

Documento:	manuale Sieme	ens MP277 SP	V45-170
Macchina o linea:	SARONNI – La	isim SPA	
Comm. all:			Rev.0
Schema el. 00	891	Data:	12-07-11

# SOMMARIO

# 1) PANNELLO DI SUPERVISIONE PER SPV45 170...... 2

A) – INTRODUZIONE	
B) – DESCRIZIONE DELLE PAGINE	3
B1- PAGINA PRINCIPALE	3
B2- PAGINA "Cambio lingua"	5
B3- PAGINA "Ricetta"	6
B4 - Selezione pagina "Segnalazioni di Servizio/Allarme"	10
B5- PAGINA "Servizio"	17
B6 - PAGINA MEMO	28
B7 – PAGINA PARAMETRI	31
C - PAGINA PRINCIPALE - REGOLAZIONI	33
C1.1 REGOLAZIONI MANUALI	34
C1.2 REGOLAZIONI AUTOMATICHE	36
D- COMANDI REMOTATI	40



# 1) PANNELLO DI SUPERVISIONE PER SPV45 170

### A) – Introduzione

Il pannello di supervisione MP277 basato sullo standard Siemens è sviluppato in ambiente "Windows CE" e presenta uno schermo touch-screen a colori da 10".

Il collegamento con il PLC che gestisce la macchina è possibile in diverse modalità,tra cui MPI e PROFIBUS. La selezione e l'impostazione del tipo di collegamento e dei parametri di linea viene realizzato in "Windows CE".

L'applicativo a bordo dell'apparecchiatura è modificabile tramite il pacchetto standard di sviluppo "WinCC flexible 2008" da parte di personale qualificato.

La modalità di selezione di un tasto o di una variabile si effettua con una leggera pressione sullo schermo in prossimità di un oggetto progettato come sensibile che può essere un TASTO, un CAMPO DI SELEZIONE o un campo di INTRODUZIONE.

La pressione di un TASTO o di un CAMPO DI SELEZIONE attiva il comando ad esso associato, la selezione di un campo di INTRODUZIONE fa comparire nella pagina una "tastiera sensibile" che permette l'introduzione di caratteri alfanumerici.

La banda superiore dello schermo è sempre visibile e presenta oltre ai tasti funzione di cambio pagina un campo dove viene riportato il nome della "ricetta" in uso.





# **B) – DESCRIZIONE DELLE PAGINE**

#### **B1- PAGINA PRINCIPALE**

All'accensione, il pannello carica il proprio sistema operativo e in automatico si predispone in "on line" con il PLC.



A questo punto supervisore e il plc sono in grado di comunicare tra loro scambiandosi comandi e stati.

Il pannello carica la pagina principale.

Il software per la gestione della spianatrice SPV45 è strutturato in più pagine, ma è progettato in modo tale da radunare nella pagina principale le funzioni necessarie alla regolazione della macchina.





Tutte le pagine presenti sono richiamabili tramite appositi tasti posizionati nella banda superiore dello schermo accessibile da una qualsiasi pagina del sistema.

Nella pagina è presente una visualizzazione delle ore di funzionamento della spianatrice in due formati, TOTALE non azzerabile, PARZIALE azzerabile tramite il tasto "Reset" protetto da password.(nella pagina service)

In ordine, da sinistra a destra i tasti assumono il seguente significato:

Termina l'applicazione WinCC (dopo avvertimento) 1) 2) Selezione pagina "Cambio lingua" 3) Selezione pagina "Ricetta" Selezione pagina Segnalazioni "Allarmi/Servizio" 4) 缩백 5) Selezione "Pagina principale" ۲ Selezione pagina "Servizio" 6) 7) Selezione pagina "MEMORIZZAZIONI" per il set up dei potenziometri di misura



La banda superiore sempre visibile presenta inoltre un campo dove viene riportato il nome della

"ricetta" in uso.



## B2- PAGINA "Cambio lingua"

Premendo il tasto cambio lingua, viene proposta la pagina seguente:

La selezione è possibile direttamente premendo il pulsante relativo alla lingua da scegliere oppure tramite il menù a tendina dove appare la scritta della lingua selezionata.

Il cambio della lingua è attivo anche durante il funzionamento on line della macchina.

Le preselezioni nella colonna PRESET servono per selezionare automaticamente la lingua del pannello alla riaccensione della macchina.





### B3- PAGINA "Ricetta"

Note generali:

L'archivio ricette è memorizzato in una area dati del pannello operativo MP277.

1000000	
	-
्म.	

Tramite i tasti di importazione esportazione ricette nella pagina "ricette" e possibile trasferire i dati su una MMC (micro memory card) inserita in uno slot presente nell'apparecchiatura. In tal modo ci si svincola dalla memoria interna del pannello operativo memorizzando i dati su un supporto dati esterno intercambiabile.

I dati delle ricette sono memorizzati nel formato standard ".CSV" che può essere letto per esempio con MS Excel,MS Access ecc.

Pagina ricetta

Selezionando la pagina ricetta, viene proposta la pagina seguente:

			Data Record Name:	No.:
	_DATA_1		-	• 9
		UIST	DATA_8	^
BACK-UP ROLLS 1	0.29	0.10	max	
BACK-UP ROLLS 2	0.09	0.40	min	0.00
BACK-UP ROLLS 3	0.39	0.60	TECT	0.00
BACK-UP ROLLS 4	0.79	0.70	BACK-UP BOLLS 4	0.00
BACK-UP ROLLS 5	0.19	0.60	BACK-UP ROLLS 5	0.00
BACK-UP ROLLS 6	-0.16	0.40	BACK-UP ROLLS 6	0.00
BACK-UP ROLLS 7	0.18	0.10	BACK-UP ROLLS 7	0.00
20	0.00	0.00	-	0.00
TILTING	-0.30	1.00	TILTING	0.00
OPER.SIDE TOP BRIDGE	12.9	10.0	OPER.SIDE TOP BRIDGE	0.0
MOTOR SIDE TOP BRIDGE	13.7	10.0	MOTOR SIDE TOP BRIDGE	0.0
2			<	)>
	•		Ready	

Nel menù a tendina "Data record name" sono visibili i nomi delle "ricette" memorizzate nel supervisore.

Una volta selezionata una ricetta i valori presenti vengono visualizzati nella tabella sottostante dove possono essere trattati come segue:



1) Modificati, selezionando il campo numerico che interessa e introducendo il nuovo valore con l'aiuto della tastiera alfanumerica che appare automaticamente.

礿

×

- 2) Può essere cancellata l'intera ricetta premendo il tasto "cancella"
- 3) La ricetta può essere salvata con un altro nome premendo il tasto "salva col nome"
- 4) La ricetta può essere sovra scritta con il tasto "salva"
- 5) Può essere creata una nuova ricetta con il tasto "nuova ricetta"

Nel corso delle operazioni messaggi di aiuto e conferma seguono le operazioni di inserimento, modifica e memorizzazione della ricetta come in esempio nel caso di salvataggio.

