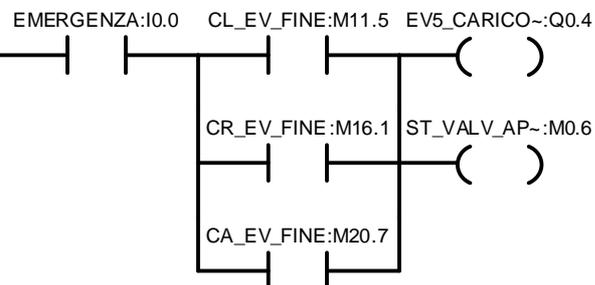
Commento del segmento



Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_RT	M21.0	COMANDO AUTO ROTAZIONE TAVOLA
CL_RT	M11.1	COMANDO LOCALE ROTAZIONE TAVOLA
CR_RT	M15.5	COMANDO REMOTO ROTAZIONE TAVOLA
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
EV4_AVANZAM_TAVOLA	Q0.3	R4

**Segmento 6** APERTURA VALVOLA EV5

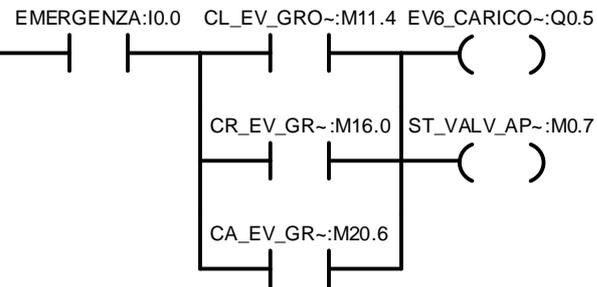
Commento del segmento



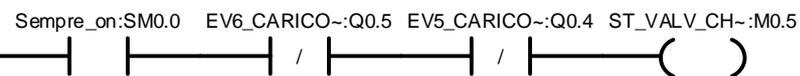
Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_EV_FINE	M20.7	COMANDO AUTOMATICO EV CARICO FINE
CL_EV_FINE	M11.5	COMANDO LOCALE EV CARICO FINE
CR_EV_FINE	M16.1	COMANDO REMOTO EV CARICO FINE
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
EV5_CARICO_FINE	Q0.4	R5
ST_VALV_AP_50	M0.6	A PLC REMOTO

**Segmento 7** APERTURA VALVOLA EV6

Commento del segmento

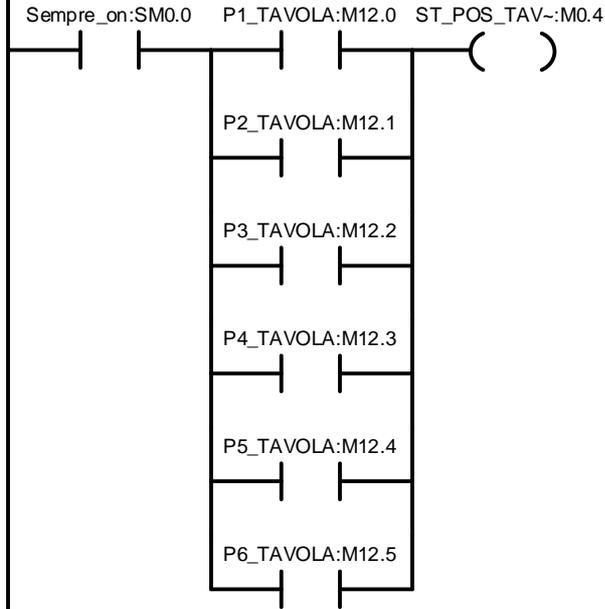


Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_EV_GROSSO	M20.6	COMANDO AUTOMATICO EV CARICO GROSSO
CL_EV_GROSSO	M11.4	COMANDO LOCALE EV CARICO GROSSO
CR_EV_GROSSO	M16.0	COMANDO REMOTO EV CARICO GROSSO
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
EV6_CARICO_GROSSO	Q0.5	R6
ST_VALV_AP_100	M0.7	A PLC REMOTO

**Segmento 8** VALVOLA CHIUSA A PLC REMOTO

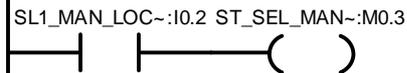
Simbolo	Indirizzo	Commento
EV5_CARICO_FINE	Q0.4	R5
EV6_CARICO_GROSSO	Q0.5	R6
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
ST_VALV_CHIUSA	M0.5	A PLC REMOTO

**Segmento 9** TAVOLA IN POSIZIONE A PLC REMOTO



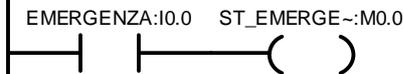
Simbolo	Indirizzo	Commento
P1_TAVOLA	M12.0	
P2_TAVOLA	M12.1	
P3_TAVOLA	M12.2	
P4_TAVOLA	M12.3	
P5_TAVOLA	M12.4	
P6_TAVOLA	M12.5	
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
ST_POS_TAVOLA	M0.4	A PLC REMOTO

**Segmento 10** SELETTORE MANUALE LOCALE A PLC REMOTO



Simbolo	Indirizzo	Commento
SL1_MAN_LOCALE	I0.2	S1 SEL. MANUALE LOCALE
ST_SEL_MAN_LOCALE	M0.3	A PLC REMOTO

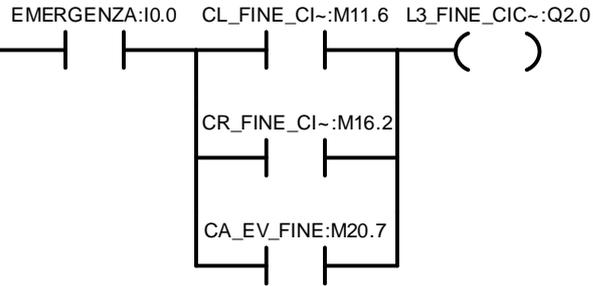
**Segmento 11** STATO EMERGENZA A PLC REMOTO



Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
ST_EMERGENZA	M0.0	A PLC REMOTO

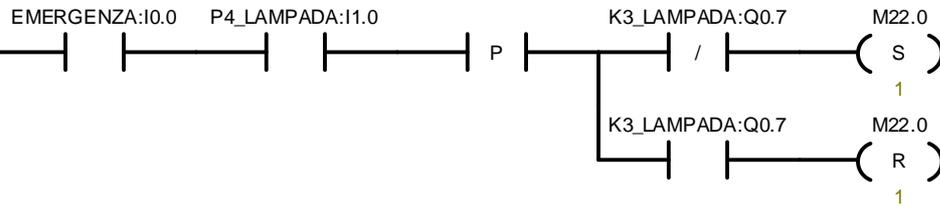
**Segmento 12** LAMPADA FINE CICLO

Commento del segmento



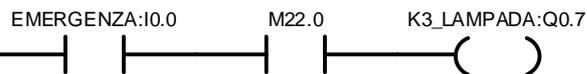
Simbolo	Indirizzo	Commento
CA_EV_FINE	M20.7	COMANDO AUTOMATICO EV CARICO FINE
CL_FINE_CICLO	M11.6	
CR_FINE_CICLO	M16.2	
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
L3_FINE_CICLO	Q2.0	L3 FINE CICLO

**Segmento 13** LAMPADA OBLO



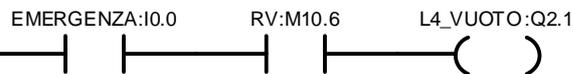
Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
K3_LAMPADA	Q0.7	R8
P4_LAMPADA	I1.0	P4 PULS. ON/OFF LAMPADA

