

QUESTO BLOCCO DATI CONTIENE TUTTI I DATI NECESSARI AL FUNZIONAMENTO DELLA MACCHINA , LE MEMORIE DI LAVORO NECESSARIE ALLA ELABORAZIONE DELLE ROUTINE DI CALCOLO,DI RICERCA SINCRONISMO,DI COMUNICAZIONE COL "SIU" ,ECC..

LE DW CON COMMENTO PRECEDUTO DA ? RICHIEDONO DI ESSERE COMPILATE DAL PROGRAMMATORE IN FUNZIONE DELLE CARATTERISTICHE DI FUNZIONAMENTO DI OGNI MACCHINA.

NELLE DW CONTRASSEGNAE CON "? STROBE" VANNO INSERITE LE USCITE DEGLI STROBE NECESSARI ALLA LETTURA DEI CONTRAVES ,SE E' PREVISTO QUESTO TIPO DI LETTURA DATI;NEL CASO DELLA LETTURA DATI DA PANNELLINO QUESTE DW NON DEVONO ESSERE COMPILATE.
ES.: "KY 007,013" SIGNIFICA CHE QUELLO STROBE SARA` FISICAMENTE CONNESSO ALLA USCITA "A 13.7"

NELLE DW CONTRASSEGNAE CON "? ALFA" E "? BETA" ANDRANNO INSERITI I DATI FORNITI DA UFF.TECNICO RELATIVI AL NUMERO DI PASSI SALTATI.
LO STESSO PER I "? LIMITI DI VELOCITA' TENENDO PRESENTE CHE SI TRATTA DEI LIMITI DI VELOCITA` CINEMATICI RIFERITI AI FUORIGIRI REALI DELLA MACCHINA CIOE' ALLA MASSIME VELOCITA` TEORICHE RAGGIUNGIBILI.

IN DW 37 ANDRA' INSERITO IL TEMPO DI RAMPA DI LAVORO,CIOE' IL TEMPO CHE LA MACCHINA IMPIEGHERA' PER PORTARSI DA 0 ALLA VELOCITA' MASSIMA POSSIBILE RIFERITA A 0 PASSI SALTATI .
IN DW 38 SI INSERIRA' IL TEMPO DI RAMPA RAPIDA,IN GENERE UTILIZZATO PER FERMATE DI EMERGENZA ,CHE SARA',OVVIAMENTE,PIU' PICCOLO DEL PRECEDENTE.

NONAM1LS.INI

LA PENDENZA DI TALE RAMPA SARA' COSTANTE PER TUTTE LE CONDIZIONI DI SALTOPASSI POICHE' I TEMPI ,CHE SONO ESPRESSI IN CENTESIMI DI SECONDO,SONO RIFERITI ALLA MASSIMA VELOCITA' POSSIBILE TEORICA CON TUTTI I PASSI INSERITI. QUESTE DW ANDRANNO COMPILATE SOLAMENTE SE IL FUNZIONAMENTO DELLA MACCHINA NECESSITA DEL GENERATORE DI RAMPA.

IN DW 46 ANDRA COLLOCATO IL "? LIMITE MASSIMO DEL RAPPORTO CALCOLATO" CHE NEL CASO DI MACCHINA CON DWSCRR ANDRA' IMPOSTATO COL LIMITE FISICO DELLA APPARECCHIATURA STESSA ,CIOE'"3999"
NELLE MACCHINE SENZA DWSCRR TALE LIMITE ANDRA' IMPOSTATO CON UN VALORE MOLTO ALTO ,OLTRE IL LIMITE FISICO DELLA MACCHINA STESSA (AD ES. 10000).

IN DW 15 E IN DW 16 ANDRANNO COLLOCATI RISPETTIVAMENTE IL VALORE DI ALLUNGAMENTO "LF" MINIMO E MASSIMO PREVISTO DALLE CARATTERISTICHE COSTRUTTIVE DELLA MACCHINA.

IN DW 48 SI DEVE INSERIRE IL NUMERO MASSIMO DI PASSI SALTATI PREVISTO DALLA MACCHINA.

LA DW 47 E' UNA CHIAVE SOFTWARE .QUESTA PERMETTE DI INSERIRE/DISINSERIRE PARTI DI PROGRAMMA A SECONDA DELLE CARATTERISTICHE DELLA MACCHINA STESSA. OGNI BIT DELLA DW 115 RAPPRESENTA UNA FUNZIONE SPECIFICA:
D47.0 = GENERATORE DI RAMPA (1 SE PRESENTE/0 SE NON PRESENTE)
D47.1 = LETTURA CONTRAVES (1 SE ABILITATA/0 SE NON ABILITATA)
D47.2 = SALTOPASSI (1 SE PREVISTO/0 SE NON PREVISTO)
D47.3 = DWSCRR DA PROGRAMMA (1 SE PREVISTO/0 SE NON PREVISTO)
D47.4-D47.15 = NON UTILIZZATI.

