

PressaV10 Documentazione

Data: giovedì 17 aprile 2014

Profilo: SoMachine V3.1.10.1

File: C:\ALLEGATI\Elettrocab\Progetto\Software\Somachine\PressaV10.project

Indice generale

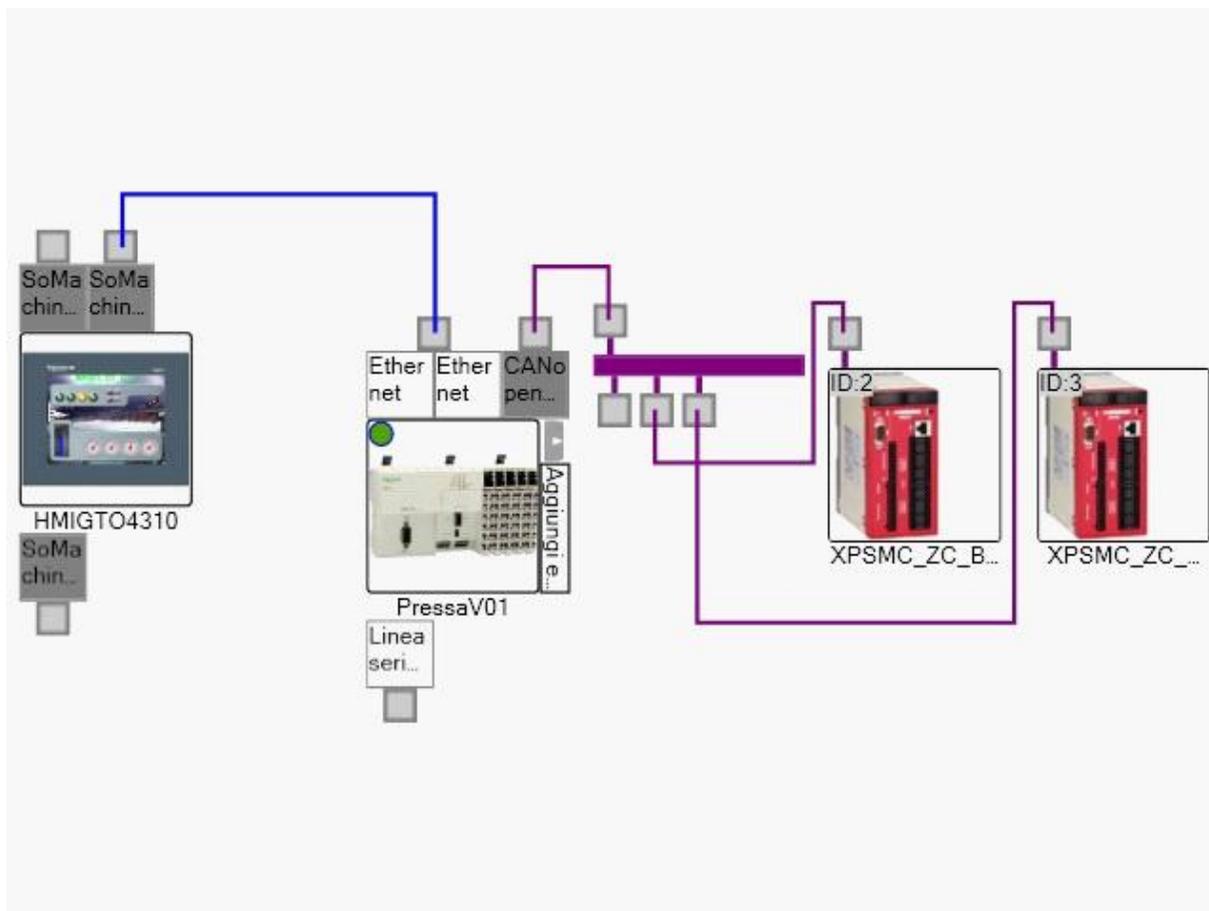
1 Immagine del layout macchina	6
2 Impostazioni progetto	7
3 Informazioni sul progetto	8
4 PressaV01	12
4.1 Logica PLC	13
4.1.1 Application	13
4.1.1.1 Configurazione di attività	13
4.1.1.1.1 MAST	14
4.1.1.2 Configurazione simboli	14
4.1.1.3 Gestore libreria	15
4.1.1.4 MachineVariables	26
4.1.1.4.1 GVL	27
4.1.1.4.2 GVL_EncoderSlitta	34
4.1.1.4.3 GVL_HMI	35
4.1.1.4.4 GVL_IO	44
4.1.1.4.5 GVL_MasterEncoder	54
4.1.1.4.6 Persistent_HMI	55
4.1.1.5 POU's	61

4.1.1.5.1 FBs	62
4.1.1.5.1.1 Automatismo_FB	63
4.1.1.5.1.2 Salvastampo_FB	67
4.1.1.5.1.3 Speed_FB	78
4.1.1.5.1.4 SpeedFilter_FB	80
4.1.1.5.1.5 SwitchCam_FB	83
4.1.1.5.2 FCs	85
4.1.1.5.3 MainLogic	85
4.1.1.5.3.1 L000_InitData_SR	85
4.1.1.5.3.2 L001_Main_SR	86
4.1.1.5.3.3 L002_Allarmi_SR	89
4.1.1.5.3.4 L003_ReadFromHMI_SR	103
4.1.1.5.3.5 L004_WriteToHmi_SR	106
4.1.1.5.3.6 L005_GetExtinfo_SR	110
4.1.1.5.3.7 L010_MotPrincipale_SR	116
4.1.1.5.3.8 L011_RegSlitta_SR	130
4.1.1.5.3.9 L012_Lubrificazione_SR	140
4.1.1.5.3.10 L020_CambioStampo_SR	163
4.1.1.5.3.11 L021_MotoreLento_SR	175
4.1.1.5.3.12 L022_Sovraccarico_SR	187

4.1.1.5.3.13 L070_Produzione_SR	197
4.1.1.5.3.14 L071_Qualita_SR	202
4.1.1.5.3.15 L080_Totalprocessor_SR	204
4.1.1.5.3.16 L081_SwitchCam_SR	221
4.2 Esperto	239
4.2.1 _80A0_0	240
4.2.2 _80A0_1	241
4.2.3 _80A0_2	244
4.3 TM5	247
4.3.1 TM5_Manager	248
4.3.1.1 Bus integrate	249
4.3.1.1.1 _80A0_3	250
4.3.1.1.2 _80A0_4	252
4.3.1.2 _80A1	255
4.3.1.3 _80A2	259
4.3.1.4 _80A3	261
4.3.1.5 _80A4	263
4.3.1.6 _80A5	265
4.3.1.7 _80A6	267
4.3.1.8 _80A7	269

4.3.1.9 _80A8	271
4.3.1.10 _80A9	273
4.3.1.11 _80A10	275
4.3.1.12 _80A11	278
4.3.1.13 _80A12	281
4.3.1.14 _80A13	283
4.3.1.15 _80A14	286
4.4 Ethernet	290
4.5 Linea seriale	292
4.6 CAN0	293
4.6.1 CANopen_Performance	294
4.6.1.1 XPSMC_ZC_Base	296
4.6.1.2 XPSMC_ZC_Hand	318

1 Immagine del layout macchina



2 Impostazioni progetto

3 Informazioni sul progetto

File
Nome PressaV10.project
Posizione C:\ALLEGATI\Elettrocab\Progetto\Software\Somachine
Dimensione 4,52 MB (4.743.843 byte)
Nome MS-DOS C:\ALLEGATI\ELETTTR~1\Progetto\Software\SOMACH~1\PR3EDF~1.PRO
Creato martedì 1 aprile 2014 09:06:24
Modificato martedì 1 aprile 2014 17:26:20
Ultimo accesso martedì 1 aprile 2014 09:06:27
Attributi Archivio
Salvato con SoMachine V3.1.10.1

Riepilogo
Società
Titolo
Versione
Categorie
Spazio dei nomi predefinito
Autore
Descrizione

Proprietà
CustomField06_name [Testo] CustomField06
CustomField04_name [Testo] CustomField04
CustomField10_name [Testo] CustomField10
CustomField03_name [Testo] CustomField03
CustomField01_name [Testo] CustomField01
CustomField09_name [Testo] CustomField09
CustomField07_name [Testo] CustomField07
CustomField02_name [Testo] CustomField02
CustomField05_name [Testo] CustomField05
CustomField08_name [Testo] CustomField08

Statistiche	
GlobalTextList	1
Configurazione simboli	1
Gestore libreria	2
Informazioni sul progetto	1
POU	21
Attivita	1
Application	1
Applicazione HMI	1
Variabili persistenti	1
Cartella	5
Configurazione di attività	1
Elenco delle variabili globali	5
Logica PLC	1
Dispositivo	29
Connector	10
GlobalTextList	1
Configurazione simboli	1
Gestore libreria	2
Informazioni sul progetto	1
POU	21
Attivita	1
Application	1
Applicazione HMI	1
Variabili persistenti	1
Cartella	5
Configurazione di attività	1
Elenco delle variabili globali	5
Logica PLC	1
Dispositivo	29
Connector	10
GlobalTextList	1
Configurazione simboli	1
Gestore libreria	2
Informazioni sul progetto	1
POU	21

Attività	1
Application	1
Applicazione HMI	1
Variabili persistenti	1
Cartella	5
Configurazione di attività	1
Elenco delle variabili globali	5
Logica PLC	1
Dispositivo	29
Connector	10
GlobalTextList	1
Configurazione simboli	1
Gestore libreria	2
Informazioni sul progetto	1
POU	21
Attività	1
Application	1
Applicazione HMI	1
Variabili persistenti	1
Cartella	5
Configurazione di attività	1
Elenco delle variabili globali	5
Logica PLC	1
Dispositivo	29
Connector	10
GlobalTextList	1
Configurazione simboli	1
Gestore libreria	2
Informazioni sul progetto	1
POU	21
Attività	1
Application	1
Applicazione HMI	1
Variabili persistenti	1
Cartella	5
Configurazione di attività	1
Elenco delle variabili globali	5

Logica PLC	1
Dispositivo	29
Connector	10

4 PressaV01

Utenti e gruppi

Utente:

Gruppi:

Diritti di accesso

Vista

Modifica

Esegui

Aggiungi/rimuovi figli

Configurazione

Parametri:

Run Stop mode, Tipo: BYTE,

Valore: 2, Valore predefinito: 0,

Mapping I/O

Oggetti IEC:

Variabile: PressaV01, Tipo: PLCSystemFB(udiAppversion := 16#02001F0E)

Variabile: RelocTable, Tipo: RelocationTableFB(pHiddenFunc := ADR(HiddenPOU))

Informazione

Nome: TM258LF42DT

Produttore: Schneider Electric

Versione: 2.0.31.14

Numero ordine: TM258LF42DT

Descrizione: M258 Performance Logic Controller - 2 x 5 ingressi veloci sink (200kHz, 24Vdc), 2 x 2 uscite veloci push-pull (100kHz, 24Vdc, 0,2 A), 2 x 2 ingressi sink (24Vdc), 12 ingressi sink (24Vdc) e 12 uscite source (24Vdc, 0,5A). 1 porta Ethernet, 1 porta di linea seriale e 1 master CANopen. Timer e calendario. Morsettiere rimovibili.

4.1 Logica PLC

4.1.1 Application

4.1.1.1 Configurazione di attività

Numero max. di attività di intervallo: 4

Numero max. di attività a esecuzione libera: 1

Numero max. di attività di evento: 8

Numero max. di attività di eventi esterni: 8

4.1.1.1.1 MAST

Priorità: 15

Tipo: Ciclico

Interval: 20 Unit: ms

Watchdog: Attivo

Tempo di watchdog: 100 Unità: ms

Sensibilità dell'watchdog: 1

POUs: L001_Main_SR

4.1.1.2 Configurazione simboli

4.1.1.3 Gestore libreria

- IoStandard, 3.4.1.0 (System)
 - IBase, * (System)
 - CmpErrors, * (System)
 - SysTypes, * (System)
- Standard, 3.4.1.0 (System)
- Util, 3.4.1.20 (System)
 - #Standard
- M258 PLCSystem, 1.0.2.6 (Schneider Electric)
 - #SysMem
 - Standard, 3.4.1.0 (System)
 - #CAA File
 - #CAA Types
 - #SysCpuHandling
 - #SysMem
 - SysTypes, * (System)
 - CmpErrors, * (System)
 - #CAA Tick
 - #CAA Types
 - #SysCpuHandling
 - #SysMem
 - SysTypes, * (System)
 - CmpErrors, * (System)
 - #CAA TickUtil
 - #CAA Types
 - #SysCpuHandling
 - #SysMem
 - SysTypes, * (System)
 - CmpErrors, * (System)
 - #CAA Behaviour Model
 - #CAA Types
 - #SysCpuHandling
 - #SysMem
 - SysTypes, * (System)

```
#CAA TickUtil
#CAA Types
#SysCpuHandling
#SysMem
SysTypes, * (System)
CmpErrors, * (System)
#CAA Tick
#CAA Types
#SysCpuHandling
#SysMem
SysTypes, * (System)
CmpErrors, * (System)
#CAA Async Manager
#CAA Types
#SysCpuHandling
#SysMem
SysTypes, * (System)
CmpErrors, * (System)
#CAA Memory
#CmpApp
SysTypes, * (System)
#CmpEventManager
#CmpErrors
#SysTypes
#CAA Types
#SysCpuHandling
#SysMem
SysTypes, * (System)
CmpErrors, * (System)
#SysTimeCore
#SysDir
#SysTypes
PLCCommunication, 1.0.2.14 (Schneider Electric)
#SysMem
#Standard
M258 Relocation Table, 1.0.0.4 (Schneider Electric)
#SysMem
```

```
#IoStandard
  IBase, * (System)
  CmpErrors, * (System)
  SysTypes, * (System)
#IoDrvBase
  #IoStandard
    IBase, * (System)
    CmpErrors, * (System)
    SysTypes, * (System)
  CmpErrors, * (System)
  IBase, * (System)
  IIoDrv, * (System)
#Standard
  IIoDrv, * (System)
  IIoDrvParameter, * (System)
  CmpErrors, * (System)
#CmpLog
  SysTypes, * (System)
#SE_PLCCommunication
  #SysMem
  #Standard
  #SE_M2XXCommunication
3S CANOpenStack, 3.4.1.70 (3S - Smart Software Solutions GmbH)
#IoStandard
  IBase, * (System)
  CmpErrors, * (System)
  SysTypes, * (System)
#CAA CanL2
  #CAA Types
    #SysCpuHandling
    #SysMem
    SysTypes, * (System)
    CmpErrors, * (System)
  #CAA Callback
    #CAA Types
      #SysCpuHandling
      #SysMem
```

```
        CmpErrors, * (System)
#CAA CanL2I
    #CAA Types
        #SysCpuHandling
        #SysMem
        SysTypes, * (System)
        CmpErrors, * (System)
#CAA CanL2I
    #CAA Types
        #SysCpuHandling
        #SysMem
        SysTypes, * (System)
        CmpErrors, * (System)
#CAA Types
    #SysCpuHandling
    #SysMem
    SysTypes, * (System)
    CmpErrors, * (System)
#CAA CANopen Manager
    #CAA Types
        #SysCpuHandling
        #SysMem
        SysTypes, * (System)
        CmpErrors, * (System)
#CAA CANopen Stack
    #CAA Types
        #SysCpuHandling
        #SysMem
        SysTypes, * (System)
        CmpErrors, * (System)
#CAA CANopen Stack
    #CAA Types
        #SysCpuHandling
        #SysMem
        SysTypes, * (System)
        CmpErrors, * (System)
#Standard
```

```
#IoStandard
  IBase, * (System)
  CmpErrors, * (System)
  SysTypes, * (System)
  CmpErrors, * (System)
  IBase, * (System)
  IloDrv, * (System)
IloDrvParameter, * (System)
IBase, * (System)
IloDrv, * (System)
#CmplecTask
  #SysTypes
  #SysTime
    #SysTimeCore
    #SysTimeRtc
    #SysTimeCore
  #CmpApp
    SysTypes, * (System)
#CAA MemBlockMan
#CAA Types
  #SysCpuHandling
  #SysMem
  SysTypes, * (System)
  CmpErrors, * (System)
#CAA Callback
  #CAA Types
  #SysCpuHandling
  #SysMem
  SysTypes, * (System)
  CmpErrors, * (System)
#3SLicense
  #SysTarget
  SysTypes, * (System)
#SysFile
  #SysTypes
#CmpLog
  SysTypes, * (System)
```

```
#SysCpuHandling
#SysMem
  SysTypes, * (System)
  CmpErrors, * (System)
#Standard
#Component Manager
  ISysTypes, * (System)
  CmpErrors, * (System)
  SysTypes, * (System)
CmpErrors, * (System)
#SysSem
#SysMem
#CAA Tick
#CAA Types
  #SysCpuHandling
  #SysMem
  SysTypes, * (System)
  CmpErrors, * (System)
#CAA TickUtil
#CAA Types
  #SysCpuHandling
  #SysMem
  SysTypes, * (System)
  CmpErrors, * (System)
#SysTime
  #SysTimeCore
  #SysTimeRtc
  #SysTimeCore
#SysTarget
  SysTypes, * (System)
#SysCpuHandling
#SysMem
  SysTypes, * (System)
  CmpErrors, * (System)
FDT_CANOpenDriver, 3.4.1.30 (3S - Smart Software Solutions GmbH)
#CmpBinTagUtillec
#CmpLog
```

```
#CmpSrv
#CAA Memory
#CAA CANopen Stack
#CAA Types
#SysCpuHandling
#SysMem
SysTypes, * (System)
CmpErrors, * (System)
#CAA CiA405
#CAA Types
#SysCpuHandling
#SysMem
SysTypes, * (System)
CmpErrors, * (System)
#CAA Tick
#CAA Types
#SysCpuHandling
#SysMem
SysTypes, * (System)
CmpErrors, * (System)
#CAA TickUtil
#CAA Types
#SysCpuHandling
#SysMem
SysTypes, * (System)
CmpErrors, * (System)
#CAA CANopen Manager
#CAA Types
#SysCpuHandling
#SysMem
SysTypes, * (System)
CmpErrors, * (System)
#CAA CANopen Stack
#CAA Types
#SysCpuHandling
#SysMem
SysTypes, * (System)
```

```
#CAA CANopen Stack
#CAA Types
#SysCpuHandling
#SysMem
  SysTypes, * (System)
  CmpErrors, * (System)
#FDT Manager
#IoStandard
  IBase, * (System)
  CmpErrors, * (System)
  SysTypes, * (System)
#Standard
#SysTypes
#CmpLog
  SysTypes, * (System)
#CAA Types
#SysCpuHandling
#SysMem
  SysTypes, * (System)
  CmpErrors, * (System)
#CmpSrv
#Rts Service Handler
#CAA Types
#SysCpuHandling
#SysMem
  SysTypes, * (System)
  CmpErrors, * (System)
#CmpEventMgr
#CmpSrv
  CmpErrors, * (System)
  SysTypes, * (System)
#CmpBinTagUtillec
#SysTarget
  SysTypes, * (System)
#IoStandard
  IBase, * (System)
  CmpErrors, * (System)
```

```
#CmpApp
  SysTypes, * (System)
ISysTypes, * (System)
#Standard
#3SLicense
  #SysTarget
    SysTypes, * (System)
  #SysFile
    #SysTypes
#CmpLog
  SysTypes, * (System)
#CAA Types
  #SysCpuHandling
    #SysMem
      SysTypes, * (System)
      CmpErrors, * (System)
#Standard
#Component Manager
  ISysTypes, * (System)
  CmpErrors, * (System)
  SysTypes, * (System)
CAA Cia 405, 3.4.1.20 (CAA Technical Workgroup)
#CAA Types
  #SysCpuHandling
    #SysMem
      SysTypes, * (System)
      CmpErrors, * (System)
#CAA Tick
#CAA Types
  #SysCpuHandling
    #SysMem
      SysTypes, * (System)
      CmpErrors, * (System)
#CAA TickUtil
#CAA Types
  #SysCpuHandling
    #SysMem
```

 CmpErrors, * (System)
#CAA CANopen Manager
 #CAA Types
 #SysCpuHandling
 #SysMem
 SysTypes, * (System)
 CmpErrors, * (System)
#CAA CANopen Stack
 #CAA Types
 #SysCpuHandling
 #SysMem
 SysTypes, * (System)
 CmpErrors, * (System)
#CAA CANopen Stack
 #CAA Types
 #SysCpuHandling
 #SysMem
 SysTypes, * (System)
 CmpErrors, * (System)
Toolbox, 2.0.3.1 (Schneider Electric)
 #System_VisuElems
 #System_VisuElemMeter
 #System_VisuElemsWinControls
 #System_VisuElemTrace
 #System_VisuInputs
 #Standard
 #Util
 #Standard
Toolbox_Advance, 1.0.0.1 (Schneider Electric)
 #CmpSchedule
 #CmpApp
 SysTypes, * (System)
 #SysTime
 #SysTimeCore
 #SysTimeRtc
 #SysTimeCore
 #SysTypes

```
#CmplecTask
#SysTypes
#SysTime
  #SysTimeCore
  #SysTimeRtc
  #SysTimeCore
#CmpApp
  SysTypes, * (System)
#IlecVarAccess
#CmplecVarAccess
  IBase, * (System)
  ICollections, * (System)
#Collections
  #SysMem
  ICollections, * (SYSTEM)
  IBase, * (System)
#Standard
  CmpErrors, * (System)
  IlecVarAccess6, * (System)
  ISysTypes, * (System)
Dataserver Interfaces 2, * (System)
IBase, * (System)
#Component Manager
  ISysTypes, * (System)
ICollections, * (SYSTEM)
#SymbolicVarsBase
  IBase, * (System)
  ICollections, * (SYSTEM)
#CmpApp
  SysTypes, * (System)
#Collections
  #SysMem
  ICollections, * (SYSTEM)
  IBase, * (System)
#Standard
  CmpErrors, * (System)
#Standard
```

CmpErrors, * (System)
ISysTypes, * (System)
IlecVarAccess6, * (System)
#Collections
 #SysMem
 ICollections, * (SYSTEM)
 IBase, * (System)
 #Standard
 CmpErrors, * (System)
#Standard
CmpErrors, * (System)
ISysTypes, * (System)
IlecVarAccess6, * (System)

4.1.1.4 MachineVariables

4.1.1.4.1 GVL

```
1  VAR_GLOBAL
2  BitOn_MIS_X      : BOOL := TRUE ;
3  BitOff_MIS_X     : BOOL := FALSE ;
4  FirstCycle_X    : BOOL ;
5  NoAlrAttivo_X   : BOOL ;
6  NoAlrStopAttivo_X : BOOL ;
7  NoAlrNotifAttivo_X : BOOL ;
8  GlobalReset_X   : BOOL ;
9  Blink_1s_X      : BOOL ;
10 PressAriaRiassOK_X : BOOL ;
11 AlrEncoderFermo_X : BOOL ;
12
13
14
15
16 M0_Cam1_FB : SwitchCam_FB ;
17 M0_Cam2_FB : SwitchCam_FB ;
18 M0_Cam3_FB : SwitchCam_FB ;
19 M0_Cam4_FB : SwitchCam_FB ;
20 M0_Cam5_FB : SwitchCam_FB ;
21 M0_Cam6_FB : SwitchCam_FB ;
22 M0_Cam7_FB : SwitchCam_FB ;
23 M0_Cam8_FB : SwitchCam_FB ;
24 M0_Cam9_FB : SwitchCam_FB ;
25 M0_Cam10_FB : SwitchCam_FB ;
26 M0_Cam11_FB : SwitchCam_FB ;
27 M0_Cam12_FB : SwitchCam_FB ;
28 M0_Cam13_FB : SwitchCam_FB ;
29 M0_Cam14_FB : SwitchCam_FB ;
30 M0_Cam15_FB : SwitchCam_FB ;
31 M0_Cam16_FB : SwitchCam_FB ;
32 M0_Cam17_FB : SwitchCam_FB ;
33 M0_Cam18_FB : SwitchCam_FB ;
```

34 M0_Cam19_FB : SwitchCam_FB ;
35 M0_Cam20_FB : SwitchCam_FB ;
36 M0_Cam21_FB : SwitchCam_FB ;
37 M0_Cam22_FB : SwitchCam_FB ;
38 M0_Cam23_FB : SwitchCam_FB ;
39 M0_Cam24_FB : SwitchCam_FB ;
40 M0_Cam25_FB : SwitchCam_FB ;
41 M0_Cam26_FB : SwitchCam_FB ;
42 M0_Cam27_FB : SwitchCam_FB ;
43 M0_Cam28_FB : SwitchCam_FB ;
44 M0_Cam29_FB : SwitchCam_FB ;
45 M0_Cam30_FB : SwitchCam_FB ;
46
47 M0_Cam1On_R : REAL ;
48 M0_Cam1Off_R : REAL ;
49 M0_Cam1_X : BOOL ;
50 M0_Cam2On_R : REAL ;
51 M0_Cam2Off_R : REAL ;
52 M0_Cam2_X : BOOL ;
53 M0_Cam3On_R : REAL ;
54 M0_Cam3Off_R : REAL ;
55 M0_Cam3_X : BOOL ;
56 M0_Cam4On_R : REAL ;
57 M0_Cam4Off_R : REAL ;
58 M0_Cam4_X : BOOL ;
59 M0_Cam5On_R : REAL ;
60 M0_Cam5Off_R : REAL ;
61 M0_Cam5_X : BOOL ;
62 M0_Cam6On_R : REAL ;
63 M0_Cam6Off_R : REAL ;
64 M0_Cam6_X : BOOL ;
65 M0_Cam7On_R : REAL ;
66 M0_Cam7Off_R : REAL ;
67 M0_Cam7_X : BOOL ;
68 M0_Cam8On_R : REAL ;
69 M0_Cam8Off_R : REAL ;

70	M0_Cam8_X	: BOOL ;
71	M0_Cam9On_R	: REAL ;
72	M0_Cam9Off_R	: REAL ;
73	M0_Cam9_X	: BOOL ;
74	M0_Cam10On_R	: REAL ;
75	M0_Cam10Off_R	: REAL ;
76	M0_Cam10_X	: BOOL ;
77	M0_Cam11On_R	: REAL ;
78	M0_Cam11Off_R	: REAL ;
79	M0_Cam11_X	: BOOL ;
80	M0_Cam12On_R	: REAL ;
81	M0_Cam12Off_R	: REAL ;
82	M0_Cam12_X	: BOOL ;
83	M0_Cam13On_R	: REAL ;
84	M0_Cam13Off_R	: REAL ;
85	M0_Cam13_X	: BOOL ;
86	M0_Cam14On_R	: REAL ;
87	M0_Cam14Off_R	: REAL ;
88	M0_Cam14_X	: BOOL ;
89	M0_Cam15On_R	: REAL ;
90	M0_Cam15Off_R	: REAL ;
91	M0_Cam15_X	: BOOL ;
92	M0_Cam16On_R	: REAL ;
93	M0_Cam16Off_R	: REAL ;
94	M0_Cam16_X	: BOOL ;
95	M0_Cam17On_R	: REAL ;
96	M0_Cam17Off_R	: REAL ;
97	M0_Cam17_X	: BOOL ;
98	M0_Cam18On_R	: REAL ;
99	M0_Cam18Off_R	: REAL ;
100	M0_Cam18_X	: BOOL ;
101	M0_Cam19On_R	: REAL ;
102	M0_Cam19Off_R	: REAL ;
103	M0_Cam19_X	: BOOL ;
104	M0_Cam20On_R	: REAL ;
105	M0_Cam20Off_R	: REAL ;

```
106      M0_Cam20_X      :  BOOL ;
107      M0_Cam21On_R   :  REAL ;
108      M0_Cam21Off_R  :  REAL ;
109      M0_Cam21_X     :  BOOL ;
110      M0_Cam22On_R   :  REAL ;
111      M0_Cam22Off_R  :  REAL ;
112      M0_Cam22_X     :  BOOL ;
113      M0_Cam23On_R   :  REAL ;
114      M0_Cam23Off_R  :  REAL ;
115      M0_Cam23_X     :  BOOL ;
116      M0_Cam24On_R   :  REAL ;
117      M0_Cam24Off_R  :  REAL ;
118      M0_Cam24_X     :  BOOL ;
119      M0_Cam25On_R   :  REAL ;
120      M0_Cam25Off_R  :  REAL ;
121      M0_Cam25_X     :  BOOL ;
122      M0_Cam26On_R   :  REAL ;
123      M0_Cam26Off_R  :  REAL ;
124      M0_Cam26_X     :  BOOL ;
125      M0_Cam27On_R   :  REAL ;
126      M0_Cam27Off_R  :  REAL ;
127      M0_Cam27_X     :  BOOL ;
128      M0_Cam28On_R   :  REAL ;
129      M0_Cam28Off_R  :  REAL ;
130      M0_Cam28_X     :  BOOL ;
131      M0_Cam29On_R   :  REAL ;
132      M0_Cam29Off_R  :  REAL ;
133      M0_Cam29_X     :  BOOL ;
134      M0_Cam30On_R   :  REAL ;
135      M0_Cam30Off_R  :  REAL ;
136      M0_Cam30_X     :  BOOL ;
137
138      (*Automatismo*)
139      Automatismo_1_FB : Automatismo_FB ;
140      Automatismo_2_FB : Automatismo_FB ;
141      Automatismo_3_FB : Automatismo_FB ;
```

```
142     Automatismo_4_FB : Automatismo_FB ;
143     Automatismo_5_FB : Automatismo_FB ;
144     Automatismo_6_FB : Automatismo_FB ;
145     Automatismo_7_FB : Automatismo_FB ;
146     Automatismo_8_FB : Automatismo_FB ;
147
148     (*Salvastampo*)
149     Salvastampo_1_FB : Salvastampo_FB ;
150     AlarmSlv01_X     : BOOL ;
151     AlarmRipSlv01_X  : BOOL ;
152     Salvastampo_2_FB : Salvastampo_FB ;
153     AlarmSlv02_X     : BOOL ;
154     AlarmRipSlv02_X  : BOOL ;
155     Salvastampo_3_FB : Salvastampo_FB ;
156     AlarmSlv03_X     : BOOL ;
157     AlarmRipSlv03_X  : BOOL ;
158     Salvastampo_4_FB : Salvastampo_FB ;
159     AlarmSlv04_X     : BOOL ;
160     AlarmRipSlv04_X  : BOOL ;
161
162     CtrlFase_FB : Salvastampo_FB ;
163     AlarmCtrlFase_X : BOOL ;
164     AlarmRipCtrlFase_X : BOOL ;
165
166     SicurezzePrimoLivello_X : BOOL ;
167     MotoriVolanoInMarcia_X : BOOL ;
168
169     (*Produzione*)
170     AlarmStopProd_X : BOOL ;
171     AlarmStopQualita_X : BOOL ;
172
173
174     (*Lubrificazione*)
175     LubAuxAlr001_X : BOOL ;
176     LubAuxAlr002_X : BOOL ;
177     LubAuxAlr003_X : BOOL ;
```

```
178     LubAuxAlr004_X   : BOOL ;
179     LubAuxAlr005_X   : BOOL ;
180     LubAuxAlr006_X   : BOOL ;
181     LubAuxAlr007_X   : BOOL ;
182     LubAuxAlr008_X   : BOOL ;
183     LubAuxAlr009_X   : BOOL ;
184     LubAuxAlr010_X   : BOOL ;
185     LubAuxAlr011_X   : BOOL ;
186     LubAuxAlr012_X   : BOOL ;
187     LubAuxAlr013_X   : BOOL ;
188     LubAuxAlr014_X   : BOOL ;
189     NoAlrLub_X       : BOOL ;
190     PompeOlioInMarcia_X : BOOL ;
191
192     (*Motore Principale*)
193     MotPrincAuxAlr001_X : BOOL ;
194     MotPrincAuxAlr002_X : BOOL ;
195     MotPrincAuxAlr003_X : BOOL ;
196     MotPrincAuxAlr004_X : BOOL ;
197     MotPrincAuxAlr005_X : BOOL ;
198     MotPrincAuxAlr006_X : BOOL ;
199     MotPrincAuxAlr007_X : BOOL ;
200     MotPrincAuxAlr008_X : BOOL ;
201     NoAlrMotPrinc_X    : BOOL ;
202     SicPerMotPrinc_X    : BOOL ;
203     MotPrincInMarcia_X : BOOL ;
204     MotPrincFermo_X    : BOOL ;
205
206     (*Regolazione Slitta*)
207     RegSlittaAuxAlr001_X : BOOL ;
208     RegSlittaAuxAlr002_X : BOOL ;
209     RegSlittaAuxAlr003_X : BOOL ;
210     RegSlittaAuxAlr004_X : BOOL ;
211     RegSlittaAuxAlr005_X : BOOL ;
212     RegSlittaAuxAlr006_X : BOOL ;
213     SicPerRegSlitta_X   : BOOL ;
```

```
214      NoAlrRegSlitta_X      : BOOL ;
215
216      (*Motore Lento*)
217      MotLentoAuxAlr001_X    : BOOL ;
218      MotLentoAuxAlr002_X    : BOOL ;
219      MotLentoAuxAlr003_X    : BOOL ;
220      MotLentoAuxAlr004_X    : BOOL ;
221      MotLentoAuxAlr005_X    : BOOL ;
222      MotLentoAuxAlr006_X    : BOOL ;
223      MotLentoAuxAlr007_X    : BOOL ;
224      MotLentoAuxAlr008_X    : BOOL ;
225      NoAlrMotLento_X        : BOOL ;
226      SicPerMotLento_X        : BOOL ;
227      MotLentoInMarcia_X     : BOOL ;
228      MotLentoFermo_X        : BOOL ;
229      MotLentoFermoRit_X     : BOOL ;
230
231      (*Cambio Stampo*)
232      CambStampoAuxAlr001_X   : BOOL ;
233      CambStampoAuxAlr002_X   : BOOL ;
234      PosPMSabilCS_X         : BOOL ;
235
236      (*Sovraccarico*)
237      SovraccAuxAlr001_X      : BOOL ;
238      SovraccAuxAlr002_X      : BOOL ;
239      SovraccAuxAlr003_X      : BOOL ;
240      SovraccAuxAlr004_X      : BOOL ;
241      PressOlioSovraccOK_X    : BOOL ;
242      ResetSovracc_X          : BOOL ;
243      CtrlFcSovracc_X         : BOOL ;
244
245
246
247      END_VAR
248
```