**Segmento 14** LAMPADA OBLO



Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
K3_LAMPADA	Q0.7	R8

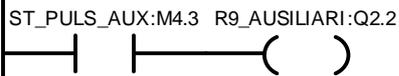
**Segmento 15** LAMPADA VUOTO OK



Simbolo	Indirizzo	Commento
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
L4_VUOTO	Q2.1	L4 VUOTO RAGGIUNTO
RV	M10.6	RELE VUOTO OK

**Segmento 16** LAMPADA ALLARME

Simbolo	Indirizzo	Commento
Clock_1s	SM0.5	Impulso di clock che è ON per 0,5 s, OFF per 0,5 s, per un duty cycle di 1 s.
L1_ALLARME	Q1.0	L1 ALLARME
ST_ALLARME	M1.4	A PLC REMOTO

**Segmento 17** RIPRISTINO AUX DA PLC REMOTO

Simbolo	Indirizzo	Commento
R9_AUSILIARI	Q2.2	R9 RIPRISTINO AUSILIARI
ST_PULS_AUX	M4.3	DA PLC REMOTO

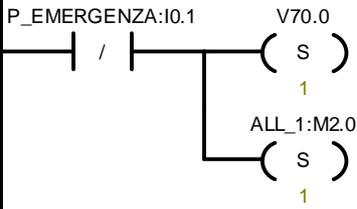
Blocco: ALLARMI  
 Autore:  
 Data di creazione: 03.05.2006 11:30:07  
 Ultima modifica: 14.11.2006 10:03:35

Simbolo	Tipo variabile	Tipo di dati	Commento
EN	IN	BOOL	
	IN		
	IN_OUT		
	OUT		
	TEMP		

COMMENTI SUL SOTTOPROGRAMMA

**Segmento 1** ALLARME EMERGENZA DA QUADRO LOCALE

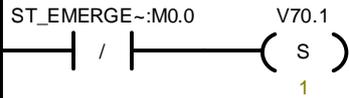
Commento del segmento



Simbolo	Indirizzo	Commento
ALL_1	M2.0	ALL 1 A PLC REMOTO
P_EMERGENZA	I0.1	

**Segmento 2** ALLARME EMERGENZA DA QUADRO REMOTO

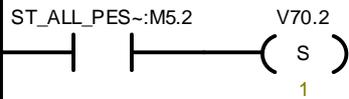
Commento del segmento



Simbolo	Indirizzo	Commento
ST_EMERGENZA	M0.0	A PLC REMOTO

**Segmento 3** ALLARME ANOMALIA PESATURA DA PLC REMOTO

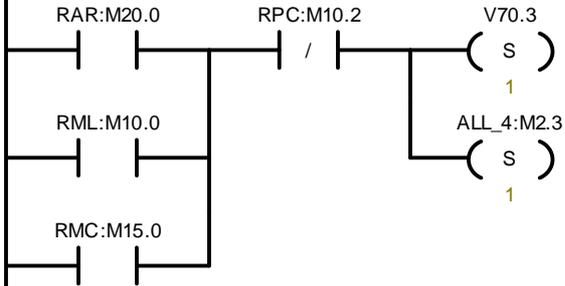
Commento del segmento



Simbolo	Indirizzo	Commento
ST_ALL_PESATURA	M5.2	DA PLC REMOTO

**Segmento 4** ALLARME PORTELLA APERTA

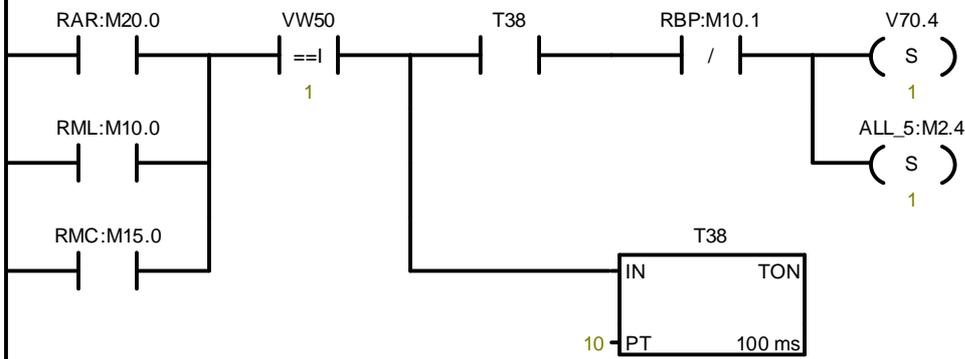
Commento del segmento



Simbolo	Indirizzo	Commento
ALL_4	M2.3	ALL 4 A PLC REMOTO
RAR	M20.0	RELE AUTOMATICO
RMC	M15.0	RELE MANUALE REMOTO
RML	M10.0	RELE MANUALE LOCALE
RPC	M10.2	RELE PORTELLA CHIUSA

**Segmento 5** ALLARME PALMELLA NON BLOCCATA

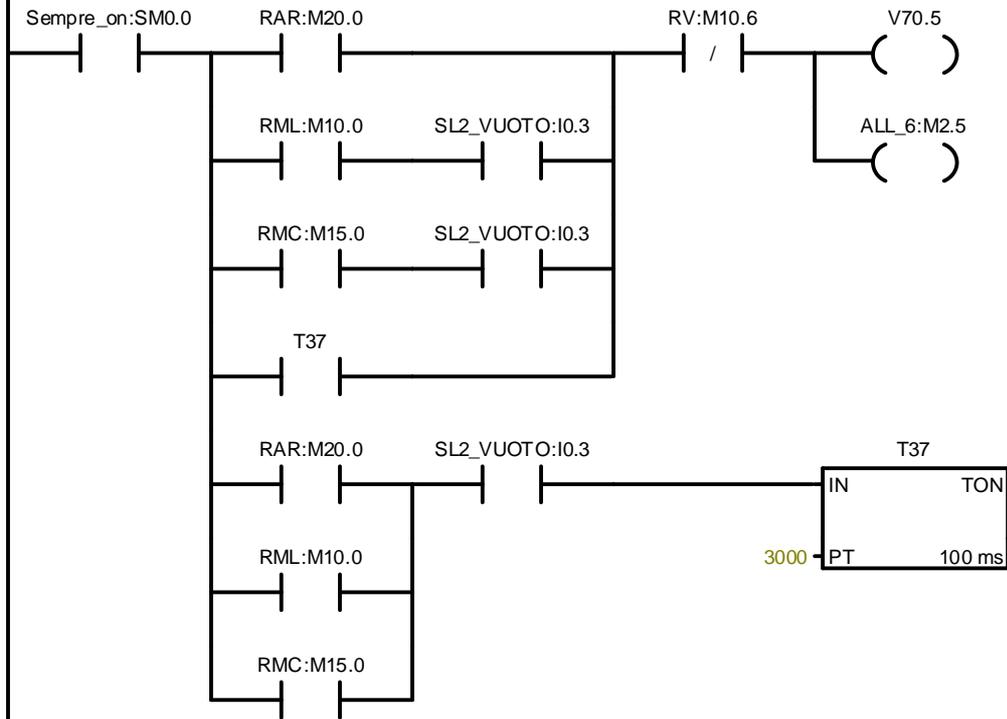
Commento del segmento



Simbolo	Indirizzo	Commento
ALL_5	M2.4	ALL 5 A PLC REMOTO
RAR	M20.0	RELE AUTOMATICO
RBP	M10.1	RELE BLOCCO PALMELLA
RMC	M15.0	RELE MANUALE REMOTO
RML	M10.0	RELE MANUALE LOCALE