0 1			Data Record Nam	e.		No. 1
	DATA	•				10
	L'DATA					
	RUNNING	LIST	Entry Name		Value	
BACK-UP ROLLS 1	0.22				1	0.00
BACK-UP ROLLS 2	0.0					0.00
BACK-UP ROLLS 3	0.3	ave changes t	o data record _DATA_1	.0 of recipe		0.00
BACK-UP ROLLS 4	0.7	5PV45 ?				0.00
BACK-UP ROLLS 5	0.1					0.00
BACK-UP ROLLS 6	-0.1		E E 22 E			0.00
BACK-UP ROLLS 7	0.1	Yes	No	Cancel		0.00
•	0.0		1-			0.00
TILTING	-0.30	0.00	TILTING			0.00
OPER.SIDE TOP BRIDGE	12.9	10.0	OPER.SIDE TOP	BRIDGE		0.0
MOTOR SIDE TOP BRIDGE	13.7	10.0	MOTOR SIDE TOP	BRIDGE		0.0
s			<	100		>
			Ready	×		

Nella parte sinistra del pannello operativo sono presenti due colonne LIST e RUNNING Nella colonna RUNNING sono presenti i valori della spianatrice in lavorazione.(attuali) La colonna LIST è di transito e viene sfruttata in due modi:

1) Premendo il tasto in LAVORO vengono caricati in questa colonna dove possono essere confrontati con i dati di una ricetta in archivio.



Premendo successivamente il tasto i dati vengono portati nell'area di destra per essere salvati , e trattati come descritto precedentemente con i tasti

2) Premendo il tasto i dati presenti nella ricetta richiamata dall'archivio passano nella colonna RICETTA dove possono essere confrontati con i dati in lavorazione.

I dati in questa colonna vengono trasferiti in lavorazione se nella pagina

principale viene premuto il tasto "Start posizionamento da ricetta"

B3.1-Esportazione-Importazione delle ricette in un file .CSV

I dati delle ricette possono essere esportate nel formato standard ".CSV" che può essere letto per esempio con MS Excel,MS Access ecc.

	_DATA_1		Data Record Name:	No.:
	RUNNING		Entry Name	Value
BACK-UP ROLLS 2	0.09	0.10	BACK-UP ROLLS 1	0.00
BACK-UP ROLLS 3	0.39	0.60	BACK-UP ROLLS 2	0.00
BACK-UP ROLLS 4	0.79	0.70	BACK-OP ROLLS 3	0.00
BACK-UP ROLLS 5	0.19	0.60	PACK-UP ROLLS 4	0.00
BACK-UP ROLLS 6	-0.16	0.40	BACK-OP ROLLS 5	0.00
BACK-UP ROLLS 7	0.18	0.10	BACK-UP BOLLS 7	0.00
1	0.00	0.00	-	0.00
TILTING	-0.30	1.00	TILTING	0.00
OPER.SIDE TOP BRIDGE	12.9	10.0	OPER.SIDE TOP BRIDGE	0.0
MOTOR SIDE TOP BRIDGE	13.7	10.0	MOTOR SIDE TOP BRIDGE	0.0
1			<	>
Ŀ	•			

Il file che contiene le ricette può essere esportato-importato tramite appositi comandi presenti nella pagina RICETTE.

![](_page_8_Picture_0.jpeg)

Per esportare il file "ricette" (da PANNELLO a MMC)

Per importare il file "ricette" (da MMC a PANNELLO)

Il files è registrato sulla CF CARD nella directory nome è "RECORD.CSV"

\Storage Card MMC\ricette\_exp\ e il suo

Microsoft Excel - RECORD.CSV	2					
Eile Modifica Visualizza Inserisci	Formato <u>S</u> trumenti	Dati Finestra ?				_ 8 ×
	n 🛍 🝼 🗠 📲	, Σ <b>f≈ 2↓ ∭</b> 10	0% 👻 🏹 🐥 Arial		• € <u>A</u>	• »
G1 🔽 =	899					
A	В	С	D	E	F	G
1 SPIANATRICE_JM	RECORD1_TEST	RECORD2_TEST	RECORD3_TEST			
2 1	1	2	3		18-24	100
3 CTRULLO_1 RICETTA real	0,3	0,2	0,3			
4 CTRULLO_2 RICETTA real	0,4	0,4	0,3			
5 CTRULLO_3 RICETTA real	0,5	0,55	0,3			
6 CTRULLO_4 RICETTA real	0,6	0,6	0,3			
7 CTRULLO_5 RICETTA real	0,5	0,55	0,3			
8 CTRULLO_6 RICETTA real	0,4	0,4	0,3			
9 CTRULLO_7 RICETTA real	0,3	0,2	0,3			
10 CTRULLO_8 RICETTA real	0	0	0			
11 BASCULAGGIO RICETTA real	1	-1	-1			
12 Q_PONTE DX RICETTA	10	11,5	9,5			
13 Q_PONTE SX RICETTA	10	11,5	9,5			
14 C.CONVESSO RICETTA real	0,5	0,5	0,5			
15						-
	//sd			. <u>v</u>		
Pronto				MA		

Per la corretta apertura e modifica del file aprire lo stesso impostando il formato file .csv Sopra è mostrato una lettura del file in MS EXCEL

	-
File Microsoft Excel (*.xl*; *.xls; *.xlt; *.htm; *.ht	ml; *.x 🖪
Tutti i file (*.*) File Microsoft Excel (*.xl*; *.xls; *.xlt; *.htm; *.ht File Microsoft Excel (*.xl*; *.xls; *.xla; *.xlt; *.xlm Pagine Web (*.htm; *.html)	ml; *.xl n; *.xlc;
File di testo (*.prn; *.txt; *.csv) File Ouery (*.jay: *.day: *.oay: *.ray)	

Nb: Il file deve sempre mantenere il proprio formato (formato .csv)

![](_page_9_Picture_0.jpeg)

### B4 - Selezione pagina "Segnalazioni di Servizio/Allarme"

Il pannello operativo Siemens gestisce due tipi di classi di segnalazione:

- 1) Segnalazione di SERVIZIO che indica uno stato nel processo ( es.Motore on)
- 2) Segnalazione di ALLARME che indica una anomalia di servizio che per la sua importanza deve essere acquisita dall'operatore.
- B4.1 Segnalazioni di Servizio

Una stringa nella fascia superiore della schermata visualizza la presenza di una segnalazione di SERVIZIO.

![](_page_9_Picture_7.jpeg)

![](_page_10_Picture_0.jpeg)

#### B4.2 Segnalazioni di Allarme

![](_page_10_Picture_2.jpeg)

Una visualizzazione di allarme viene messa in evidenza dall'apparire di una icona lampeggiante da una finestra che mostra il tipo di anomalia presente.

Questa finestra può essere annullata andando a puntare sul pulsante di Windows "X".

L'allarme può essere acquisito premendo il tasto "ACK" \_\_\_\_\_, cosi facendo se la condizione di

allarme è presente avrò l'icona **12** in modalità fissa (allarme presente ma acquisito). Allo scomparire della condizione di allarme l'icona viene cancellata. Il numero degli allarmi presenti è evidenziato sotto l'icona.

![](_page_10_Figure_7.jpeg)

Nella finestra di allarme viene identificato lo STATO dell'anomalia dove :

K = ARRIVATOQ = ACQUISITOG = FINITO

![](_page_11_Picture_0.jpeg)

#### B4.3 Dettaglio Segnalazioni e allarmi

### B4.3.1 segnalazioni e allarmi

Le segnalazioni e gli allarmi possono essere visualizzati in dettaglio nella pagina

SEGNALAZIONI / ALLARMI a cui si accede premendo il tasto

La pagina visualizza immediatamente la situazione relativa allo stato delle segnalazioni di servizio o di allarme presenti.