4.1.1.4.2 GVL_EncoderSlitta

```
1  VAR_GLOBAL
2      EncoderSlittaAct_DI : DINT ;
3      EncoderSlittaAct_R  : REAL ;
4      QuotaSlitta_R : REAL ;
5  END_VAR
6
```

4.1.1.4.3 GVL_HMI

```
1  VAR_GLOBAL
2  HMI_PosPressa_W : WORD ;
3  HMI_AlrInCorso_X : BOOL ;
4  HMI_ModeCicloPressa_W : WORD ;
5  HMI_LuceStampo_R : REAL ;
6  HMI_PsMinLuceSlitta_X : BOOL ;
7  HMI_PsMaxLuceSlitta_X : BOOL ;
8  HMI_PsResetAnomalie_X : BOOL ;
9
10 HMI_Alarm001_X          : BOOL ;
11 HMI_Alarm002_X          : BOOL ;
12 HMI_Alarm003_X          : BOOL ;
13 HMI_Alarm004_X          : BOOL ;
14 HMI_Alarm005_X          : BOOL ;
15 HMI_Alarm006_X          : BOOL ;
16 HMI_Alarm007_X          : BOOL ;
17 HMI_Alarm008_X          : BOOL ;
18 HMI_Alarm009_X          : BOOL ;
19 HMI_Alarm010_X          : BOOL ;
20 HMI_Alarm011_X          : BOOL ;
21 HMI_Alarm012_X          : BOOL ;
22 HMI_Alarm013_X          : BOOL ;
23 HMI_Alarm014_X          : BOOL ;
24 HMI_Alarm015_X          : BOOL ;
25 HMI_Alarm016_X          : BOOL ;
26 HMI_Alarm017_X          : BOOL ;
27 HMI_Alarm018_X          : BOOL ;
28 HMI_Alarm019_X          : BOOL ;
29 HMI_Alarm020_X          : BOOL ;
30 HMI_Alarm021_X          : BOOL ;
31 HMI_Alarm022_X          : BOOL ;
32 HMI_Alarm023_X          : BOOL ;
33 HMI_Alarm024_X          : BOOL ;
```

34	HMI_Alarm025_X	: BOOL ;
35	HMI_Alarm026_X	: BOOL ;
36	HMI_Alarm027_X	: BOOL ;
37	HMI_Alarm028_X	: BOOL ;
38	HMI_Alarm029_X	: BOOL ;
39	HMI_Alarm030_X	: BOOL ;
40	HMI_Alarm031_X	: BOOL ;
41	HMI_Alarm032_X	: BOOL ;
42	HMI_Alarm033_X	: BOOL ;
43	HMI_Alarm034_X	: BOOL ;
44	HMI_Alarm035_X	: BOOL ;
45	HMI_Alarm036_X	: BOOL ;
46	HMI_Alarm037_X	: BOOL ;
47	HMI_Alarm038_X	: BOOL ;
48	HMI_Alarm039_X	: BOOL ;
49	HMI_Alarm040_X	: BOOL ;
50	HMI_Alarm041_X	: BOOL ;
51	HMI_Alarm042_X	: BOOL ;
52	HMI_Alarm043_X	: BOOL ;
53	HMI_Alarm044_X	: BOOL ;
54	HMI_Alarm045_X	: BOOL ;
55	HMI_Alarm046_X	: BOOL ;
56	HMI_Alarm047_X	: BOOL ;
57	HMI_Alarm048_X	: BOOL ;
58	HMI_Alarm049_X	: BOOL ;
59	HMI_Alarm050_X	: BOOL ;
60	HMI_Alarm051_X	: BOOL ;
61	HMI_Alarm052_X	: BOOL ;
62	HMI_Alarm053_X	: BOOL ;
63	HMI_Alarm054_X	: BOOL ;
64	HMI_Alarm055_X	: BOOL ;
65	HMI_Alarm056_X	: BOOL ;
66	HMI_Alarm057_X	: BOOL ;
67	HMI_Alarm058_X	: BOOL ;
68	HMI_Alarm059_X	: BOOL ;
69	HMI_Alarm060_X	: BOOL ;

70	HMI_Alarm061_X	: BOOL ;
71	HMI_Alarm062_X	: BOOL ;
72	HMI_Alarm063_X	: BOOL ;
73	HMI_Alarm064_X	: BOOL ;
74	HMI_Alarm065_X	: BOOL ;
75	HMI_Alarm066_X	: BOOL ;
76	HMI_Alarm067_X	: BOOL ;
77	HMI_Alarm068_X	: BOOL ;
78	HMI_Alarm069_X	: BOOL ;
79	HMI_Alarm070_X	: BOOL ;
80	HMI_Alarm071_X	: BOOL ;
81	HMI_Alarm072_X	: BOOL ;
82	HMI_Alarm073_X	: BOOL ;
83	HMI_Alarm074_X	: BOOL ;
84	HMI_Alarm075_X	: BOOL ;
85	HMI_Alarm076_X	: BOOL ;
86	HMI_Alarm077_X	: BOOL ;
87	HMI_Alarm078_X	: BOOL ;
88	HMI_Alarm079_X	: BOOL ;
89	HMI_Alarm080_X	: BOOL ;
90	HMI_Alarm081_X	: BOOL ;
91	HMI_Alarm082_X	: BOOL ;
92	HMI_Alarm083_X	: BOOL ;
93	HMI_Alarm084_X	: BOOL ;
94	HMI_Alarm085_X	: BOOL ;
95	HMI_Alarm086_X	: BOOL ;
96	HMI_Alarm087_X	: BOOL ;
97	HMI_Alarm088_X	: BOOL ;
98	HMI_Alarm089_X	: BOOL ;
99	HMI_Alarm090_X	: BOOL ;
100	HMI_Alarm091_X	: BOOL ;
101	HMI_Alarm092_X	: BOOL ;
102	HMI_Alarm093_X	: BOOL ;
103	HMI_Alarm094_X	: BOOL ;
104	HMI_Alarm095_X	: BOOL ;
105	HMI_Alarm096_X	: BOOL ;

106	HMI_Alarm097_X	: BOOL ;
107	HMI_Alarm098_X	: BOOL ;
108	HMI_Alarm099_X	: BOOL ;
109	HMI_Alarm100_X	: BOOL ;
110	HMI_Alarm101_X	: BOOL ;
111	HMI_Alarm102_X	: BOOL ;
112	HMI_Alarm103_X	: BOOL ;
113	HMI_Alarm104_X	: BOOL ;
114	HMI_Alarm105_X	: BOOL ;
115	HMI_Alarm106_X	: BOOL ;
116	HMI_Alarm107_X	: BOOL ;
117	HMI_Alarm108_X	: BOOL ;
118	HMI_Alarm109_X	: BOOL ;
119	HMI_Alarm110_X	: BOOL ;
120	HMI_Alarm111_X	: BOOL ;
121	HMI_Alarm112_X	: BOOL ;
122	HMI_Alarm113_X	: BOOL ;
123	HMI_Alarm114_X	: BOOL ;
124	HMI_Alarm115_X	: BOOL ;
125	HMI_Alarm116_X	: BOOL ;
126	HMI_Alarm117_X	: BOOL ;
127	HMI_Alarm118_X	: BOOL ;
128	HMI_Alarm119_X	: BOOL ;
129	HMI_Alarm120_X	: BOOL ;
130	HMI_Alarm121_X	: BOOL ;
131	HMI_Alarm122_X	: BOOL ;
132	HMI_Alarm123_X	: BOOL ;
133	HMI_Alarm124_X	: BOOL ;
134	HMI_Alarm125_X	: BOOL ;
135	HMI_Alarm126_X	: BOOL ;
136	HMI_Alarm127_X	: BOOL ;
137	HMI_Alarm128_X	: BOOL ;
138	HMI_Alarm129_X	: BOOL ;
139	HMI_Alarm130_X	: BOOL ;
140	HMI_Alarm131_X	: BOOL ;
141	HMI_Alarm132_X	: BOOL ;

142	HMI_Alarm133_X	: BOOL ;
143	HMI_Alarm134_X	: BOOL ;
144	HMI_Alarm135_X	: BOOL ;
145	HMI_Alarm136_X	: BOOL ;
146	HMI_Alarm137_X	: BOOL ;
147	HMI_Alarm138_X	: BOOL ;
148	HMI_Alarm139_X	: BOOL ;
149	HMI_Alarm140_X	: BOOL ;
150	HMI_Alarm141_X	: BOOL ;
151	HMI_Alarm142_X	: BOOL ;
152	HMI_Alarm143_X	: BOOL ;
153	HMI_Alarm144_X	: BOOL ;
154	HMI_Alarm145_X	: BOOL ;
155	HMI_Alarm146_X	: BOOL ;
156	HMI_Alarm147_X	: BOOL ;
157	HMI_Alarm148_X	: BOOL ;
158	HMI_Alarm149_X	: BOOL ;
159		
160	HMI_Salvastampo1_X	: BOOL ;
161	HMI_CamSalvastampo1_X	: BOOL ;
162	HMI_Salvastampo2_X	: BOOL ;
163	HMI_CamSalvastampo2_X	: BOOL ;
164	HMI_Salvastampo3_X	: BOOL ;
165	HMI_CamSalvastampo3_X	: BOOL ;
166	HMI_Salvastampo4_X	: BOOL ;
167	HMI_CamSalvastampo4_X	: BOOL ;
168		
169	HMI_Autom1_X	: BOOL ;
170	HMI_ActRitardoAutom1_T	: TIME ;
171	HMI_ActCountAutom1_W	: WORD ;
172	HMI_Autom2_X	: BOOL ;
173	HMI_ActRitardoAutom2_T	: TIME ;
174	HMI_ActCountAutom2_W	: WORD ;
175	HMI_Autom3_X	: BOOL ;
176	HMI_ActRitardoAutom3_T	: TIME ;
177	HMI_ActCountAutom3_W	: WORD ;

```
178      HMI_Autom4_X           : BOOL ;
179      HMI_ActRitardoAutom4_T : TIME ;
180      HMI_ActCountAutom4_W   : WORD ;
181      HMI_Autom5_X           : BOOL ;
182      HMI_ActRitardoAutom5_T : TIME ;
183      HMI_ActCountAutom5_W   : WORD ;
184      HMI_Autom6_X           : BOOL ;
185      HMI_ActRitardoAutom6_T : TIME ;
186      HMI_ActCountAutom6_W   : WORD ;
187      HMI_Autom7_X           : BOOL ;
188      HMI_ActRitardoAutom7_T : TIME ;
189      HMI_ActCountAutom7_W   : WORD ;
190      HMI_Autom8_X           : BOOL ;
191      HMI_ActRitardoAutom8_T : TIME ;
192      HMI_ActCountAutom8_W   : WORD ;
193
194      HMI_ResetContProd_X     : BOOL ;
195      HMI_ResetContProdTot_X  : BOOL ;
196      HMI_ResetContQualita_X  : BOOL ;
197      HMI_TimeWorkSec_DI      : DINT ;
198      HMI_TimeWorkMin_DI      : DINT ;
199      HMI_TimeWorkHour_DI     : DINT ;
200      HMI_TimeWork_T          : TIME ;
201
202      HMI_CamProduzione_X     : BOOL ;
203      HMI_CamStopAFC_X        : BOOL ;
204      HMI_FcCtrlFase_X        : BOOL ;
205      HMI_CamCtrlFase_X       : BOOL ;
206      HMI_FrXps_CammaOTS_X    : BOOL ;
207      HMI_FrXps_CammaUN_X     : BOOL ;
208
209      HMI_CamCambioStampo_X   : BOOL ;
210      HMI_PosPMSAbilCS_X      : BOOL ;
211      HMI_FcClampsAntDxBloccata_X : BOOL ; (**)
212      HMI_FcClampsPosDxBloccata_X : BOOL ; (**)
213      HMI_FcClampsAntSxBloccata_X : BOOL ; (**)
```

```

214     HMI_FcClampsPosSxBloccata_X : BOOL ; (**)
215     HMI_FcClampsAntDxSBloccata_X : BOOL ; (**)
216     HMI_FcClampsPosDxSBloccata_X : BOOL ; (**)
217     HMI_FcClampsAntSxSBloccata_X : BOOL ; (**)
218     HMI_FcClampsPosSxSBloccata_X : BOOL ; (**)
219     HMI_PressioneCarrelloBasso_X      : BOOL ;
220     HMI_EvSbloccaggioCarrello_X      : BOOL ; (**)
221     HMI_EvBloccaggioCarrello_X       : BOOL ; (**)
222     HMI_EvSalitaCarrello_X           : BOOL ; (**)
223     HMI_EvDiscesaCarrello_X          : BOOL ; (**)
224     HMI_PsSbloccaCS_X                 : BOOL ;
225     HMI_PsBloccaCS_X                  : BOOL ;
226     HMI_PsSalitaCS_X                   : BOOL ;
227     HMI_PsDiscesaCS_X                  : BOOL ;
228     HMI_CsInserito_X                  : BOOL ;
229     HMI_PressioneCarrelloBloccato_X   : BOOL ;
230
231     HMI_ReleResetXPSMC_Base_X        : BOOL ;
232     HMI_ReleResetXPSMC_Hand_X        : BOOL ;
233     HMI_ReleResetCicloPressa_X       : BOOL ;
234
235     (*XPSMC_base*)
236     HMI_DiagInfo1XpsmcBase_W : WORD ;
237     HMI_DiagInfo2XpsmcBase_W : WORD ;
238     HMI_DiagInfo3XpsmcBase_W : WORD ;
239     HMI_DiagInfo1MsgXpsmcBase_W : WORD ;
240     HMI_DiagInfo2MsgXpsmcBase_W : WORD ;
241     HMI_DiagInfo3MsgXpsmcBase_W : WORD ;
242
243     (*XPSMC_hand*)
244     HMI_DiagInfo1XpsmcHand_W : WORD ;
245     HMI_DiagInfo2XpsmcHand_W : WORD ;
246     HMI_DiagInfo3XpsmcHand_W : WORD ;
247     HMI_DiagInfo1MsgXpsmcHand_W : WORD ;
248     HMI_DiagInfo2MsgXpsmcHand_W : WORD ;
249     HMI_DiagInfo3MsgXpsmcHand_W : WORD ;

```

250
251 HMI_FrXps_OutEvFrenFriz_X : **BOOL** ;
252
253 HMI_PressioneOlioLubGen_X : **BOOL** ;
254 HMI_PressioneOlioLubTorcPac1_X : **BOOL** ;
255 HMI_PressioneOlioLubTorcPac2_X : **BOOL** ;
256 HMI_LivelloOlioOkLubGenerale_X : **BOOL** ;
257 HMI_LivelloOlioOkLubTorcPac_X : **BOOL** ;
258 HMI_TermosScambiatTorcPac_X : **BOOL** ;
259 HMI_TermostatoOlioOkTorcPac_X : **BOOL** ;
260 HMI_ReleMarciaPompaOlio_X : **BOOL** ;
261 HMI_ReleMarciaPompaOlioTorPac_X : **BOOL** ;
262 HMI_ReleVentilScambTorcpac_X : **BOOL** ;
263
264 HMI_ActCountLubBilan_I : **INT** ;
265 HMI_EvLubBilanciatori_X : **BOOL** ;
266
267 HMI_EvLubGrassoCusc_X : **BOOL** ;
268 HMI_ActCountLubCusc_I : **INT** ;
269 HMI_ActTimeLubCusc_T : **TIME** ;
270 HMI_CicloLubCuscInCorso_X : **BOOL** ;
271 HMI_LubGrassoTrabonUltimata_X : **BOOL** ;
272 HMI_PsManLubGrassoCusc_X : **BOOL** ;
273 HMI_LivelloLubGrasso_X : **BOOL** ;
274
275 HMI_SetMinRealeRegSlitta : **REAL** ;
276 HMI_SetMaxRealeRegSlitta : **REAL** ;
277 HMI_ActPuntiEncRegSlitta_R : **REAL** ;
278
279 HMI_FrXps_BarrieraFront_X : **BOOL** ;
280 HMI_FrXps_BarrieraPost_X : **BOOL** ;
281 HMI_FrXps_PulDavDxIns_X : **BOOL** ;
282 HMI_FrXps_PulDavDxDisins_X : **BOOL** ;
283 HMI_FrXps_PulDavSxIns_X : **BOOL** ;
284 HMI_FrXps_PulDavSxDisins_X : **BOOL** ;
285 HMI_FrXps_PulDieDxIns_X : **BOOL** ;

```
286      HMI_FrXps_PulDieDxDisins_X      : BOOL ;
287      HMI_FrXps_PulDieSxIns_X         : BOOL ;
288      HMI_FrXps_PulDieSxDisins_X      : BOOL ;
289
290      HMI_PsRstSbilancEv_X             : BOOL ;
291      HMI_ActTimerSpegnLub_DI         : DINT ;
292
293      HMI_FrXps_BimanNo_X              : BOOL ;
294      HMI_FrXps_BimanNc_X             : BOOL ;
295      HMI_PressAriaSovraccarico_X      : BOOL ;
296      HMI_PressioneSovraccarico_X     : BOOL ;
297      HMI_FcSovraccaricoSlittaDX_X    : BOOL ;
298      HMI_FcSovraccaricoSlittaSX_X    : BOOL ;
299      HMI_EvSovraccaricoDx_1_X        : BOOL ;
300      HMI_EvSovraccaricoSx_2_X        : BOOL ;
301
302      END_VAR
303
```

4.1.1.4.4 GVL_IO

```
1  VAR_GLOBAL
2      I_EmergenzaPressa_X          : BOOL ; (**)
3      I_EmergenzaGenerale_X       : BOOL ; (**)
4      I_PsResetAnomalie_X        : BOOL ; (**)
5      I_FeedBackreleSicPLC_X     : BOOL ;
6      I_SelEsclusioneSalvastampo_X : BOOL ; (**)
7      I_EvFrenoFrizione_X       : BOOL ;
8      I_FcCtrlFase_X            : BOOL ; (**)
9      I_Salvastampo1_X           : BOOL ; (**)
10     I_Salvastampo2_X           : BOOL ; (**)
11     I_Salvastampo3_X           : BOOL ; (**)
12     I_Salvastampo4_X           : BOOL ; (**)
13     I_ScattiTermiciGenerici_X   : BOOL ; (**)
14
15     I_PressioneAriaOK_X         : BOOL ; (**)
16     I_PsMarciaPompeOlio_X      : BOOL ; (**)
17     I_PsArrestoPompeOlio_X    : BOOL ; (**)
18     I_RelePompaOlioInMarcia_X  : BOOL ; (**)
19     I_RelePompaOlioTorpacInMarcia_X : BOOL ; (**)
20     I_TermicaOkPompaOlioPressa_X : BOOL ; (**)
21     I_TermicaOkPompaOlioTorpac_X : BOOL ; (**)
22     I_LivelloOlioOkLubTorcPac_X : BOOL ; (**)
23     I_LivelloOlioOkLubGenerale_X : BOOL ; (**)
24     I_TermosScambiatTorcPac_X  : BOOL ; (**)
25     I_PressioneOlioLubGen_X     : BOOL ; (**)
26     I_PressioneOlioLubTorcPac1_X : BOOL ; (*Lubrificazione Torpac*)
27
28     I_PressioneOlioLubTorcPac2_X : BOOL ; (*Raffreddamento Torpac*)
29     I_PressioneAriaFrenoVolano_X : BOOL ; (**)
30     I_PressAriaPignoneInnestato_X : BOOL ; (*Pressione pignone innestato Ex AriaFrenoFrizione*)
31     I_PressAriaGruppoF_F_X     : BOOL ; (*Pressione gruppo freno/frizione Ex AriaFrizioneFreno*)
32     I_PressioneAriaCilindriBilanciatori_X : BOOL ; (**)
33     I_PressioneAriaCuscini_X    : BOOL ;
```

```
34      I_LivelloLubGrasso_X           : BOOL ;
35      I_LubGrassoTrabonUltimata_X    : BOOL ;
36      I_FineCicloLubGrassoTrabon_X   : BOOL ;
37      I_SelResetLubGrassoTrabon_X    : BOOL ;
38      I_PressioneSovraccarico_X       : BOOL ;
39      I_SelRipristinoSovraccarico_X   : BOOL ;
40
41      I_SelSpurgoSovraccarico_X       : BOOL ;
42      I_FcSovraccaricoSlittaDX_X      : BOOL ;
43      I_FcSovraccaricoSlittaSX_X      : BOOL ;
44      I_SequenzaCiclicaFasi_X         : BOOL ; (**)
45      I_PresenzaTensione115V_X       : BOOL ; (**)
46      I_ModuloMotPrincFermo_X         : BOOL ; (**)
47      I_Riserva_24_4_X               : BOOL ; (**)
48      I_PignoneInnestato_X           : BOOL ; (**)
49      I_PignoneDisinnestato_X         : BOOL ; (**)
50      I_PsMarciaMotorePrincipale_X    : BOOL ; (**)
51      I_PsArrestoMotorePrincipale_X   : BOOL ; (**)
52      I_PastigliaTermicaMotorePrincipale_X : BOOL ; (**)
53
54      I_ReleLineaMotPrinc_X           : BOOL ; (**)
55      I_RelePrimoStepResMotPrinc_X    : BOOL ; (**)
56      I_ReleSecondoStepResMotPrinc_X  : BOOL ; (**)
57      I_TermicaOkMotPrincipale_X      : BOOL ; (**)
58      I_SelRegolazioneSlitta_X       : BOOL ; (**)
59      I_TermicaOkMotRegSlitta_X       : BOOL ; (**)
60      I_FcSlittaAlta_X               : BOOL ; (**)
61      I_FcSlittaBassa_X              : BOOL ; (**)
62      I_PsSalitaSlitta_X              : BOOL ; (**)
63      I_PsDiscesaSlitta_X            : BOOL ; (**)
64      I_ReleLineaRegSlitta_X          : BOOL ; (**)
65      I_ReleSalitaRegSlitta_X         : BOOL ; (**)
66
67      I_ReleDiscesaRegSlitta_X        : BOOL ; (**)
68      I_SelAbilCS_X                  : BOOL ; (**)
69      I_SelAbilCS1_X                 : BOOL ; (**)
```

```

70     I_PressioneCarrelloBloccato_X      : BOOL ; (**)
71     I_FcClampsAntDxBloccata_X         : BOOL ;
      (*Collegati NC, il finecorsa si rilascia dentro ad una camma segnalando la posizione*)
72     I_FcClampsPosDxBloccata_X         : BOOL ; (**)
73     I_FcClampsAntSxBloccata_X         : BOOL ; (**)
74     I_FcClampsPosSxBloccata_X         : BOOL ; (**)
75     I_FcClampsAntDxSBloccata_X        : BOOL ; (**)
76     I_FcClampsPosDxSBloccata_X        : BOOL ; (**)
77     I_FcClampsAntSxSBloccata_X        : BOOL ; (**)
78     I_FcClampsPosSxSBloccata_X        : BOOL ; (**)
79
80     I_FcCarrelloBasso_X                : BOOL ;
81     I_PressioneCarrelloBasso_X         : BOOL ;
      (*Pressostato collegato NC, quando il carrello si alza, la salita della pressione, apre il contatto *)
82     I_SelMarciaImpulsiAv_X            : BOOL ; (**)
83     I_SelMarciaImpulsiInd_X           : BOOL ; (**)
84     I_PsMarciaMotMarciaImpulsi_X      : BOOL ; (**)
85     I_PsArrestoMotMarciaImpulsi_X     : BOOL ; (**)
86     I_ModuloMotImpulFermo_X           : BOOL ; (**)
87     I_Riserva_30_7_X                  : BOOL ; (**)
88     I_TermicaOkMotMarciaImpulsi_X      : BOOL ; (**)
89     I_PastigliaTermicaMotImpulsi_X     : BOOL ; (**)
90     I_ReleMarciaImpulsiAvanti_X        : BOOL ; (**)
91     I_ReleMarciaImpulsiIndietro_X      : BOOL ; (**)
92
93     I_ReleVentilScambTorcpac_X         : BOOL ;
94     I_TermicaOkVentScambTorcpac_X      : BOOL ;
95     I_TermostatoOlioOkTorcPac_X        : BOOL ;
96     I_PressAriaSovraccarico_X          : BOOL ;
97     I_Riserva_32_4                     : BOOL ; (* PRESSOSTATO SBILANCIAMENTO EV f/f 1*)
98     I_Riserva_32_5                     : BOOL ; (* PRESSOSTATO SBILANCIAMENTO EV f/f 2*)
99     I_Riserva_32_6                     : BOOL ;
100    I_Riserva_32_7                     : BOOL ;
101    I_Riserva_32_8                     : BOOL ;
102    I_Riserva_32_9                     : BOOL ;
103    I_Riserva_32_10                    : BOOL ;

```

```

104      I_Riserva_32_11          : BOOL ;
105
106
107      I_SelSalitaCarrello_X     : BOOL ; (**)
108      I_SelDiscesaCarrello_X   : BOOL ; (**)
109      I_SelBloccoCarrello_X    : BOOL ; (**)
110      I_SelSbloccoCarrello_X   : BOOL ; (**)
111
112      Q_PlcOK_Ch1_X             : BOOL ; (**)
113      Q_PlcOK_Ch2_X             : BOOL ; (**)
114      Q_Camma1_X                : BOOL ; (**)
115      Q_Camma2_X                : BOOL ; (**)
116      Q_Camma3_X                : BOOL ; (**)
117      Q_Camma4_X                : BOOL ; (**)
118      Q_Camma5_X                : BOOL ; (**)
119      Q_Camma6_X                : BOOL ; (**)
120      Q_Camma7_X                : BOOL ; (**)
121      Q_Camma8_X                : BOOL ; (**)
122      Q_LampPompeOlioInTemporizzazione_X : BOOL ; (**)
123      Q_LampPompaOlioToraPac_X : BOOL ; (**)
124
125      Q_EvPompaLubGrassoTrabon_X : BOOL ;
126      Q_EvSovraccaricoDx_1_X    : BOOL ;
127      Q_EvSovraccaricoSx_2_X    : BOOL ; (**)
128      Q_EvInnestoPignonePerMarciaImpulsi_X : BOOL ;
129      Q_LampPignoneInnestato_X   : BOOL ; (**)
130      Q_LampPignoneDisinnestato_X : BOOL ; (**)
131      Q_LampVolanoFermo_X        : BOOL ; (**)
132      Q_EvFrenoVolano_X         : BOOL ; (**)
133      Q_LampClampsInseriti_X    : BOOL ; (**)
134      Q_EvSbloccaggioCarrello_X : BOOL ; (**)
135      Q_EvBloccaggioCarrello_X  : BOOL ; (**)
136      Q_LampCarrelloBloccato_X  : BOOL ; (**)
137      Q_LampCarrelloSbloccato_X : BOOL ; (**)
138      Q_EvSalitaCarrello_X      : BOOL ; (**)
139      Q_EvDiscesaCarrello_X     : BOOL ; (**)