**Segmento 6** ALLARME VUOTO NON RAGGIUNTO

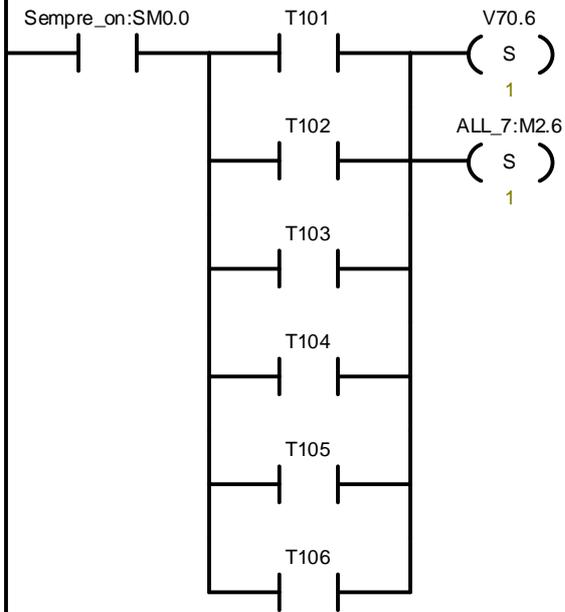
Commento del segmento



Simbolo	Indirizzo	Commento
ALL_6	M2.5	ALL 6 A PLC REMOTO
RAR	M20.0	RELE AUTOMATICO
RMC	M15.0	RELE MANUALE REMOTO
RML	M10.0	RELE MANUALE LOCALE
RV	M10.6	RELE VUOTO OK
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
SL2_VUOTO	I0.3	S2 SEL. INSERIMENTO VUOTO

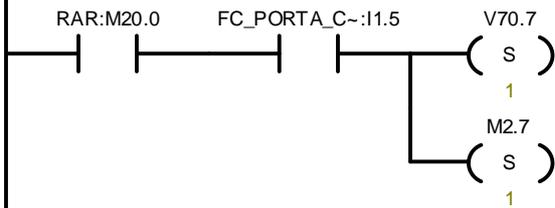
**Segmento 7** ALLARME WATCHDOG VALVOLE PESATURA

Commento del segmento



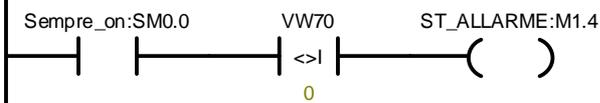
Simbolo	Indirizzo	Commento
ALL_7	M2.6	ALL 7 A PLC REMOTO
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON

**Segmento 8** ALLARME PORTA ACCESSO APERTA



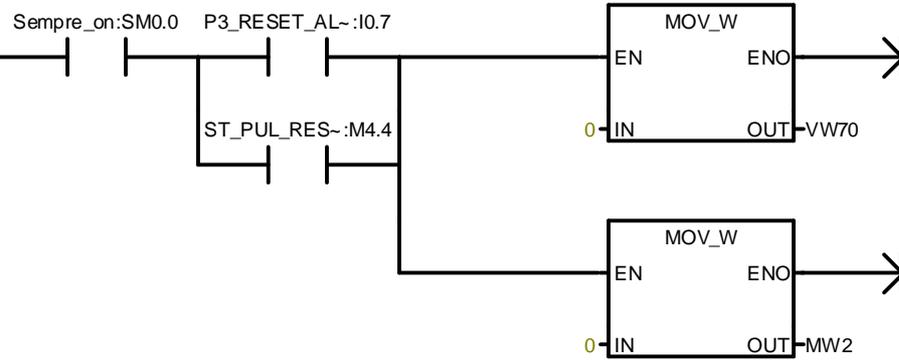
Simbolo	Indirizzo	Commento
FC_PORTA_CHIUSA	I1.5	
RAR	M20.0	RELE AUTOMATICO

**Segmento 9** ALLARMI PRESENTI



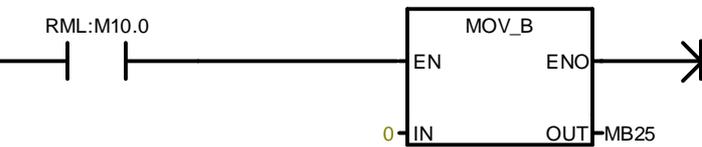
Simbolo	Indirizzo	Commento
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
ST_ALLARME	M1.4	A PLC REMOTO

**Segmento 10**    RESET ALLARMI



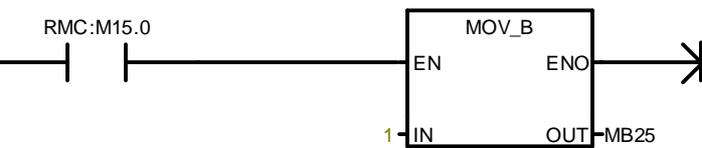
Simbolo	Indirizzo	Commento
P3_RESET_ALLARMI	I0.7	P3 PULS. RESET ALLARMI
Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
ST_PUL_RES_ALL	M4.4	DA PLC REMOTO

**Segmento 11**    STATO MACCHINA SU OP --- MANUALE LOCALE



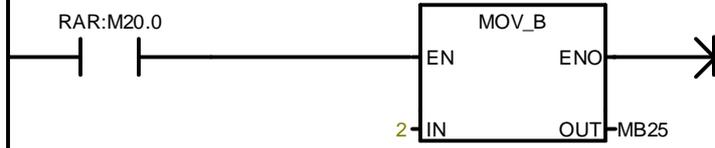
Simbolo	Indirizzo	Commento
RML	M10.0	RELE MANUALE LOCALE

**Segmento 12**    STATO MACCHINA SU OP --- MANUALE REMOTO



Simbolo	Indirizzo	Commento
RMC	M15.0	RELE MANUALE REMOTO

**Segmento 13** STATO MACCHINA SU OP --- AUTOMATICO



Simbolo	Indirizzo	Commento
RAR	M20.0	RELE AUTOMATICO

 Simbolo	Indirizzo	Commento
START_CICLO	M21.7	INIZIO CICLO AUTOMATICO
POS_SCARICO	M12.6	POSIZIONE DI SCARICO TAVOLA
EMERGENZA	I0.0	EMERGENZA DA MODULO
P_EMERGENZA	I0.1	
SL1_MAN_LOCALE	I0.2	S1 SEL. MANUALE LOCALE
SL2_VUOTO	I0.3	S2 SEL. INSERIMENTO VUOTO
SL3_BOWL	I0.4	S3 SEL. COMANDO VIBRATORE E VALVOLA BOWL
P1_ROTAZ_TAVOLA	I0.5	P1 PULS. ROTAZIONE TAVOLA
P2_RIEMP_MANUALE	I0.6	P2 PULS. RIEMP. MANUALE
P3_RESET_ALLARMI	I0.7	P3 PULS. RESET ALLARMI
P4_LAMPADA	I1.0	P4 PULS. ON/OFF LAMPADA
VC1_VACUOSTATO	I1.1	
S1_BLOCCO_PALMELLA	I1.2	
A		
S2_PORTELLO_CHIUSO	I1.3	
S3_POSIZ_TAVOLA	I1.4	
FC_PORTA_CHIUSA	I1.5	
S4_VALVOLA_CHIUSA	I2.0	
S5_VALVOLA_50_AP	I2.1	
 S6_VALVOLA_100_AP	I2.2	
	I2.3	
	I2.4	
	I2.5	
	I2.6	
	I2.7	
EV1_ROMPI_VUOTO	Q0.0	R1
EV2_VUOTO	Q0.1	R2
EV3_VIBRATORE	Q0.2	R3
EV4_AVANZAM_TAVOLA	Q0.3	R4
A		
EV5_CARICO_FINE	Q0.4	R5
EV6_CARICO_GROSSO	Q0.5	R6
EV7_FONDO_BOWL	Q0.6	R7
K3_LAMPADA	Q0.7	R8
L1_ALLARME	Q1.0	L1 ALLARME
L2_CONDIZIONI_OK	Q1.1	L2 PALMELLA BLOCCATA E PORTA CHIUSA
L3_FINE_CICLO	Q2.0	L3 FINE CICLO
L4_VUOTO	Q2.1	L4 VUOTO RAGGIUNTO
R9_AUSILIARI	Q2.2	R9 RIPRISTINO AUSILIARI
	Q2.3	
	Q2.4	
	Q2.5	
	Q2.6	
	Q2.7	