LE PAROLE DALLA 192 ALLA 196 SERVONO PER IMPOSTARE LA SITUAZIONE DELLE FRIZIONI A SECONDA DEL NUMERO PASSI SALTATI.

NONAM1LS.INI

OGNI PAROLA RAPPRESENTA LO STATO DELLE USCITE INTERESSATE DALLE FRIZIONI:

♀ DB11 C:90043@ST.S5D

LUN=260 /36

PPag. 2

DW192 = STATO USCITE CON 0-1 PASSO SALTATO

DW193 = STATO USCITE CON 2-3 PASSI SALTATI

DW194 = STATO USCITE CON 4-5 PASSI SALTATI

DW195 = STATO USCITE CON 6-7 PASSI SALTATI

DW196 = STATO USCITE CON > 7 PASSI SALTATI

OCCORRERA' ,QUINDI ,INSERIRE LO STATO DEI BIT CORRISPONDENTI ALLE FRIZIONI IN FUNZIONE DELLA DIVERSA CONDIZIONE DI LAVORO.

ESEMPIO :

DW192= KM 10100000 00001010

SE ,PER ESEMPIO, LA PAROLA INTERESSATA ALLA EMISSIONE DELLO STATO FRIZIONI E` LA AW10 IL BYTE DI SINISTRA RAPPRESENTERA` IL BYTE DI USCITA AB10 MENTRE IL BYTE DI DESTRA SARA` AB11 ED IL BIT MENO SIGIFICATIVO SARA` ,COME SEMPRE, QUELLO DI DESTRA DI OGNI BYTE.

LO STATO DELLE USCITE CORRISPONDENTI SARA` ,QUINDI:

	DL		DR
DW 192=	1 0 1 0 0 0 0 0		0 0 0 0 1 0 1 0
AB 10	7.6.5.4.3.2.1.0	AB 11	7.6.5.4.3.2.1.0
DW 191=	0 0 0 0 1 1 1 1		1 1 1 1 0 0 0 0
	AW 10	DW 192	MASCHERA DW 191
AB 10		DL	DL

A10.0 =	MASCHERATO.....	0.....	1
A10.1 =	MASCHERATO.....	0.....	1
A10.2 =	MASCHERATO.....	0.....	1
A10.3 =	MASCHERATO.....	0.....	1

		NONAM1LS.INI	
A10.4 =	0.....0.....	0.....0	
A10.5 =	1.....1.....	1.....0	
A10.6 =	0.....0.....	0.....0	
A10.7 =	1.....1.....	1.....0	

AB 11	DR	DR
A11.0 =	0.....0.....	0.....0
A11.1 =	1.....1.....	1.....0
A11.2 =	0.....0.....	0.....0
A11.3 =	1.....1.....	1.....0
A11.4 =	MASCHERATO.....	0.....1
A11.5 =	MASCHERATO.....	0.....1
A11.6 =	MASCHERATO.....	0.....1
A11.7 =	MASCHERATO.....	0.....1

LE USCITE DA AW10.0 AD AW10.3 E DA AW11.4 AD AW11.7 NON SONO INTERESSATE DALLA EMISSIONE DELLO STATO DELLE FRIZIONI.

POICHE` LA PAROLA DI USCITA INTERESSATA CONTIENE ALTRI BIT CHE NON SONO UTILIZZATI DALLA EMISSIONE SITUAZIONE FRIZIONI OCCORRE CONSERVARE LO STATO DI QUESTI BIT CON LA TECNICA DELLA MASCHERATURA.
LA MASCHERA SARA` FUNZIONE DEL TIPO DI MACCHINA POICHE` POSSONO ESSERE DIVERSI SIA IL NUMERO DEI BIT NON UTILIZZATI , SIA LA POSIZIONE ALL`INTERNO DELLA PAROLA
IL PROGRAMMA RICERCA AUTOMATICAMENTE LA CORRETTA MASCHERATURA DELLA PAROLA DI USCITA .

LA PAROLA DI USCITA INTERESSATA ALLA EMISSIONE DELLA SITUAZIONE DELLE FRIZIONI

NONAM1LS.INI

PUO` VARIARE IN FUNZIONE DEL TIPO DI MACCHINA;PERTANTO OCCORRE INSERIRE NELLA
DW 190 IL NUMERO CORRISPONDENTE ALLA PAROLA DI USCITA PREVISTA.