```

```

140      Q_ReleMarciaPompaOlio_X           : BOOL ; (**)
141      Q_ReleMarciaPompaOlioTorPac_X     : BOOL ; (**)
142      Q_ReleMarciaMotPrincipale_X       : BOOL ; (**)
143      Q_ReleStep1ResMotPrinc_X          : BOOL ; (**)
144      Q_ReleStep2ResMotPrinc_X          : BOOL ; (**)
145      Q_LampMotPrincipaleInMarcia_X     : BOOL ; (**)
146      Q_ReleRegSlittaLinea_X           : BOOL ; (**)
147      Q_ReleRegSlittaSalita_X          : BOOL ; (**)
148      Q_ReleRegSlittaDiscesa_X         : BOOL ; (**)
149      Q_LampRegSlittaInserita_X         : BOOL ; (**)
150      Q_ReleMarciaImpulsiAvanti_X       : BOOL ; (**)
151      Q_ReleMarciaImpulsiIndietro_X     : BOOL ; (**)
152      Q_LampMarciaImpulsiAvanti_X       : BOOL ; (**)
153      Q_LampMarciaImpulsiIndietro_X     : BOOL ; (**)
154      Q_LampAnomaliaInCorso_X          : BOOL ; (**)
155      Q_ReleVentilScambTorcpac_X       : BOOL ;
156      Q_EvLubBilanciatori_X            : BOOL ;
157      Q_Riserva_9_0_X                   : BOOL ;
158      Q_Riserva_9_1_X                   : BOOL ;
159      Q_Riserva_9_2_X                   : BOOL ;
160      Q_Riserva_9_3_X                   : BOOL ;
161
162      Q_ReleResetEmergenza_X             : BOOL ;
163      Q_ReleResetXPSMC_Base_X           : BOOL ;
164      Q_ReleResetXPSMC_Hand_X            : BOOL ;
165      Q_ReleResetCicloPressa_X          : BOOL ;
166
167
168      IA_EncoderPosPressa_UDI            : UDINT ;
169      IA_EncoderPosSlitta_UDI           : UDINT ;
170
171      I_Diag80A0_0_AlimCtrl_X            : BOOL ;
172      I_Diag80A0_0_AlimExp_X            : BOOL ;
173      I_Diag80A0_0_AlimIO_X             : BOOL ;
174
175      I_Diag80A9_AlimCtrl_X              : BOOL ;

```

176	I_Diag80A9_AlimIO_X	: BOOL ;
177		
178	I_Diag80A12_AlimCtrl_X	: BOOL ;
179	I_Diag80A12_AlimIO_X	: BOOL ;
180		
181	I_Diag80A1_Alim24V_X	: BOOL ;
182	I_Diag80A1_Alim5V_X	: BOOL ;
183		
184	I_Diag80A14_Alim24V_X	: BOOL ;
185	I_Diag80A14_Alim5V_X	: BOOL ;
186		
187	I_Diag80A10_OutOk_W	: WORD ;
188	I_Diag80A11_OutOk_W	: WORD ;
189	I_Diag80A13_OutOk_W	: WORD ;
190		
191		
192	I_StatusXpsmcBase_B	: BYTE ;
193	I_ModeXpsmcBase_B	: BYTE ;
194	I_InSt_1_8_XpsmcBase_B	: BYTE ;
195	I_InSt_9_16_XpsmcBase_B	: BYTE ;
196	I_InSt_17_24_XpsmcBase_B	: BYTE ;
197	I_InSt_25_32_XpsmcBase_B	: BYTE ;
198	I_OutSt_1_8_XpsmcBase_B	: BYTE ;
199	I_InEr_1_8_XpsmcBase_B	: BYTE ;
200	I_InEr_9_16_XpsmcBase_B	: BYTE ;
201	I_InEr_17_24_XpsmcBase_B	: BYTE ;
202	I_InEr_25_32_XpsmcBase_B	: BYTE ;
203	I_OutEr_1_8_XpsmcBase_B	: BYTE ;
204	I_DiagInfo1LXpsmcBase_B	: BYTE ;
205	I_DiagInfo1HXpsmcBase_B	: BYTE ;
206	I_DiagInfo1MsgXpsmcBase_B	: BYTE ;
207	I_DiagInfo2LXpsmcBase_B	: BYTE ;
208	I_DiagInfo2HXpsmcBase_B	: BYTE ;
209	I_DiagInfo2MsgXpsmcBase_B	: BYTE ;
210	I_DiagInfo3LXpsmcBase_B	: BYTE ;
211	I_DiagInfo3HXpsmcBase_B	: BYTE ;

```

212      I_DiagInfo3MsgXpsmcBase_B      : BYTE ;
213
214      I_StatusXpsmcHand_B             : BYTE ;
215      I_ModeXpsmcHand_B               : BYTE ;
216      I_InSt_1_8_XpsmcHand_B         : BYTE ;
217      I_InSt_9_16_XpsmcHand_B        : BYTE ;
218      I_InSt_17_24_XpsmcHand_B       : BYTE ;
219      I_InSt_25_32_XpsmcHand_B       : BYTE ;
220      I_OutSt_1_8_XpsmcHand_B        : BYTE ;
221      I_InEr_1_8_XpsmcHand_B         : BYTE ;
222      I_InEr_9_16_XpsmcHand_B        : BYTE ;
223      I_InEr_17_24_XpsmcHand_B       : BYTE ;
224      I_InEr_25_32_XpsmcHand_B       : BYTE ;
225      I_OutEr_1_8_XpsmcHand_B        : BYTE ;
226      I_DiagInfo1LXpsmcHand_B        : BYTE ;
227      I_DiagInfo1HXpsmcHand_B        : BYTE ;
228      I_DiagInfo1MsgXpsmcHand_B      : BYTE ;
229      I_DiagInfo2LXpsmcHand_B        : BYTE ;
230      I_DiagInfo2HXpsmcHand_B        : BYTE ;
231      I_DiagInfo2MsgXpsmcHand_B      : BYTE ;
232      I_DiagInfo3LXpsmcHand_B        : BYTE ;
233      I_DiagInfo3HXpsmcHand_B        : BYTE ;
234      I_DiagInfo3MsgXpsmcHand_B      : BYTE ;
235
236      I_FrXps_CtrlRotAlbero_X         : BOOL ; //ingresso 1 su XPSMC Base controllo rottura albero su XPSMC Base
237      I_FrXps_ResetEmerg_X           : BOOL ;
238      I_FrXps_Ch1EmergPressa_X       : BOOL ;
239      I_FrXps_Ch2EmergPressa_X       : BOOL ;
240      I_FrXps_Ch1EmergGen_X          : BOOL ;
241      I_FrXps_Ch2EmergGen_X          : BOOL ;
242      I_FrXps_EdmEmergPressa_X       : BOOL ;
243      I_FrXps_EdmEmergGen_X          : BOOL ;
244
245      I_FrXps_CammaOTS_X              : BOOL ;
246      I_FrXps_CammaUN_X              : BOOL ;
247      I_FrXps_PsRPMS_X               : BOOL ;

```

248	I_FrXps_PsResetCilco_X	: BOOL ;
249	I_FrXps_SelCicloReg1_X	: BOOL ;
250	I_FrXps_SelCicloSing1_X	: BOOL ;
251	I_FrXps_SelCicloCont_X	: BOOL ;
252	I_FrXps_EdmEvFrenoFriz_X	: BOOL ;
253		
254	I_FrXps_PsArrestoCh1_X	: BOOL ;
255	I_FrXps_PsArrestoCh2_X	: BOOL ;
256	I_FrXps_Biman1No_X	: BOOL ;
257	I_FrXps_Biman1Nc_X	: BOOL ;
258	I_FrXps_Biman2No_X	: BOOL ;
259	I_FrXps_Biman2Nc_X	: BOOL ;
260		
261	I_FrXps_ArrestoExtCh1_X	: BOOL ;
262	I_FrXps_ArrestoExtCh2_X	: BOOL ;
263	I_FrXps_RiparoLatDxCh1_X	: BOOL ;
264	I_FrXps_RiparoLatDxCh2_X	: BOOL ;
265	I_FrXps_RiparoLatSxCh1_X	: BOOL ;
266	I_FrXps_RiparoLatSxCh2_X	: BOOL ;
267	I_FrXps_ResetGenXpsBase_X	: BOOL ;
268		
269	I_FrXps_OutEmergGenCh1_X	: BOOL ;
270	I_FrXps_OutEmergGenCh2_X	: BOOL ;
271	I_FrXps_OutEvFrenFrizCh1_X	: BOOL ;
272	I_FrXps_OutEvFrenFrizCh2_X	: BOOL ;
273	I_FrXps_OutEmergPres_X	: BOOL ;
274	I_FrXps_OutArrestoImm_X	: BOOL ;
275		
276	I_FrXps_SelCicloReg2_X	: BOOL ;
277	I_FrXps_SelCicloSing2_X	: BOOL ;
278	I_FrXps_BimanDavDxNo1_X	: BOOL ;
279	I_FrXps_BimanDavDxNc1_X	: BOOL ;
280	I_FrXps_BimanDavDxNo2_X	: BOOL ;
281	I_FrXps_BimanDavDxNc2_X	: BOOL ;
282	I_FrXps_BimanDavSxNo1_X	: BOOL ;
283	I_FrXps_BimanDavSxNc1_X	: BOOL ;

284
285 I_FrXps_BimanDavSxNo2_X : BOOL ;
286 I_FrXps_BimanDavSxNc2_X : BOOL ;
287 I_FrXps_BimanDieDxNo1_X : BOOL ;
288 I_FrXps_BimanDieDxNc1_X : BOOL ;
289 I_FrXps_BimanDieDxNo2_X : BOOL ;
290 I_FrXps_BimanDieDxNc2_X : BOOL ;
291 I_FrXps_BimanDieSxNo1_X : BOOL ;
292 I_FrXps_BimanDieSxNc1_X : BOOL ;
293
294 I_FrXps_BimanDieSxNo2_X : BOOL ;
295 I_FrXps_BimanDieSxNc2_X : BOOL ;
296 I_FrXps_PulDavDxIns_X : BOOL ;
297 I_FrXps_PulDavDxDisins_X : BOOL ;
298 I_FrXps_PulDavSxIns_X : BOOL ;
299 I_FrXps_PulDavSxDisins_X : BOOL ;
300 I_FrXps_PulDieDxIns_X : BOOL ;
301 I_FrXps_PulDieDxDisins_X : BOOL ;
302
303 I_FrXps_PulDieSxIns_X : BOOL ;
304 I_FrXps_PulDieSxDisins_X : BOOL ;
305 I_FrXps_BARRIERAFrontCh1_X : BOOL ;
306 I_FrXps_BARRIERAFrontCh2_X : BOOL ;
307 I_FrXps_BARRIERAPostCh1_X : BOOL ;
308 I_FrXps_BARRIERAPostCh2_X : BOOL ;
309 I_FrXps_EdmBimanuale_X : BOOL ;
310 I_FrXps_ResetGenXpsHand_X : BOOL ;
311
312 I_FrXps_OutBimanuaCh1_X : BOOL ;
313 I_FrXps_OutBimanuaCh2_X : BOOL ;
314 I_FrXps_OutArrestoPerBase_X : BOOL ;
315
316 I_FrXpsBaseRun_X : BOOL ;
317 I_FrXpsBaseConf_X : BOOL ;
318 I_FrXpsBaseIntErr_X : BOOL ;
319 I_FrXpsBaseExtErr_X : BOOL ;

```

320      I_FrXpsBaseStop_X           : BOOL ;
321      I_FrXpsBaseStatusRS_X      : BOOL ;
322
323      I_FrXpsHandRun_X           : BOOL ;
324      I_FrXpsHandConf_X         : BOOL ;
325      I_FrXpsHandIntErr_X       : BOOL ;
326      I_FrXpsHandExtErr_X       : BOOL ;
327      I_FrXpsHandStop_X         : BOOL ;
328      I_FrXpsHandStatusRS_X     : BOOL ;
329
330      I_FrXpsBasePsRstOn_X       : BOOL ; //PS reset premuto
331      I_FrXpsBaseVoltOn_X       : BOOL ; //Presenza Tensione
332      I_FrXpsBaseType_X         : BOOL ; //1=XPSMC16 0=XPSMC32
333      I_FrXpsBaseBoot_X         : BOOL ; //1=per tutta la fase di Accensione o START e fino alla fine dell'autoverifica
334      I_FrXpsBaseConfValid_X    : BOOL ; //Configurazione Valid
335      I_FrXpsBaseStopRq_X       : BOOL ; //Comando Di STOP Ricevuto
336
337      I_FrXpsHandPsRstOn_X      : BOOL ; //PS reset premuto
338      I_FrXpsHandVoltOn_X       : BOOL ; //Presenza Tensione
339      I_FrXpsHandType_X         : BOOL ; //1=XPSMC16 0=XPSMC32
340      I_FrXpsHandBoot_X         : BOOL ; //1=per tutta la fase di Accensione o START e fino alla fine dell'autoverifica
341      I_FrXpsHandConfValid_X    : BOOL ; //Configurazione Valid
342      I_FrXpsHandStopRq_X       : BOOL ; //Comando Di STOP Ricevuto
343
344
345      END_VAR
346

```

4.1.1.4.5 GVL_MasterEncoder

```
1  VAR_GLOBAL
2      MasterEncoderAct_DI : DINT ;
3      MasterEncoderAct_R  : REAL ;
4      MasterEncoderVelocity_R : REAL ;
5      MasterEncoderPeriode_R : REAL := 360.0 ;
6      MasterEncoderErr_X : BOOL ;
7      MasterEncoderValidity_X : BOOL ;
8      MasterEncoderSpeed_FB : Speed_fb ;
9
10     QuotaLuceMacchina_R : REAL ;
11
12
13
14  END_VAR
15
```

4.1.1.4.6 Persistent_HMI

```
1  VAR_GLOBAL PERSISTENT RETAIN
2
3      HMI_TimerSpegnLub_T : TIME := T#1200S ;
4
5
6      HMI_Cam1On_W       : WORD ;
7      HMI_Cam1Off_W      : WORD ;
8      HMI_Cam2On_W       : WORD ;
9      HMI_Cam2Off_W      : WORD ;
10     HMI_Cam3On_W       : WORD ;
11     HMI_Cam3Off_W      : WORD ;
12     HMI_Cam4On_W       : WORD ;
13     HMI_Cam4Off_W      : WORD ;
14     HMI_Cam5On_W       : WORD ;
15     HMI_Cam5Off_W      : WORD ;
16     HMI_Cam6On_W       : WORD ;
17     HMI_Cam6Off_W      : WORD ;
18     HMI_Cam7On_W       : WORD ;
19     HMI_Cam7Off_W      : WORD ;
20     HMI_Cam8On_W       : WORD ;
21     HMI_Cam8Off_W      : WORD ;
22     HMI_Cam9On_W       : WORD ;
23     HMI_Cam9Off_W      : WORD ;
24     HMI_Cam10On_W      : WORD ;
25     HMI_Cam10Off_W     : WORD ;
26     HMI_Cam11On_W      : WORD ;
27     HMI_Cam11Off_W     : WORD ;
28     HMI_Cam12On_W      : WORD ;
29     HMI_Cam12Off_W     : WORD ;
30     HMI_Cam13On_W      : WORD ;
31     HMI_Cam13Off_W     : WORD ;
32     HMI_Cam14On_W      : WORD ;
33     HMI_Cam14Off_W     : WORD ;
```

34 HMI_Cam15On_W : WORD ;
35 HMI_Cam15Off_W : WORD ;
36 HMI_Cam16On_W : WORD ;
37 HMI_Cam16Off_W : WORD ;
38 HMI_Cam17On_W : WORD ;
39 HMI_Cam17Off_W : WORD ;
40 HMI_Cam18On_W : WORD ;
41 HMI_Cam18Off_W : WORD ;
42 HMI_Cam19On_W : WORD ;
43 HMI_Cam19Off_W : WORD ;
44 HMI_Cam20On_W : WORD ;
45 HMI_Cam20Off_W : WORD ;
46 HMI_Cam21On_W : WORD ;
47 HMI_Cam21Off_W : WORD ;
48 HMI_Cam22On_W : WORD ;
49 HMI_Cam22Off_W : WORD ;
50 HMI_Cam23On_W : WORD ;
51 HMI_Cam23Off_W : WORD ;
52 HMI_Cam24On_W : WORD ;
53 HMI_Cam24Off_W : WORD ;
54 HMI_Cam25On_W : WORD ;
55 HMI_Cam25Off_W : WORD ;
56 HMI_Cam26On_W : WORD ;
57 HMI_Cam26Off_W : WORD ;
58 HMI_Cam27On_W : WORD ;
59 HMI_Cam27Off_W : WORD ;
60 HMI_Cam28On_W : WORD ;
61 HMI_Cam28Off_W : WORD ;
62 HMI_Cam29On_W : WORD ;
63 HMI_Cam29Off_W : WORD ;
64 HMI_Cam30On_W : WORD ;
65 HMI_Cam30Off_W : WORD ;
66
67 HMI_Cam1OnAnt_W : WORD ;
68 HMI_Cam1OffAnt_W : WORD ;
69 HMI_Cam2OnAnt_W : WORD ;

70 HMI_Cam2OffAnt_W : WORD ;
71 HMI_Cam3OnAnt_W : WORD ;
72 HMI_Cam3OffAnt_W : WORD ;
73 HMI_Cam4OnAnt_W : WORD ;
74 HMI_Cam4OffAnt_W : WORD ;
75 HMI_Cam5OnAnt_W : WORD ;
76 HMI_Cam5OffAnt_W : WORD ;
77 HMI_Cam6OnAnt_W : WORD ;
78 HMI_Cam6OffAnt_W : WORD ;
79 HMI_Cam7OnAnt_W : WORD ;
80 HMI_Cam7OffAnt_W : WORD ;
81 HMI_Cam8OnAnt_W : WORD ;
82 HMI_Cam8OffAnt_W : WORD ;
83 HMI_Cam9OnAnt_W : WORD ;
84 HMI_Cam9OffAnt_W : WORD ;
85 HMI_Cam10OnAnt_W : WORD ;
86 HMI_Cam10OffAnt_W : WORD ;
87 HMI_Cam11OnAnt_W : WORD ;
88 HMI_Cam11OffAnt_W : WORD ;
89 HMI_Cam12OnAnt_W : WORD ;
90 HMI_Cam12OffAnt_W : WORD ;
91 HMI_Cam13OnAnt_W : WORD ;
92 HMI_Cam13OffAnt_W : WORD ;
93 HMI_Cam14OnAnt_W : WORD ;
94 HMI_Cam14OffAnt_W : WORD ;
95 HMI_Cam15OnAnt_W : WORD ;
96 HMI_Cam15OffAnt_W : WORD ;
97 HMI_Cam16OnAnt_W : WORD ;
98 HMI_Cam16OffAnt_W : WORD ;
99 HMI_Cam17OnAnt_W : WORD ;
100 HMI_Cam17OffAnt_W : WORD ;
101 HMI_Cam18OnAnt_W : WORD ;
102 HMI_Cam18OffAnt_W : WORD ;
103 HMI_Cam19OnAnt_W : WORD ;
104 HMI_Cam19OffAnt_W : WORD ;
105 HMI_Cam20OnAnt_W : WORD ;

```
106      HMI_Cam20OffAnt_W      : WORD ;
107      HMI_Cam21OnAnt_W      : WORD ;
108      HMI_Cam21OffAnt_W     : WORD ;
109      HMI_Cam22OnAnt_W      : WORD ;
110      HMI_Cam22OffAnt_W     : WORD ;
111      HMI_Cam23OnAnt_W      : WORD ;
112      HMI_Cam23OffAnt_W     : WORD ;
113      HMI_Cam24OnAnt_W      : WORD ;
114      HMI_Cam24OffAnt_W     : WORD ;
115      HMI_Cam25OnAnt_W      : WORD ;
116      HMI_Cam25OffAnt_W     : WORD ;
117      HMI_Cam26OnAnt_W      : WORD ;
118      HMI_Cam26OffAnt_W     : WORD ;
119      HMI_Cam27OnAnt_W      : WORD ;
120      HMI_Cam27OffAnt_W     : WORD ;
121      HMI_Cam28OnAnt_W      : WORD ;
122      HMI_Cam28OffAnt_W     : WORD ;
123      HMI_Cam29OnAnt_W      : WORD ;
124      HMI_Cam29OffAnt_W     : WORD ;
125      HMI_Cam30OnAnt_W      : WORD ;
126      HMI_Cam30OffAnt_W     : WORD ;
127
128      HMI_SetMaxInRegSlitta_R : REAL ;
129      HMI_SetMaxOutRegSlitta_R : REAL ;
130      HMI_SetMaxLuceStampo_R   : REAL ;
131      HMI_OffsetQuotaSlitta_R  : REAL ;
132
133      HMI_ActTotalProd_DI       : DINT ;
134      HMI_ActParzProd_DI       : DINT ;
135      HMI_SetParzProd_DI       : DINT ;
136      HMI_AbilStopProd_X       : BOOL ;
137
138
139      HMI_ActParzQualita_DI     : DINT ;
140      HMI_SetParzQualita_DI     : DINT ;
141      HMI_AbilStopQualita_X     : BOOL ;
```

```
142
143     HMI_ActHourWork_DI           : DINT ;
144     HOUR_METER_FB               : HOUR_METER ;
145     Par_HM_st                   : Par_HM ;
146     HMI_HM_st                   : HMI_HM ;
147
148     HMI_DisableSlv1_X           : BOOL ;
149     HMI_ModeSlv1_W              : WORD ;
150     HMI_SetTimeCtrlRipSlv1_T   : TIME ;
151     HMI_SetTimeSensONEspulSlv1_T : TIME ;
152
153     HMI_DisableSlv2_X           : BOOL ;
154     HMI_ModeSlv2_W              : WORD ;
155     HMI_SetTimeCtrlRipSlv2_T   : TIME ;
156     HMI_SetTimeSensONEspulSlv2_T : TIME ;
157
158     HMI_DisableSlv3_X           : BOOL ;
159     HMI_ModeSlv3_W              : WORD ;
160     HMI_SetTimeCtrlRipSlv3_T   : TIME ;
161     HMI_SetTimeSensONEspulSlv3_T : TIME ;
162
163     HMI_DisableSlv4_X           : BOOL ;
164     HMI_ModeSlv4_W              : WORD ;
165     HMI_SetTimeCtrlRipSlv4_T   : TIME ;
166     HMI_SetTimeSensONEspulSlv4_T : TIME ;
167
168     HMI_EnableAutom1_X          : BOOL ;
169     HMI_ModeAutom1_X            : BOOL ;
170     HMI_DelayAutom1_T           : TIME ;
171     HMI_FunAutom1_X            : BOOL ;
172     HMI_SetCountAutom1_W        : WORD ;
173
174     HMI_EnableAutom2_X          : BOOL ;
175     HMI_ModeAutom2_X            : BOOL ;
176     HMI_DelayAutom2_T           : TIME ;
177     HMI_FunAutom2_X            : BOOL ;
```

```
178      HMI_SetCountAutom2_W      : WORD ;
179
180      HMI_EnableAutom3_X        : BOOL ;
181      HMI_ModeAutom3_X         : BOOL ;
182      HMI_DelayAutom3_T        : TIME ;
183      HMI_FunAutom3_X          : BOOL ;
184      HMI_SetCountAutom3_W     : WORD ;
185
186      HMI_EnableAutom4_X        : BOOL ;
187      HMI_ModeAutom4_X         : BOOL ;
188      HMI_DelayAutom4_T        : TIME ;
189      HMI_FunAutom4_X          : BOOL ;
190      HMI_SetCountAutom4_W     : WORD ;
191
192      HMI_EnableAutom5_X        : BOOL ;
193      HMI_ModeAutom5_X         : BOOL ;
194      HMI_DelayAutom5_T        : TIME ;
195      HMI_FunAutom5_X          : BOOL ;
196      HMI_SetCountAutom5_W     : WORD ;
197
198      HMI_EnableAutom6_X        : BOOL ;
199      HMI_ModeAutom6_X         : BOOL ;
200      HMI_DelayAutom6_T        : TIME ;
201      HMI_FunAutom6_X          : BOOL ;
202      HMI_SetCountAutom6_W     : WORD ;
203
204      HMI_EnableAutom7_X        : BOOL ;
205      HMI_ModeAutom7_X         : BOOL ;
206      HMI_DelayAutom7_T        : TIME ;
207      HMI_FunAutom7_X          : BOOL ;
208      HMI_SetCountAutom7_W     : WORD ;
209
210      HMI_EnableAutom8_X        : BOOL ;
211      HMI_ModeAutom8_X         : BOOL ;
212      HMI_DelayAutom8_T        : TIME ;
213      HMI_FunAutom8_X          : BOOL ;
```

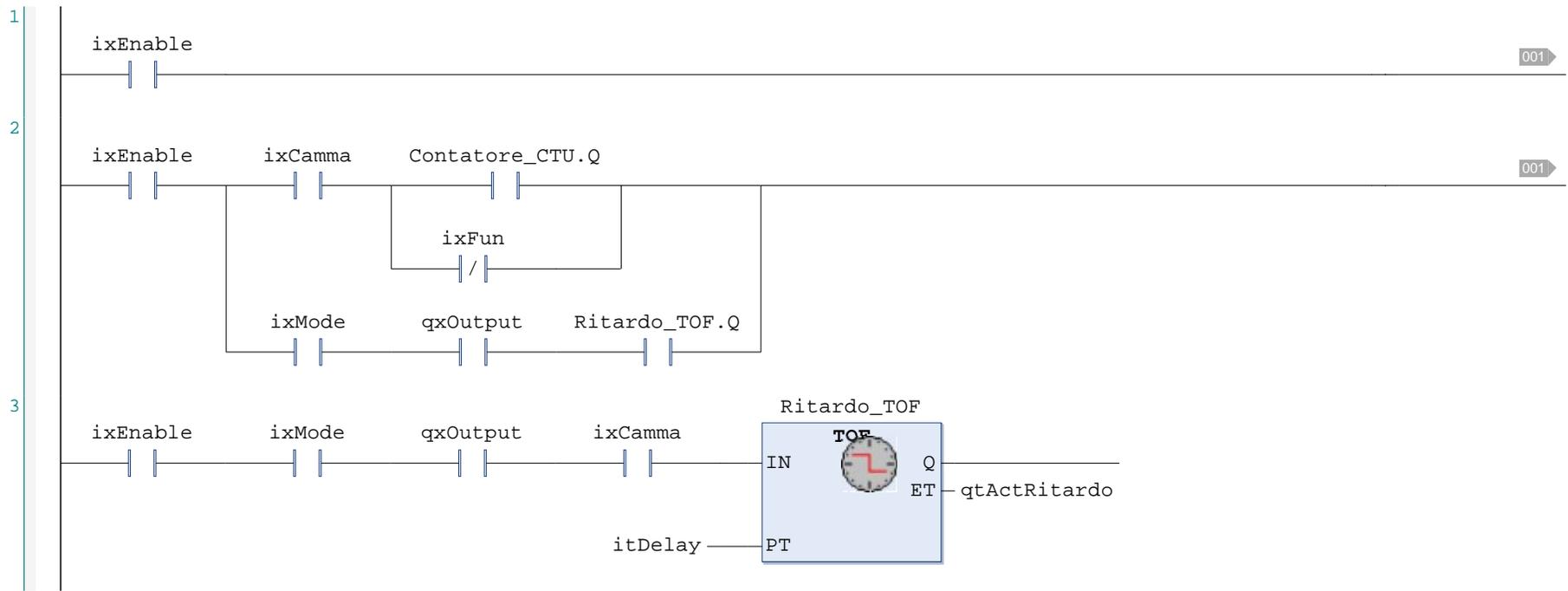
```
214      HMI_SetCountAutom8_W      : WORD ;
215
216      HMI_SetTimeOnCtrlPresGen_T  : TIME ;
217      HMI_SetTimeOffCtrlPresGen_T : TIME ;
218
219      CountLubBilanc_CTU          : CTU ;
220      HMI_SetCountLubBilanc_I     : INT ;
221      HMI_SetTimeLubBilanc_T     : TIME ;
222
223      CountLubCusc_CTU           : CTU ;
224      CountLubCusc1ciclo_CTU     : CTU ;
225      CountErrLubCuscini_CTU     : CTU ;
226      HMI_SetCountLubCusc_I      : INT ;
227      HMI_SetTimeEvLubCusc_T     : TIME ;
228      HMI_SetTCicloLubCusc_T     : TIME ;
229      HMI_SetCountErrLubCusc_I   : INT ;
230      MemPrimoCicloLubCuscini_X  : BOOL ;
231      CountErrLubCusc_CTU       : CTU ;
232      HMI_SetMinInRegSlitta_R    : REAL ;
233      HMI_SetMinOutRegSlitta_R   : REAL ;
234
235      HMI_SetTLentCtrlEncod_T    : TIME ;
236      HMI_SetTVelCtrlEncod_T    : TIME ;
237
238      END_VAR
239
```

4.1.1.5 POU's

4.1.1.5.1 FBs

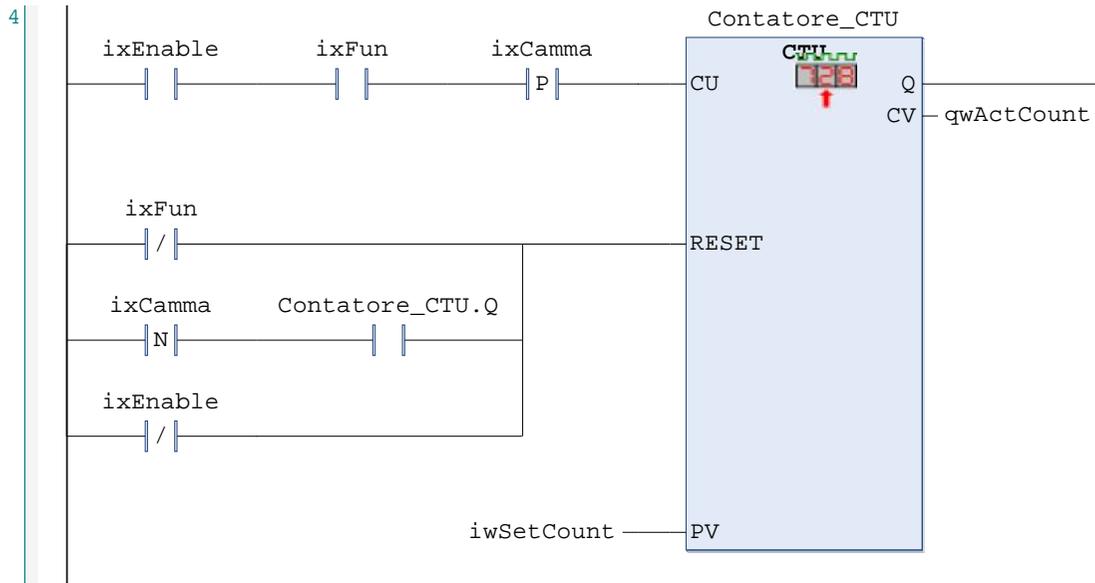
4.1.1.5.1.1 Automatismo_FB

```
1  FUNCTION_BLOCK Automatismo_FB
2  (*      FB gestione Automatismi
3      Ver: 1.1
4      Autore:M.A.*)
5
6  VAR_INPUT
7      ixEnable : BOOL ; //0=disabilitato 1=abilitato
8      ixCamma : BOOL ; //ingresso di camma esterna
9      ixMode : BOOL ; //0=istantaneo 1=ritardato alla diseccitazione
10     itDelay : TIME ; //[ms] ritardo alla diseccitazione
11     ixFun : BOOL ; // 0=normale 1=conteggio
12     iwSetCount : WORD ; // [] set impulsi per funzione conteggio
13
14 END_VAR
15
16
17 VAR_OUTPUT
18     qxOutput : BOOL ; //out blocco
19     qtActRitardo : TIME ; //tempo attuale
20     qwActCount : WORD ; //conteggio attuale
21     qxEnabled : BOOL ; //blocco abilitato
22 END_VAR
23
24 VAR
25
26     Ritardo_TOF : TOF ;
27     Contatore_CTU : CTU ;
28
29
30
31 END_VAR
32
```