Quando l'allarme si presenta viene emessa una segnalazione di allarme come in figura

![](_page_11_Figure_7.jpeg)

fase 1 allarme arrivato

![](_page_12_Picture_0.jpeg)

		_			12/07/2011 09:33:52		AK L	
HOUR COUNTI	R [H]	TIL	TING .	-5.80 [°]	-0.30		(mm	1] .2
101AL F	14		(mm) [	4				1,5
		-	8 +					.0,5
TOP BRIDGE		2.0 1/1	0.5 2.0			-		.0 .0,5
		15 74 DAGE	R11334 1.5					
12.94 O	13 No.	Time	Date Stati	ıs Text		GR	PLC	
1	2003	08:24:56	12/0 KQ	ALARM 3:9	SQ03 MOTOR SIDE	0	PLC_1	
CONCAVE	2004	08:24:56	12/0 KQ	EXTERNAL ALARM 4:1	LIMIT SWITCH	0	PLC_1	
			• • • • • • • • • • • • • • • • • • •	ALARM DC	MOTOR			~
							6	
0 [%]	0.0	[mm]				-0,5 0.75		1
_	+		1 2	3 4 5	6 7	0,25		2
						-0,5 - 0,75 -1	1	L.
	RE	SET –				-1,5		
DC MOTOR	Ľ	ine 🛛 🗕			-	-2 1,75		

fase 2 allarme acquisito

![](_page_13_Picture_0.jpeg)

		B	1614	🧶 [	🌠 🐬 🗳 🕈 🛄 🚫	SAGN
					12/07/2011 09:38:27	
1993	× [ 1	Delete "EVf	ENT""ALARM	M" list		• 6
P	larm"	messa	ges lis	t not	ACK 3	
	Nr.	Time	Date	Status	Text	GR
	2005	09:38:10	12/07/2011	KQ	ALARM 5:3004 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	0
	2004	08:24:56	12/07/2011	KQ	ALARM 4: TEMPERATURE ALARM DC MOTOR	0
	2003	08:24:56	12/07/2011	KO	ALARM 3: S003 MOTOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	0
	2003	08:24:56	12/07/2011	КŎ	ALARM 3: SQ03 MOTOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	0
E	2003 Svent"	08:24:56 messa	12/07/2011 ges lis	xq t	ALARM 3: SQ03 MOTOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	0
E	2003 Event" Nr.	08:24:56 messa Time	ges lis	KQ t Status	ALARM 3: SQ03 MOTOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	0 GR
E	2003 Svent" Nr. 2005	08:24:56 messa Time 09:38:12	ges lis Date	KQ t Status (X)Q	ALARM 3: SQ03 MOTOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH Text ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	0 GR 0
F	2002 Event " Nr. 2005 2005	08:24:56 messa Time 09:38:12 09:38:10	12/07/2011 ges lis: Date 12/07/2011 12/07/2011	KQ t Status (X)Q X	ALARM 3: SQ03 MOTOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH Text ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	0 GR 0 0
E	2003 Event" Nr. 2005 2005 2005	08:24:56 <b>messa</b> <b>Time</b> 09:38:12 09:38:10 09:38:06	12/07/2011 ges lis: Date 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011	KQ t Status (X)Q X (XQ)6	Text ALARM 5:5004 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH ALARM 5:5004 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH ALARM 5:5004 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH ALARM 5:5004 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	0 GR 0 0 0
E	2003 Event" Nr. 2005 2005 2005 2005	08:24:56 messa Time 09:38:12 09:28:10 09:28:06 09:36:27	12/07/2011 ges lis: Date 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011	KQ Status (K)Q K (KQ)5 (K)Q	Text ALARM 5:5004 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH ALARM 5:5004 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	0 GR 0 0 0 0
E	2003 Event" Nr. 2005 2005 2005 2005 2005	08:24:56 messa Time 09:38:10 09:28:10 09:28:25 09:26:27 09:26:25	12/07/2011 ges lis Date 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011	XQ t Status (X)Q X (XQ)5 (X)Q X	ALARM 3: SQ03 MOTOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH Text ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	0 GR 0 0 0 0 0 0 0 0
F	2003 Event " Nr. 2005 2005 2005 2005 2005	08:24:56 <b>messa</b> <b>Time</b> 09:38:12 09:28:10 09:28:25 09:26:25 09:26:23	12/07/2011 ges list Date 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011	XQ t Status (X)Q X (XQ)G (X)Q X (XQ)G	ALARM 3: SQ03 MOTOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH Text ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	0 GR 0 0 0 0 0 0 0 0 0
F	2003 Event " Nr. 2005 2005 2005 2005 2005 2005	08:24:56 <b>messa</b> <b>Time</b> 09:38:12 09:38:10 09:36:27 09:26:25 09:36:22 09:36:27 09:36:57	12/07/2011 Date 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011	KQ Status (X)Q K (X)G (X)G (X)G (X)Q K (XQ)G (X)Q	Text ALARM 3: SQ03 MOTOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH Text ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE EXTERNAL SIGNER ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE SIDE EXTERNAL SIGNER ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE SIDE SIDE EXTERNAL SIGNER ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE SIDE SIDE SIDE SIDE SIDE SIDE SIDE	0 GR 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
F	2003 Event " Nr. 2005 2005 2005 2005 2005 2005 2005 2005 2005	08:24:56 INCESSA Time 09:38:10 09:38:10 09:38:20 09:36:25 09:36:23 09:36:23 09:36:23 09:36:23 09:36:25 09:36:29 09:36:25	12/07/2011 Date 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011 12/07/2011	KQ Status (KQ) 5 (KQ) 5 (K) 7 (K) 7	Text ALARM 5:3004 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH ALARM 5:3004 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	0 GR 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0

fase 3 allarme rientrato

La pagina è divisa in 2 finestre.

Nella parte superiore "Alarm and Event message list not ACK" sono visualizzati tutti gli eventi presenti che non sono stati ancora acquisiti dall'operatore.

Una volta acquisiti, se la causa di allarme scompare, gli allarmi in questa finestra si cancellano.

#### Riconoscimento di segnalazioni

Per le segnalazioni che visualizzano stati operativi e di processo critici o pericolosi, si può stabilire che l'operatore dell'impianto debba confermare l'avvenuta presa di conoscenza della segnalazione.

Stati delle segnalazioni

Per le segnalazioni digitali e analogiche si distinguono i seguenti stati:

Status "K": Segnalazione ricevuta

Status "Q": Segnalazione riconosciuta

Status "G": Segnalazione uscita

 Se si verifica la condizione per l'emissione di una segnalazione, la segnalazione ha lo stato "Entrante".(K)

![](_page_14_Picture_0.jpeg)

- Se l'operatore ha riconosciuto la segnalazione, questa ha lo stato "Entrante/Riconosciuta".(KQ)
- Se non si verifica più la condizione per l'emissione di una segnalazione, la segnalazione ha lo stato "Entrante/Uscente".(KG)
- Se l'operatore ha riconosciuto la segnalazione, si ha lo stato "Entrante/Uscente/Riconosciuta".(K G Q)

Nella finestra inferiore "Alarm and Event message list" sono visualizzate tutte le fasi di gestione di un evento.

Le segnalazioni vengono indicate in ordine cronologico ordinate come data e ora.

Premendo il tasto isi cancellano le segnalazioni presenti (segnalazioni di servizio o allarmi).

#### B4.3.2 archivi segnalazioni e allarmi

Nella pagina ARCHIVI SEGNALAZIONI ALLARMI sono gestiti gli eventi memorizzati in 2 archivi:

1) Archivio "MESSAGE ALARM" per gli allarmi 2) Archivio "MESSAGE EVENT per gli eventi.