  Simbolo

Indirizzo

Commento

 Simbolo	Indirizzo	Commento
ST_EMERGENZA	M0.0	A PLC REMOTO
ST_ACCESSI	M0.1	A PLC REMOTO
ST_PALMELLA	M0.2	A PLC REMOTO
ST_SEL_MAN_LOCALE	M0.3	A PLC REMOTO
ST_POS_TAVOLA	M0.4	A PLC REMOTO
ST_VALV_CHIUSA	M0.5	A PLC REMOTO
ST_VALV_AP_50	M0.6	A PLC REMOTO
ST_VALV_AP_100	M0.7	A PLC REMOTO
ST_RESET	M1.0	A PLC REMOTO
ST_CONDIZIONI_OK	M1.1	A PLC REMOTO
ST_START_CARICO	M1.2	A PLC REMOTO
ST_STOP_CARICO	M1.3	A PLC REMOTO
ST_ALLARME	M1.4	A PLC REMOTO
ST_PORTELLA	M1.5	A PLC REMOTO
ST_START_CARICO_1	M1.6	A PLC REMOTO
ST_START_CARICO_2	M1.7	A PLC REMOTO
 ST_PULS_EMERG	M4.0	DA PLC REMOTO
ST_SEL_VUOTO	M4.1	DA PLC REMOTO
ST_SEL_BOWL	M4.2	DA PLC REMOTO
ST_PULS_AUX	M4.3	DA PLC REMOTO
ST_PUL_RES_ALL	M4.4	DA PLC REMOTO
ST_PULS_START_CICLO	M4.5	DA PLC REMOTO
ST_PULS_ROT_TAVOLA	M4.6	DA PLC REMOTO
ST_PULS_CAR_MAN	M4.7	DA PLC REMOTO
ST_CARICO_VELOCE	M5.0	DA PLC REMOTO
ST_CARICO_LENTO	M5.1	DA PLC REMOTO
ST_ALL_PESATURA	M5.2	DA PLC REMOTO
ST_AUTO	M6.0	DA PLC REMOTO
ST_MAN_REMOTO	M6.1	DA PLC REMOTO
ST_MAN_LOCALE	M6.2	DA PLC REMOTO
RML	M10.0	RELE MANUALE LOCALE
RBP	M10.1	RELE BLOCCO PALMELLA
RPC	M10.2	RELE PORTELLA CHIUSA
CL_EV1	M10.3	COMANDO LOCALE EV1
CL_EV2	M10.4	COMANDO LOCALE EV2
COND_LOCALI	M10.5	CONDIZIONI LOCALI (RBP + RPC)
RV	M10.6	RELE VUOTO OK
CL_EV3	M10.7	COMANDO LOCALE EV3
CL_EV7	M11.0	COMANDO LOCALE EV7
CL_RT	M11.1	COMANDO LOCALE ROTAZIONE TAVOLA
CCL	M11.3	CONSENSO CARICO LOCALE
CL_EV_GROSSO	M11.4	COMANDO LOCALE EV CARICO GROSSO
CL_EV_FINE	M11.5	COMANDO LOCALE EV CARICO FINE
CL_FINE_CICLO	M11.6	
P1_TAVOLA	M12.0	
P2_TAVOLA	M12.1	
P3_TAVOLA	M12.2	
P4_TAVOLA	M12.3	
P5_TAVOLA	M12.4	
P6_TAVOLA	M12.5	
RMC	M15.0	RELE MANUALE REMOTO
CR_EV1	M15.1	COMANDO REMOTO EV1
CR_EV2	M15.2	COMANDO REMOTO EV2
CR_EV3	M15.3	COMANDO REMOTO EV3
CR_EV7	M15.4	COMANDO REMOTO EV7

 Simbolo	Indirizzo	Commento
CR_RT	M15.5	COMANDO REMOTO ROTAZIONE TAVOLA
CCR	M15.6	CONSENSO CARICO REMOTO
CR_EV_GROSSO	M16.0	COMANDO REMOTO EV CARICO GROSSO
CR_EV_FINE	M16.1	COMANDO REMOTO EV CARICO FINE
CR_FINE_CICLO	M16.2	
RAR	M20.0	RELE AUTOMATICO
CONDIZIONI_AUTO	M20.1	
CA_EV1	M20.2	COMANDO AUTOMATICO EV1
CA_EV2	M20.3	COMANDO AUTOMATICO EV2
CA_EV3	M20.4	COMANDO AUTOMATICO EV3
CA_EV7	M20.5	COMANDO AUTOMATICO EV7
CA_EV_GROSSO	M20.6	COMANDO AUTOMATICO EV CARICO GROSSO
CA_EV_FINE	M20.7	COMANDO AUTOMATICO EV CARICO FINE
CA_RT	M21.0	COMANDO AUTO ROTAZIONE TAVOLA
START_AUTO	M21.1	START CICLO AUTO
FINE_CARICO	M21.2	FINE CARICO
CA_FINE_CICLO	M21.3	
VALORE_VUOTO	VD0	DA LOCALE A REMOTO
AREA_COMANDI	VW4	DA LOCALE A REMOTO
AREA_ALLARMI	VW6	DA LOCALE A REMOTO
AREA_COMANDI_1	VW10	DA REMOTO A LOCALE
AREA_COMANDI_2	VW12	DA REMOTO A LOCALE
AREA_ALLARMI_1	VW14	DA REMOTO A LOCALE
ALL_1	M2.0	ALL 1 A PLC REMOTO
 ALL_2	M2.1	ALL 2 A PLC REMOTO
 ALL_3	M2.2	ALL 3 A PLC REMOTO
ALL_4	M2.3	ALL 4 A PLC REMOTO
ALL_5	M2.4	ALL 5 A PLC REMOTO
ALL_6	M2.5	ALL 6 A PLC REMOTO
ALL_7	M2.6	ALL 7 A PLC REMOTO