◀001 qxEnabled
— ()

◀001 qxOutput
— ()



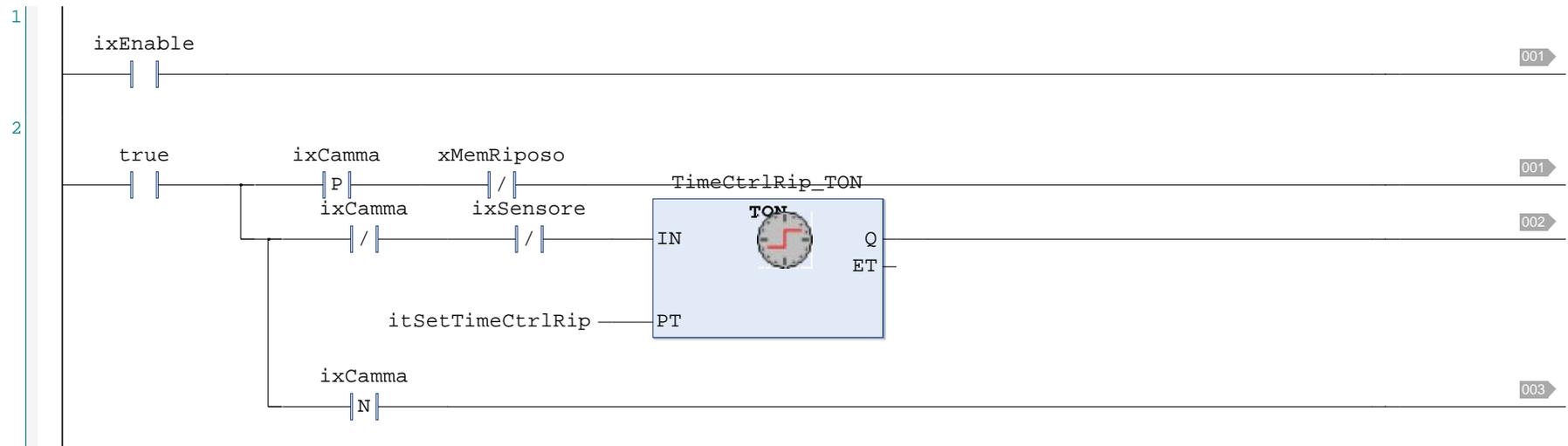
4.1.1.5.1.2 Salvastampo_FB

```
1  FUNCTION_BLOCK Salvastampo_FB
2  (*      FB gestione Salvastampo
3         Ver: 1.1
4         Autore:M.A.*)
5
6
7  VAR_INPUT
8      ixEnable : BOOL ; //0=blocco disabilitato 1=blocco abilitato
9      ixCamma : BOOL ; //ingresso di camma esterna
10     iwMode : WORD ; //0=statico 1=dianmico 2=espulsione
11     ixSensore : BOOL ; //Ingresso fisico del sensore salvastampo
12     ixDisableCtrl : BOOL ; //disabilita il controllo
13     ixSelettoreEscl : BOOL ; //Ingresso fisico selettore esclusione salvastaampi globale
14     ixReset : BOOL ; //Ingresso reset allarme
15     itSetTimeCtrlRip : TIME ; //filtro ingresso per controllo riposo
16     ixPressaFerma : BOOL ; //segnale pressa ferma
17     itSetTimeSensONEspul : TIME ; //tempo di controllo sensore on in funzione espulsione
18 END_VAR
19 VAR_OUTPUT
20     qxEnabled : BOOL ; //blocco abilitato
21     qxAlarm : BOOL ; //Segnale di stop. 0=ok 1=anomalia salvastampo non intervenuto
22     qxAlarmRip : BOOL ; //Segnale di stop. 0=ok 1=anomalia salvastampo non a riposo
23
24 END_VAR
25 VAR
26     xSalvastampoOk : BOOL ;
27     xModeStatico : BOOL ;
28     xModeDinamico : BOOL ;
29     xModeEspulsione : BOOL ;
30     xMemRiposo : BOOL ;
31     TimeCtrlRip_TON : TON ;
32     TimeCtrlEspul_TON : TON ;
33     TimeCtrlPressaFerma_TON : TON ;
```

```

34     xMemEspuls : BOOL ;
35     xMemEspulsAux : BOOL ;
36
37     END_VAR
38

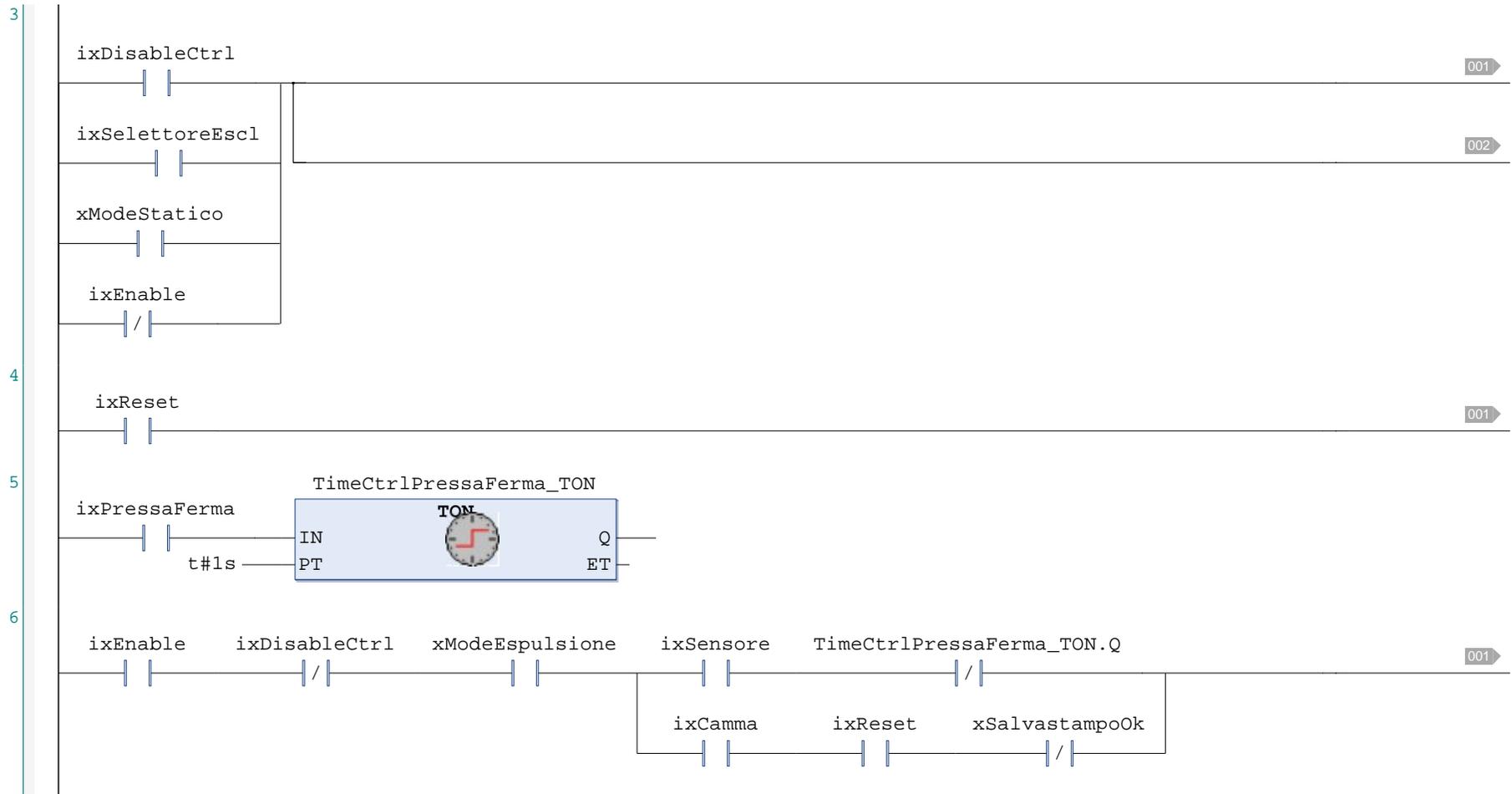
```



◀001 qxEnabled
——— ()

◀001 qxAlarmRip
——— (S)
◀002 xMemRiposo
——— (S)

◀003 xMemRiposo
——— (R)

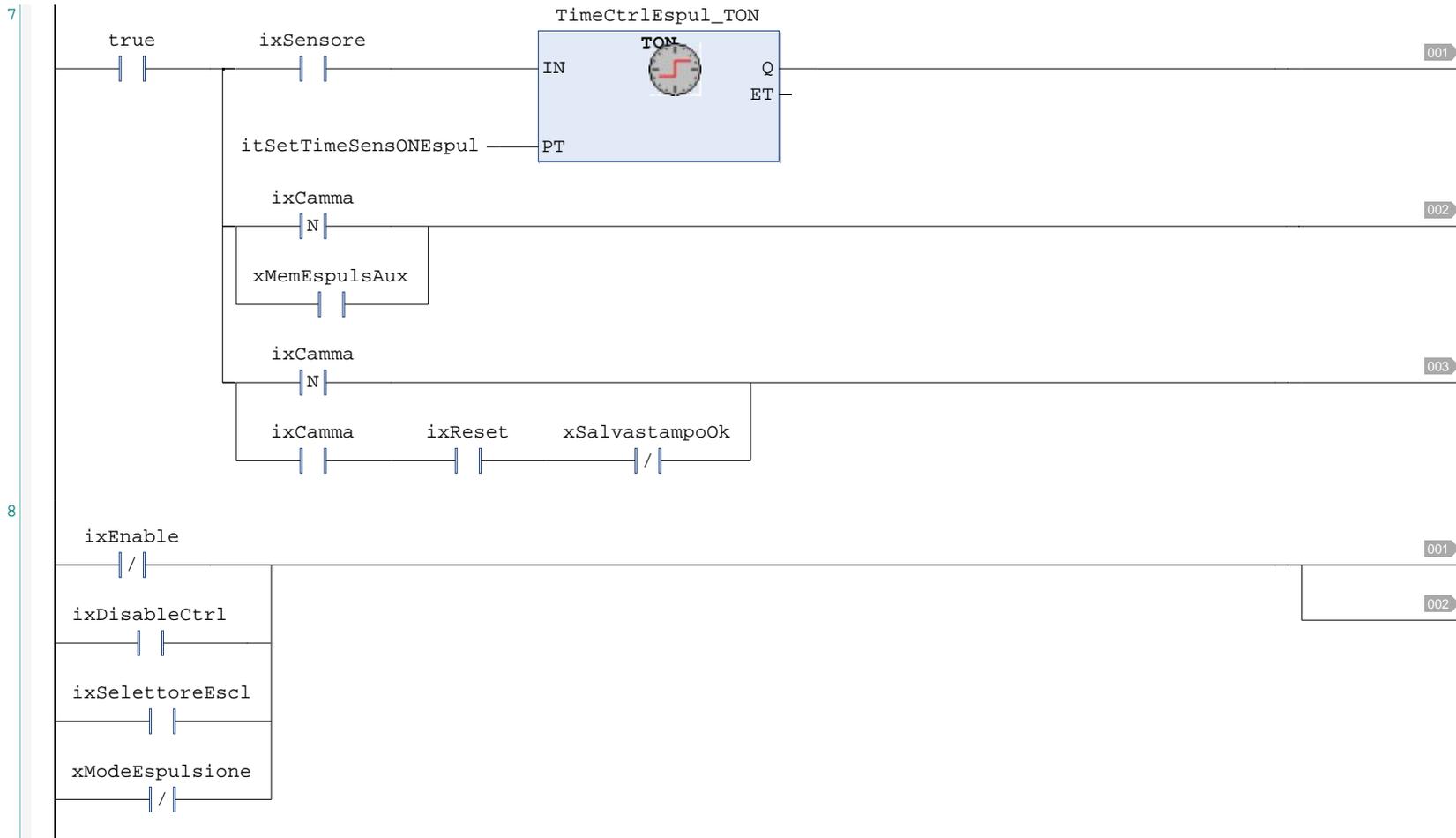


◀001 xMemRiposo
——— (R)

◀002 qxAlarmRip
——— (R)

◀001 qxAlarmRip
——— (R)

◀001 xMemEspuls
——— (S)



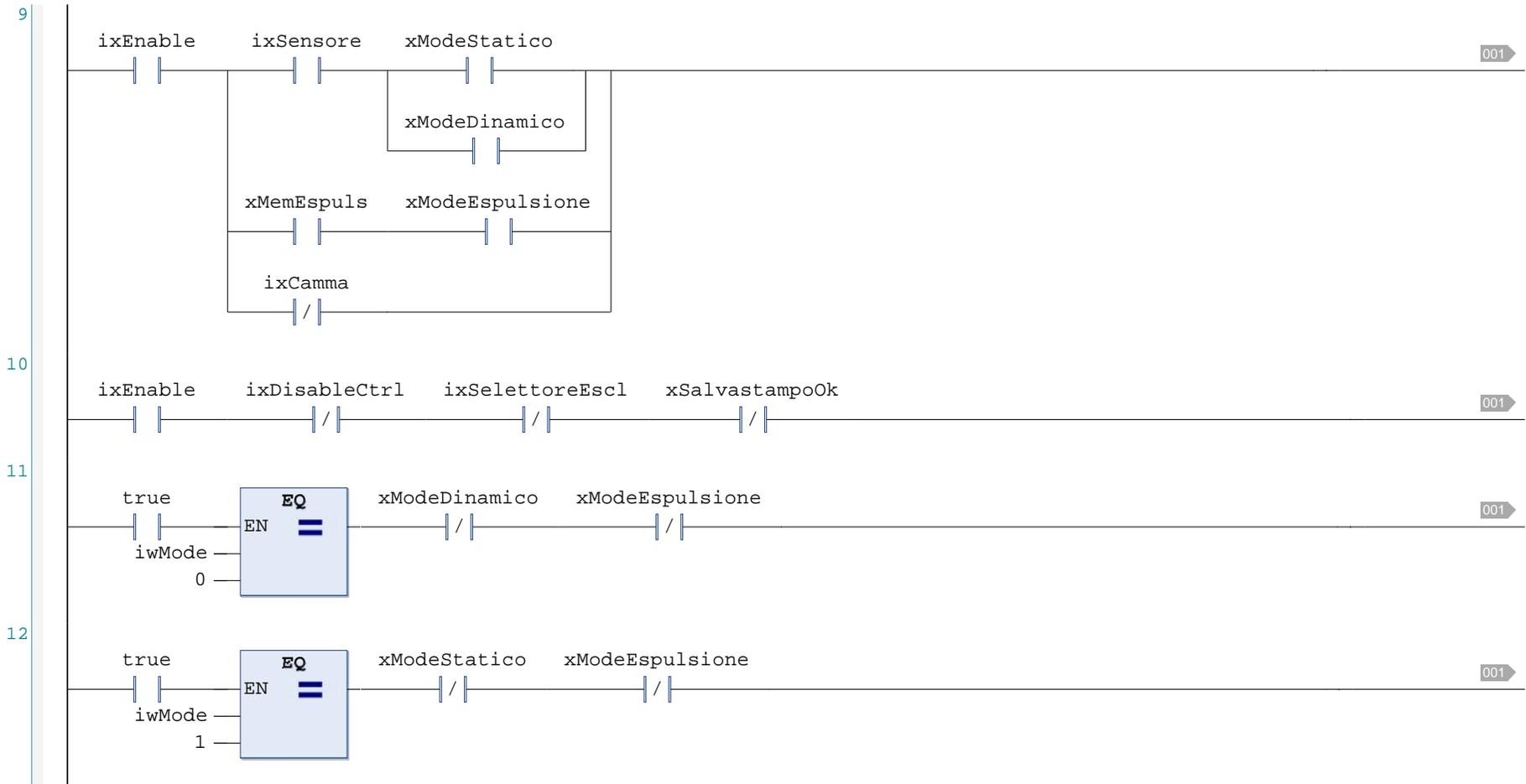
◀001 xMemEspulsAux
———(S)

◀002 xMemEspuls
———(R)

◀003 xMemEspulsAux
———(R)

◀001 xMemEspuls
———(R)

◀002 xMemEspulsAux
———(R)



◀001 xSalvastampoOk
————— ()

◀001 qxAlarm
————— ()

◀001 xModeStatico
————— ()

◀001 xModeDinamico
————— ()

13



◀001 xModeEspulsione
| ()

4.1.1.5.1.3 Speed_FB

```
1  FUNCTION_BLOCK Speed_FB
2  VAR_INPUT
3      ixEnable : BOOL ;
4      idiRef_Encoder : DINT ;
5      idiModulo : DINT ;
6      idiTimeScan : DINT ; //time in ms
7  END_VAR
8  VAR_OUTPUT
9      qdiSpeedRpm : DINT ;
10     qrSpeedDegPerSec : REAL ;
11     qxValid : BOOL ;
12 END_VAR
13 VAR
14     xCycle : BOOL ;
15     diMemDegree : DINT ;
16     diNumOfCycle : DINT ;
17     diNumOfCycleAct : DINT ;
18     diDegreePerSecond : DINT ;
19     diDegreePerSecondAux : DINT ;
20
21
22 END_VAR
23
```

```
1  (*Function block che fornisce in out il valore di velocità in giri/min di un encoder in ingresso*)
2
3  //calcolo del numero di cicli PLC in 1 secondo
4  diNumOfCycle := 1000 / idiTimeScan ;
5
6  //calcolo la speed
7  IF ixEnable THEN
8      IF diNumOfCycleAct < diNumOfCycle THEN
9          IF NOT xCycle THEN
```

```
10         diMemDegree := idiRef_Encoder ;
11         xCycle := TRUE ;
12         qxValid := FALSE ;
13     END_IF
14     diNumOfCycleAct := diNumOfCycleAct + 1 ;
15
16     ELSE
17         diNumOfCycleAct := 0 ;
18         xCycle := FALSE ;
19         diDegreePerSecondAux := idiRef_Encoder - diMemDegree ;
20
21         IF diDegreePerSecondAux >= 0 THEN
22             diDegreePerSecond := diDegreePerSecondAux ;
23         ELSE
24             diDegreePerSecond := diDegreePerSecondAux + idiModulo ;
25         END_IF
26         qxValid := TRUE ;
27     END_IF
28     ELSE
29         diDegreePerSecond := 0 ;
30         qxValid := FALSE ;
31     END_IF
32     qrSpeedDegPerSec := DINT_TO_REAL ( diDegreePerSecond ) ;
33     qdiSpeedRpm := diDegreePerSecond * 60 / 360 ;
34
```

4.1.1.5.1.4 SpeedFilter_FB

```
1  FUNCTION_BLOCK SpeedFilter_FB
2  (*****
3  History:
4
5  *****)
6  VAR_INPUT
7      Enable_X          : BOOL ;          (* TRUE Enable SQ *)
8      AvgNumber_I       : INT ;
9      RealSpeed_R       : REAL ;
10 END_VAR
11 VAR_OUTPUT
12     Active_X          : BOOL ;
13     Valid_X           : BOOL ;
14     SpeedFiltered_R   : REAL ;
15 END_VAR
16 VAR
17     Loc_State_I       : INT ;
18     Loc_Enable_Flag_X : BOOL ;
19     Loc_SpeedSample   : ARRAY [ 1 .. 30 ] OF REAL ;
20     Loc_Clock_TON     : TON ;
21     Loc_Count_I       : INT ;
22     Loc_SampleSum_R   : REAL ;
23 END_VAR
24
```

```
1  (*
2  _ENABLE_
3  *)
4
5  (* _____ ENABLE _____ *)
6  IF Enable_X THEN
7      IF NOT Loc_Enable_Flag_X THEN
8          Active_X := TRUE ;
```

```

9           Loc_State_I           := 10 ;
10          Loc_Enable_Flag_X     := TRUE ;
11      END_IF
12  ELSE
13      IF Loc_Enable_Flag_X THEN
14          Loc_Enable_Flag_X     := FALSE ;
15          Loc_State_I           := 0 ;
16      END_IF
17  END_IF
18
19  Loc_Clock_TON ( IN := Loc_State_I = 20 , PT := t#500ms , Q => , ET => ) ;
20
21  CASE Loc_State_I OF
22
23      0 :
24          Valid_X                 := FALSE ;
25          Active_X                 := FALSE ;
26          SpeedFiltered_R         := RealSpeed_R ;
27
28      10 :
29          FOR Loc_Count_I := 30 TO 1 BY -1 DO
30              Loc_SpeedSample [ Loc_Count_I ] := 0 ;
31          END_FOR ;
32          Loc_SampleSum_R := 0 ;
33          SpeedFiltered_R := RealSpeed_R ;
34          Valid_X := FALSE ;
35          Loc_State_I := 20 ;
36
37      20 :
38          IF Loc_Clock_TON . Q THEN
39              FOR Loc_Count_I := 29 TO 1 BY -1 DO
40                  Loc_SpeedSample [ Loc_Count_I + 1 ] := Loc_SpeedSample [ Loc_Count_I ] ;
41              END_FOR ;
42              Loc_SpeedSample [ 1 ] := RealSpeed_R ;
43              Loc_State_I := 30 ;
44          END_IF

```

```
45
46 30 :
47   IF AvgNumber_I > 0 AND Loc_SpeedSample [ AvgNumber_I ] <> 0 THEN
48     Loc_SampleSum_R := 0 ;
49     FOR Loc_Count_I := 1 TO AvgNumber_I BY 1 DO
50       Loc_SampleSum_R := Loc_SampleSum_R + Loc_SpeedSample [ Loc_Count_I ] ;
51     END_FOR ;
52     SpeedFiltered_R := Loc_SampleSum_R / AvgNumber_I ;
53     Valid_X := TRUE ;
54   ELSE
55     SpeedFiltered_R := RealSpeed_R ;
56     Valid_X := FALSE ;
57   END_IF
58   Loc_State_I := 20 ;
59
60 END_CASE
61
```