Questi due archivi sono di tipo ciclico.

				12/07/2011 09:41:16	
			E.	a 🗮	А
"Ala	ırm" mes:	sages archi	lves		3
No.	Time	Date	Status	Text	^
2005	09:38:12	12/07/2011	KQ.	ALARM 5:3004 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SOUTCH	
2005	09:38:10	12/07/2011	x	ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	
2005	09:38:06	12/07/2011	KQG	ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	
2005	09:36:27	12/07/2011	KQ	ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	
2005	09:36:25	12/07/2011	ĸ	ALARM 5: 3004 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	
2005	09:36:23	12/07/2011	KÖČ	ALARM 5: 3004 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	
2005	09:36:19	12/07/2011	KQ	ALARM 5: SQ04 OPERATOR SIDE EXTERNAL LIMIT SWITCH	Y
<					>
"Eve	ent" mes:	sages archi	lves		
No.	Time	Date	Status	Text	^
3	11:56:55	20/05/2011	XG	war. 3: SAROBRI LINE ALARM	
3	11:56:54	20/05/2011	x	war. 3: SARONNI LINE ALARM	
3	11:56:51	20/05/2011	XG	war. 3: SARONNI LINE ALARM	
3	11:56:46	20/05/2011	x	war. 3: SARONNI LINE ALARM	
ź	11:56:46	20/05/2011	ХĢ	war. 2: EMERGENCY CARTER OUTPUT SIDE	
2	11:56:43	20/05/2011	ĸ	war. 2: EMERGENCY CARTER OUTPUT SIDE	
	11:56:42	20/05/2011	XG	war. 1: EMERGENCY CARTER ENTRY SIDE	Y
ı			IIII		>
1					

![](_page_15_Picture_0.jpeg)

Tramite 2 tasti a fondo pagina COPY ARCHIVE "ALARM" 1 to 2 e COPY ARCHIVE "EVENT" 1 to 2 è possibile fare una copia del file rispettivamente nel file "COPY MESSAGE ALARM" e "COPY MESSAGE EVENT" per una eventuale esportazione.

I files sono archiviati nella memory card in

\Storage Card MMC\.....

II tasto	Archives Close	chiude tutti gli archivi (per esempio durante il cambio di memory card)
ll tasto	Archives Open	riprende il collegamento con la banca dati di archiviazione.
II tasto	Update	aggiorna la visualizzazione delle tabelle (es.dopo un cambio di memory card).

Esempio del file di esportazione in formato .csv

	Messages_Alarm0.csv																
	A	В	С	D	E	F	G	Н	1	J	K	L	M	N	0	P	6
1	Time ms	MsgPro	StateAf	e MsgCla	MsgNumber	Var1	Var2	Var3	Var4	Var5	Var6	Var7	VarE	3 TimeString	Text	PLC	-
2	3,9407E+10	2	[ 8	1 1	2010									21/11/2007 8.23	RM 10: MAX TEMPERATURE UNCOILER MOTOR OPERATOR SIDE	PLC_1	
3	3,9407E+10	2		1 1	2011									21/11/2007 8.23	RM 11: WARNING HIGH TEMPERATURE UNCOILER MOTOR - MOTOR SIDI	E PLC_1	
4	3,9407E+10	2	0.5	1 1	2012									21/11/2007 8.23	RM 12: MAX TEMPERATURE UNCOILER MOTOR MOTOR SIDE	PLC_1	
5	3,9407E+10	2		1 1	2013									21/11/2007 8.23	RM 13: WARNING HIGH TEMPERATURE SLITTING MACHINE MOTOR	PLC_1	
6	3,9407E+10	2		1 1	2014									21/11/2007 8.23	RM 14: MAX TEMPERATURE SLITTING MACHINE MOTOR	PLC_1	
7	3.9407E+10	2		1 1	2015				1					21/11/2007 8.23	RM 15: WARNING HIGH TEMPERATURE RECOILER MOTOR	PLC 1	
	A b bl \Messa	ages Alar	rm0 /												4		

![](_page_16_Picture_0.jpeg)

B5- PAGINA "Servizio"

![](_page_16_Picture_2.jpeg)

viene proposta la schermata relativa alla pagina di

Selezionando la pagina di servizio con il tasto SERVIZIO.

🖪 🚳 🚡 🖍 📧	ELIST 
SEF	RVICE
	Hour counter [H]
	Total Partial 14 14 RESET Line Speed Rotation
66° 407	0.0 [m/min] 0 100%
Timer	Current 0.0 [A] 0 100%
Wipe screen for cleaning	Actual user: Actual user group: 0 access denied
	E
Da qui viene data la possibilità di accedere alla p	bagina delle PASSWORD
alla pagina riservata SACMA	
alla pagina info	
alla pagina stato/ forzamento variabili	60° 407
alla pagina 'Timer' per set up dei tempi di po	sizionamento

alla pagina data-ora dove aggiornare la data di sistema

alla pagina di pulizia schermo touch-screen

Doc.: Manuale Siemens MP277 SPV45 170 - SARONNI-LASIM SPA rev. 0 del 12-07-2011Pagina 17 di 43

![](_page_17_Picture_0.jpeg)

L'accesso a queste pagine è consentito a personale esperto. L'accesso è subordinato all'immissione di password di diverso livello per un accesso mirato.

Nella parte destra sono disponibili 2 dispositivi conta ore per stabilire le ore di funzionamento della linea. Il campo "Totale" non è azzerabile mentre quello "Parziale" è azzerabile dall'operatore. L'accesso a questa funzione richiede l'immissione della password.

Total	Partial 14	
	RESET	
Line Speed		Rotation
0.0 [m/min	]	C
0 — <b>Current</b> — 	100°	
0 — Current —	100°	

Sono disponibili 2 strumenti , uno per visualizzare la velocità istantanea della linea e uno per visualizzare la corrente assorbita dal motore principale della spianatrice.

Il selettore verde che inverte il senso di rotazione del motore principale è attivabile con l'introduzione di una password. (Questa funzione può essere comoda in situazioni di spianatrice non in linea).

![](_page_18_Picture_0.jpeg)

#### B5.1 Pagina delle Password

Alcune funzioni sono protette tramite password per consentire l'uso al solo personale autorizzato . Con l'introduzione delle PASSWORD vengono gestiti diversi tipi di informazioni.

- Livello di AUTORIZZAZIONE
- GRUPPO UTENTE
- UTENTE (User)

Ogni UTENTE ha a disposizione per la propria identificazione una PASSWORD.

In particolare, nel sistema operativo si sono create diverse AUTORIZZAZIONI (Liv.1-2-3 etc) A queste autorizzazioni è abbinato un GRUPPO UTENTE.(Utente 1-2-3 etc)

Abbinando ogni UTENTE (User) ad uno specifico GRUPPO UTENTE si stabilisce il livello di AUTORIZZAZIONE adeguato.

Se per esempio un "Utente" è assegnato al gruppo utente "ADMINISTRATOR", questi avrà il diritto di eseguire TUTTE le funzioni.

Prima dell'esecuzione di una funzione protetta, il pannello operatore chiederà l'introduzione di un nome "Utente" detto "User" e di una "Password" proponendo a video la tastiera alfanumerica. Solo dopo aver assegnato un livello di password sufficiente il tasto o il campo di introduzione viene abilitato.