	Simbolo	Indirizzo	Commento
	Sempre_on	SM0.0	Sempre ON
	On_primo_ciclo	SM0.1	ON solo per il primo ciclo di scansione
	Perdita_ritenzione	SM0.2	ON per 1 ciclo di scansione in caso di perdita dei dati a ritenzione
	RUN_accensione	SM0.3	ON per 1 ciclo di scansione se si passa a RUN da una condizione di accensione
	Clock_60s	SM0.4	Impulso di clock che è ON per 30 s, OFF per 30 s, per un duty cycle di 1 minuto
	Clock_1s	SM0.5	Impulso di clock che è ON per 0,5 s, OFF per 0,5 s, per un duty cycle di 1 s.
	Clock_ciclo_scan	SM0.6	Clock del ciclo di scansione che è ON per un ciclo e OFF per il ciclo successivo
	Selettore_modi	SM0.7	Indica la posizione del selettore dei modi di funzionamento: 0 = TERM, 1 = RUN
	Risultato_0	SM1.0	Impostato a 1 in seguito all'esecuzione di certe operazioni se il risultato = 0
	Overflow_illegale	SM1.1	Impostato a 1 da certe istruzioni in caso di overflow o val. numerico illegale
	Risultato_negativo	SM1.2	Impostato a 1 quando un'operazione matematica dà un risultato negativo
	Dividi_per_0	SM1.3	Impostato a 1 se si cerca di effettuare una divisione per zero
	Overflow_tabella	SM1.4	Impostato a 1 se Registra valore nella tabella riempie troppo la tabella
	Tabella_vuota	SM1.5	Impostato a 1 se un'istruzione LIFO o FIFO cerca di leggere una tabella vuota
	Non_BCD	SM1.6	Impostato a 1 se si cerca di convertire un valore non BCD in valore binario
	Non_esadecimale	SM1.7	Impostato a 1 se un valore ASCII non è convertibile in valore esadecimale valido
	Errore_parità	SM3.0	Impostato a 1 se errore di parità in un carattere ricevuto nelle porte 0 o 1
	Overflow_interrupt_com	SM4.0	On in caso di overflow nella coda interrupt di comunicaz. (solo rout. interr.)
	Overflow_interrupt_ingr	SM4.1	On in caso di overflow nella coda interrupt di ingresso (solo rout. interr.)
	Overflow_interr_tempo	SM4.2	On in caso di overflow nella coda degli interrupt a tempo (solo rout. interr.)
	Errore_RUNTIME	SM4.3	Impostato a 1 in caso di errore di programmazione di run time
	Abilitaz_interrupt	SM4.4	Indica lo stato di abilitazione degli interrupt: 1 = interrupt abilitati
	Trasm0_inattivo	SM4.5	Impostato a 1 quando il trasmettitore è inattivo (porta 0)
	Trasm1_inattivo	SM4.6	Impostato a 1 quando il trasmettitore è inattivo (porta 1)
	Forzamento_on	SM4.7	On in caso di forzamento: 1 = valore forzato, 0 = nessuno forzato (solo 22x)
	Errori_IO	SM5.0	Impostato a 1 se sono presenti errori di I/O
	Troppi_IO_digitali	SM5.1	Impostato a 1 se sono stati collegati al bus di I/O troppi I/O digitali
	Troppi_IO_analogici	SM5.2	Impostato a 1 se sono stati collegati al bus di I/O troppi I/O analogici
	Troppe_unità_intell	SM5.3	Impostato a 1 se sono collegate al bus di I/O troppe unità di I/O intelligenti
	Errore_DP	SM5.7	Impostato a 1 in caso di errore nel bus standard DP (solo per S7-215)
	Configura_P0_0	SM30.0	Seleziona il protocollo freeport o di sistema per la porta 0
	Salva_in_EEPROM_7	SM31.7	Richiesta utente di salvataggio nella memoria permanente (0=nessuna, 1=salva) La CPU resetta questo bit al termine di tutte le operazioni di salvataggio
	Stato_HSC0_5	SM36.5	Stato della direzione di conteggio di HSC0: 1= in avanti
	Stato_HSC0_6	SM36.6	Stato di HSC0 'valore attuale = valore di preimpostazione': 1 = uguale
	Stato_HSC0_7	SM36.7	Stato di HSC0 'valore attuale > valore di preimpostazione': 1= maggiore

	Simbolo	Indirizzo	Commento
	Livello_reset_HSC0	SM37.0	Controllo del livello di attività di Resetta per HSC0: 0=attività alta; 1=bassa
	Velocità_HSC0	SM37.2	Selezione velocità di conteggio di HSC0: 0=4x (quadratura); 1=singola
	Dir_HSC0	SM37.3	Controllo della direzione di conteggio di HSC0: 0 = indietro; 1 = avanti
	Aggiorna_dir_HSC0	SM37.4	Aggiornamento della direzione di conteggio HSC0: 0 = nessuno; 1 = aggiorna
	Aggiorna_VP_HSC0	SM37.5	Aggiornamento valore di preimpostazione di HSC0: 0=nessuno; 1=aggiorna
	Aggiorna_VA_HSC0	SM37.6	Aggiornamento valore attuale di HSC0: 0 = nessuno; 1 = aggiorna
	Abilita_HSC0	SM37.7	Abilitazione HSC0: 0 = disabilita; 1 = abilita
	Stato_HSC1_5	SM46.5	Stato della direzione di conteggio di HSC1: 1= in avanti
	Stato_HSC1_6	SM46.6	Stato di HSC1 'valore attuale = valore di preimpostazione': 1 = uguale
	Stato_HSC1_7	SM46.7	Stato di HSC1 'valore attuale > valore di preimpostazione': 1= maggiore
	Livello_reset_HSC1	SM47.0	Controllo del livello di attività di Resetta per HSC1: 0=attività alta; 1=bassa
	Livello_avvio_HSC1	SM47.1	Controllo del livello di attività di Avvio per HSC1: 0=attività alta; 1=bassa
	Velocità_HSC0	SM47.2	Selezione velocità di conteggio di HSC1: 0=4x (quadratura); 1=singola
	Dir_HSC1	SM47.3	Controllo della direzione di conteggio di HSC1: 0 = indietro; 1 = avanti
	Aggiorna_dir_HSC1	SM47.4	Aggiornamento della direzione di conteggio HSC1: 0 = nessuno; 1 = aggiorna
	Aggiorna_VP_HSC1	SM47.5	Aggiornamento valore di preimpostazione di HSC1: 0=nessuno; 1=aggiorna
	Aggiorna_VA_HSC1	SM47.6	Aggiornamento valore attuale di HSC1: 0 = nessuno; 1 = aggiorna
	Abilita_HSC1	SM47.7	Abilitazione HSC1: 0 = disabilita; 1 = abilita
	Stato_HSC2_5	SM56.5	Stato della direzione di conteggio di HSC2: 1= in avanti
	Stato_HSC2_6	SM56.6	Stato di HSC2 'valore attuale = valore di preimpostazione': 1 = uguale
	Stato_HSC2_7	SM56.7	Stato di HSC2 'valore attuale > valore di preimpostazione': 1= maggiore
	Livello_reset_HSC2	SM57.0	Controllo del livello di attività di Resetta per HSC2: 0=attività alta; 1=bassa
	Livello_avvio_HSC2	SM57.1	Controllo del livello di attività di Avvio per HSC2: 0=attività alta; 1=bassa
	Velocità_HSC2	SM57.2	Selezione velocità di conteggio di HSC2: 0=4x (quadratura); 1=singola
	Dir_HSC2	SM57.3	Controllo della direzione di conteggio di HSC2: 0 = indietro; 1 = avanti
	Aggiorna_dir_HSC2	SM57.4	Aggiornamento della direzione di conteggio HSC2: 0 = nessuno; 1 = aggiorna
	Aggiorna_VP_HSC2	SM57.5	Aggiornamento valore di preimpostazione di HSC2: 0=nessuno; 1=aggiorna
	Aggiorna_VA_HSC2	SM57.6	Aggiornamento valore attuale di HSC2: 0 = nessuno; 1 = aggiorna
	Abilita_HSC2	SM57.7	Abilitazione HSC2: 0 = disabilita; 1 = abilita
	Interruzione_err_PLS0	SM66.4	Profilo PTO0 interrotto: 0=nessun errore, 1=interruz. per errore calcolo delta
	Interruzione_cmd_PLS0	SM66.5	Profilo PTO0 interrotto: 0= non da comando utente, 1 = da comando utente
	Overflow_PLS0	SM66.6	Overflow di pipeline PTO0 (resettato dal sistema in caso di profili esterni, altrimenti deve essere resettato dall'utente): 0=nessun overflow; 1= overflow
	PLS0_inattivo	SM66.7	PTO0 inattivo: 0 = PTO in esecuzione, 1 = PTO inattivo