4.1.1.5.1.5 SwitchCam_FB

```
1  FUNCTION_BLOCK SwitchCam_FB
2  (*****
3
4  DESCRIPTION: This FB implements an output cam. The output "On_X" is true while the position "Position_R" is between the OnPosition "OnPos_R" and OffPosition "OffPos_R".
5
6              It's possible to compensating a dead time of the OnPosition and OffPosition with the input parameter TCompOn_DI and TCompOff_DI.
7
8  VERSION: VO1.0
9  *****
10 VAR_INPUT
11   En_X          : BOOL ;
12   Pos_R         : REAL ; (* [Units] *)
13   Velocity_R   : REAL ; (* [Units/s] *)
14   Periode_R    : REAL ; (* [Units] *)
15   OnPos_R      : REAL ; (* On Position *)
16   TCompOn_DI   : DINT ; (* [ms] *)
17   OffPos_R     : REAL ; (* Off Position *)
18   TCompOff_DI  : DINT ; (* [m] *)
19 END_VAR
20 VAR_OUTPUT
21   On_X          : BOOL ;
22 END_VAR
23 VAR
24   Loc_OnPos_R  : REAL ;
25   Loc_OffPos_R : REAL ;
26 END_VAR
27
28
29
30
31
32
33
34
35
36
37
38
39
40
41
42
43
44
45
46
47
48
49
50
51
52
53
54
55
56
57
58
59
60
61
62
63
64
65
66
67
68
69
70
71
72
73
74
75
76
77
78
79
80
81
82
83
84
85
86
87
88
89
90
91
92
93
94
95
96
97
98
99
100
101
102
103
104
105
106
107
108
109
110
111
112
113
114
115
116
117
118
119
120
121
122
123
124
125
126
127
128
129
130
131
132
133
134
135
136
137
138
139
140
141
142
143
144
145
146
147
148
149
150
151
152
153
154
155
156
157
158
159
160
161
162
163
164
165
166
167
168
169
170
171
172
173
174
175
176
177
178
179
180
181
182
183
184
185
186
187
188
189
190
191
192
193
194
195
196
197
198
199
200
201
202
203
204
205
206
207
208
209
210
211
212
213
214
215
216
217
218
219
220
221
222
223
224
225
226
227
228
229
230
231
232
233
234
235
236
237
238
239
240
241
242
243
244
245
246
247
248
249
250
251
252
253
254
255
256
257
258
259
260
261
262
263
264
265
266
267
268
269
270
271
272
273
274
275
276
277
278
279
280
281
282
283
284
285
286
287
288
289
290
291
292
293
294
295
296
297
298
299
300
301
302
303
304
305
306
307
308
309
310
311
312
313
314
315
316
317
318
319
320
321
322
323
324
325
326
327
328
329
330
331
332
333
334
335
336
337
338
339
340
341
342
343
344
345
346
347
348
349
350
351
352
353
354
355
356
357
358
359
360
361
362
363
364
365
366
367
368
369
370
371
372
373
374
375
376
377
378
379
380
381
382
383
384
385
386
387
388
389
390
391
392
393
394
395
396
397
398
399
400
401
402
403
404
405
406
407
408
409
410
411
412
413
414
415
416
417
418
419
420
421
422
423
424
425
426
427
428
429
430
431
432
433
434
435
436
437
438
439
440
441
442
443
444
445
446
447
448
449
450
451
452
453
454
455
456
457
458
459
460
461
462
463
464
465
466
467
468
469
470
471
472
473
474
475
476
477
478
479
480
481
482
483
484
485
486
487
488
489
490
491
492
493
494
495
496
497
498
499
500
501
502
503
504
505
506
507
508
509
510
511
512
513
514
515
516
517
518
519
520
521
522
523
524
525
526
527
528
529
530
531
532
533
534
535
536
537
538
539
540
541
542
543
544
545
546
547
548
549
550
551
552
553
554
555
556
557
558
559
560
561
562
563
564
565
566
567
568
569
570
571
572
573
574
575
576
577
578
579
580
581
582
583
584
585
586
587
588
589
590
591
592
593
594
595
596
597
598
599
600
601
602
603
604
605
606
607
608
609
610
611
612
613
614
615
616
617
618
619
620
621
622
623
624
625
626
627
628
629
630
631
632
633
634
635
636
637
638
639
640
641
642
643
644
645
646
647
648
649
650
651
652
653
654
655
656
657
658
659
660
661
662
663
664
665
666
667
668
669
670
671
672
673
674
675
676
677
678
679
680
681
682
683
684
685
686
687
688
689
690
691
692
693
694
695
696
697
698
699
700
701
702
703
704
705
706
707
708
709
710
711
712
713
714
715
716
717
718
719
720
721
722
723
724
725
726
727
728
729
730
731
732
733
734
735
736
737
738
739
740
741
742
743
744
745
746
747
748
749
750
751
752
753
754
755
756
757
758
759
760
761
762
763
764
765
766
767
768
769
770
771
772
773
774
775
776
777
778
779
780
781
782
783
784
785
786
787
788
789
790
791
792
793
794
795
796
797
798
799
800
801
802
803
804
805
806
807
808
809
810
811
812
813
814
815
816
817
818
819
820
821
822
823
824
825
826
827
828
829
830
831
832
833
834
835
836
837
838
839
840
841
842
843
844
845
846
847
848
849
850
851
852
853
854
855
856
857
858
859
860
861
862
863
864
865
866
867
868
869
870
871
872
873
874
875
876
877
878
879
880
881
882
883
884
885
886
887
888
889
890
891
892
893
894
895
896
897
898
899
900
901
902
903
904
905
906
907
908
909
910
911
912
913
914
915
916
917
918
919
920
921
922
923
924
925
926
927
928
929
930
931
932
933
934
935
936
937
938
939
940
941
942
943
944
945
946
947
948
949
950
951
952
953
954
955
956
957
958
959
960
961
962
963
964
965
966
967
968
969
970
971
972
973
974
975
976
977
978
979
980
981
982
983
984
985
986
987
988
989
990
991
992
993
994
995
996
997
998
999
1000
1001
1002
1003
1004
1005
1006
1007
1008
1009
1010
1011
1012
1013
1014
1015
1016
1017
1018
1019
1020
1021
1022
1023
1024
1025
1026
1027
1028
1029
1030
1031
1032
1033
1034
1035
1036
1037
1038
1039
1040
1041
1042
1043
1044
1045
1046
1047
1048
1049
1050
1051
1052
1053
1054
1055
1056
1057
1058
1059
1060
1061
1062
1063
1064
1065
1066
1067
1068
1069
1070
1071
1072
1073
1074
1075
1076
1077
1078
1079
1080
1081
1082
1083
1084
1085
1086
1087
1088
1089
1090
1091
1092
1093
1094
1095
1096
1097
1098
1099
1100
1101
1102
1103
1104
1105
1106
1107
1108
1109
1110
1111
1112
1113
1114
1115
1116
1117
1118
1119
1120
1121
1122
1123
1124
1125
1126
1127
1128
1129
1130
1131
1132
1133
1134
1135
1136
1137
1138
1139
1140
1141
1142
1143
1144
1145
1146
1147
1148
1149
1150
1151
1152
1153
1154
1155
1156
1157
1158
1159
1160
1161
1162
1163
1164
1165
1166
1167
1168
1169
1170
1171
1172
1173
1174
1175
1176
1177
1178
1179
1180
1181
1182
1183
1184
1185
1186
1187
1188
1189
1190
1191
1192
1193
1194
1195
1196
1197
1198
1199
1200
1201
1202
1203
1204
1205
1206
1207
1208
1209
1210
1211
1212
1213
1214
1215
1216
1217
1218
1219
1220
1221
1222
1223
1224
1225
1226
1227
1228
1229
1230
1231
1232
1233
1234
1235
1236
1237
1238
1239
1240
1241
1242
1243
1244
1245
1246
1247
1248
1249
1250
1251
1252
1253
1254
1255
1256
1257
1258
1259
1260
1261
1262
1263
1264
1265
1266
1267
1268
1269
1270
1271
1272
1273
1274
1275
1276
1277
1278
1279
1280
1281
1282
1283
1284
1285
1286
1287
1288
1289
1290
1291
1292
1293
1294
1295
1296
1297
1298
1299
1300
1301
1302
1303
1304
1305
1306
1307
1308
1309
1310
1311
1312
1313
1314
1315
1316
1317
1318
1319
1320
1321
1322
1323
1324
1325
1326
1327
1328
1329
1330
1331
1332
1333
1334
1335
1336
1337
1338
1339
1340
1341
1342
1343
1344
1345
1346
1347
1348
1349
1350
1351
1352
1353
1354
1355
1356
1357
1358
1359
1360
1361
1362
1363
1364
1365
1366
1367
1368
1369
1370
1371
1372
1373
1374
1375
1376
1377
1378
1379
1380
1381
1382
1383
1384
1385
1386
1387
1388
1389
1390
1391
1392
1393
1394
1395
1396
1397
1398
1399
1400
1401
1402
1403
1404
1405
1406
1407
1408
1409
1410
1411
1412
1413
1414
1415
1416
1417
1418
1419
1420
1421
1422
1423
1424
1425
1426
1427
1428
1429
1430
1431
1432
1433
1434
1435
1436
1437
1438
1439
1440
1441
1442
1443
1444
1445
1446
1447
1448
1449
1450
1451
1452
1453
1454
1455
1456
1457
1458
1459
1460
1461
1462
1463
1464
1465
1466
1467
1468
1469
1470
1471
1472
1473
1474
1475
1476
1477
1478
1479
1480
1481
1482
1483
1484
1485
1486
1487
1488
1489
1490
1491
1492
1493
1494
1495
1496
1497
1498
1499
1500
1501
1502
1503
1504
1505
1506
1507
1508
1509
1510
1511
1512
1513
1514
1515
1516
1517
1518
1519
1520
1521
1522
1523
1524
1525
1526
1527
1528
1529
1530
1531
1532
1533
1534
1535
1536
1537
1538
1539
1540
1541
1542
1543
1544
1545
1546
1547
1548
1549
1550
1551
1552
1553
1554
1555
1556
1557
1558
1559
1560
1561
1562
1563
1564
1565
1566
1567
1568
1569
1570
1571
1572
1573
1574
1575
1576
1577
1578
1579
1580
1581
1582
1583
1584
1585
1586
1587
1588
1589
1590
1591
1592
1593
1594
1595
1596
1597
1598
1599
1600
1601
1602
1603
1604
1605
1606
1607
1608
1609
1610
1611
1612
1613
1614
1615
1616
1617
1618
1619
1620
1621
1622
1623
1624
1625
1626
1627
1628
1629
1630
1631
1632
1633
1634
1635
1636
1637
1638
1639
1640
1641
1642
1643
1644
1645
1646
1647
1648
1649
1650
1651
1652
1653
1654
1655
1656
1657
1658
1659
1660
1661
1662
1663
1664
1665
1666
1667
1668
1669
1670
1671
1672
1673
1674
1675
1676
1677
1678
1679
1680
1681
1682
1683
1684
1685
1686
1687
1688
1689
1690
1691
1692
1693
1694
1695
1696
1697
1698
1699
1700
1701
1702
1703
1704
1705
1706
1707
1708
1709
1710
1711
1712
1713
1714
1715
1716
1717
1718
1719
1720
1721
1722
1723
1724
1725
1726
1727
1728
1729
1730
1731
1732
1733
1734
1735
1736
1737
1738
1739
1740
1741
1742
1743
1744
1745
1746
1747
1748
1749
1750
1751
1752
1753
1754
1755
1756
1757
1758
1759
1760
1761
1762
1763
1764
1765
1766
1767
1768
1769
1770
1771
1772
1773
1774
1775
1776
1777
1778
1779
1780
1781
1782
1783
1784
1785
1786
1787
1788
1789
1790
1791
1792
1793
1794
1795
1796
1797
1798
1799
1800
1801
1802
1803
1804
1805
1806
1807
1808
1809
1810
1811
1812
1813
1814
1815
1816
1817
1818
1819
1820
1821
1822
1823
1824
1825
1826
1827
1828
1829
1830
1831
1832
1833
1834
1835
1836
1837
1838
1839
1840
1841
1842
1843
1844
1845
1846
1847
1848
1849
1850
1851
1852
1853
1854
1855
1856
1857
1858
1859
1860
1861
1862
1863
1864
1865
1866
1867
1868
1869
1870
1871
1872
1873
1874
1875
1876
1877
1878
1879
1880
1881
1882
1883
1884
1885
1886
1887
1888
1889
1890
1891
1892
1893
1894
1895
1896
1897
1898
1899
1900
1901
1902
1903
1904
1905
1906
1907
1908
1909
1910
1911
1912
1913
1914
1915
1916
1917
1918
1919
1920
1921
1922
1923
1924
1925
1926
1927
1928
1929
1930
1931
1932
1933
1934
1935
1936
1937
1938
1939
1940
1941
1942
1943
1944
1945
1946
1947
1948
1949
1950
1951
1952
1953
1954
1955
1956
1957
1958
1959
1960
1961
1962
1963
1964
1965
1966
1967
1968
1969
1970
1971
1972
1973
1974
1975
1976
1977
1978
1979
1980
1981
1982
1983
1984
1985
1986
1987
1988
1989
1990
1991
1992
1993
1994
1995
1996
1997
1998
1999
2000
2001
2002
2003
2004
2005
2006
2007
2008
2009
2010
2011
2012
2013
2014
2015
2016
2017
2018
2019
2020
2021
2022
2023
2024
2025
2026
2027
2028
2029
2030
2031
2032
2033
2034
2035
2036
2037
2038
2039
2040
2041
2042
2043
2044
2045
2046
2047
2048
2049
2050
2051
2052
2053
2054
2055
2056
2057
2058
2059
2060
2061
2062
2063
2064
2065
2066
2067
2068
2069
2070
2071
2072
2073
2074
2075
2076
2077
2078
2079
2080
2081
2082
2083
2084
2085
2086
2087
2088
2089
2090
2091
2092
2093
2094
2095
2096
2097
2098
2099
2100
2101
2102
2103
2104
2105
2106
2107
2108
2109
2110
2111
2112
2113
2114
2115
2116
2117
2118
2119
2120
2121
2122
2123
2124
2125
2126
2127
2128
2129
2130
2131
2132
2133
2134
2135
2136
2137
2138
2139
2140
2141
2142
2143
2144
2145
2146
2147
2148
2149
2150
2151
2152
2153
2154
2155
2156
2157
2158
2159
2160
2161
2162
2163
2164
2165
2166
2167
2168
2169
2170
2171
2172
2173
2174
2175
2176
2177
2178
2179
2180
2181
2182
2183
2184
2185
2186
2187
2188
2189
2190
2191
2192
2193
2194
2195
2196
2197
2198
2199
2200
2201
2202
2203
2204
2205
2206
2207
2208
2209
2210
2211
2212
2213
2214
2215
2216
2217
2218
2219
2220
2221
2222
2223
2224
2225
2226
2227
2228
2229
2230
2231
2232
2233
2234
2235
2236
2237
2238
2239
2240
2241
2242
2243
2244
2245
2246
2247
2248
2249
2250
2251
2252
2253
2254
2255
2256
2257
2258
2259
2260
2261
2262
2263
2264
2265
2266
2267
2268
2269
2270
2271
2272
2273
2274
2275
2276
2277
2278
2279
2280
2281
2282
2283
2284
2285
2286
2287
2288
2289
2290
2291
2292
2293
2294
2295
2296
2297
2298
2299
2300
2301
2302
2303
2304
2305
2306
2307
2308
2309
2310
2311
2312
2313
2314
2315
2316
2317
2318
2319
2320
2321
2322
2323
2324
2325
2326
2327
2328
2329
2330
2331
2332
2333
2334
2335
2336
2337
2338
2339
2340
2341
2342
2343
2344
2345
2346
2347
2348
2349
2350
2351
2352
2353
2354
2355
2356
2357
2358
2359
2360
2361
2362
2363
2364
2365
2366
2367
2368
2369
2370
2371
2372
2373
2374
2375
2376
2377
2378
2379
2380
2381
2382
2383
2384
2385
2386
2387
2388
2389
2390
2391
2392
2393
2394
2395
2396
2397
2398
2399
2400
2401
2402
2403
2404
2405
2406
2407
2408
2409
2410
2411
2412
2413
2414
2415
2416
2417
2418
2419
2420
2421
2422
2423
2424
2425
2426
2427
2428
2429
2430
2431
2432
2433
2434
2435
2436
2437
2438
2439
2440
2441
2442
2443
2444
2445
2446
2447
2448
2449
2450
2451
2452
2453
2454
2455
2456
2457
2458
2459
2460
2461
2462
2463
2464
2465
2466
2467
2468
2469
2470
2471
2472
2473
2474
2475
2476
2477
2478
2479
2480
2481
2482
2483
2484
2485
2486
2487
2488
2489
2490
2491
2492
2493
2494
2495
2496
2497
2498
2499
2500
2501
2502
2503
2504
2505
2506
2507
2508
2509
2510
2511
2512
2513
2514
2515
2516
2517
2518
2519
2520
2521
2522
2523
2524
2525
2526
2527
2528
2529
2530
2531
2532
2533
2534
2535
2536
2537
2538
2539
2540
2541
2542
2543
2544
2545
2546
2547
2548
2549
2550
2551
2552
2553
2554
2555
2556
2557
2558
2559
2560
2561
2562
2563
2564
2565
2566
2567
2568
2569
2570
2571
2572
2573
2574
2575
2576
2577
2578
2579
2580
2581
2582
2583
2584
2585
2586
2587
2588
2589
2590
2591
2592
2593
2594
2595
2596
2597
2598
2599
2600
2601
2602
2603
2604
2605
2606
2607
2608
2609
2610
2611
2612
2613
2614
2615
2616
2617
2618
2619
2620
2621
2622
2623
2624
2625
2626
2627
2628
2629
2630
2631
2632
2633
2634
2635
2636
2
```

```

6      Loc_OnPos_R := Loc_OnPos_R + Periode_R ;
7      ELSIF Loc_OnPos_R > Periode_R THEN
8          Loc_OnPos_R := Loc_OnPos_R - Periode_R ;
9      END_IF
10
11     Loc_OffPos_R := OffPos_R - TcompOff_DI * ( Velocity_R / 1000 ) ;
12
13     IF Loc_OffPos_R < 0 THEN
14         Loc_OffPos_R := Loc_OffPos_R + Periode_R ;
15     ELSIF Loc_OffPos_R > Periode_R THEN
16         Loc_OffPos_R := Loc_OffPos_R - Periode_R ;
17     END_IF
18
19     IF Loc_OnPos_R > Loc_OffPos_R THEN
20         IF Pos_R > Loc_OnPos_R OR Pos_R < Loc_OffPos_R THEN
21             On_X := TRUE ;
22         ELSE
23             On_X := FALSE ;
24         END_IF
25     ELSE
26         IF Pos_R > Loc_OnPos_R AND Pos_R < Loc_OffPos_R THEN
27             On_X := TRUE ;
28         ELSE
29             On_X := FALSE ;
30         END_IF
31     END_IF
32     (* Not En_X *)
33     ELSE
34         On_X := FALSE ;
35     END_IF
36

```

4.1.1.5.2 FCs

4.1.1.5.3 MainLogic

4.1.1.5.3.1 L000_InitData_SR

```
1  PROGRAM L000_InitData_SR  
2  VAR  
3  END_VAR  
4
```

```
1  FirstCycle_X := TRUE ;  
2  
3
```

4.1.1.5.3.2 L001_Main_SR

```
1  PROGRAM L001_Main_SR
2  VAR
3      LocDiaglXpsMcBase_W : word ;
4      BLINK_ls_FB : BLINK ;
5  END_VAR
6
```

```
1  IF NOT FirstCycle_X THEN
2      L000_InitData_SR ( ) ;
3  ELSE
4      L002_Allarmi_SR ( ) ;
5      L003_ReadFromHMI_SR ( ) ;
6      L005_GetExtinfo_SR ( ) ;
7
8      Q_PlcOK_Ch1_X := NoAlrAttivo_X AND ( NoAlrStopAttivo_X OR NOT M0_Cam30_X ) ;
9      Q_PlcOK_Ch2_X := Q_PlcOK_Ch1_X ;
10
11     SicurezzePrimoLivello_X := I_EmergenzaPressa_X AND
12                               I_EmergenzaGenerale_X AND
13                               I_PresenzaTensione115V_X AND
14                               I_SequenzaCiclicaFasi_X ;
15
16     PressAriaRiassOK_X := I_PressAriaGruppoF_F_X AND
17                          I_PressioneAriaCilindriBilanciatori_X AND
18                          I_PressioneAriaOK_X ;
19
20     PompeOlioInMarcia_X := I_RelePompaOlioInMarcia_X AND
21                            I_RelePompaOlioTorpacInMarcia_X ;
22
23     MotoriVolanoInMarcia_X := ( MotPrincInMarcia_X AND I_ReleSecondoStepResMotPrinc_X ) OR
24                                MotLentoInMarcia_X ;
25
26     SicPerRegSlitta_X := PressAriaRiassOK_X AND
```

```

27         I_TermostatoOlioOkTorcPac_X AND
28         NOT LubAuxAlr007_X AND
29         ( I_PressioneSovraccarico_X OR ( I_SelRipristinoSovraccarico_X AND I_FrXps_SelCicloRegl_X ) )
        AND
30         PompeOlioInMarcia_X ;
31
32         SicPerMotLento_X :=      SicPerRegSlitta_X AND
33         NOT LubAuxAlr008_X AND
34         NOT LubAuxAlr009_X AND
35         NOT I_PressioneAriaFrenoVolano_X ;
36
37         SicPerMotPrinc_X :=      SicPerMotLento_X AND
38         NOT I_PressAriaPignoneInnestato_X AND
39         ( I_FrXps_SelCicloSingl_X AND I_FrXps_SelCicloSing2_X ) OR I_FrXps_SelCicloCont_X ;
40
41
42
43
44         L010_MotPrincipale_SR ( ) ;
45         L011_RegSlitta_SR ( ) ;
46         L012_Lubrificazione_SR ( ) ;
47         L020_CambioStampo_SR ( ) ;
48         L021_MotoreLento_SR ( ) ;
49         L022_Sovraccarico_SR ( ) ;
50         L081_SwitchCam_SR ( ) ;
51         L080_Totalprocessor_SR ( ) ;
52         L070_Produzione_SR ( ) ;
53         L071_Qualita_SR ( ) ;
54         L004_WriteToHmi_SR ( ) ;
55
56
57         BLINK_1s_FB ( ENABLE := TRUE , TIMELOW := T#500MS , TIMEHIGH := T#500MS , OUT => Blink_1s_X ) ;
58
59
60     END_IF
61

```

4.1.1.5.3.3 L002_Allarmi_SR

```
1  PROGRAM L002_Allarmi_SR
2  VAR
3      LocTimeResetAnomalie_T : TON ;
4      BLINK_Anomalia_FB : BLINK ;
5      TimeResetEmerg_TP : TP ;
6      TimeCtrlReleSicPLC_1_TON : TON ;
7      TimeCtrlReleSicPLC_2_TON : TON ;
8      TimeRitCtrlNodi_TON : TON ;
9  END_VAR
10
```

```
1  LocTimeResetAnomalie_T (
2      IN := I_PsResetAnomalie_X OR HMI_PsResetAnomalie_X ,
3      PT := T#10mS ,
4      Q => ,
5      ET => ) ;
6
7  GlobalReset_X := LocTimeResetAnomalie_T . Q ;
8  TimeResetEmerg_TP ( IN := GlobalReset_X , PT := T#800MS , Q => Q_ReleResetEmergenza_X , ET => ) ;
9
10
11  NoAlrAttivo_X :=          NOT HMI_Alarm001_X AND NOT
12                          HMI_Alarm002_X AND NOT
13                          HMI_Alarm003_X AND NOT
14                          HMI_Alarm004_X AND NOT
15                          HMI_Alarm005_X AND NOT
16                          HMI_Alarm006_X AND NOT
17                          HMI_Alarm007_X AND NOT
18                          HMI_Alarm008_X AND NOT
19                          HMI_Alarm009_X AND NOT
20                          HMI_Alarm010_X AND NOT
21                          HMI_Alarm011_X AND NOT
22                          HMI_Alarm012_X AND NOT
```

23	HMI_Alarm013_X	AND	NOT
24	HMI_Alarm014_X	AND	NOT
25	HMI_Alarm015_X	AND	NOT
26	HMI_Alarm016_X	AND	NOT
27	HMI_Alarm017_X	AND	NOT
28	HMI_Alarm018_X	AND	NOT
29	HMI_Alarm019_X	AND	NOT
30	HMI_Alarm020_X	AND	NOT
31	HMI_Alarm021_X	AND	NOT
32	HMI_Alarm022_X	AND	NOT
33	HMI_Alarm023_X	AND	NOT
34	HMI_Alarm024_X	AND	NOT
35	HMI_Alarm025_X	AND	NOT
36	HMI_Alarm026_X	AND	NOT
37	HMI_Alarm027_X	AND	NOT
38	HMI_Alarm028_X	AND	NOT
39	HMI_Alarm029_X	AND	NOT
40	HMI_Alarm030_X	AND	NOT
41	HMI_Alarm031_X	AND	NOT
42	HMI_Alarm032_X	AND	NOT
43	HMI_Alarm033_X	AND	NOT
44	HMI_Alarm034_X	AND	NOT
45	HMI_Alarm035_X	AND	NOT
46	HMI_Alarm036_X	AND	NOT
47	HMI_Alarm037_X	AND	NOT
48	HMI_Alarm038_X	AND	NOT
49	HMI_Alarm039_X	AND	NOT
50	HMI_Alarm040_X	AND	NOT
51	HMI_Alarm041_X	AND	NOT
52	HMI_Alarm042_X	AND	NOT
53	HMI_Alarm043_X	AND	NOT
54	HMI_Alarm044_X	AND	NOT
55	HMI_Alarm045_X	AND	NOT
56	HMI_Alarm046_X	AND	NOT
57	HMI_Alarm047_X	AND	NOT
58	HMI_Alarm048_X	AND	NOT

```
59      HMI_Alarm049_X AND NOT
60      HMI_Alarm050_X AND NOT
61      HMI_Alarm051_X AND NOT
62      HMI_Alarm052_X AND NOT
63      HMI_Alarm053_X AND NOT
64      HMI_Alarm054_X AND NOT
65      HMI_Alarm055_X AND NOT
66      HMI_Alarm056_X AND NOT
67      HMI_Alarm057_X AND NOT
68      HMI_Alarm058_X AND NOT
69      HMI_Alarm059_X AND NOT
70      HMI_Alarm060_X AND NOT
71      HMI_Alarm061_X AND NOT
72      HMI_Alarm062_X AND NOT
73      HMI_Alarm063_X AND NOT
74      HMI_Alarm064_X AND NOT
75      HMI_Alarm065_X AND NOT
76      HMI_Alarm066_X AND NOT
77      HMI_Alarm067_X AND NOT
78      HMI_Alarm068_X AND NOT
79      HMI_Alarm069_X AND NOT
80      HMI_Alarm070_X AND NOT
81      HMI_Alarm071_X AND NOT
82      HMI_Alarm072_X AND NOT
83      HMI_Alarm073_X AND NOT
84      HMI_Alarm074_X ;
85
86      NoAlrNotifAttivo_X := NOT HMI_Alarm075_X AND NOT
87      HMI_Alarm076_X AND NOT
88      HMI_Alarm077_X AND NOT
89      HMI_Alarm078_X AND NOT
90      HMI_Alarm079_X AND NOT
91      HMI_Alarm080_X AND NOT
92      HMI_Alarm081_X AND NOT
93      HMI_Alarm082_X AND NOT
94      HMI_Alarm083_X AND NOT
```

95	HMI_Alarm084_X	AND	NOT
96	HMI_Alarm085_X	AND	NOT
97	HMI_Alarm086_X	AND	NOT
98	HMI_Alarm087_X	AND	NOT
99	HMI_Alarm088_X	AND	NOT
100	HMI_Alarm089_X	AND	NOT
101	HMI_Alarm090_X	AND	NOT
102	HMI_Alarm091_X	AND	NOT
103	HMI_Alarm092_X	AND	NOT
104	HMI_Alarm093_X	AND	NOT
105	HMI_Alarm094_X	AND	NOT
106	HMI_Alarm095_X	AND	NOT
107	HMI_Alarm096_X	AND	NOT
108	HMI_Alarm097_X	AND	NOT
109	HMI_Alarm098_X	AND	NOT
110	HMI_Alarm099_X	AND	NOT
111	HMI_Alarm100_X	AND	NOT
112	HMI_Alarm101_X	AND	NOT
113	HMI_Alarm102_X	AND	NOT
114	HMI_Alarm103_X	AND	NOT
115	HMI_Alarm104_X	AND	NOT
116	HMI_Alarm105_X	AND	NOT
117	HMI_Alarm106_X	AND	NOT
118	HMI_Alarm107_X	AND	NOT
119	HMI_Alarm108_X	AND	NOT
120	HMI_Alarm109_X	AND	NOT
121	HMI_Alarm110_X	AND	NOT
122	HMI_Alarm111_X	AND	NOT
123	HMI_Alarm112_X	AND	NOT
124	HMI_Alarm113_X	AND	NOT
125	HMI_Alarm114_X	AND	NOT
126	HMI_Alarm115_X	AND	NOT
127	HMI_Alarm116_X	AND	NOT
128	HMI_Alarm117_X	AND	NOT
129	HMI_Alarm118_X	AND	NOT
130	HMI_Alarm119_X		;

```
131
132
133     NoAlrStopAttivo_X :=      NOT HMI_Alarm120_X AND NOT
134                               HMI_Alarm121_X AND NOT
135                               HMI_Alarm122_X AND NOT
136                               HMI_Alarm123_X AND NOT
137                               HMI_Alarm124_X AND NOT
138                               HMI_Alarm125_X AND NOT
139                               HMI_Alarm126_X AND NOT
140                               HMI_Alarm127_X AND NOT
141                               HMI_Alarm128_X AND NOT
142                               HMI_Alarm129_X AND NOT
143                               HMI_Alarm130_X AND NOT
144                               HMI_Alarm131_X AND NOT
145                               HMI_Alarm132_X AND NOT
146                               HMI_Alarm133_X AND NOT
147                               HMI_Alarm134_X AND NOT
148                               HMI_Alarm135_X AND NOT
149                               HMI_Alarm136_X AND NOT
150                               HMI_Alarm137_X AND NOT
151                               HMI_Alarm138_X AND NOT
152                               HMI_Alarm139_X AND NOT
153                               HMI_Alarm140_X AND NOT
154                               HMI_Alarm141_X AND NOT
155                               HMI_Alarm142_X AND NOT
156                               HMI_Alarm143_X AND NOT
157                               HMI_Alarm144_X AND NOT
158                               HMI_Alarm145_X AND NOT
159                               HMI_Alarm146_X AND NOT
160                               HMI_Alarm147_X AND NOT
161                               HMI_Alarm148_X AND NOT
162                               HMI_Alarm149_X ;
163     (*Reset Allarmi*)
164     IF LocTimeResetAnomalie_T . Q THEN
165         HMI_Alarm001_X := FALSE ;
166         HMI_Alarm002_X := FALSE ;
```

```
167 HMI_Alarm003_X := FALSE ;
168 HMI_Alarm004_X := FALSE ;
169 HMI_Alarm005_X := FALSE ;
170 HMI_Alarm006_X := FALSE ;
171 HMI_Alarm007_X := FALSE ;
172 HMI_Alarm008_X := FALSE ;
173 HMI_Alarm009_X := FALSE ;
174 HMI_Alarm010_X := FALSE ;
175 HMI_Alarm011_X := FALSE ;
176 HMI_Alarm012_X := FALSE ;
177 HMI_Alarm013_X := FALSE ;
178 HMI_Alarm014_X := FALSE ;
179 HMI_Alarm015_X := FALSE ;
180 HMI_Alarm016_X := FALSE ;
181 HMI_Alarm017_X := FALSE ;
182 HMI_Alarm018_X := FALSE ;
183 HMI_Alarm019_X := FALSE ;
184 HMI_Alarm020_X := FALSE ;
185 HMI_Alarm021_X := FALSE ;
186 HMI_Alarm022_X := FALSE ;
187 HMI_Alarm023_X := FALSE ;
188 HMI_Alarm024_X := FALSE ;
189 HMI_Alarm025_X := FALSE ;
190 HMI_Alarm026_X := FALSE ;
191 HMI_Alarm027_X := FALSE ;
192 HMI_Alarm028_X := FALSE ;
193 HMI_Alarm029_X := FALSE ;
194 HMI_Alarm030_X := FALSE ;
195 HMI_Alarm031_X := FALSE ;
196 HMI_Alarm032_X := FALSE ;
197 HMI_Alarm033_X := FALSE ;
198 HMI_Alarm034_X := FALSE ;
199 HMI_Alarm035_X := FALSE ;
200 HMI_Alarm036_X := FALSE ;
201 HMI_Alarm037_X := FALSE ;
202 HMI_Alarm038_X := FALSE ;
```

```
203 HMI_Alarm039_X := FALSE ;
204 HMI_Alarm040_X := FALSE ;
205 HMI_Alarm041_X := FALSE ;
206 HMI_Alarm042_X := FALSE ;
207 HMI_Alarm043_X := FALSE ;
208 HMI_Alarm044_X := FALSE ;
209 //HMI_Alarm045_X :=FALSE;
210 HMI_Alarm046_X := FALSE ;
211 HMI_Alarm047_X := FALSE ;
212 HMI_Alarm048_X := FALSE ;
213 HMI_Alarm049_X := FALSE ;
214 HMI_Alarm050_X := FALSE ;
215 HMI_Alarm051_X := FALSE ;
216 HMI_Alarm052_X := FALSE ;
217 HMI_Alarm053_X := FALSE ;
218 HMI_Alarm054_X := FALSE ;
219 HMI_Alarm055_X := FALSE ;
220 HMI_Alarm056_X := FALSE ;
221 HMI_Alarm057_X := FALSE ;
222 HMI_Alarm058_X := FALSE ;
223 HMI_Alarm059_X := FALSE ;
224 HMI_Alarm060_X := FALSE ;
225 HMI_Alarm061_X := FALSE ;
226 HMI_Alarm062_X := FALSE ;
227 HMI_Alarm063_X := FALSE ;
228 HMI_Alarm064_X := FALSE ;
229 HMI_Alarm065_X := FALSE ;
230 HMI_Alarm066_X := FALSE ;
231 HMI_Alarm067_X := FALSE ;
232 HMI_Alarm068_X := FALSE ;
233 HMI_Alarm069_X := FALSE ;
234 HMI_Alarm070_X := FALSE ;
235 HMI_Alarm071_X := FALSE ;
236 HMI_Alarm072_X := FALSE ;
237 HMI_Alarm073_X := FALSE ;
238 HMI_Alarm074_X := FALSE ;
```

```
239  END_IF
240  (*Reset Anomalie di notifica*)
241  IF LocTimeResetAnomalie_T . Q OR ( I_FrXps_Biman1No_X AND I_FrXps_Biman1No_X ) THEN
242      HMI_Alarm075_X := FALSE ;
243      HMI_Alarm076_X := FALSE ;
244      HMI_Alarm077_X := FALSE ;
245      HMI_Alarm078_X := FALSE ;
246      HMI_Alarm079_X := FALSE ;
247      HMI_Alarm080_X := FALSE ;
248      HMI_Alarm081_X := FALSE ;
249      HMI_Alarm082_X := FALSE ;
250      HMI_Alarm083_X := FALSE ;
251      HMI_Alarm084_X := FALSE ;
252      HMI_Alarm085_X := FALSE ;
253      HMI_Alarm086_X := FALSE ;
254      HMI_Alarm087_X := FALSE ;
255      HMI_Alarm088_X := FALSE ;
256      HMI_Alarm089_X := FALSE ;
257      HMI_Alarm090_X := FALSE ;
258      HMI_Alarm091_X := FALSE ;
259      HMI_Alarm092_X := FALSE ;
260      HMI_Alarm093_X := FALSE ;
261      HMI_Alarm094_X := FALSE ;
262      HMI_Alarm095_X := FALSE ;
263      HMI_Alarm096_X := FALSE ;
264      HMI_Alarm097_X := FALSE ;
265      HMI_Alarm098_X := FALSE ;
266      HMI_Alarm099_X := FALSE ;
267      HMI_Alarm100_X := FALSE ;
268      HMI_Alarm101_X := FALSE ;
269      HMI_Alarm102_X := FALSE ;
270      HMI_Alarm103_X := FALSE ;
271      HMI_Alarm104_X := FALSE ;
272      HMI_Alarm105_X := FALSE ;
273      HMI_Alarm106_X := FALSE ;
274      HMI_Alarm107_X := FALSE ;
```

```
275             HMI_Alarm108_X := FALSE ;
276             HMI_Alarm109_X := FALSE ;
277             HMI_Alarm110_X := FALSE ;
278             HMI_Alarm111_X := FALSE ;
279             HMI_Alarm112_X := FALSE ;
280             HMI_Alarm113_X := FALSE ;
281             HMI_Alarm114_X := FALSE ;
282             HMI_Alarm115_X := FALSE ;
283             HMI_Alarm116_X := FALSE ;
284             HMI_Alarm117_X := FALSE ;
285             HMI_Alarm118_X := FALSE ;
286             HMI_Alarm119_X := FALSE ;
287     END_IF
288
289     IF LocTimeResetAnomalie_T . Q THEN
290             HMI_Alarm120_X := FALSE ;
291             HMI_Alarm121_X := FALSE ;
292             HMI_Alarm122_X := FALSE ;
293             HMI_Alarm123_X := FALSE ;
294             HMI_Alarm124_X := FALSE ;
295             HMI_Alarm125_X := FALSE ;
296             HMI_Alarm126_X := FALSE ;
297             HMI_Alarm127_X := FALSE ;
298             HMI_Alarm128_X := FALSE ;
299             HMI_Alarm129_X := FALSE ;
300             HMI_Alarm130_X := FALSE ;
301             HMI_Alarm131_X := FALSE ;
302             HMI_Alarm132_X := FALSE ;
303             HMI_Alarm133_X := FALSE ;
304             HMI_Alarm134_X := FALSE ;
305             HMI_Alarm135_X := FALSE ;
306             HMI_Alarm136_X := FALSE ;
307             HMI_Alarm137_X := FALSE ;
308             HMI_Alarm138_X := FALSE ;
309             HMI_Alarm139_X := FALSE ;
310             HMI_Alarm140_X := FALSE ;
```

```

311             HMI_Alarm141_X := FALSE ;
312             HMI_Alarm142_X := FALSE ;
313             HMI_Alarm143_X := FALSE ;
314             HMI_Alarm144_X := FALSE ;
315             HMI_Alarm145_X := FALSE ;
316             HMI_Alarm146_X := FALSE ;
317             HMI_Alarm147_X := FALSE ;
318             HMI_Alarm148_X := FALSE ;
319             HMI_Alarm149_X := FALSE ;
320     END_IF
321
322     IF HMI_PsRstSbilancEv_X OR NOT MotoriVolanoInMarcia_X THEN
323         HMI_Alarm045_X := FALSE ;
324     END_IF
325
326     HMI_Alarm001_X := NOT I_EmergenzaPressa_X           OR HMI_Alarm001_X ;
327     HMI_Alarm002_X := NOT I_EmergenzaGenerale_X       OR HMI_Alarm002_X ;
328     HMI_Alarm003_X := AlarmCtrlFase_X                 OR HMI_Alarm003_X ;
329     HMI_Alarm004_X := AlarmRipCtrlFase_X              OR HMI_Alarm004_X ;
330     HMI_Alarm005_X := NOT I_PressioneAriaOK_X         OR HMI_Alarm005_X ;
331     HMI_Alarm006_X := NOT I_ScattiTermiciGenerici_X   OR HMI_Alarm006_X ;
332     HMI_Alarm007_X := NOT I_PressAriaGruppoF_F_X     OR HMI_Alarm007_X ;
333     HMI_Alarm008_X := NOT Q_LampCarrelloBloccato_X   OR HMI_Alarm008_X ;
334     HMI_Alarm009_X := NOT I_SequenzaCiclicaFasi_X    OR HMI_Alarm009_X ;
335     HMI_Alarm010_X := LubAuxAlr001_X OR HMI_Alarm010_X ;
336     HMI_Alarm011_X := LubAuxAlr002_X OR HMI_Alarm011_X ;
337     HMI_Alarm012_X := LubAuxAlr003_X OR HMI_Alarm012_X ;
338     HMI_Alarm013_X := LubAuxAlr004_X OR HMI_Alarm013_X ;
339     HMI_Alarm014_X := ( NOT IoConfig_Globals . XPSMC_ZC_Base . bSlaveAvailable AND TimeRitCtrlNodi_TON . q ) OR HMI_Alarm014_X ;
340     HMI_Alarm015_X := ( NOT IoConfig_Globals . XPSMC_ZC_Hand . bSlaveAvailable AND TimeRitCtrlNodi_TON . q ) OR HMI_Alarm015_X ;
341     HMI_Alarm016_X := LubAuxAlr007_X OR HMI_Alarm016_X ;
342     HMI_Alarm017_X := LubAuxAlr008_X OR HMI_Alarm017_X ;
343     HMI_Alarm018_X := LubAuxAlr009_X OR HMI_Alarm018_X ;
344     HMI_Alarm019_X := LubAuxAlr010_X OR HMI_Alarm019_X ;
345     HMI_Alarm020_X := NOT PompeOlioInMarcia_X        OR HMI_Alarm020_X ;
346     HMI_Alarm021_X := MotPrincAuxAlr001_X           OR HMI_Alarm021_X ;