La password scade automaticamente dopo un tempo prefissato (tempo di sconnessione) oppure ciccando sulla scritta "Actual user" in alto a sinistra.

Avendo i necessari diritti di accesso, da questa pagina è possibile modificare,cancellare,creare utenti e relative password.

![](_page_19_Picture_0.jpeg)

Actual us	ser group:	9 Total access			
lear 1	User	Password	Group	Logoff time	^
Usor 7	: 0	****	Administrators	5	
Uror 2	94	****	Administrators	5	
Usor 4	Admin	****	Administrators	1	
		*****	Unauthorized	5	111
Jser 5	IA	****	Administrators	5	
acma	user1	****	Users1	5	
Admin	user2	****	Users2	5	_
.og off	user3	****	Users3	5	
	user4	****	Users4	5	~

Un utente si può connettere in runtime soltanto se è stato registrato nell'elenco degli utenti e dopo aver indicato nome utente e password.

Le password possono essere create dall'autore del progetto, dall'utente "Admin" (o da un utente con autorizzazione di amministratore), o dall'utente stesso.

Le autorizzazioni che l'utente possiede una volta effettuata la connessione dipendono dal gruppo di utenti al quale è stato assegnato.

La registrazione dell'utente, l'assegnazione ai gruppi di utenti e la modifica delle password, possono essere eseguite solo dall'amministratore. Se in un secondo momento l'amministratore assegna un altro utente al gruppo "Amministratori", anche quest'ultimo potrà eseguire queste operazioni.

I dati utente vengono codificati e memorizzati nel pannello operatore a prova di mancanza tensione.

La lista delle password può essere esportata-importata usando gli strumenti in basso alla pagina che permettono la scelta del supporto di trasferimento.

![](_page_20_Picture_0.jpeg)

Le password previste ed inserite alla messa in servizio della linea sono :

1. Accesso parziale – modifica e azzeramento conta ore parziale utente (user1) password (user1)

- 2.
- 3. Accesso controllo bit e variabili plc
- 4. Accesso pagina Password
- 5. accesso pagina MEMO
- 6. Accesso esportazione parametri

NB: Questa pagina deve essere tolta dal fascicolo se destinata a personale non autorizzato

utente (user3) password (user3)

utente (user4) password (user4)

utente (user5) password (user5)

utente (administrator) password (administrator)

7. La password per l'accesso totale da parte di SACMA

utente (947487) password (947487)

![](_page_21_Picture_0.jpeg)

PAGINA BIANCA

![](_page_22_Picture_0.jpeg)

#### B5.2 Pagina riservata SACMA

La pagina riservata SACMA permette l'accesso a parametri di regolazione della macchina che sono stati ottimizzati nel corso del collaudo.

•   • •   🗠   🗠   • • • • • • • • • • • • • • • • • •		9	12/07	7/2011 1	
	Acc	urancy 🔜		~	
	ACCURA	NCY			1 CICLE FINE REGULATION
	+				FOLLOW BACK-UP ROLLS
BACK-UP ROLLS	1	1	%	IA	CYCLE ON
-			%		
TILTING	0.01	0.01	[mm]		
TOP BRIDGE	0.05	0.05	[mm]		
DELTA BACK-UP ROLLS	0.50	•	[mm]		
	delta				
TOP BRIDGE+- L/RIGHT	50		[mm]		-
TOP BRIDGE "O" UP PRESET	30.0		[mm]		Actual user: Actual user group:
TOP BRIDGE "0" SET	10.0		[mm]		

- La tabella "ACCURANCY" stabilisce un valore di offset rispetto al valore di set point durante i posizionamenti automatici.
   Modificando questi due valori (tolleranza + e tolleranza -) si aumenta la finestra di arrivo in posizione di "Controrulli", "Basculaggio", e "Ponte superiore".La loro regolazione è indipendente.
- La tabella "delta back-up rolls" imposta il valore massimo di differenza fra i controrulli nei posizionamenti manuali. Se durante un movimento la differenza fra due controrulli adiacenti supera questo valore, i controrulli vicini si muoveranno per rientrare nella fascia di tolleranza prevista.
- Questa funzione è attivabile tramite dei "flag" (vedere il paragrafo C1.2.4)
- La tabella TOLLERANZA (PONTE SUP + -) permette di impostare la differenza di quota max durante i movimenti tra la posizione del ponte destro e del ponte sinistro.
   Il superamento della soglia viene indicato nella pagina principale con una spia rossa

![](_page_22_Picture_8.jpeg)

![](_page_23_Picture_0.jpeg)

- Nella riga PONTE SUPERIORE QUOTA DI PRESET si assegna il valore di quota max per la linearizzazione della quota del ponte superiore (vedi <u>Memorizzazione quota preset superiore</u>)
- Nella riga PONTE SUPERIORE SET "0" si assegna il valore di quota per lo spostamento automatico del ponte che si comanda tramite il tasto di azzeramento
   nella pag. principale.

60° M2

Per la funzione "delta controrulli" vedere il paragrafo C1.2.4

# B5.3 Pagina stato-forzamento variabili

	5	Stati	ıs/Fo	rce	e varia	12/07	2011 10:25:47	
Connection	Туре	DB-Nr.	Offset	Bit	Data Type	Format	Status Value	Control Value
PLC_1	м		0		BYTE	BIN	0010 0100	
PLC_1	I		0	0	BOOL	BIN	1	1
PLC_1	м		0		WORD	DEC	9218	
PLC_1	0		0	0	BOOL	DEC	1	1

Tramite questa pagina è possibile monitorare e in alcuni casi forzare le variabili nel plc. Nella colonna "Type" si seleziona un tipo di variabile(ingressi – uscite – merker - timer). Nella colonna "offset" si scrive il n. della variabile Nella colonna "bit" si introduce il n° di bit (0-7) Nella colonna "data type" si scrive il tipo di visualizzazione scelto Nella colonna "format" si scrive il formato numerico opportuno.

La colonna "status value" è in lettura sulla variabile selezionata La colonna "control value" è in scrittura sulla variabile puntata.

![](_page_24_Picture_0.jpeg)

Una volta selezionata una variabile da controllare se si preme il tasto

Se si scrive un valore adatto alla variabile nel campo "control value" con il tasto lo si può inviare al plc.

Es: Nell'ultima riga per esempio si è forzato l'uscita O00.0 (A0.0) al valore 1 (ON).

Nella riga 1 si è in lettura del byte 0 in formato binario.

Allo stesso modo è possibile controllare /forzare counter e timer.

Questa funzione può essere comoda per azzerare possibili stati di variabili che si sono creati in situazioni anomale.

Nb: le istruzioni di programma del plc hanno la precedenza sui tentativi di forzamento dall'esterno.

B5.4 Pagina Timer

In questa pagina è possibile modificare i tempi di pausa-lavoro necessari per i posizionamenti del sistema.

Questi tempi vengono solitamente definiti in fase di collaudo della spianatrice ma possono essere ulteriormente ottimizzati dal cliente.

Per ogni movimento sono dati due tempi,uno di lavoro dove il sistema comanda gli attuatori per effettuare un movimento,uno di pausa dove il sistema attende e verifica il posizionamento avvenuto.

![](_page_25_Picture_0.jpeg)

![](_page_25_Figure_1.jpeg)

![](_page_25_Picture_2.jpeg)

![](_page_26_Picture_0.jpeg)

## B5.5 Pagina pulizia schermo touch-screen

![](_page_26_Picture_2.jpeg)

Pagina pulizia schermo touch-screen

Questo tasto permette di disattivare la funzione tattile del touch screen in modo da poterlo pulire senza attivare funzioni sulla macchina.