♀ DB11 C:90043@ST.S5D

LUN=260 /36

PPag. 3

ES.: DW190=10 SIGNIFICA CHE LE USCITE SONO COLLOCATE NELLA PAROLA AW10.

0:	KF = +00000;	*	
1:	KF = +00000;		Diametro ingresso
2:	KF = +00000;		Dimetro uscita
3:	KF = +00000;		Passi saltati
4:	KF = +00000;		velocita' linea m/s
5:	KF = +00000;		velocita' minima dm/s
6:	KF = +00000;		slittamento %
7:	KF = +00000;		velocita' jog veloce m/s
8:	KF = +00000;		velocita' jog lento dm/s
9:	KF = +00000;	*	
10:	KF = +00000;		Alfa utilizzata
11:	KF = +00000;		Beta utilizzata
12:	KF = +00000;		Limite velocita' utilizzato
13:	KF = +00000;		Rifer.calcol.non limitato a 999
14:	KF = +00000;		velocita'scelta per calc.riferim
15:	KF = +01000;		? valore minimo Lf
16:	KF = +01350;		? valore massimo Lf
17:	KF = +00000;		Lambda
18:	KF = +00000;		Diam.in : diam.out (D.i/D.u)
19:	KF = +00000;		Allungamento calcolato (Lf bin)
20:	KF = +00000;		Parola alta di Lfx1000
21:	KF = +00000;		Parola bassa di Lfx1000
22:	KF = +00000;		Rapporto binario
23:	KH = 0000;		Rapporto BDC formato emissione
24:	KF = +00000;		Rapporto raggiunto con sincro.

NONAM1LS.INI

25:	KF = +00000;	Conteggio tempo corr.sincro
26:	KF = +00000;	Tempo intervallo fra correzioni
27:	KF = +00000;	Tempo intervallo fra correzioni
28:	KF = +00000;	Clock per rampa lavoro
29:	KF = +00000;	Clock per rampa rapida
30:	KF = +00000;	Rif.selezionato da raggiungere
31:	KF = +00000;	Riferimento applicato all'uscita
32:	KF = +00000;	Rif.selezionato calcolato(DW 14)
33:	KF = +00000;	Rif.jog lento
34:	KF = +00000;	Rif.jog veloce
35:	KF = +00000;	Rif.velocita' di linea
36:	KF = +00000;	Rif.velocita` minima di cambio
37:	KF = +11000;	?Tempo di rampa lavoro(cent.sec)
38:	KF = +03000;	?Tempo di rampa rapida(cent.sec)
39:	KF = +00000;	*
40:	KY = 000,000;	? Strobe (Diam.ingresso)
41:	KY = 000,000;	? Strobe (Diam.uscita)
42:	KY = 000,000;	? Strobe (Nr.passi-Vel.lin.)
43:	KY = 000,000;	? Strobe (V.min-Sf-J.Vel.-J.Len)
44:	KF = +00000;	
45:	KF = +00000;	
46:	KF = +03999;	? Limite rapporto
47:	KM = 00000000 00001101;	? Chiave software
48:	KF = +00010;	? Numero massimo passi saltati
49:	KF = +00000;	*
50:	KH = 0000;	Lettura diametro di ingresso
51:	KH = 0000;	Lettura diametro di uscita
52:	KH = 0000;	Lettura numero passi saltati
53:	KH = 0000;	Lettura slittamento
54:	KH = 0000;	Lettura velocita` di linea

		NONAM1LS.INI		
55:	KH = 0000;	Lettura Jog veloce		
56:	KH = 0000;	Lettura Jog lento		
57:	KH = 0000;	Lettura velocita` minima		
♀ DB11	C:90043@ST.S5D	LUN=260 /36	PPag.	4
58:	KF = +00000;			
59:	KF = +00000;	*		
60:	KF = +02738;	? Alfa 0	passi	
61:	KF = +02201;	? Alfa 1	passi	
62:	KF = +01769;	? Alfa 2	passi	
63:	KF = +01422;	? Alfa 3	passi	
64:	KF = +01144;	? Alfa 4	passi	
65:	KF = +00919;	? Alfa 5	passi	
66:	KF = +00739;	? Alfa 6	passi	
67:	KF = +00594;	? Alfa 7	passi	
68:	KF = +00478;	? Alfa 8	passi	
69:	KF = +00384;	? Alfa 9	passi	
70:	KF = +00309;	? Alfa 10	passi	
71:	KF = +00000;	? Alfa 11	passi	
72:	KF = +00000;	? Alfa 12	passi	
73:	KF = +00000;	? Alfa 13	passi	
74:	KF = +00000;	? Alfa 14	passi	
75:	KF = +00000;	? Alfa 15	passi	
76:	KF = +00000;	? Alfa 16	passi	
77:	KF = +00000;	? Alfa 17	passi	
78:	KF = +00000;	? Alfa 18	passi	
79:	KF = +00000;	*		
80:	KF = +01233;	? Beta 0	passi	
81:	KF = +01534;	? Beta 1	passi	
82:	KF = +01908;	? Beta 2	passi	