```

```

347 HMI_Alarm022_X := MotPrincAuxAlr002_X      OR HMI_Alarm022_X ;
348 HMI_Alarm023_X := MotPrincAuxAlr003_X      OR HMI_Alarm023_X ;
349 HMI_Alarm024_X := MotPrincAuxAlr004_X      OR HMI_Alarm024_X ;
350 HMI_Alarm025_X := NOT I_PressAriaGruppoF_F_X OR HMI_Alarm025_X ;
351 HMI_Alarm026_X := NOT I_PressioneAriaCilindriBilanciatori_X OR HMI_Alarm026_X ;
352 HMI_Alarm027_X := MotPrincAuxAlr005_X      OR HMI_Alarm027_X ;
353 HMI_Alarm028_X := NOT I_PresenzaTensione115V_X OR HMI_Alarm028_X ;
354 HMI_Alarm029_X := SovraccAuxAlr001_X      ;
355 HMI_Alarm030_X := RegSlittaAuxAlr001_X     OR HMI_Alarm030_X ;
356 HMI_Alarm031_X := RegSlittaAuxAlr002_X     OR HMI_Alarm031_X ;
357 HMI_Alarm032_X := RegSlittaAuxAlr003_X     OR HMI_Alarm032_X ;
358 HMI_Alarm033_X := RegSlittaAuxAlr004_X     OR HMI_Alarm033_X ;
359 HMI_Alarm034_X := I_SelRegolazioneSlitta_X ;
360 HMI_Alarm035_X := MotLentoAuxAlr001_X     OR HMI_Alarm035_X ;
361 HMI_Alarm036_X := MotLentoAuxAlr002_X     OR HMI_Alarm036_X ;
362 HMI_Alarm037_X := MotLentoAuxAlr003_X     OR HMI_Alarm037_X ;
363 HMI_Alarm038_X := MotLentoAuxAlr004_X     OR HMI_Alarm038_X ;
364 HMI_Alarm039_X := TimeCtrlReleSicPLC_1_TON . Q OR TimeCtrlReleSicPLC_2_TON . Q      OR HMI_Alarm039_X ;
365 HMI_Alarm040_X := NOT MotoriVolanoInMarcia_X OR HMI_Alarm040_X ;
366 HMI_Alarm041_X := SovraccAuxAlr002_X     OR HMI_Alarm041_X ;
367 HMI_Alarm042_X := LubAuxAlr012_X         OR HMI_Alarm042_X ;
368 HMI_Alarm043_X := LubAuxAlr011_X         OR HMI_Alarm043_X ;
369 HMI_Alarm044_X := ( NOT I_FrXps_SelCicloReg1_X OR NOT I_FrXps_SelCicloReg2_X ) AND ( NOT Q_LampPignoneDisinnestato_X OR
( Q_ReleMarciaImpulsiAvanti_X OR Q_ReleMarciaImpulsiIndietro_X ) ) OR HMI_Alarm044_X ;
370 HMI_Alarm045_X := ( NOT I_Riserva_32_4 OR NOT I_Riserva_32_5 ) AND I_PressAriaGruppoF_F_X OR HMI_Alarm045_X ;
371 HMI_Alarm046_X := LubAuxAlr013_X         OR HMI_Alarm046_X ;
372 HMI_Alarm047_X := SovraccAuxAlr003_X     ;
373 HMI_Alarm048_X := SovraccAuxAlr004_X     ;
374 //HMI_Alarm049_X :=                               OR HMI_Alarm049_X;
375 HMI_Alarm050_X := AlarmSlv01_X           OR HMI_Alarm050_X ;
376 HMI_Alarm051_X := AlarmRipSlv01_X       OR HMI_Alarm051_X ;
377 HMI_Alarm052_X := AlarmSlv02_X           OR HMI_Alarm052_X ;
378 HMI_Alarm053_X := AlarmRipSlv02_X       OR HMI_Alarm053_X ;
379 HMI_Alarm054_X := AlarmSlv03_X           OR HMI_Alarm054_X ;
380 HMI_Alarm055_X := AlarmRipSlv03_X       OR HMI_Alarm055_X ;
381 HMI_Alarm056_X := AlarmSlv04_X           OR HMI_Alarm056_X ;

```

```

382 HMI_Alarm057_X := AlarmRipSlv04_X OR HMI_Alarm057_X ;
383 HMI_Alarm058_X := AlrEncoderFermo_X OR HMI_Alarm058_X ;
384 //HMI_Alarm059_X:= OR HMI_Alarm059_X;
385 HMI_Alarm060_X := NOT I_FrXps_RiparoLatDxCh1_X OR NOT I_FrXps_RiparoLatDxCh2_X ;
386 HMI_Alarm061_X := NOT I_FrXps_RiparoLatSxCh1_X OR NOT I_FrXps_RiparoLatSxCh2_X ;
387 HMI_Alarm062_X := NOT I_FrXps_PsArrestoCh1_X OR NOT I_FrXps_PsArrestoCh2_X ;
388 HMI_Alarm063_X := NOT I_FrXps_PulDavDxIns_X AND NOT I_FrXps_PulDavSxIns_X AND NOT I_FrXps_PulDieDxIns_X AND NOT
I_FrXps_PulDieSxIns_X ;
389 HMI_Alarm064_X := I_FrXps_SelCicloCont_X AND ( NOT I_FrXps_BARRIERAFrontCh1_X OR NOT I_FrXps_BARRIERAFrontCh2_X ) ;
390 HMI_Alarm065_X := I_FrXps_SelCicloCont_X AND ( NOT I_FrXps_BARRIERAPostCh1_X OR NOT I_FrXps_BARRIERAPostCh2_X ) ;
391 HMI_Alarm066_X := ( I_FrXps_SelCicloRegl_X OR I_FrXps_SelCicloSingl_X ) AND
392 ( ( NOT I_FrXps_BARRIERAFrontCh1_X OR NOT I_FrXps_BARRIERAFrontCh2_X ) AND
393 ( NOT I_FrXps_PulDavDxIns_X AND NOT I_FrXps_PulDavSxIns_X ) ) ;
394 HMI_Alarm067_X := ( I_FrXps_SelCicloRegl_X OR I_FrXps_SelCicloSingl_X ) AND
395 ( ( NOT I_FrXps_BARRIERAPostCh1_X OR NOT I_FrXps_BARRIERAPostCh2_X ) AND
396 ( NOT I_FrXps_PulDieDxIns_X AND NOT I_FrXps_PulDieSxIns_X ) ) ;
397 HMI_Alarm068_X := NOT I_FrXps_PulDavDxIns_X AND NOT I_FrXps_PulDavDxDisIns_X ;
398 HMI_Alarm069_X := NOT I_FrXps_PulDavSxIns_X AND NOT I_FrXps_PulDavSxDisIns_X ;
399 HMI_Alarm070_X := NOT I_FrXps_PulDieDxIns_X AND NOT I_FrXps_PulDieDxDisIns_X ;
400 HMI_Alarm071_X := NOT I_FrXps_PulDieSxIns_X AND NOT I_FrXps_PulDieSxDisIns_X ;
401 //HMI_Alarm072_X:= OR HMI_Alarm072_X;
402 HMI_Alarm073_X := I_FrXpsBaseIntErr_X OR I_FrXpsBaseExtErr_X ;
403 HMI_Alarm074_X := I_FrXpsHandIntErr_X OR I_FrXpsHandExtErr_X ;
404
405 (* Notifica*)
406 HMI_Alarm075_X := NOT I_FrXps_PsRPMS_X OR HMI_Alarm075_X ;
407 //HMI_Alarm076_X:= OR HMI_Alarm076_X;
408 //HMI_Alarm077_X:= OR HMI_Alarm077_X;
409 //HMI_Alarm078_X:= OR HMI_Alarm078_X;
410 //HMI_Alarm079_X:= OR HMI_Alarm079_X;
411 //HMI_Alarm080_X:= OR HMI_Alarm080_X;
412 //HMI_Alarm081_X:= OR HMI_Alarm081_X;
413 //HMI_Alarm082_X:= OR HMI_Alarm082_X;
414 //HMI_Alarm083_X:= OR HMI_Alarm083_X;
415 //HMI_Alarm084_X:= OR HMI_Alarm084_X;
416 //HMI_Alarm085_X:= OR HMI_Alarm085_X;

```

```

417 //HMI_Alarm086_X:= OR HMI_Alarm086_X;
418 //HMI_Alarm087_X:= OR HMI_Alarm087_X;
419 //HMI_Alarm088_X:= OR HMI_Alarm088_X;
420 //HMI_Alarm089_X:= OR HMI_Alarm089_X;
421 //HMI_Alarm090_X:= OR HMI_Alarm090_X;
422 //HMI_Alarm091_X:= OR HMI_Alarm091_X;
423 //HMI_Alarm092_X:= OR HMI_Alarm092_X;
424 //HMI_Alarm093_X:= OR HMI_Alarm093_X;
425 //HMI_Alarm094_X:= OR HMI_Alarm094_X;
426 //HMI_Alarm095_X:= OR HMI_Alarm095_X;
427 //HMI_Alarm096_X:= OR HMI_Alarm096_X;
428 //HMI_Alarm097_X:= OR HMI_Alarm097_X;
429 //HMI_Alarm098_X:= OR HMI_Alarm098_X;
430 //HMI_Alarm099_X:= OR HMI_Alarm099_X;
431 //HMI_Alarm100_X:= OR HMI_Alarm100_X;
432 //HMI_Alarm101_X:= OR HMI_Alarm101_X;
433 //HMI_Alarm102_X:= OR HMI_Alarm102_X;
434 //HMI_Alarm103_X:= OR HMI_Alarm103_X;
435 //HMI_Alarm104_X:= OR HMI_Alarm104_X;
436 //HMI_Alarm105_X:= OR HMI_Alarm105_X;
437 //HMI_Alarm106_X:= OR HMI_Alarm106_X;
438 //HMI_Alarm117_X:= OR HMI_Alarm117_X;
439 //HMI_Alarm118_X:= OR HMI_Alarm118_X;
440 //HMI_Alarm119_X:= OR HMI_Alarm119_X;
441
442 (*Stop a fine ciclo*)
443 HMI_Alarm120_X := AlarmStopProd_X OR HMI_Alarm120_X ;
444 HMI_Alarm121_X := AlarmStopQualita_X OR HMI_Alarm121_X ;
445 HMI_Alarm122_X := LubAuxAlr005_X OR HMI_Alarm122_X ;
446 HMI_Alarm123_X := LubAuxAlr006_X OR HMI_Alarm123_X ;
447 HMI_Alarm124_X := LubAuxAlr014_X OR HMI_Alarm124_X ;
448 //HMI_Alarm125_X:= OR HMI_Alarm125_X;
449 //HMI_Alarm126_X:= OR HMI_Alarm126_X;
450 //HMI_Alarm127_X:= OR HMI_Alarm127_X;
451 //HMI_Alarm128_X:= OR HMI_Alarm128_X;
452 //HMI_Alarm129_X:= OR HMI_Alarm129_X;

```

```

453 //HMI_Alarm130_X:= OR HMI_Alarm130_X;
454 //HMI_Alarm131_X:= OR HMI_Alarm131_X;
455 //HMI_Alarm132_X:= OR HMI_Alarm132_X;
456 //HMI_Alarm133_X:= OR HMI_Alarm133_X ;
457 //HMI_Alarm134_X:= OR HMI_Alarm134_X ;
458 //HMI_Alarm135_X:= OR HMI_Alarm135_X ;
459 //HMI_Alarm136_X:= OR HMI_Alarm136_X ;
460
461
462
463
464 HMI_AlrInCorso_X := NOT NoAlrAttivo_X OR
465 NOT NoAlrStopAttivo_X OR
466 NOT NoAlrNotifAttivo_X ;
467 TimeCtrlReleSicPLC_1_TON ( IN := ( Q_PlcOK_Ch1_X AND I_FeedBackreleSicPLC_X ) OR ( NOT Q_PlcOK_Ch1_X AND NOT
I_FeedBackreleSicPLC_X ) , PT := T#800MS , Q => , ET => ) ;
468 TimeCtrlReleSicPLC_2_TON ( IN := ( Q_PlcOK_Ch2_X AND I_FeedBackreleSicPLC_X ) OR ( NOT Q_PlcOK_Ch2_X AND NOT
I_FeedBackreleSicPLC_X ) , PT := T#800MS , Q => , ET => ) ;
469
470 BLINK_Anomalia_FB ( ENABLE := TRUE , TIMELOW := T#500MS , TIMEHIGH := T#500MS , OUT => , ) ;
471 IF NOT NoAlrAttivo_X OR NOT NoAlrStopAttivo_X OR NOT NoAlrNotifAttivo_X THEN
472
473 Q_LampAnomaliaInCorso_X := BLINK_Anomalia_FB . OUT ;
474 ELSE
475
476 Q_LampAnomaliaInCorso_X := FALSE ;
477 END_IF
478
479 TimeRitCtrlNodi_TON ( IN := FirstCycle_X , PT := t#10s , Q => , ET => ) ;
480

```

4.1.1.5.3.4 L003_ReadFromHMI_SR

```
1  PROGRAM L003_ReadFromHMI_SR
2  VAR
3      TimeRstXPSMC_Base_TP : TP ;
4      TimeRstXPSMC_Hand_TP : TP ;
5      TimeRstCicloPressa_TP : TP ;
6      PulseRstCicloXPSMC_RTRIG : R_TRIG ;
7  END_VAR
8
```

```
1  //CAMME
2      M0_Cam1On_R      := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam1On_W ) ;
3      M0_Cam1Off_R     := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam1Off_W ) ;
4      M0_Cam2On_R      := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam2On_W ) ;
5      M0_Cam2Off_R     := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam2Off_W ) ;
6      M0_Cam3On_R      := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam3On_W ) ;
7      M0_Cam3Off_R     := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam3Off_W ) ;
8      M0_Cam4On_R      := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam4On_W ) ;
9      M0_Cam4Off_R     := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam4Off_W ) ;
10     M0_Cam5On_R      := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam5On_W ) ;
11     M0_Cam5Off_R     := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam5Off_W ) ;
12     M0_Cam6On_R      := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam6On_W ) ;
13     M0_Cam6Off_R     := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam6Off_W ) ;
14     M0_Cam7On_R      := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam7On_W ) ;
15     M0_Cam7Off_R     := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam7Off_W ) ;
16     M0_Cam8On_R      := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam8On_W ) ;
17     M0_Cam8Off_R     := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam8Off_W ) ;
18     M0_Cam9On_R      := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam9On_W ) ;
19     M0_Cam9Off_R     := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam9Off_W ) ;
20     M0_Cam10On_R     := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam10On_W ) ;
21     M0_Cam10Off_R    := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam10Off_W ) ;
22     M0_Cam11On_R     := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam11On_W ) ;
23     M0_Cam11Off_R    := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam11Off_W ) ;
24     M0_Cam12On_R     := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam12On_W ) ;
```

25 M0_Cam12Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam12Off_W);
26 M0_Cam13On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam13On_W);
27 M0_Cam13Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam13Off_W);
28 M0_Cam14On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam14On_W);
29 M0_Cam14Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam14Off_W);
30 M0_Cam15On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam15On_W);
31 M0_Cam15Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam15Off_W);
32 M0_Cam16On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam16On_W);
33 M0_Cam16Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam16Off_W);
34 M0_Cam17On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam17On_W);
35 M0_Cam17Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam17Off_W);
36 M0_Cam18On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam18On_W);
37 M0_Cam18Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam18Off_W);
38 M0_Cam19On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam19On_W);
39 M0_Cam19Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam19Off_W);
40 M0_Cam20On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam20On_W);
41 M0_Cam20Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam20Off_W);
42 M0_Cam21On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam21On_W);
43 M0_Cam21Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam21Off_W);
44 M0_Cam22On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam22On_W);
45 M0_Cam22Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam22Off_W);
46 M0_Cam23On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam23On_W);
47 M0_Cam23Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam23Off_W);
48 M0_Cam24On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam24On_W);
49 M0_Cam24Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam24Off_W);
50 M0_Cam25On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam25On_W);
51 M0_Cam25Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam25Off_W);
52 M0_Cam26On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam26On_W);
53 M0_Cam26Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam26Off_W);
54 M0_Cam27On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam27On_W);
55 M0_Cam27Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam27Off_W);
56 M0_Cam28On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam28On_W);
57 M0_Cam28Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam28Off_W);
58 M0_Cam29On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam29On_W);
59 M0_Cam29Off_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam29Off_W);
60 M0_Cam30On_R := WORD_TO_REAL (HMI_Cam30On_W);

```
61     M0_Cam30Off_R      := WORD_TO_REAL ( HMI_Cam30Off_W ) ;
62
63     PulseRstCicloXPSMC_RTRIG ( CLK := I_FrXps_SelCicloRegl_X AND I_FrXpsBaseIntErr_X , Q => ) ;
64     TimeRstXPSMC_Base_TP ( IN := HMI_ReleResetXPSMC_Base_X OR PulseRstCicloXPSMC_RTRIG . q , PT := T#800MS , Q =>
Q_ReleResetXPSMC_Base_X , ET => ) ;
65     TimeRstXPSMC_Hand_TP ( IN := HMI_ReleResetXPSMC_Hand_X , PT := T#800MS , Q => Q_ReleResetXPSMC_Hand_X , ET => ) ;
66     TimeRstCicloPressa_TP ( IN := HMI_ReleResetCicloPressa_X , PT := T#800MS , Q => Q_ReleResetCicloPressa_X , ET => ) ;
67
```

4.1.1.5.3.5 L004_WriteToHmi_SR

```
1  PROGRAM L004_WriteToHmi_SR
2  VAR
3      AuxDiagLInfo_W : WORD ;
4      AuxDiagHInfo_W : WORD ;
5  END_VAR
6
```

```
1      HMI_PosPressa_W := REAL_TO_WORD ( MasterEncoderAct_R ) ;
2
3      IF I_FrXps_SelCicloRegl_X THEN
4          HMI_ModeCicloPressa_W := 1 ;
5      ELSIF I_FrXps_SelCicloSingl_X THEN
6          HMI_ModeCicloPressa_W := 2 ;
7      ELSIF I_FrXps_SelCicloCont_X THEN
8          HMI_ModeCicloPressa_W := 3 ;
9      ELSIF NOT I_FrXps_SelCicloRegl_X AND NOT I_FrXps_SelCicloSingl_X AND NOT I_FrXps_SelCicloCont_X THEN
10         HMI_ModeCicloPressa_W := 0 ;
11     END_IF
12
13
14
15     HMI_Salvastampo1_X := I_Salvastampo1_X ;
16     HMI_CamSalvastampo1_X := M0_Cam11_X ;
17     HMI_Salvastampo2_X := I_Salvastampo2_X ;
18     HMI_CamSalvastampo2_X := M0_Cam12_X ;
19     HMI_Salvastampo3_X := I_Salvastampo3_X ;
20     HMI_CamSalvastampo3_X := M0_Cam13_X ;
21     HMI_Salvastampo4_X := I_Salvastampo4_X ;
22     HMI_CamSalvastampo4_X := M0_Cam14_X ;
23
24     HMI_Autom1_X := Q_Camma1_X ;
25     HMI_Autom2_X := Q_Camma2_X ;
26     HMI_Autom3_X := Q_Camma3_X ;
```

```
27     HMI_Autom4_X := Q_Camma4_X ;
28     HMI_Autom5_X := Q_Camma5_X ;
29     HMI_Autom6_X := Q_Camma6_X ;
30     HMI_Autom7_X := Q_Camma7_X ;
31     HMI_Autom8_X := Q_Camma8_X ;
32
33     HMI_CamStopAFC_X := M0_Cam30_X ;
34     HMI_FcCtrlFase_X := I_FcCtrlFase_X ;
35     HMI_CamCtrlFase_X := M0_Cam29_X ;
36     HMI_CamProduzione_X := M0_Cam28_X ;
37     HMI_CamCambioStampo_X := M0_Cam27_X ;
38     HMI_PosPMSAbilCS_X := PosPMSAbilCS_X ;
39     HMI_CsInserito_X := Q_LampClampsInseriti_X ;
40
41     HMI_FcClampsAntDxBloccata_X := I_FcClampsAntDxBloccata_X ;
42     HMI_FcClampsAntSxBloccata_X := I_FcClampsAntSxBloccata_X ;
43     HMI_FcClampsPosDxBloccata_X := I_FcClampsPosDxBloccata_X ;
44     HMI_FcClampsPosSxBloccata_X := I_FcClampsPosSxBloccata_X ;
45     HMI_FcClampsAntDxSBloccata_X := I_FcClampsAntDxSBloccata_X ;
46     HMI_FcClampsPosDxSBloccata_X := I_FcClampsPosDxSBloccata_X ;
47     HMI_FcClampsAntSxSBloccata_X := I_FcClampsAntSxSBloccata_X ;
48     HMI_FcClampsPosSxSBloccata_X := I_FcClampsPosSxSBloccata_X ;
49     HMI_PressioneCarrelloBasso_X := I_PressioneCarrelloBasso_X ;
50     HMI_EvSboccaggioCarrello_X := Q_EvSboccaggioCarrello_X ;
51     HMI_EvBoccaggioCarrello_X := Q_EvBoccaggioCarrello_X ;
52     HMI_EvSalitaCarrello_X := Q_EvSalitaCarrello_X ;
53     HMI_EvDiscesaCarrello_X := Q_EvDiscesaCarrello_X ;
54     HMI_PressioneCarrelloBloccato_X := I_PressioneCarrelloBloccato_X ;
55
56     HMI_PressioneOlioLubGen_X := I_PressioneOlioLubGen_X ;
57     HMI_PressioneOlioLubTorcPacl_X := I_PressioneOlioLubTorcPacl_X ;
58     HMI_PressioneOlioLubTorcPac2_X := I_PressioneOlioLubTorcPac2_X ;
59     HMI_LivelloOlioOkLubGenerale_X := I_LivelloOlioOkLubGenerale_X ;
60     HMI_LivelloOlioOkLubTorcPac_X := NOT I_LivelloOlioOkLubTorcPac_X ;
61     HMI_TermosScambiatTorcPac_X := I_TermosScambiatTorcPac_X ;
62     HMI_TermostatoOlioOkTorcPac_X := I_TermostatoOlioOkTorcPac_X ;
```

```

63     HMI_ReleMarciaPompaOlio_X := I_RelePompaOlioInMarcia_X ;
64     HMI_ReleMarciaPompaOlioTorPac_X := I_RelePompaOlioTorpacInMarcia_X ;
65     HMI_ReleVentilScambTorcpac_X := I_ReleVentilScambTorcpac_X ;
66     HMI_FrXps_CammaOTS_X := I_FrXps_CammaOTS_X ;
67     HMI_FrXps_CammaUN_X := I_FrXps_CammaUN_X ;
68     HMI_EvLubBilanciatori_X := Q_EvLubBilanciatori_X ;
69     HMI_FrXps_OutEvFrenFriz_X := I_FrXps_OutEvFrenFrizCh1_X AND I_FrXps_OutEvFrenFrizCh2_X ;
70     HMI_EvLubGrassoCusc_X := Q_EvPompaLubGrassoTrabon_X ;
71     HMI_LubGrassoTrabonUltimata_X := I_LubGrassoTrabonUltimata_X ;
72     HMI_LivelloLubGrasso_X := I_LivelloLubGrasso_X ;
73
74
75     AuxDiagLInfo_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo1LXpsmcBase_B ) ;
76     AuxDiagHInfo_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo1HXpsmcBase_B ) ;
77     AuxDiagHInfo_W := SHL ( AuxDiagHInfo_W , 8 ) ;
78     HMI_DiagInfo1XpsmcBase_W := AuxDiagLInfo_W OR AuxDiagHInfo_W ;
79     HMI_DiagInfo1MsgXpsmcBase_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo1MsgXpsmcBase_B ) ;
80
81     AuxDiagLInfo_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo2LXpsmcBase_B ) ;
82     AuxDiagHInfo_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo2HXpsmcBase_B ) ;
83     AuxDiagHInfo_W := SHL ( AuxDiagHInfo_W , 8 ) ;
84     HMI_DiagInfo2XpsmcBase_W := AuxDiagLInfo_W OR AuxDiagHInfo_W ;
85     HMI_DiagInfo2MsgXpsmcBase_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo2MsgXpsmcBase_B ) ;
86
87     AuxDiagLInfo_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo3LXpsmcBase_B ) ;
88     AuxDiagHInfo_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo3HXpsmcBase_B ) ;
89     AuxDiagHInfo_W := SHL ( AuxDiagHInfo_W , 8 ) ;
90     HMI_DiagInfo3XpsmcBase_W := AuxDiagLInfo_W OR AuxDiagHInfo_W ;
91     HMI_DiagInfo3MsgXpsmcBase_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo3MsgXpsmcBase_B ) ;
92
93     AuxDiagLInfo_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo1LXpsmcHand_B ) ;
94     AuxDiagHInfo_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo1HXpsmcHand_B ) ;
95     AuxDiagHInfo_W := SHL ( AuxDiagHInfo_W , 8 ) ;
96     HMI_DiagInfo1XpsmcHand_W := AuxDiagLInfo_W OR AuxDiagHInfo_W ;
97     HMI_DiagInfo1MsgXpsmcHand_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo1MsgXpsmcHand_B ) ;
98

```

```

99     AuxDiagLInfo_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo2LXpsmcHand_B );
100    AuxDiagHInfo_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo2HXpsmcHand_B );
101    AuxDiagHInfo_W := SHL ( AuxDiagHInfo_W , 8 );
102    HMI_DiagInfo2XpsmcHand_W := AuxDiagLInfo_W OR AuxDiagHInfo_W ;
103    HMI_DiagInfo2MsgXpsmcHand_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo2MsgXpsmcHand_B ) ;
104
105    AuxDiagLInfo_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo3LXpsmcHand_B );
106    AuxDiagHInfo_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo3HXpsmcHand_B );
107    AuxDiagHInfo_W := SHL ( AuxDiagHInfo_W , 8 );
108    HMI_DiagInfo3XpsmcHand_W := AuxDiagLInfo_W OR AuxDiagHInfo_W ;
109    HMI_DiagInfo3MsgXpsmcHand_W := BYTE_TO_WORD ( I_DiagInfo3MsgXpsmcHand_B ) ;
110
111    HMI_FrXps_BARRIEREFront_X := I_FrXps_BARRIEREFrontCh1_X AND I_FrXps_BARRIEREFrontCh2_X ;
112    HMI_FrXps_BARRIEREPost_X := I_FrXps_BARRIEREPostCh1_X AND I_FrXps_BARRIEREPostCh2_X ;
113    HMI_FrXps_PulDavDxIns_X := I_FrXps_PulDavDxIns_X ;
114    HMI_FrXps_PulDavDxDisins_X := I_FrXps_PulDavDxDisins_X ;
115    HMI_FrXps_PulDavSxIns_X := I_FrXps_PulDavSxIns_X ;
116    HMI_FrXps_PulDavSxDisins_X := I_FrXps_PulDavSxDisins_X ;
117    HMI_FrXps_PulDieDxIns_X := I_FrXps_PulDieDxIns_X ;
118    HMI_FrXps_PulDieDxDisins_X := I_FrXps_PulDieDxDisins_X ;
119    HMI_FrXps_PulDieSxIns_X := I_FrXps_PulDieSxIns_X ;
120    HMI_FrXps_PulDieSxDisins_X := I_FrXps_PulDieSxDisins_X ;
121
122    HMI_FrXps_BimanNo_X := I_FrXps_Biman1No_X AND I_FrXps_Biman2No_X ;
123    HMI_FrXps_BimanNc_X := I_FrXps_Biman1Nc_X OR I_FrXps_Biman2Nc_X ;
124
125    HMI_PressAriaSovraccarico_X := I_PressAriaSovraccarico_X ;
126    HMI_PressioneSovraccarico_X := I_PressioneSovraccarico_X ;
127    HMI_FcSovraccaricoSlittaDX_X := I_FcSovraccaricoSlittaDX_X ;
128    HMI_FcSovraccaricoSlittaSX_X := I_FcSovraccaricoSlittaSX_X ;
129    HMI_EvSovraccaricoDx_1_X := Q_EvSovraccaricoDx_1_X ;
130    HMI_EvSovraccaricoSx_2_X := Q_EvSovraccaricoSx_2_X ;
131