Una barra grafica indica lo scadere del tempo.

SIEMENS	SIMATIC MULTI PANEL
	2

![](_page_27_Picture_0.jpeg)

#### **B6 - PAGINA MEMO**

La pagina MEMO consente la memorizzazione del valore di escursione di ogni movimento controllato da un sensore di posizione analogico.

La pagina è sempre accessibile, tuttavia la procedura di taratura e di memorizzazione è protetta da password livello 5

La taratura del sistema che viene effettuata in sede di collaudo permette di stabilire la relazione tra spostamento in mm e valore analogico in ingresso.

Le posizioni di corsa massima e minima rilevate tramite la lettura di un potenziometro vengono memorizzate nel PLC utilizzando il tasto presente nel quadro elettrico o il tasto disponibile nella pagina MEMO.

Per semplicità d'uso e per verifica delle operazioni, la pagina mostra il valore reale di lettura del potenziometro "ACTUAL" e i valori di posizionamento relativi alla corsa max "+" e min "-" memorizzati.

				12/07/2011 10:39	:49
SET		+	-	ACTUAL	4
BACK-UP ROLLS 1	Ø	15432 🔘	11288 🔘	14000	
BACK-UP ROLLS 2	$\odot$	16256 🔘	9248 🔘	13000	
BACK-UP ROLLS 3	$\odot$	17528 🔘	8696 🔘	14000	- +
BACK-UP ROLLS 4	$\odot$	18008 🔘	8336 🔘	15000	FAIR
BACK-UP ROLLS 5	$\odot$	18272 🔘	8688 🔘	14000	SAVE
BACK-UP ROLLS 6	$\odot$	17808 🔘	8976 🔘	13000	
BACK-UP ROLLS 7	$\odot$	16768 🔘	9872 🔘	14000	
-	$\odot$	14432 🔘	10352 🔘		
-	$\odot$				
TILTING	$\odot$	5000 🔘	18352 🔘	1000	
grad	li 84 [°]	imp.set 0 78	tilting [°]	tilting [mm]	
k	-0.00629	0			
MOTOR SIDE TOP BRIDG	e 🍥 🔿	12384 🔘	4304 🔘	8000	Actual user:
OPER.SIDE TOP BRIDGE	å 🔘	12568 🔘	4536 🔘	8000	Actual user group:
<i>п</i>				a a	

I movimenti interessati sono:

- 1. Posizionamento Controrulli (1-7) salita-discesa
- 2. Basculaggio sinistra -destra
- 3. Ponte superiore destro salita discesa
- 4. Ponte superiore sinistro salita discesa

Questa operazione di taratura andrà effettuata in caso di ogni operazione che modifichi la posizione del trasduttore rispetto alla meccanica oltre alla eventuale sostituzione del potenziometro.

![](_page_28_Picture_0.jpeg)

### B6.1 Controrulli

La procedura per selezionare il campo di lavoro di ogni controrullo viene attivata completamente dalla pagina di memorizzazione.

Si può così riassumere :

- 1. Si seleziona il movimento (es. reg. controrullo 1) La spia relativa al controrullo 1 si accende per indicarne la selezione.
- Tramite il pulsante si manda il controrullo alla posizione massima. La spia relativa alla elettrovalvola attivata si accende per indicarne l'attivazione.
- 3. Si preme il pulsante di memorizzazione, il dato viene memorizzato nel PLC e visualizzato nella tabella della pag. MEMO nella relativa colonna.
- 4. Tramite il pulsante **si manda il controrullo alla posizione minima**. La spia relativa alla elettrovalvola attivata si accende per indicarne l'attivazione.
- 5. Si preme il pulsante di memorizzazione,il dato viene memorizzato nel PLC e visualizzato nella tabella della pag. MEMO.

L'operazione deve essere eseguita per ogni controrullo.

Nb : Occorre momentaneamente disabilitare il ciclo di controllo scostamento controrulli (vedi C1.2.4)

### B6.2 Basculaggio

La procedura per selezionare il campo di lavoro del basculaggio si può così riassumere :

- 1. Si seleziona il movimento (basculaggio) La spia relativa alla <u>scelta</u> basculaggio si accende per indicarne la selezione.
- 2. Tramite il pulsante si manda il Ponte Superiore alla posizione massima destra La spia relativa al movimento attivato si accende per indicarne lo stato.
- 3. Si preme il pulsante di memorizzazione,il dato viene memorizzato nel PLC e visualizzato nella tabella della pag. MEMO.
- 4. Tramite il pulsante si manda il Ponte Superiore alla posizione massima sinistra La spia relativa al movimento attivato si accende per indicarne lo stato.
- 5. Si preme il pulsante di memorizzazione,il dato viene memorizzato nel PLC e visualizzato nella tabella della pag. MEMO.
- 6. Nella casella "Gradi"si scrive il valore in gradi relativo alla corsa dell'indice (84°per SPV)
- 7. Si porta tramite i tasti di regolazione l'indice meccanico al valore 0 e si preme il tasto Nella casella "basculaggio[°] viene visualizzato il valore in gradi relativo al basculaggio e nella casella basculaggio [mm] il valore di penetrazione in mm calcolato tramite un algoritmo.

#### B6.3 Ponte superiore

La regolazione di salita del ponte destro e sinistro è indipendente.

La procedura va eseguita singolarmente su ogni lato ,destro e sinistro ,facendo attenzione a non sbilanciare oltre ai limiti concessi i due lati del ponte. Se i valori visualizzati sono al di fuori dei limiti concessi è possibile alzare momentaneamente la soglia "delta ponte superiore lato motore lato operatore"in modo tale che non intervenga (vedi B 5.2).

![](_page_29_Picture_0.jpeg)

- a) Mettere il ponte in condizione di planarità (basculaggio zero) e tramite un tondino calibrato di riferimento (diametro noto) sincronizzare i 2 strumenti di misura meccanici altezza ponte muovendo il ponte superiore.
- b) Una volta portato il ponte in una condizione di planarità occorre sincronizzare le letture di quota trasmesse da 2 potenziometri.

La procedura per selezionare il campo di lavoro del ponte superiore si può così riassumere :

1. Il basculaggio deve essere messo a ZERO.

#### Memorizzazione quota preset inferiore

- 2. Si porta il ponte in prossimità della quota 0.(posizione 2-3mm)
- Si seleziona il movimento singolo (ponte superiore lato operatore). La spia relativa alla scelta Ponte superiore lato operatore si accende per indicarne la selezione.
- Tramite il pulsante si posiziona il ponte lato operatore alla posizione 0 (rulli tangenti con ponte inferiore = 0 mm) La spia relativa al movimento attivato si accende per indicarne lo stato.
- 5. Si preme il pulsante di memorizzazione, il dato viene memorizzato nel PLC e visualizzato nella tabella della pag. MEMO.
- 6. Si seleziona il movimento singolo (Ponte superiore lato motore ) La spia relativa alla scelta Ponte superiore lato motore si accende per indicarne la selezione.
- Tramite il pulsante si posiziona il ponte lato motore alla posizione 0 (rulli tangenti con ponte inferiore = 0 mm) La spia relativa al movimento attivato si accende per indicarne lo stato.
- 8. Si preme il pulsante di memorizzazione, il dato viene memorizzato nel PLC e visualizzato nella tabella della pag. MEMO.