	Simbolo	Indirizzo	Commento
	Aggiorna_ciclo_PLS0	SM67.0	Aggiorna il valore del tempo di ciclo di PTO0/PWM0: 1 = scrivi nuovo valore
	Aggiorna_dur_imp_PWM0	SM67.1	Aggiorna la durata degli impulsi di PTO0/PWM0: 1 = scrivi nuova durata
	Aggiorna_cont_imp_PTO0	SM67.2	Aggiorna il valore di conteggio impulsi di PTO0: 1= scrivi nuovo valore
	Base_tempi_PLS0	SM67.3	Base dei tempi di PTO0/PWM0: 0=1µs/impulso, 1=1ms/impulso
	Sinc_PWM0	SM67.4	Aggiornamento sincrono di PWM0: 0=asincrono; 1=sincrono
	Funzion_PTO0	SM67.5	PTO0: 0 = a un segmento; 1= a più segmenti
	Selez_modolo_PLS0	SM67.6	Seleziona modo PTO0/PWM0: 0=PTO; 1=PWM
	Abilita_PLS0	SM67.7	Abilitazione di PTO0/PWM0: 1=abilita
	Interruzione_err_PLS1	SM76.4	Profilo PTO1 interrotto: 0=nessun errore, 1=interruz. per errore calcolo delta
	Interruzione_cmd_PLS1	SM76.5	Profilo PTO1 interrotto: 0= non da comando utente, 1 = da comando utente
	Overflow_PLS1	SM76.6	Overflow di pipeline PTO1 (resettato dal sistema in caso di profili esterni, altrimenti deve essere resettato dall'utente): 0=nessun overflow; 1= overflow
	PLS1_inattivo	SM76.7	PTO1 inattivo: 0 = PTO in esecuzione, 1 = PTO inattivo.
	Aggiorna_ciclo_PLS1	SM77.0	Aggiorna il valore del tempo di ciclo di PTO1/PWM1: 1 = scrivi nuovo valore
	Aggiorna_dur_imp_PWM1	SM77.1	Aggiorna la durata degli impulsi di PTO1/PWM1: 1 = scrivi nuova durata
	Aggiorna_cont_imp_PTO1	SM77.2	Aggiorna il valore di conteggio impulsi di PTO1: 1= scrivi nuovo valore
	Base_tempi_PLS1	SM77.3	Base dei tempi di PTO1/PWM1: 0=1µs/impulso, 1=1ms/impulso
	Sinc_PWM1	SM77.4	Aggiornamento sincrono di PWM1: 0=asincrono; 1=sincrono
	Funzion_PTO1	SM77.5	PTO1: 0 = a un segmento; 1= a più segmenti
	Selez_modolo_PLS1	SM77.6	Seleziona modo PTO1/PWM1: 0=PTO; 1=PWM
	Abilita_PLS1	SM77.7	Abilitazione di PTO1/PWM1: 1=abilita
	Stato_ricez_P0_0	SM86.0	1=ricezione messaggio conclusa: errore di parità
	Stato_ricez_P0_1	SM86.1	1=ricezione messaggio conclusa: n. max. di caratteri raggiunto
	Stato_ricez_P0_2	SM86.2	1=ricezione messaggio conclusa: temporizzatore scaduto
	Stato_ricez_P0_5	SM86.5	1=ricezione messaggio conclusa: carattere di fine ricevuto
	Stato_ricez_P0_6	SM86.6	1=ricez. msg conclusa: errore param. ingresso o manca condizione inizio/fine
	Stato_ricez_P0_7	SM86.7	1=ricezione messaggio conclusa: comando utente di disabilitazione
	Ctrl_ricez_P0_1	SM87.1	0=ignora condiz. break; 1=usa condizioni di break per individuare inizio msg
	Ctrl_ricez_P0_2	SM87.2	0=ignora SMW92, 1= concludi la ricezione se viene superato il tempo in SMW92
	Ctrl_ricez_P0_3	SM87.3	0= temporizzatore intercaratteri, 1= temporizzatore messaggi
	Ctrl_ricez_P0_4	SM87.4	0=ignora SMW90, 1=usa valore di SMW90 per individuare condiz. di inattività
	Ctrl_ricez_P0_5	SM87.5	0=ignora SMB89, 1=usa valore di SMB89 per individuare la fine del messaggio
	Ctrl_ricez_P0_6	SM87.6	0=ignora SMB88, 1=usa valore di SMB88 per individuare l'inizio del messaggio
	Ctrl_ricez_P0_7	SM87.7	0=funzione Ricevi disattivata, 1=funzione Ricevi attiva
	Configura_P1_0	SM130.0	Seleziona il protocollo freeport o di sistema per la porta 1
	Stato_HSC3_5	SM136.5	Stato della direzione di conteggio di HSC3: 1= in avanti
	Stato_HSC3_6	SM136.6	Stato di HSC3 'valore attuale = valore di preimpostazione': 1 = uguale
	Stato_HSC3_7	SM136.7	Stato di HSC3 'valore attuale > valore di preimpostazione': 1= maggiore
	Dir_HSC3	SM137.3	Controllo della direzione di conteggio di HSC3: 0 = indietro; 1 = avanti