```

4.1.1.5.3.6 L005_GetExtinfo_SR

```
1  PROGRAM L005_GetExtinfo_SR
2  VAR
3      BYTE_AS_BIT_1_FB : BYTE_AS_BIT ;
4      BYTE_AS_BIT_2_FB : BYTE_AS_BIT ;
5      BYTE_AS_BIT_3_FB : BYTE_AS_BIT ;
6      BYTE_AS_BIT_4_FB : BYTE_AS_BIT ;
7      BYTE_AS_BIT_5_FB : BYTE_AS_BIT ;
8
9      BYTE_AS_BIT_6_FB : BYTE_AS_BIT ;
10     BYTE_AS_BIT_7_FB : BYTE_AS_BIT ;
11     BYTE_AS_BIT_8_FB : BYTE_AS_BIT ;
12     BYTE_AS_BIT_9_FB : BYTE_AS_BIT ;
13     BYTE_AS_BIT_10_FB : BYTE_AS_BIT ;
14
15     BYTE_AS_BIT_11_FB : BYTE_AS_BIT ;
16     BYTE_AS_BIT_12_FB : BYTE_AS_BIT ;
17     BYTE_AS_BIT_13_FB : BYTE_AS_BIT ;
18     BYTE_AS_BIT_14_FB : BYTE_AS_BIT ;
19
20
21
22  END_VAR
23
```

```
1  BYTE_AS_BIT_1_FB (
2      B := I_InSt_1_8_XpsmcBase_B ,
3      B0 => I_FrXps_CtrlRotAlbero_X ,
4      B1 => I_FrXps_ResetEmerg_X ,
5      B2 => I_FrXps_Ch1EmergPressa_X ,
6      B3 => I_FrXps_Ch2EmergPressa_X ,
7      B4 => I_FrXps_Ch1EmergGen_X ,
8      B5 => I_FrXps_Ch2EmergGen_X ,
9      B6 => I_FrXps_EdmEmergPressa_X ,
```

```

10         B7 => I_FrXps_EdmEmergGen_X );
11
12     BYTE_AS_BIT_2_FB (
13         B := I_InSt_9_16_XpsmcBase_B ,
14         B0 => I_FrXps_CammaOTS_X ,
15         B1 => I_FrXps_CammaUN_X ,
16         B2 => I_FrXps_PsRPMS_X ,
17         B3 => I_FrXps_PsResetCilco_X ,
18         B4 => I_FrXps_SelCicloRegl_X ,
19         B5 => I_FrXps_SelCicloSingl_X ,
20         B6 => I_FrXps_SelCicloCont_X ,
21         B7 => I_FrXps_EdmEvFrenoFriz_X );
22
23     BYTE_AS_BIT_3_FB (
24         B := I_InSt_17_24_XpsmcBase_B ,
25         B0 => I_FrXps_PsArrestoCh1_X ,
26         B1 => I_FrXps_PsArrestoCh2_X ,
27         B2 => I_FrXps_Biman1No_X ,
28         B3 => I_FrXps_Biman1Nc_X ,
29         B4 => I_FrXps_Biman2No_X ,
30         B5 => I_FrXps_Biman2Nc_X ,
31         B6 => ,
32         B7 => );
33
34     BYTE_AS_BIT_4_FB (
35         B := I_InSt_25_32_XpsmcBase_B ,
36         B0 => I_FrXps_ArrestoExtCh1_X ,
37         B1 => I_FrXps_ArrestoExtCh2_X ,
38         B2 => I_FrXps_RiparoLatDxCh1_X ,
39         B3 => I_FrXps_RiparoLatDxCh2_X ,
40         B4 => I_FrXps_RiparoLatSxCh1_X ,
41         B5 => I_FrXps_RiparoLatSxCh2_X ,
42         B6 => ,
43         B7 => I_FrXps_ResetGenXpsBase_X );
44
45     BYTE_AS_BIT_5_FB (

```

```

46     B := I_OutSt_1_8_XpsmcBase_B ,
47     B0 => I_FrXps_OutEmergGenCh1_X ,
48     B1 => I_FrXps_OutEmergGenCh2_X ,
49     B2 => I_FrXps_OutEvFrenFrizCh1_X ,
50     B3 => I_FrXps_OutEvFrenFrizCh2_X ,
51     B4 => ,
52     B5 => ,
53     B6 => I_FrXps_OutEmergPres_X ,
54     B7 => I_FrXps_OutArrestoImm_X ) ;
55
56 BYTE_AS_BIT_6_FB (
57     B := I_InSt_1_8_XpsmcHand_B ,
58     B0 => I_FrXps_SelCicloReg2_X ,
59     B1 => I_FrXps_SelCicloSing2_X ,
60     B2 => I_FrXps_BimanDavDxNo1_X ,
61     B3 => I_FrXps_BimanDavDxNc1_X ,
62     B4 => I_FrXps_BimanDavDxNo2_X ,
63     B5 => I_FrXps_BimanDavDxNc2_X ,
64     B6 => I_FrXps_BimanDavSxNo1_X ,
65     B7 => I_FrXps_BimanDavSxNc1_X ) ;
66
67 BYTE_AS_BIT_7_FB (
68     B := I_InSt_9_16_XpsmcHand_B ,
69     B0 => I_FrXps_BimanDavSxNo2_X ,
70     B1 => I_FrXps_BimanDavSxNc2_X ,
71     B2 => I_FrXps_BimanDieDxNo1_X ,
72     B3 => I_FrXps_BimanDieDxNc1_X ,
73     B4 => I_FrXps_BimanDieDxNo2_X ,
74     B5 => I_FrXps_BimanDieDxNc2_X ,
75     B6 => I_FrXps_BimanDieSxNo1_X ,
76     B7 => I_FrXps_BimanDieSxNc1_X ) ;
77
78 BYTE_AS_BIT_8_FB (
79     B := I_InSt_17_24_XpsmcHand_B ,
80     B0 => I_FrXps_BimanDieSxNo2_X ,
81     B1 => I_FrXps_BimanDieSxNc2_X ,

```

```

82     B2 => I_FrXps_PulDavDxIns_X ,
83     B3 => I_FrXps_PulDavDxDisins_X ,
84     B4 => I_FrXps_PulDavSxIns_X ,
85     B5 => I_FrXps_PulDavSxDisins_X ,
86     B6 => I_FrXps_PulDieDxIns_X ,
87     B7 => I_FrXps_PulDieDxDisins_X ) ;
88
89     BYTE_AS_BIT_9_FB (
90         B := I_InSt_25_32_XpsmcHand_B ,
91         B0 => I_FrXps_PulDieSxIns_X ,
92         B1 => I_FrXps_PulDieSxDisins_X ,
93         B2 => I_FrXps_BARRIERAfrontCh1_X ,
94         B3 => I_FrXps_BARRIERAfrontCh2_X ,
95         B4 => I_FrXps_BARRIERApostCh1_X ,
96         B5 => I_FrXps_BARRIERApostCh2_X ,
97         B6 => I_FrXps_EdmBimanuale_X ,
98         B7 => I_FrXps_ResetGenXpsHand_X ) ;
99
100    BYTE_AS_BIT_10_FB (
101        B := I_OutSt_1_8_XpsmcHand_B ,
102        B0 => I_FrXps_OutBimanuaCh1_X ,
103        B1 => I_FrXps_OutBimanuaCh2_X ,
104        B2 => ,
105        B3 => ,
106        B4 => ,
107        B5 => ,
108        B6 => I_FrXps_OutArrestoPerBase_X ,
109        B7 => ) ;
110
111    BYTE_AS_BIT_11_FB (
112        B := I_StatusXpsmcBase_B ,
113        B0 => I_FrXpsBaseRun_X ,
114        B1 => I_FrXpsBaseConf_X ,
115        B2 => ,
116        B3 => I_FrXpsBaseIntErr_X ,
117        B4 => I_FrXpsBaseExtErr_X ,

```

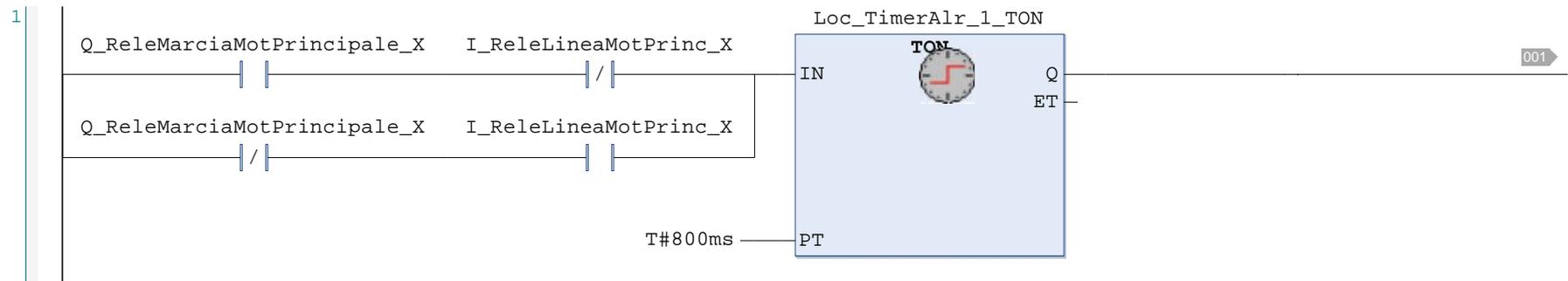
```

118     B5 => I_FrXpsBaseStop_X ,
119     B6 => I_FrXpsBaseStatusRS_X ,
120     B7 => ) ;
121
122     BYTE_AS_BIT_12_FB (
123     B := I_ModeXpsmcBase_B ,
124     B0 => I_FrXpsBasePsRstOn_X ,
125     B1 => I_FrXpsBaseVoltOn_X ,
126     B2 => ,
127     B3 => ,
128     B4 => I_FrXpsBaseType_X ,
129     B5 => I_FrXpsBaseBoot_X ,
130     B6 => I_FrXpsBaseConfValid_X ,
131     B7 => I_FrXpsBaseStopRq_X ) ;
132
133     BYTE_AS_BIT_13_FB (
134     B := I_StatusXpsmcHand_B ,
135     B0 => I_FrXpsHandRun_X ,
136     B1 => I_FrXpsHandConf_X ,
137     B2 => ,
138     B3 => I_FrXpsHandIntErr_X ,
139     B4 => I_FrXpsHandExtErr_X ,
140     B5 => I_FrXpsHandStop_X ,
141     B6 => I_FrXpsHandStatusRS_X ,
142     B7 => ) ;
143
144     BYTE_AS_BIT_13_FB (
145     B := I_ModeXpsmcHand_B ,
146     B0 => I_FrXpsHandPsRstOn_X ,
147     B1 => I_FrXpsHandVoltOn_X ,
148     B2 => ,
149     B3 => ,
150     B4 => I_FrXpsHandType_X ,
151     B5 => I_FrXpsHandBoot_X ,
152     B6 => I_FrXpsHandConfValid_X ,
153     B7 => I_FrXpsHandStopRq_X ) ;

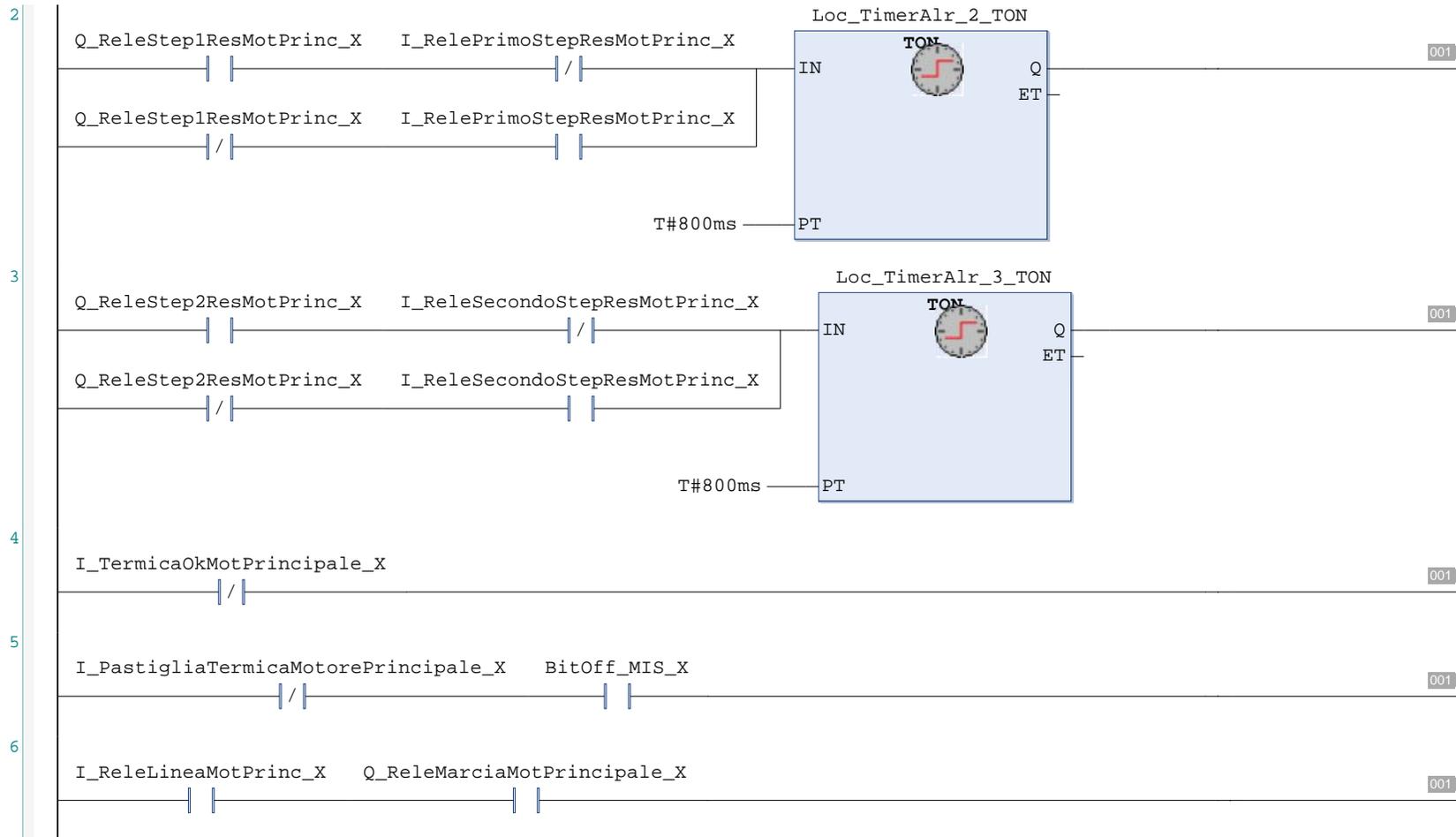
```


4.1.1.5.3.7 L010_MotPrincipale_SR

```
1  PROGRAM L010_MotPrincipale_SR
2  VAR
3      Loc_TimerAlr_1_TON : TON ;
4      Loc_TimerAlr_2_TON : TON ;
5      Loc_TimerAlr_3_TON : TON ;
6      Loc_CtrlRipReleStep_X : BOOL ;
7      Loc_TimeStep1Res_TON : TON ;
8      Loc_TimeStep2Res_TON : TON ;
9      Loc_TimeStep3Res_TON : TON ;
10     Loc_TimeVolanoFermo : TON ;
11     Loc_AuxCtrlVolanoFermo_X : BOOL ;
12     Loc_Aux2CtrlVolanoFermo_X : BOOL ;
13     Loc_AuxMarciaMotPrinc_X : BOOL ;
14     Loc_TimeMotPrincFermo_TOF : TOF ;
15
16 END_VAR
17
```



◀001 MotPrincAuxAlr001_X
— (S)



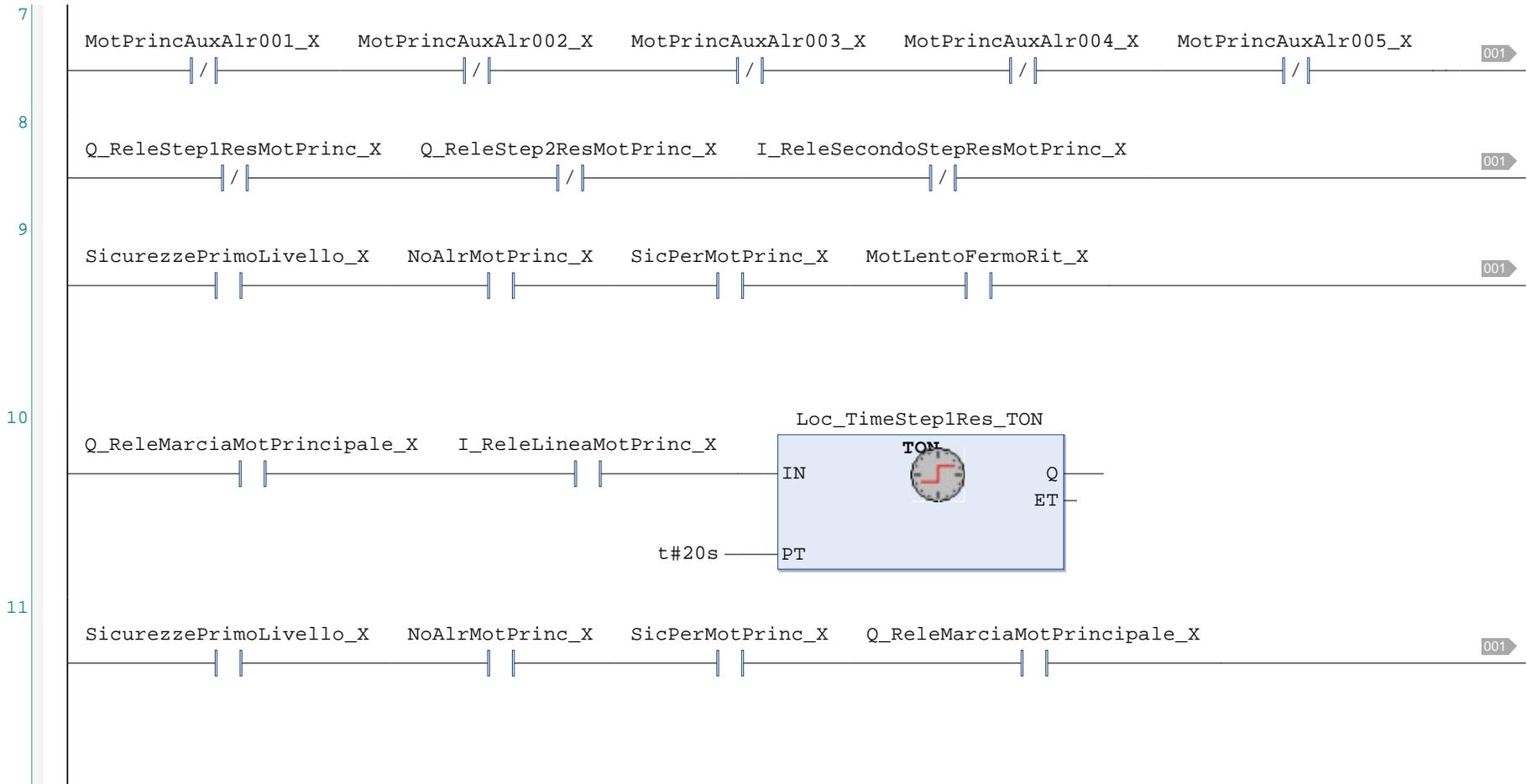
◀001 MotPrincAuxAlr002_X
———(S)

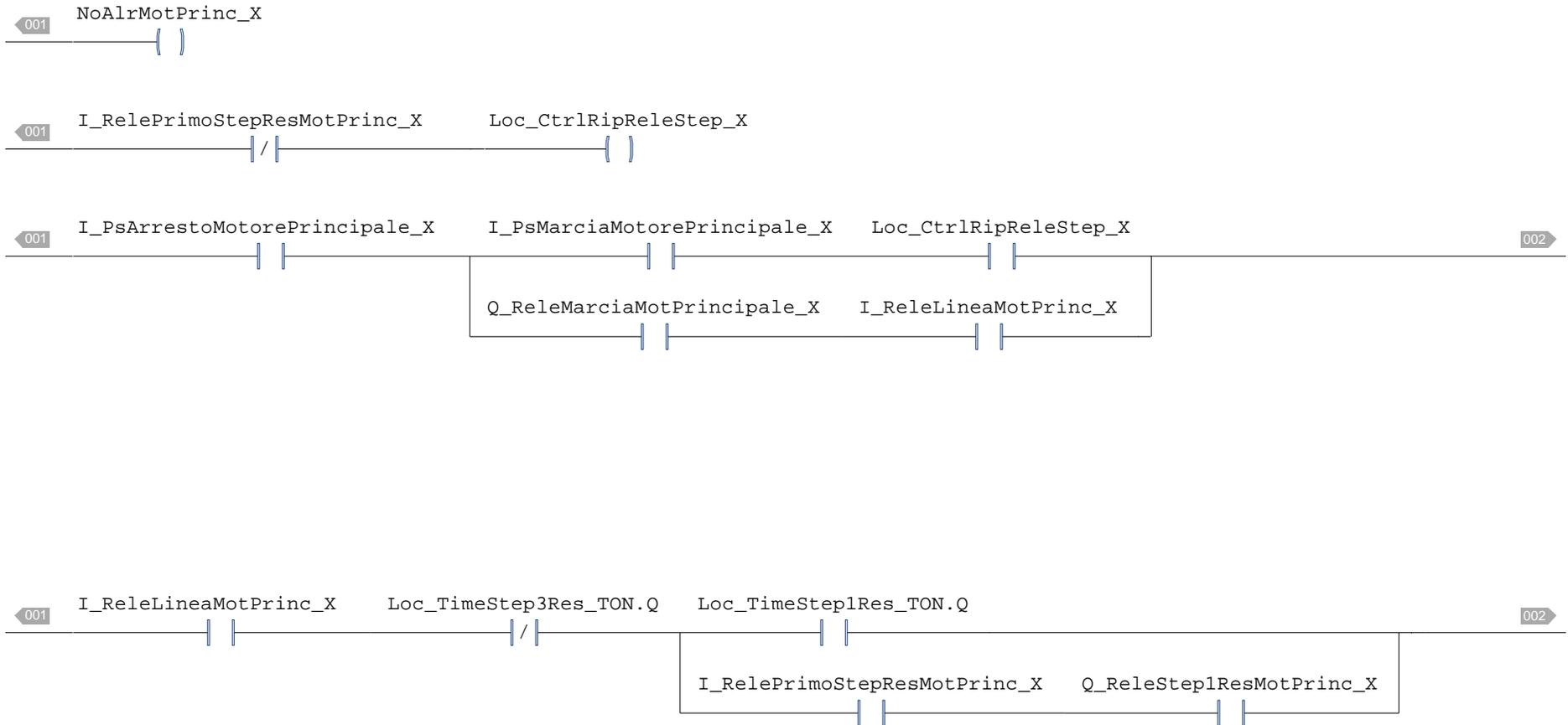
◀001 MotPrincAuxAlr003_X
———(S)

◀001 MotPrincAuxAlr004_X
———(S)

◀001 MotPrincAuxAlr005_X
———(S)

◀001 MotPrincInMarcia_X
———()





002

Q_EvInnestoPignonePerMarciaImpulsi_X

Q_LampPignoneDisinnestato_X

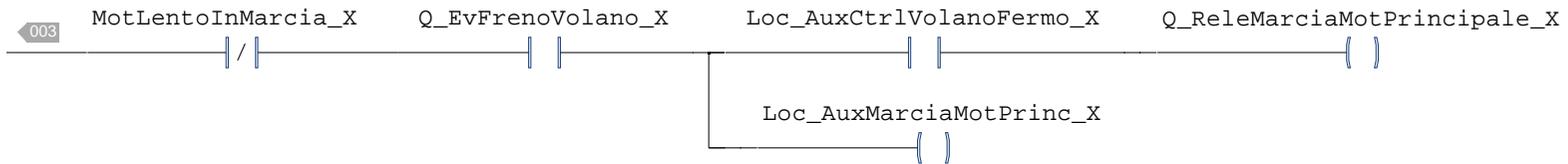
Q_LampPignoneInnestato_X

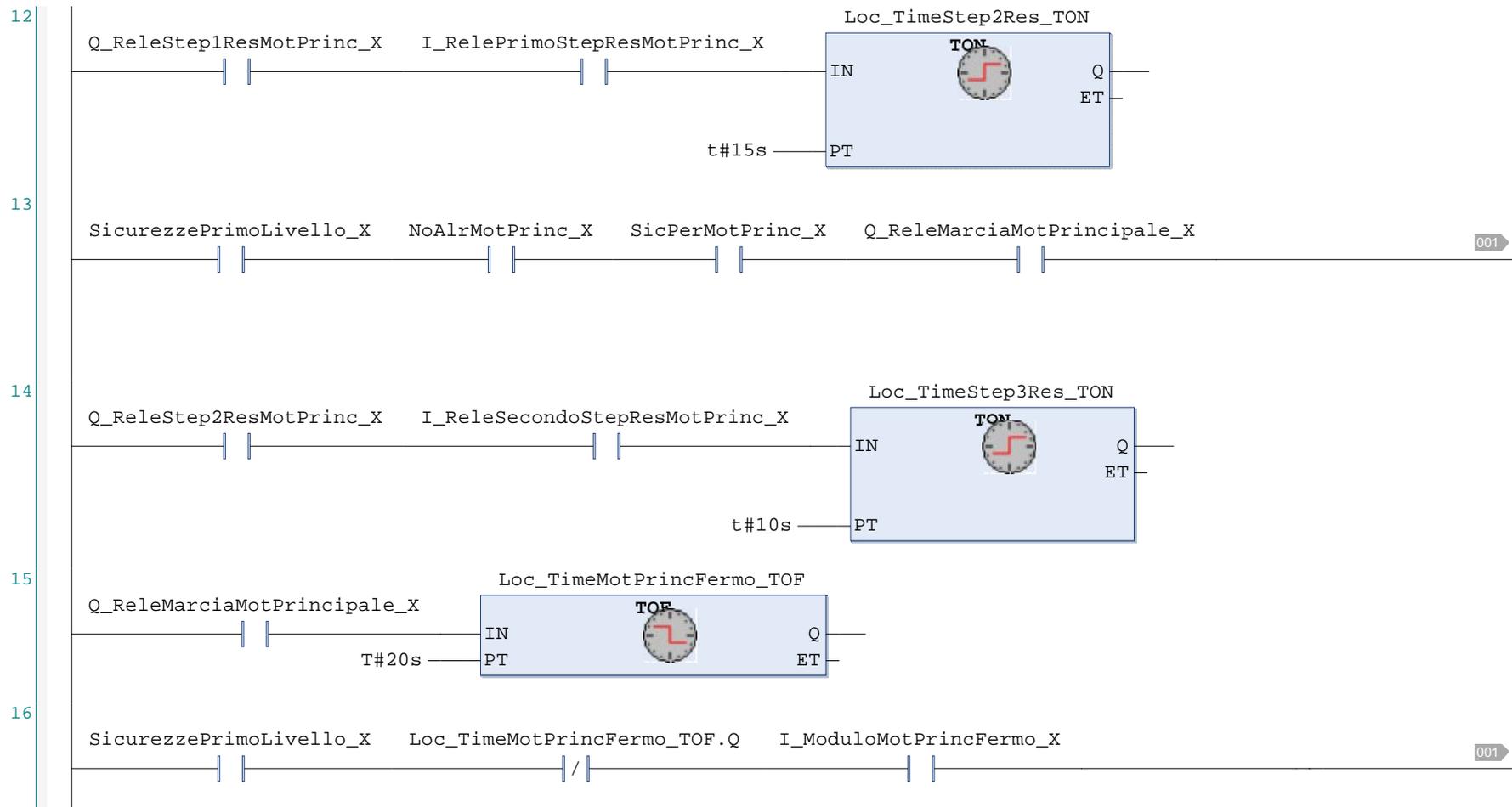
003

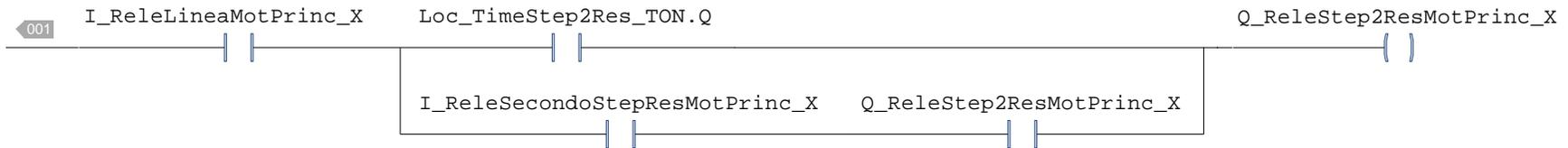
002

Q_ReleStep1ResMotPrinc_X

()





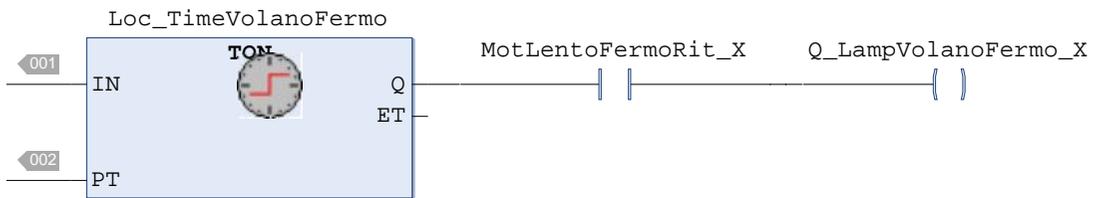




001 Loc_AuxCtrlVolanoFermo_X
——— (S)

001 Loc_AuxCtrlVolanoFermo_X Loc_AuxCtrlVolanoFermo_X
——— | | ————— (R)

001 Loc_Aux2CtrlVolanoFermo_X
——— ()



001 Q_LampMotPrincipaleInMarcia_X
——— ()

22

GlobalReset_X

001

002

003

004

005

23

SicurezzePrimoLivello_X

I_PsMarciaMotorePrincipale_X

001

I_PsMarciaMotMarciaImpulsi_X

MotPrincInMarcia_X

MotLentoInMarcia_X

Q_LampPignoneInnestato_X Q_EvInnestoPignonePerMarciaImpulsi_X

Q_LampPignoneDisinnestato_X Q_EvInnestoPignonePerMarciaImpulsi_X

◀001 MotPrincAuxAlr001_X
———(R)

◀002 MotPrincAuxAlr002_X
———(R)

◀003 MotPrincAuxAlr003_X
———(R)

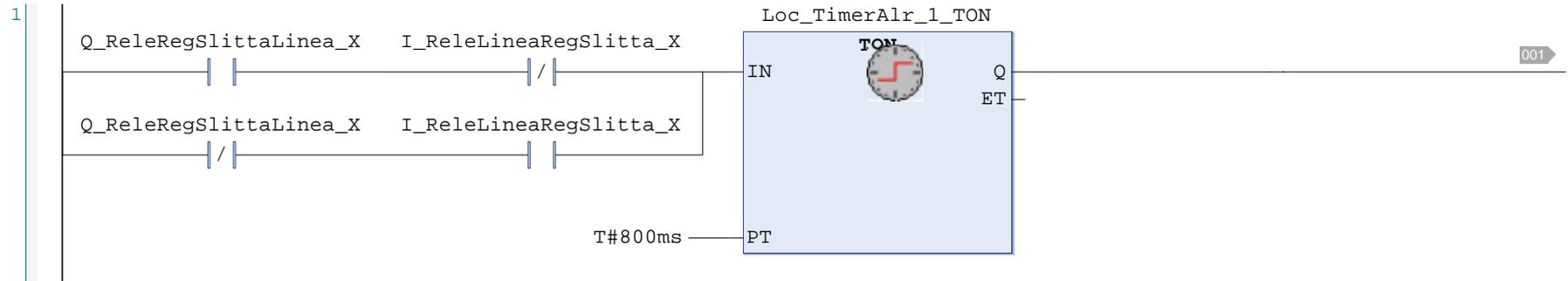
◀004 MotPrincAuxAlr004_X
———(R)