#### Memorizzazione quota preset superiore

- 9. Si porta il ponte in prossimità della quota 30mm (28-29mm) definita nella pagina tolleranza,muovendo con la funzione apposita sia il ponte lato operatore che lato motore.
- 10. Successivamente si seleziona il movimento (ponte superiore lato operatore) La spia relativa alla scelta Ponte superiore lato operatore si accende per indicarne la selezione.
- 11. Tramite il pulsanti si posiziona il ponte alla posizione 30 mm (definita nella pag. tolleranza) La spia relativa al movimento attivato si accende per indicarne lo stato.
- 12. Si preme il pulsante di memorizzazione, il dato viene memorizzato nel PLC e visualizzato nella tabella della pag. MEMO.
- 13. Si seleziona il movimento (Ponte superiore lato motore) La spia relativa alla scelta Ponte superiore lato motore si accende per indicarne la selezione.
- 14. Tramite il pulsanti i posiziona il ponte alla posizione 30 mm (definita nella pag. tolleranza) La spia relativa al movimento attivato si accende per indicarne lo stato.
- 15. Si preme il pulsante di memorizzazione, il dato viene memorizzato nel PLC e visualizzato nella tabella della pag. MEMO.

![](_page_30_Picture_0.jpeg)

**B7 – PAGINA PARAMETRI** 

# B7.1 Parametri motore principale

La pagina mette a disposizione alcuni parametri relativi al motore principale della spianatrice. La pagina è protetta da password .

NERAL PARAM	ETERS 1/2 Actual user: Actual user: Actual user group: 0 access denied
Parameters I	1a) May line speed (Hight speed) [m/min]
	Tuy muxture speed (mgnt speed) [m/mm]
5.0	4) Line acceleration time from zero to max. [s]
5.0	5) Stop time from max. line speed [ms]
2.0	4) Stop time from line max. speed for emergency [s]
50	5) Line jog speed respect to nominal [%]
50.00	6) Roll current diameter [mm]
2	7) Min speed sp3 in automatic cycle [%]

![](_page_31_Picture_0.jpeg)

<b>A</b> 🔕 🕒	, ▲▲  🗇 🔝 🕎 🌮 🔹 🛄 IIST 12/07/2011 11:36:31								
GENERAL PARAM _Parameters	IETERS 1/2 The set of								
5.25926	17) Slitting machine gear ratio								
50	19) Slitting machine max. rolls diameter [mm]								
50	50 13) Leveller machine min. rolls diameter [mm]								
0	0 14)								
0	15)								
0.1	20) Automatic positioning time alarm [s]								
1.0	21) Delay time DC motor on to brake on [s]								
1	22)								
3.0	23) Delay time brake on in stop [s]								
15.4	24) Max delay time hydraulic pack off [s]								

![](_page_32_Picture_0.jpeg)

## C - PAGINA PRINCIPALE - regolazioni

La pagina PRINCIPALE mette a disposizione le funzioni di regolazione della macchina necessarie per il funzionamento nella fase di lavorazione.

![](_page_32_Figure_3.jpeg)

Le regolazioni previste sono:

- 1. salita e discesa ponte superiore (singola destra o sinistra oppure simultanea)
- 2. basculaggio
- 3. regolazione singola concavo convesso agendo su ogni controrullo.
- 4. Regolazione concavo convesso a step 10% più o meno rispetto conto rullo centrale

![](_page_33_Picture_0.jpeg)

# C1.1 REGOLAZIONI MANUALI

Queste regolazioni funzionano in modalità "ad azione mantenuta" agendo sui tasti generici di regolazione

C1.1.1 Ponte superiore

Regolazione	indipendente	ponte late	o motore	Se la constante da constante
				-

Facendo una leggera pressione sullo schermo in prossimità del campo di visualizzazione lato motore si abilita la regolazione del ponte lato motore 🗪 evidenziata da un rettangolo come mostrato in figura.

- lato operatore

TOP BRI	DGE
	LEFT 🗞
18.6	18.0

si avrà la salita del ponte superiore lato motore + Con il campo evidenziato, premendo il tasto si avrà la discesa del ponte superiore lato motore 🎬 premendo il tasto

Analoga procedura consente di eseguire la salita e la discesa del ponte lato operatore

Regolazione simultanea ponte lato motore/operatore

Con la pressione sullo schermo in prossimità della scritta PONTE SUPERIORE viene evidenziata in un riquadro rosso la scritta PONTE SUPERIORE.

	GE
	LEFT
18.6	18.0

Con questo campo evidenziato sono abilitati i movimenti di salita e discesa di entrambi i ponti, lato

![](_page_33_Picture_14.jpeg)

![](_page_34_Picture_0.jpeg)

Sul pannello operatore si seleziona il campo "Basculaggio", che viene evidenziato.

![](_page_34_Figure_2.jpeg)

Tramite i due pulsanti di "regolazione generica e "" si possono ora effettuare le regolazioni del caso.

I due led sullo strumento si accendono durante la chiamata del movimento basculaggio lato entrata o uscita.

#### C1.1.3 Concavo Convesso

Sul pannello operatore si seleziona il campo "Controrullo 1",che viene evidenziato.

![](_page_34_Figure_7.jpeg)

Tramite i due pulsanti di "regolazione generica — e — ", si possono ora effettuare le regolazioni del caso.

Ogni controrullo è in questo modo regolabile singolarmente.

Sul pannello viene visualizzato lo stato di concavo - convesso del singolo controrullo.

Se la funzione di controllo scostamento (C1.2.4 Controrulli – controllo scostamento) è attiva, lo scostamento fra due controrulli adiacenti non potrà superare il valore massimo imposto.

![](_page_35_Picture_0.jpeg)

# C1.2 REGOLAZIONI AUTOMATICHE

Le regolazioni automatiche consentono di portare la macchina in una configurazione tipo "RICETTA" o in una configurazione di tipo "AZZERAMENTO".

Queste regolazioni funzionano in modalità "autoritenuta". Una volta selezionata la funzione, la pressione del tasto o da inizio un ciclo di posizionamento che si esaurisce a ciclo completato o

con la pressione del tasto *disponibile quando un ciclo automatico è attivo.* 

Con ciclo in corso una segnalazione verde lampeggiante viene visualizzata intorno al tasto selezionato

La regolazione a "ricetta" *www.contemporaneamente il ponte superiore,il basculaggio e i controrulli.* 

La regolazione a viene effettuata singolarmente per ogni tipo di movimento.

C1.2.1 Ciclo di posizionamento da ricetta

Una volta recuperata una ricetta dall'archivio come descritto nel paragrafo "B3 PAGINA "Ricetta", questa configurazione può essere inviata alla macchina.

Premendo il tasto i dati presenti nella ricetta richiamata dall'archivio passano nella colonna RICETTA dove possono essere CONTROLLATI con i dati in lavorazione.

Dopo essersi assicurati dell'idoneità dei dati presenti nella ricetta, è possibile fare assumere alla spianatrice la configurazione voluta.

Se viene premuto il tasto "Start posizionamento da ricetta" presente nella pagina principale,dopo una finestra "pop up" di richiesta di una ulteriore conferma,

![](_page_35_Picture_14.jpeg)

inizierà un ciclo automatico di posizionamento per portare la spianatrice nella configurazione presente in ricetta.

#### C1.2.2 Ciclo azzeramento Ponte superiore

Con la pressione sullo schermo in prossimità della scritta PONTE SUPERIORE viene evidenziata in un riquadro rosso la scritta PONTE SUPERIORE.