	Simbolo	Indirizzo	Commento
	Aggiorna_dir_HSC3	SM137.4	Aggiornamento della direzione di conteggio HSC3: 0 = nessuno; 1 = aggiorna
	Aggiorna_VP_HSC3	SM137.5	Aggiornamento valore di preimpostazione di HSC3: 0=nessuno; 1=aggiorna
	Aggiorna_VA_HSC3	SM137.6	Aggiornamento valore attuale di HSC3: 0 = nessuno; 1 = aggiorna
	Abilita_HSC3	SM137.7	Abilitazione HSC3: 0 = disabilita; 1 = abilita
	Stato_HSC4_5	SM146.5	Stato della direzione di conteggio di HSC4: 1= in avanti
	Stato_HSC4_6	SM146.6	Stato di HSC4 'valore attuale = valore di preimpostazione': 1 = uguale
	Stato_HSC4_7	SM146.7	Stato di HSC4 'valore attuale > valore di preimpostazione': 1= maggiore
	Livello_reset_HSC4	SM147.0	Controllo del livello di attività di Resetta per HSC4: 0=attività alta; 1=bassa
	Velocità_HSC4	SM147.2	Selezione velocità di conteggio di HSC4: 0=4x (quadratura); 1=singola
	Dir_HSC4	SM147.3	Controllo della direzione di conteggio di HSC4: 0 = indietro; 1 = avanti
	Aggiorna_dir_HSC4	SM147.4	Aggiornamento della direzione di conteggio HSC4: 0 = nessuno; 1 = aggiorna
	Aggiorna_VP_HSC4	SM147.5	Aggiornamento valore di preimpostazione di HSC4: 0=nessuno; 1=aggiorna
	Aggiorna_VA_HSC4	SM147.6	Aggiornamento valore attuale di HSC4: 0 = nessuno; 1 = aggiorna
	Abilita_HSC4	SM147.7	Abilitazione HSC4: 0 = disabilita; 1 = abilita
	Stato_HSC5_5	SM156.5	Stato della direzione di conteggio di HSC5: 1= in avanti
	Stato_HSC5_6	SM156.6	Stato di HSC5 'valore attuale = valore di preimpostazione': 1 = uguale
	Stato_HSC5_7	SM156.7	Stato di HSC5 'valore attuale > valore di preimpostazione': 1= maggiore
	Dir_HSC5	SM157.3	Controllo della direzione di conteggio di HSC5: 0 = indietro; 1 = avanti
	Aggiorna_dir_HSC5	SM157.4	Aggiornamento della direzione di conteggio HSC5: 0 = nessuno; 1 = aggiorna
	Aggiorna_VP_HSC5	SM157.5	Aggiornamento valore di preimpostazione di HSC5: 0=nessuno; 1=aggiorna
	Aggiorna_VA_HSC5	SM157.6	Aggiornamento valore attuale di HSC5: 0 = nessuno; 1 = aggiorna
	Abilita_HSC5	SM157.7	Abilitazione HSC5: 0 = disabilita; 1 = abilita
	Stato_ricez_P1_0	SM186.0	1=ricezione messaggio conclusa: errore di parità
	Stato_ricez_P1_1	SM186.1	1=ricezione messaggio conclusa: n. max. di caratteri raggiunto
	Stato_ricez_P1_2	SM186.2	1=ricezione messaggio conclusa: temporizzatore scaduto
	Stato_ricez_P1_5	SM186.5	1=ricezione messaggio conclusa: carattere di fine ricevuto
	Stato_ricez_P1_6	SM186.6	1=ricez. msg conclusa: errore param. ingresso o manca condizione inizio/fine
	Stato_ricez_P1_7	SM186.7	1=ricezione messaggio conclusa: comando utente di disabilitazione
	Ctrl_ricez_P1_1	SM187.1	0=ignora condiz. break; 1=usa condizioni di break per individuare inizio msg
	Ctrl_ricez_P1_2	SM187.2	0=ignora SMW92, 1= concludi la ricezione se viene superato il tempo in SMW92
	Ctrl_ricez_P1_3	SM187.3	0= temporizzatore intercaratteri, 1= temporizzatore messaggi
	Ctrl_ricez_P1_4	SM187.4	0=ignora SMW90, 1=usa valore di SMW90 per individuare condiz. di inattività
	Ctrl_ricez_P1_5	SM187.5	0=ignora SMB89, 1=usa valore di SMB89 per individuare la fine del messaggio
	Ctrl_ricez_P1_6	SM187.6	0=ignora SMB88, 1=usa valore di SMB88 per individuare l'inizio del messaggio
	Ctrl_ricez_P1_7	SM187.7	0=funzione Ricevi disattivata, 1=funzione Ricevi attiva
	Caratteri_ricevuti	SMB2	Contiene i caratteri ricevuti dalle porte 0 o 1 durante la comunicaz. freepoort

		Simbolo	Indirizzo	Commento
		ID_CPU	SMB6	Identifica il numero del modello di CPU
		ID_EM0	SMB8	Registro ID dell'unità 0
		Err_EM0	SMB9	Registro errori dell'unità 0
		ID_EM1	SMB10	Registro ID dell'unità 1
		Err_EM1	SMB11	Registro errori dell'unità 1
		ID_EM2	SMB12	Registro ID dell'unità 2
		Err_EM2	SMB13	Registro errori dell'unità 2
		ID_EM3	SMB14	Registro ID dell'unità 3
		Err_EM3	SMB15	Registro errori dell'unità 3
		ID_EM4	SMB16	Registro ID dell'unità 4
		Err_EM4	SMB17	Registro errori dell'unità 4
		ID_EM5	SMB18	Registro ID dell'unità 5
		Err_EM5	SMB19	Registro errori dell'unità 5
		ID_EM6	SMB20	Registro ID dell'unità 6
		Err_EM6	SMB21	Registro errori dell'unità 6
		Val_potenziometro_0	SMB28	Impostato sul valore corrispondente al potenziometro analogico 0
		Val_potenziometro_1	SMB29	Impostato sul valore corrispondente al potenziometro analogico 1
		Configura_P0	SMB30	Configura porta com 0: parità, n. bit di dati/carattere, baud rate, protocollo
		Salva_in_EEPROM	SMB31	Configura parametri per salvare un valore di mem. V nella mem. perman. (EEPROM)
		Intrvl_interrupt_0	SMB34	Specifica l'intervallo (incrementi di 1 ms da 5 a 255) dell'interrupt a tempo 0
		Intrvl_interrupt_1	SMB35	Specifica l'intervallo (incrementi di 1 ms da 5 a 255) dell'interrupt a tempo 1
		Stato_HSC0	SMB36	Stato del contatore HSC0
		Ctrl_HSC0	SMB37	Configura e controlla HSC0
		Stato_HSC1	SMB46	Stato del contatore HSC1
		Ctrl_HSC1	SMB47	Configura e controlla HSC1
		Stato_HSC2	SMB56	Stato del contatore HSC2
		Ctrl_HSC2	SMB57	Configura e controlla HSC2
		Stato_PTO0	SMB66	Stato di PTO0
		Ctrl_PLS0	SMB67	Monitoraggio e controllo di PTO0 e PWM0 per Q0.0
		Stato_PTO1	SMB76	Stato di PTO1
		Ctrl_PLS1	SMB77	Monitoraggio e controllo di PTO1 e PWM0 per Q0.1
		Stato_ricez_P0	SMB86	Stato: ricezione messaggio nella porta 0
		Ctrl_ricez_P0	SMB87	Controllo ricezione messaggio
		Carattere_inizio_P0	SMB88	Carattere di inizio messaggio
		Carattere_fine_P0	SMB89	Carattere di fine messaggio
		Max_caratteri_P0	SMB94	Numero max. di caratteri da ricevere (da 1 a 255 byte)
		Configura_P1	SMB130	Configura porta com 1: parità, n. bit di dati/carattere, baud rate, protocollo
		Stato_HSC3	SMB136	Stato del contatore HSC3
		Ctrl_HSC3	SMB137	Configura e controlla HSC3
		Stato_HSC4	SMB146	Stato del contatore HSC4
		Ctrl_HSC4	SMB147	Configura e controlla HSC4
		Stato_HSC5	SMB156	Stato del contatore HSC5
		Ctrl_HSC5	SMB157	Configura e controlla HSC5
		Passo_PTO0	SMB166	Numero attuale del passo del profilo attivo per PTO0
		Passo_PTO1	SMB176	Numero attuale del passo del profilo attivo per PTO1
		Stato_ricez_P1	SMB186	Stato: ricezione messaggio nella porta 0
		Ctrl_ricez_P1	SMB187	Controllo ricezione messaggio
		Carattere_inizio_P1	SMB188	Carattere di inizio messaggio
		Carattere_fine_P1	SMB189	Carattere di fine messaggio
		Max_caratteri_P1	SMB194	Numero max. di caratteri da ricevere (da 1 a 255 byte)
		VA_HSC0	SMD38	Nuov valore attuale di HSC0