NONAM1LS.INI

83:	KF = +02374;	? Beta 3	passi
84:	KF = +02953;	? Beta 4	passi
85:	KF = +03673;	? Beta 5	passi
86:	KF = +04569;	? Beta 6	passi
87:	KF = +05683;	? Beta 7	passi
88:	KF = +07070;	? Beta 8	passi
89:	KF = +08794;	? Beta 9	passi
90:	KF = +10939;	? Beta 10	passi
91:	KF = +00000;	? Beta 11	passi
92:	KF = +00000;	? Beta 12	passi
93:	KF = +00000;	? Beta 13	passi
94:	KF = +00000;	? Beta 14	passi
95:	KF = +00000;	? Beta 15	passi
96:	KF = +00000;	? Beta 16	passi
97:	KF = +00000;	? Beta 17	passi
98:	KF = +00000;	? Beta 18	passi
99:	KF = +00000;	*	
100:	KF = +00350;	? Limite vel.a	0 passi
101:	KF = +00350;	? Limite vel.a	1 passi
102:	KF = +00350;	? Limite vel.a	2 passi
103:	KF = +00350;	? Limite vel.a	3 passi
104:	KF = +00350;	? Limite vel.a	4 passi
105:	KF = +00350;	? Limite vel.a	5 passi
106:	KF = +00350;	? Limite vel.a	6 passi
107:	KF = +00280;	? Limite vel.a	7 passi
108:	KF = +00220;	? Limite vel.a	8 passi
109:	KF = +00180;	? Limite vel.a	9 passi
110:	KF = +00140;	? Limite vel.a	10 passi
111:	KF = +00000;	? Limite vel.a	11 passi
112:	KF = +00000;	? Limite vel.a	12 passi

		NONAM1LS.INI		
113:	KF = +00000;	? Limite vel.a 13 passi		
114:	KF = +00000;	? Limite vel.a 14 passi		
115:	KF = +00000;	? Limite vel.a 15 passi		
116:	KF = +00000;	? Limite vel.a 16 passi		
♀ DB11	C:90043@ST.S5D	LUN=260 /36		
			PPag.	5
117:	KF = +00000;	? Limite vel.a 17 passi		
118:	KF = +00000;	? Limite vel.a 18 passi		
119:	KF = +00000;	*		
120:	KF = +00000;	Lavoro		
121:	KF = +00000;	Lavoro		
122:	KF = +00000;	Lavoro		
123:	KF = +00000;	Indice strobe contraves		
124:	KF = +00000;	Indice lettura contraves		
125:	KF = +00000;	Lavoro		
126:	KF = +00000;	Lavoro		
127:	KF = +00000;	Lavoro		
128:	KF = +00000;	Lavoro		
129:	KF = +00000;	Lavoro		
130:	KF = +00000;	Lavoro		
131:	KF = +00000;	Lavoro		
132:	KF = +00000;	Lavoro		
133:	KF = +00000;	Lavoro		
134:	KF = +00000;	Lavoro		
135:	KF = +00000;	Lavoro		
136:	KF = +00000;	Lavoro		
137:	KF = +00000;	Lavoro		
138:	KF = +00000;	Lavoro		
139:	KF = +00000;	Lavoro		
140:	KF = +00000;	Lavoro		