![](_page_36_Picture_0.jpeg)

1. Con il campo PONTE SUPERIORE selezionato la pressione del tasto

porta il ponte ad

una quota predefinita nella "Pagina riservata SACMA

## C1.2.3 Ciclo azzeramento Basculaggio (oscillazione del ponte)

Sul pannello operatore si seleziona il campo "Basculaggio", che viene evidenziato.

TILTING	-5,80 [°]	-0.30	[mm] 2
(mm)	1		1,5
	_	-	0
	2.0 5		0,5
0.5 0,0 0.5			1,5

Con il campo BASCULAGGIO selezionato la pressione del tasto porta a regolazione in condizione di planarità.

#### C1.2.3 Concavo Convesso

Sul pannello operatore si seleziona il campo "CONCAVO CONVESSO", che viene evidenziato.

CONCAVE	CONVEX [mr		
	-		
100 [%]	2.1 [mm]		

Con il campo selezionato la pressione del tasto porta il sistema alla ricerca della condizione di planarità .

![](_page_37_Picture_0.jpeg)

Con il campo "concavo-convesso" selezionato la pressione del tasto - e +, imposta una percentuale di concavo-convesso visibile nel display che si somma o si sottrae alla situazione di concavo convesso presente in lavorazione. La regolazione è a passi del 10% rispetto l'alzata dei rulli. (-100 0 +100 => -2,1 0 +2,1mm riferiti ai rulli centrali)

La partenza del ciclo di regolazione si effettua sempre con i tasti laterali

+ , - generici.

Nb: Prima dell'inizio di un ciclo di posizionamento automatico , una finestra pop up viene proposta per confermare l'operazione,come nell'esempio per il posizionamento a zero.

![](_page_37_Figure_5.jpeg)

## C1.2.4 Controrulli - controllo scostamento

Durante il posizionamento dei singoli controrulli in manuale, una funzione 'inseguimento' controlla lo scostamento tra 2 controrulli adiacenti.

Se lo scostamento, durante un movimento manuale ,è superiore alla soglia impostata viene mosso il controrullo adiacente per entrare nella fascia di tolleranza impostata.

![](_page_38_Picture_0.jpeg)

00	00	BAC	K-UP   (0)(0) 2,1	ROLLS	00	000	[mm]
							$\frac{2}{1,5}$
	2	-3-	4	5	6	7-	0,5 0,75 0,25 0,25
							0,5 0,75 1 1,25 1,25
0.29	0.09	0.39	0.79	0.19	-0.10	5 0.18	2 1,75

Nella finestra 'controrulli' in basso, sono presenti delle spie led che indicano il superamento della soglia in discesa e in salita di ogni controrullo. La spia accesa indica lo stop del controrullo per tolleranza superata. Tale funzione può occasionalmente essere eliminata tramite una casella di switch presente nella pagina SACMA dove viene indicato anche il valore di tolleranza tra i controrulli.

		_	12/07	7/2011 13:10:57
	Acc	urancy		
	ACCURA	NCY		1 CICLE FINE REGULATION BACK-UP ROLLS
BACK-UP ROLLS	+	-	%	FOLLOW BACK-UP ROLLS CYCLE ON
-			%	
TILTING	0.01	0.01	[mm]	
TOP BRIDGE	0.05	0.05	[mm]	
DELTA BACK-UP ROLLS	0.50		[mm]	
	delta			
TOP BRIDGE+- L/RIGHT	50		[mm]	
TOP BRIDGE "O" UP PRESET	30.0		[mm]	Actual user: Actual user group:
TOP BRIDGE "0" SET	10.0		[mm]	

Due switch come in figura consentono di abilitare-disabilitare alcune funzioni della spianatrice:

![](_page_39_Picture_0.jpeg)

![](_page_39_Picture_1.jpeg)

- a) La prima selezione inserisce 1 solo ciclo di regolazione "fine" durante i posizionamenti automatici dei controrulli.(normalmente sono 2).
- b) La seconda selezione abilita la funzione di inseguimento dei controrulli. Infatti per mantenere nella soglia stabilita i 2 controrulli adiacenti, è possibile che durante il movimento in manuale di un controrullo,vengano movimentati anche i controrulli adiacenti. La funzione è abilitata di default ad ogni accensione della spianatrice. Il valore di tolleranza è inserito nella riga 'delta controrulli'

### **D- COMANDI REMOTATI**

Questa macchina e la relativa apparecchiatura elettrica è stata realizzata per un funzionamento in una linea, alcuni comandi non sono disponibili direttamente dal pulpito della spianatrice ma sono integrati o duplicati sul pulpito principale della linea.

D1.1 Visualizzazione dati motore DC spianatrice

Nella finestra della pagina principale della spianatrice è presente un tasto DC MOTOR.

![](_page_39_Figure_8.jpeg)

![](_page_40_Picture_0.jpeg)

Premendo questo tasto si accede ad un pannello di controllo del motore della spianatrice. È possibile da qui visualizzare lo stato di funzionamento del motore, e in particolare il valore di set point assegnato [rif], il relativo valore di RPM del motore e di velocità [m/min].

Un diagramma con 2 tracce mostra l'andamento nel tempo della velocità ,quella di riferimento e di feedback.

![](_page_40_Figure_3.jpeg)

![](_page_41_Picture_0.jpeg)

#### D1.2 Comando motore DC spianatrice per test

In questa pagina è disponibile ,sotto password , un tasto REMOTO per il comando del motore della spianatrice dal pulpito della stessa .Questo comando è stato previsto per testare il funzionamento indipendente della macchina.

			DB43 DBX36.7 Freno SPV
	Connessione	m 159.1	Consensi MOTORE m 162.0 K CAMPO ON m 162.4 K ARMATURA C m 162.7 START
	Utente: Password:		0,00 m/min 0,00 rpm
REMOTO DB43.DBX36.5 m/min 50] 40-	ОК	Annulla	
30- 20- 10-			
0 13.39.13	13.38.53	13.38.33	13.38.13

Una volta validata la password, premendo il tasto REMOTO si mette il sistema in LOCALE e si visualizzano i comandi del motore.

![](_page_42_Picture_0.jpeg)

			12/07/2011 13.45.13
OFF DB43.DBx36.3		Velocità	DB43 DBX36.7 • Freno SPV
Start Stop		27700 📺	m 159 1 Consensi MOTORE
DB43.DBx39.1 DB43.DBx39.0	Concernance 1	20000	m 162.0 🗆 K CAMPO ON
	emergenza off	16000	m 162.4 🖂 K ARMATURA C
	db43.dbx36.4	8000	m 162.7 L START
JOG spv.a db43.dbx36.1		4000 -	db43.dbd68 0,00 m/min
JOG spv.j db43.dbx36.2		DB43	db43.dbd12 0,00 rpm
LOCALE DB43,DBX36,5		0	db203.dbd82 0 rif
m/min			
50]			
40-			
30-			
10			
0]			
10 15 10	13 44 53	13	44,33 13,44,13

![](_page_42_Figure_2.jpeg)

 I tasti jog spianatrice avanti – indietro permettono di comandare in manuale il motore della spianatrice alla velocità idi jog impostata nei parametri generali.

Nb: Se si utilizza questa funzione di test , all'uscita togliere tutti i comandi forzati con questa procedura e rimettere in REMOTO il pannello di controllo .

![](_page_42_Picture_5.jpeg)