 Simbolo	Indirizzo	Commento
 VP_HSC0	SMD42	Nuovo valore di preimpostazione di HSC0
 VA_HSC1	SMD48	Nuovo valore attuale di HSC1
 VP_HSC1	SMD52	Nuovo valore di preimpostazione di HSC1
 VA_HSC2	SMD58	Nuovo valore attuale di HSC2
 VP_HSC2	SMD62	Nuovo valore di preimpostazione di HSC2
 Conteggio_imp_PTO0	SMD72	Tipo di dati Doppia parola: valore di conteggio impulsi di PTO0 (1 - 2 <sup>32</sup> - 1)
 Conteggio_imp_PTO1	SMD82	Tipo di dati Doppia parola: valore di conteggio impulsi di PTO1 (1 - 2 <sup>32</sup> - 1)
 VA_HSC3	SMD138	Nuovo valore attuale di HSC3
 VP_HSC3	SMD142	Nuovo valore di preimpostazione di HSC3
 VA_HSC4	SMD148	Nuovo valore attuale di HSC4
 VP_HSC4	SMD152	Nuovo valore di preimpostazione di HSC4
 VA_HSC5	SMD158	Nuovo valore attuale di HSC5
 VP_HSC5	SMD162	Nuovo valore di preimpostazione di HSC5
 Tempo_ultimo_ciclo	SMW22	Tempo dell'ultimo ciclo di scansione
 Tempo_min_ciclo	SMW24	Tempo minimo di ciclo registrato dalla transizione in RUN
 Tempo_max_ciclo	SMW26	Tempo massimo di ciclo registrato dalla transizione in RUN
 Salva_indirizzo	SMW32	Salva l'indirizzo di una locazione di memoria V da salvare
 Ciclo_PLS0	SMW68	Tipo dati Parola: valore tempo ciclo PTO0/PWM0 (2 - 65.535 unità base tempi)
 Durata_imp_PWM0	SMW70	Tipo dati Parola: valore durata impulsi di PWM0 (0 - 65.535 unità base tempi)
 Ciclo_PLS1	SMW78	Tipo dati Parola: valore tempo ciclo PTO1/PWM1 (2 - 65.535 unità base tempi)
 Durata_imp_PWM1	SMW80	Tipo dati Parola: valore durata impulsi di PWM1 (0 - 65.535 unità base tempi)
 Tempo_inattività_P0	SMW90	Tempo di inattività della linea espresso in millisecondi
 Timeout_P0	SMW92	Valore di timeout temporizzatore intercaratteri/messaggi in millisecondi
 Err_parità_EM	SMW98	N. di errori verificatisi nel bus di ampliamento di I/O dall'ultima accensione
 Profilo_PTO0	SMW168	Tipo dati Parola: indirizzo memoria V tabella profilo di PTO0 come offset da V0
 Profilo_PTO1	SMW178	Tipo dati Parola: indirizzo memoria V tabella profilo di PTO1 come offset da V0
 Tempo_inattività_P1	SMW190	Tempo di inattività della linea espresso in millisecondi
 Timeout_P1	SMW192	Valore di timeout temporizzatore intercaratteri/messaggi in millisecondi

  Simbolo	Indirizzo	Commento
SICUREZZE	SBR0	COMMENTI SUL SOTTOPROGRAMMA
MAN_LOCALE	SBR1	COMMENTI SUL SOTTOPROGRAMMA
MAN_REMOTO	SBR2	COMMENTI SUL SOTTOPROGRAMMA
AUTO	SBR3	COMMENTI SUL SOTTOPROGRAMMA
USCITE	SBR4	COMMENTI SUL SOTTOPROGRAMMA
ALLARMI	SBR5	COMMENTI SUL SOTTOPROGRAMMA
MAIN	OB1	PROGRAMMA CAMERA LOCALE

Indirizzo	Formato	Valore attuale	Nuovo valore
ST_CARICO_VELOCE:M 5.0	Bit		
COND_LOCALI:M10.5	Bit		
VB70	Binario		
CL_RT:M11.1	Bit		
MB0	Senza segno		
VB4	Senza segno		
S1_BLOCCO_PALMELL A:11.2	Bit		
MB2	Binario		
CL_RT:M11.1	Bit		

```
//  
//COMMENTI SULLA PAGINA DI DATI  
//  
//Premere F1 per visualizzare la Guida e un esempio di pagina di dati  
//
```

**CPU**

Tipo: CPU 224XP REL 02.01

**Porte**

	<u>Porta 0</u>	<u>Porta 1</u>
Indirizzo della CPU:	5	6
Indirizzo più alto:	31	31
Baud rate:	187,5 kbps	187,5 kbps
Numero di tentativi:	3	3
Fattore di aggiornamento gap:	10	10

**Aree a ritenzione**

	<u>Area dati</u>	<u>Offset</u>	<u>N. elementi</u>
Range 0	VB	0	10240
Range 1	VB	0	0
Range 2	T	0	32
Range 3	T	64	32
Range 4	C	0	256
Range 5	MB	14	18

**Password**

Privilegi: Integrale (livello 1)

**Tabella delle uscite digitali**

Congela le uscite nell'ultimo stato: No

	<u>7</u>	<u>6</u>	<u>5</u>	<u>4</u>	<u>3</u>	<u>2</u>	<u>1</u>	<u>0</u>
Q0.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q1.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q2.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q3.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q4.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q5.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q6.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q7.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q8.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q9.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q10.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q11.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q12.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q13.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q14.x	.	.	.	.	.	.	.	.
Q15.x	.	.	.	.	.	.	.	.

**Tabella delle uscite analogiche**

Congela le uscite nell'ultimo stato: Sì

AQW0: .	AQW16: .	AQW32: .	AQW48: .
AQW2: .	AQW18: .	AQW34: .	AQW50: .
AQW4: .	AQW20: .	AQW36: .	AQW52: .
AQW6: .	AQW22: .	AQW38: .	AQW54: .
AQW8: .	AQW24: .	AQW40: .	AQW56: .
AQW10: .	AQW26: .	AQW42: .	AQW58: .
AQW12: .	AQW28: .	AQW44: .	AQW60: .
AQW14: .	AQW30: .	AQW46: .	AQW62: .

**Filtri degli ingressi digitali**

I0.0 - I0.3:	6.40
I0.4 - I0.7:	6.40
I1.0 - I1.3:	6.40
I1.4 - I1.5:	6.40

**Filtri ingressi analogici**

AW0: .	AW16: x	AW32: x	AW48: x
AW2: .	AW18: x	AW34: x	AW50: x
AW4: x	AW20: x	AW36: x	AW52: x
AW6: x	AW22: x	AW38: x	AW54: x
AW8: x	AW24: x	AW40: x	AW56: x
AW10: x	AW26: x	AW42: x	AW58: x
AW12: x	AW28: x	AW44: x	AW60: x
AW14: x	AW30: x	AW46: x	AW62: x

Numero di campioni (0 - 128) 0 = 256: 64  
 Banda morta: 320

**Bit di misurazione impulsi**

I0.0: .	I1.0: .	I2.0: .
I0.1: .	I1.1: .	I2.1: .
I0.2: .	I1.2: .	I2.2: .
I0.3: .	I1.3: .	I2.3: .
I0.4: .	I1.4: .	I2.4: .
I0.5: .	I1.5: .	I2.5: .
I0.6: .	I1.6: .	I2.6: .
I0.7: .	I1.7: .	I2.7: .

**Tempo in background**

Tempo di comunicazione in background: 10%

**Configurazione EM**

Posizione	Indirizzo configurato
0	non utilizzata
1	non utilizzata
2	non utilizzata
3	non utilizzata
4	non utilizzata
5	non utilizzata
6	non utilizzata

**Configura LED**

Accendi il LED quando viene forzato un elemento nella CPU	Sì
Accendi il LED quando si verifica un errore di I/O in un'unità	No

**Aumenta memoria**

Disattiva Modifica in modo RUN per aumentare la memoria: No