		NONAM1LS.INI
141:	KF = +00010;	Kostante 10
142:	KF = +00100;	Kostante 100
143:	KF = +01000;	kostante 1000
144:	KF = +10000;	kostante 10000
145:	KF = +00000;	Kostante 0
146:	KF = +00000;	
147:	KF = +00000;	
148:	KF = +00000;	
149:	KF = +00000;	
150:	KF = +00000;	*
151:	KF = +00000;	Indice dw da aggiorn.da SIU
152:	KF = +00000;	Code dato n cambiato
153:	KF = +00000;	
154:	KF = +00000;	Valore dato da SIU in BCD
155:	KF = +00000;	
156:	KF = +00000;	Allarme presente
157:	KM = 00000000 00000000;	Lavoro per allarme
158:	KF = +00000;	Lavoro per allarme
159:	KF = +00000;	
160:	KF = +00000;	Code da trasferire a SIU
161:	KF = +00000;	
162:	KF = +00000;	
163:	KF = +00000;	
164:	KF = +00000;	*
165:	KF = +00004;	? Byte di ingresso da SIU (EB n)
166:	KY = 002,009;	? Strobe da SIU (E n.m)
167:	KF = +00018;	? Byte di uscita da PLC a SIU
168:	KY = 000,019;	? Strobe da PLC a SIU
169:	KF = +00000;	
170:	KF = +00000;	

NONAM1LS.INI

171:	KF = +00000;			
172:	KF = +00000;			
173:	KF = +00000;		Lavoro	
174:	KF = +00000;		Lavoro	
175:	KF = +00000;			
♀ DB11	C:90043@ST.S5D		LUN=260 /36	PPag. 6
176:	KF = +00000;			
177:	KF = +00000;			
178:	KF = +00000;			
179:	KF = +00000;			
180:	KF = +00000;		Dividendo basso	x FB 116
181:	KF = +00000;		Dividendo alto	x FB 116
182:	KF = +00000;		Divisore basso	x FB 116
183:	KF = +00000;		Divisore alto	x FB 116
184:	KF = +00000;		Quoziente basso	x FB 116
185:	KF = +00000;		Quoziente alto	x FB 116
186:	KF = +00000;		Resto basso	x FB 116
187:	KF = +00000;		Resto alto	x FB 116
188:	KF = +00000;			
189:	KF = +00000;			
190:	KF = +00020;		? Indice parola uscita frizioni	
191:	KM = 00000000 00000000;		Maschera parola uscita frizion	
192:	KM = 00000000 00010101;		? Parola uscita 0-1 pas sal.	
193:	KM = 00000000 00100101;		? Parola uscita 2-3 pas.sal.	
194:	KM = 00000000 00101001;		? Parola uscita 4-5 pas.sal.	
195:	KM = 00000000 00101010;		? Parola uscita 6-7 pas.sal.	
196:	KM = 00000000 00101010;		? Parola uscita 8-9 pas.sal.	
197:	KF = +00000;		Parola usc.frizioni selezionata	
198:	KF = +00000;			

199:	KF = +00000;	NONAM1LS.INI	*dwscrr
200:	KF = +00000;		Numero giri motore trafila
201:	KF = +00000;		Numero giri motore cabestano
202:	KF = +00000;		Costante rapporto traf/cabestano
203:	KF = +00000;		Numero impulsi encoder trafila
204:	KF = +00000;		Numero impulsi motore cabestano
205:	KF = +00000;		Rapporto impulsi trafila/cabest.
206:	KF = +00000;		Rapporto minimo consentito
207:	KF = +00000;		Rapporto massimo consentito
208:	KF = +00000;		Rampa cabestano teorica
209:	KF = +00000;		Rampa cabestano effettiva
210:	KF = +00000;		Sfasamento rampa trafila cabest.
211:	KF = +00000;		
212:	KF = +00000;		
213:	KF = +00000;		
214:	KF = +00000;		
215:	KF = +00000;		
216:	KF = +00000;		
217:	KF = +00000;		
218:	KF = +00000;		
219:	KF = +00000;		
220:	KF = +00000;		
221:	KF = +00000;		
222:	KF = +00000;		
223:	KF = +00000;		
224:	KF = +00000;		
225:	KF = +00000;		
226:	KF = +00000;		
227:	KF = +00000;		
228:	KF = +00000;		

NONAM1LS.INI

229: KF = +00000;
230: KF = +00000;
231: KF = +00000;
232: KF = +00000;
233: KF = +00000;
234: KF = +00000;

♀ DB11 C:90043@ST.S5D

LUN=260 /36

PPag. 7

235: KF = +00000;
236: KF = +00000;
237: KF = +00000;
238: KF = +00000;
239: KF = +00000;
240: KF = +00000;
241: KF = +00000;
242: KF = +00000;
243: KF = +00000;
244: KF = +00000;
245: KF = +00000;
246: KF = +00000;
247: KF = +00000;
248: KF = +00000;
249: KF = +00000;
250: KF = +00000;
251: KF = +00000;
252: KF = +00000;
253: KF = +00000;
254: KF = +00000;
255:

♀←←™