◀005 MotPrincAuxAlr005_X
———(R)

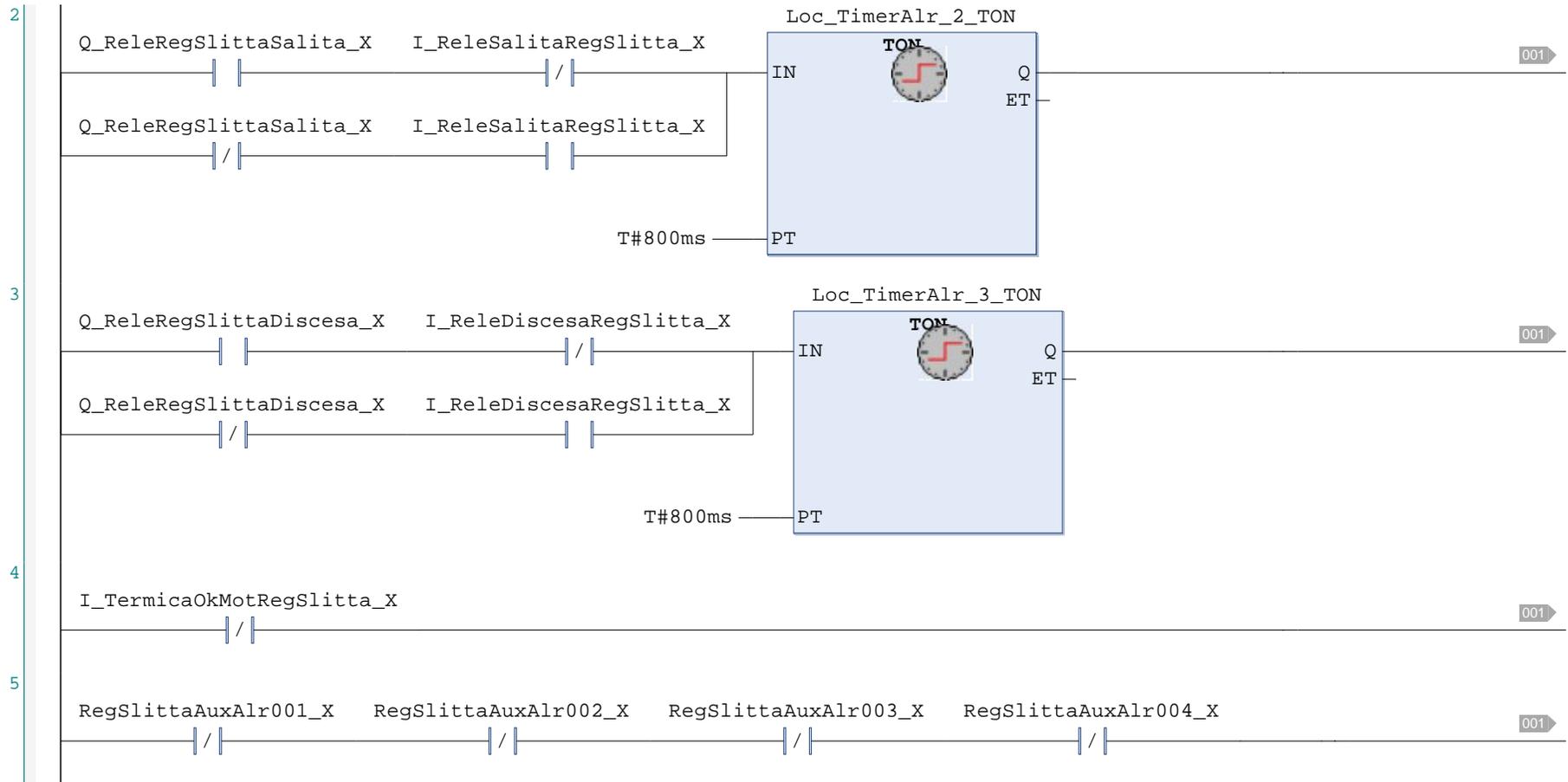
◀001 Q_EvFrenoVolano_X
———()

4.1.1.5.3.8 L011_RegSlitta_SR

```
1  PROGRAM L011_RegSlitta_SR
2  VAR
3      Loc_TimerAlr_1_TON : TON ;
4      Loc_TimerAlr_2_TON : TON ;
5      Loc_TimerAlr_3_TON : TON ;
6      Loc_TimerRitSal_TON : TON ;
7      Loc_TimerRitDisc_TON : TON ;
8      Loc_TimeInver_TOF : TOF ;
9      FB_SCALING_EncoderSlitta_FB : FB_SCALING ;
10     Loc_BusyFb_X : BOOL ;
11     Loc_ErrorFb_X : BOOL ;
12     Loc_ErrorIdFb_UI : UINT ;
13 END_VAR
14
```



◀001 RegSlittaAuxAlr001_X
———(S)



◀001 RegSlittaAuxAlr002_X
_____ (S)

◀001 RegSlittaAuxAlr003_X
_____ (S)

◀001 RegSlittaAuxAlr004_X
_____ (S)

◀001 NoAlrRegSlitta_X
_____ ()

6

I_SelRegolazioneSlitta_X SicPerRegSlitta_X NoAlrRegSlitta_X SicurezzePrimoLivello_X

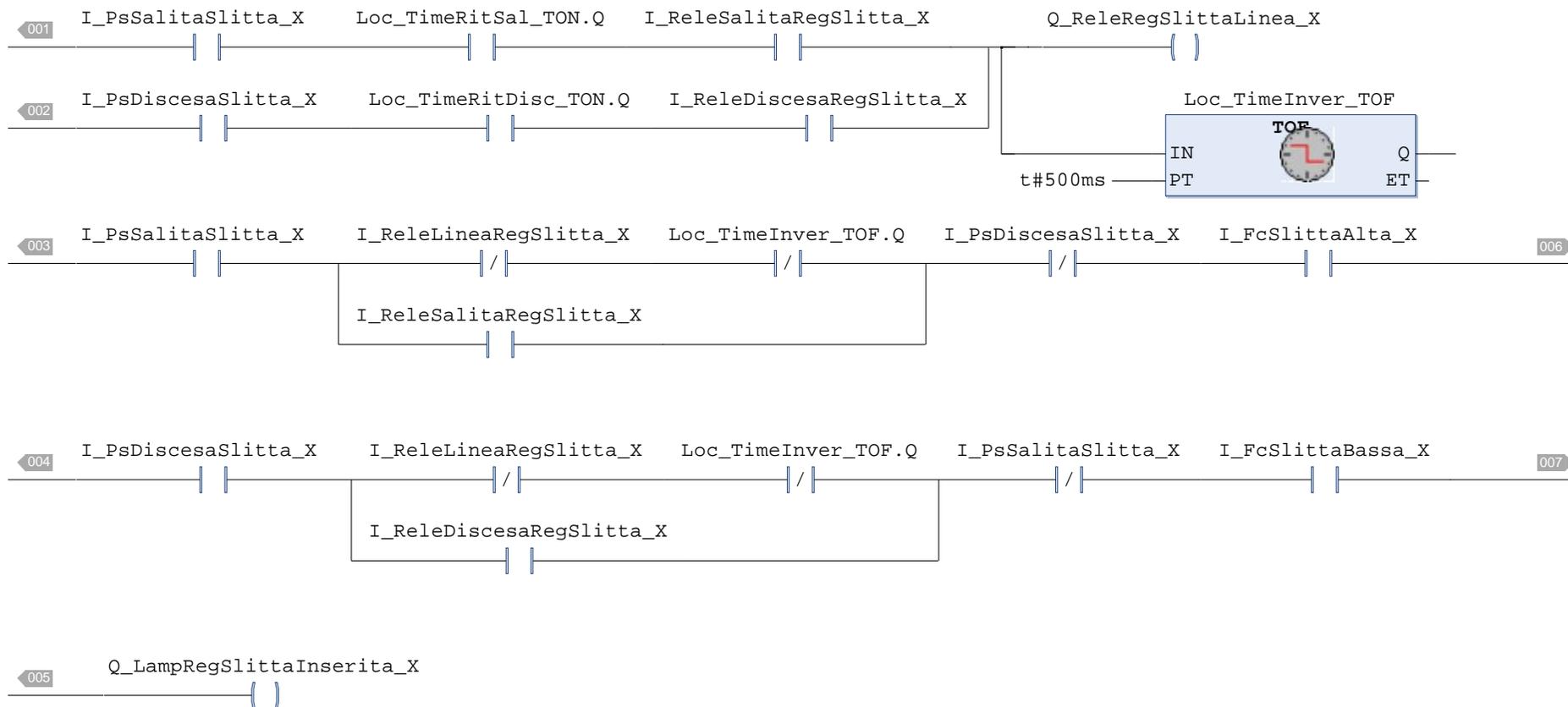
001

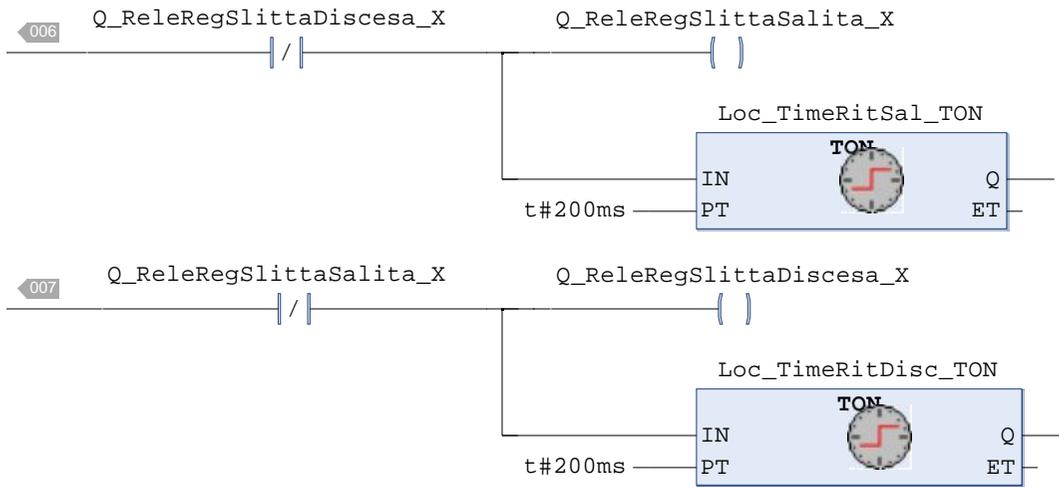
002

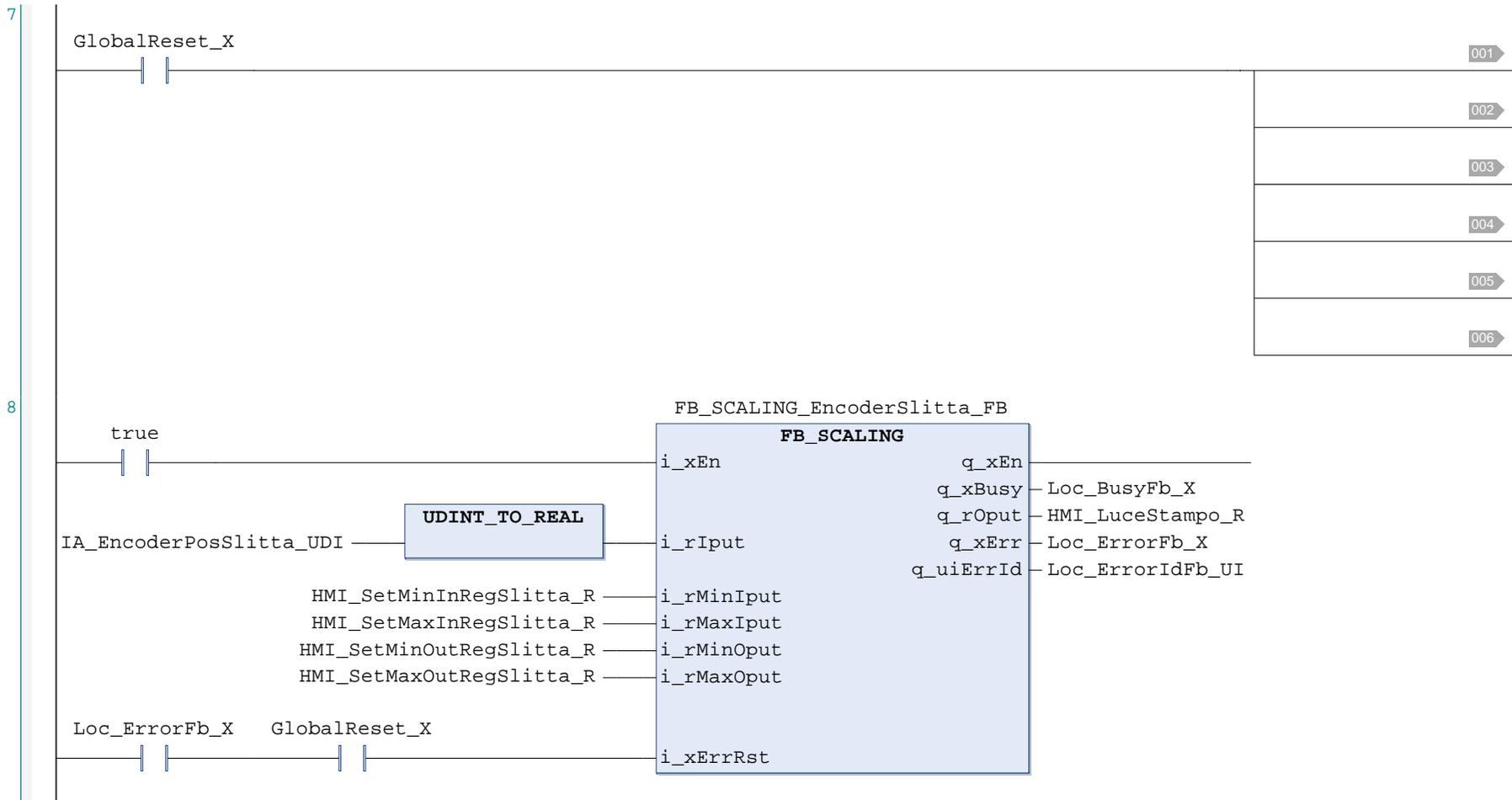
003

004

005







◀001 RegSlittaAuxAlr001_X
———(R)

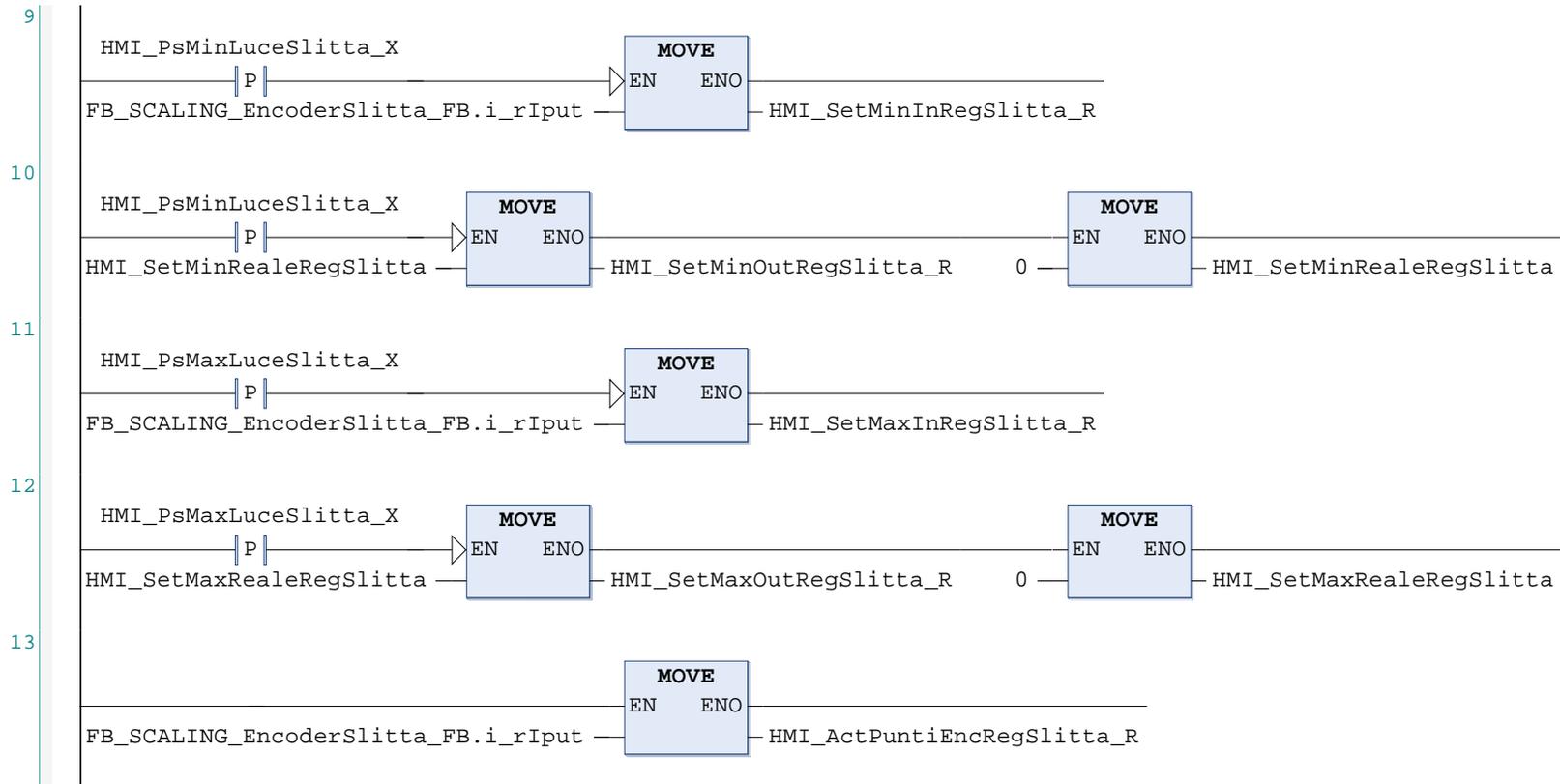
◀002 RegSlittaAuxAlr002_X
———(R)

◀003 RegSlittaAuxAlr003_X
———(R)

◀004 RegSlittaAuxAlr004_X
———(R)

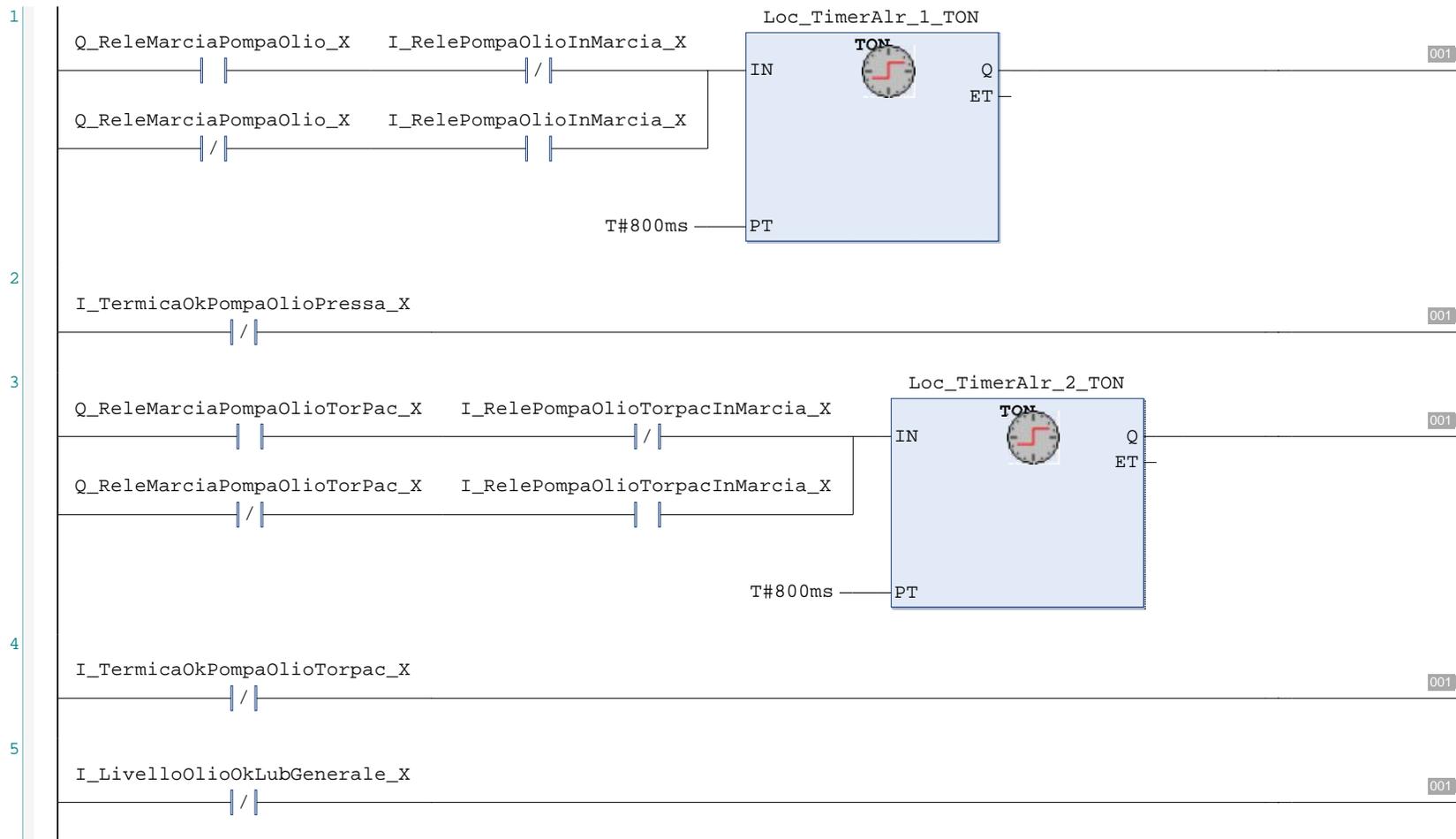
◀005 RegSlittaAuxAlr005_X
———(R)

◀006 RegSlittaAuxAlr006_X
———(R)



4.1.1.5.3.9 L012_Lubrificazione_SR

```
1  PROGRAM L012_Lubrificazione_SR
2  VAR
3      Loc_TimerAlr_1_TON : ton ;
4      Loc_TimerAlr_2_TON : ton ;
5      Loc_TimerAlr_3_TON : ton ;
6      Loc_TimerSpegnLungo_TOF : TOF ;
7      Loc_TimerSpegnCorto_TOF : TOF ;
8      Loc_AuxMarciaLub_X : BOOL ;
9      Loc_TimeOnCtrlPressGen_TON : TON ;
10     Loc_TimeOffCtrlPressGen_TON : TON ;
11     Loc_TimeOffVentilScamb_TOF : TOF ;
12     Loc_TimeLubBilanc_TON : TON ;
13     Loc_EnableLubGrasso_X : BOOL ;
14     Loc_TimeOnLubGrasso_TON : TON ;
15     Loc_TimeOffLubGrasso_TON : TON ;
16     Loc_TimeGenLubGrasso_TON : TON ;
17     Loc_MemFcARiposo_X      : BOOL ;
18     Loc_MemFcaON_X         : BOOL ;
19     Loc_MemVolanoInMarcia_X : BOOL ;
20
21
22
23 END_VAR
24
```



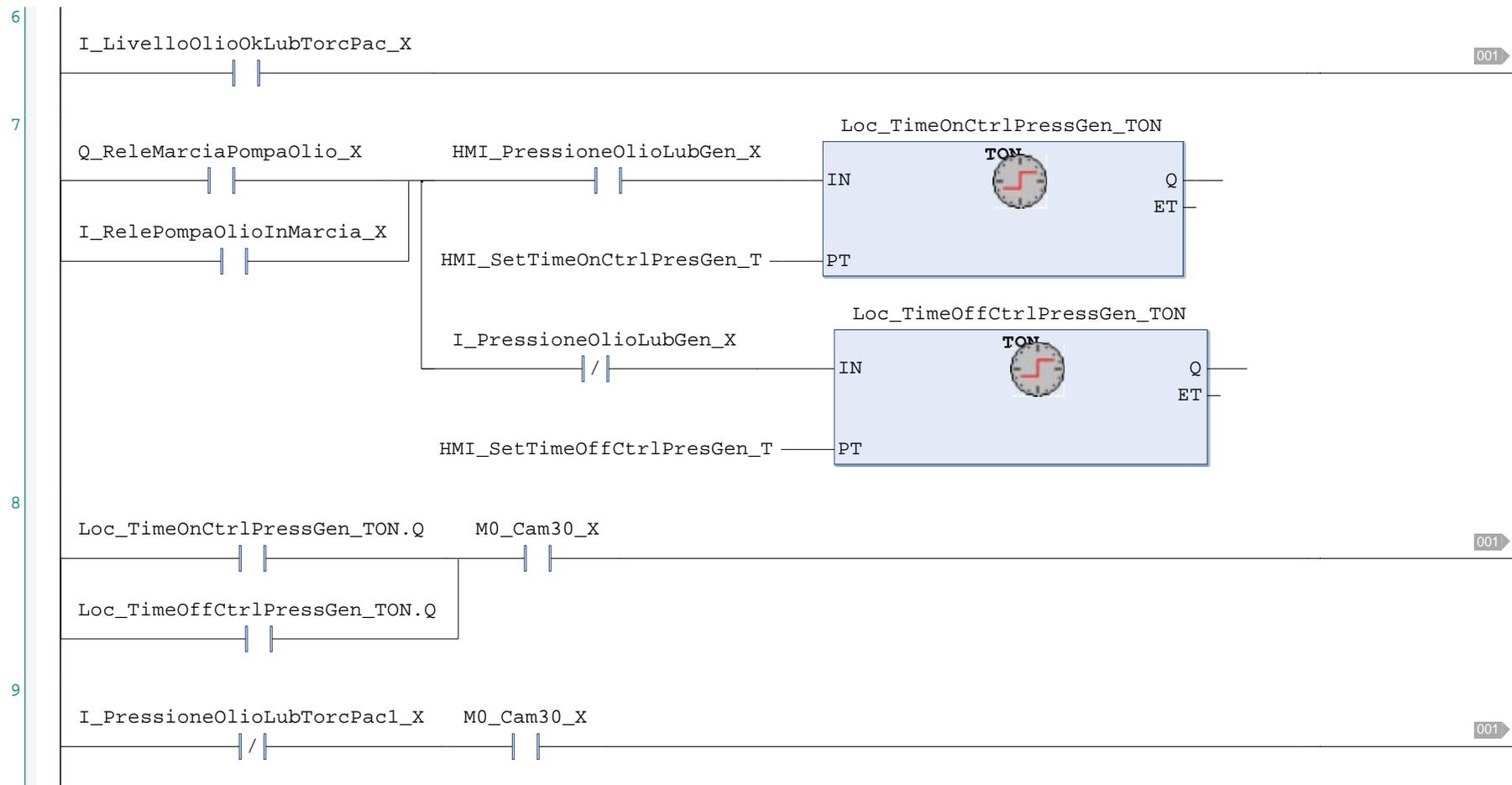
◀001 LubAuxAlr001_X
———(S)

◀001 LubAuxAlr002_X
———(S)

◀001 LubAuxAlr003_X
———(S)

◀001 LubAuxAlr004_X
———(S)

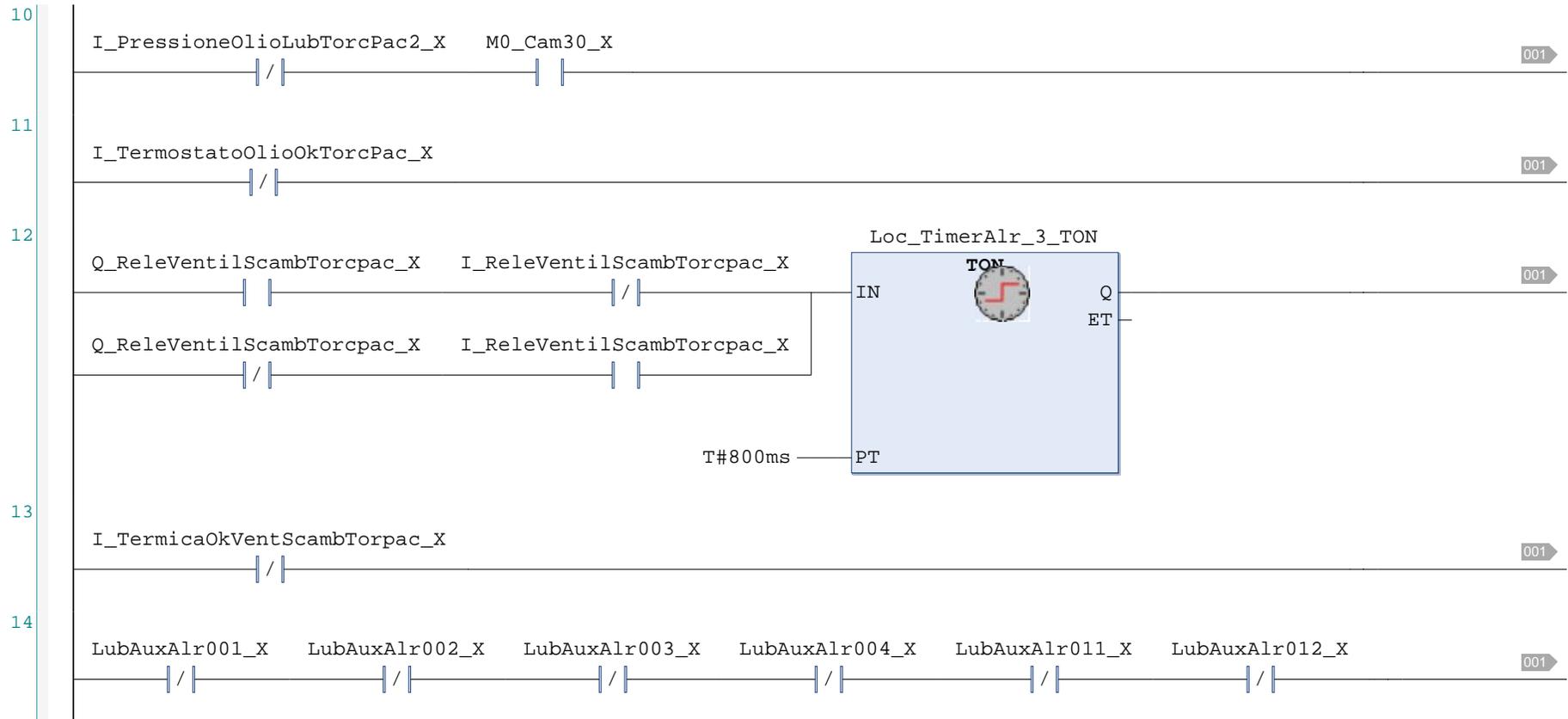
◀001 LubAuxAlr005_X
———(S)



◀001 LubAuxAlr006_X
—————(S)

◀001 LubAuxAlr007_X
—————(S)

◀001 LubAuxAlr008_X
—————(S)



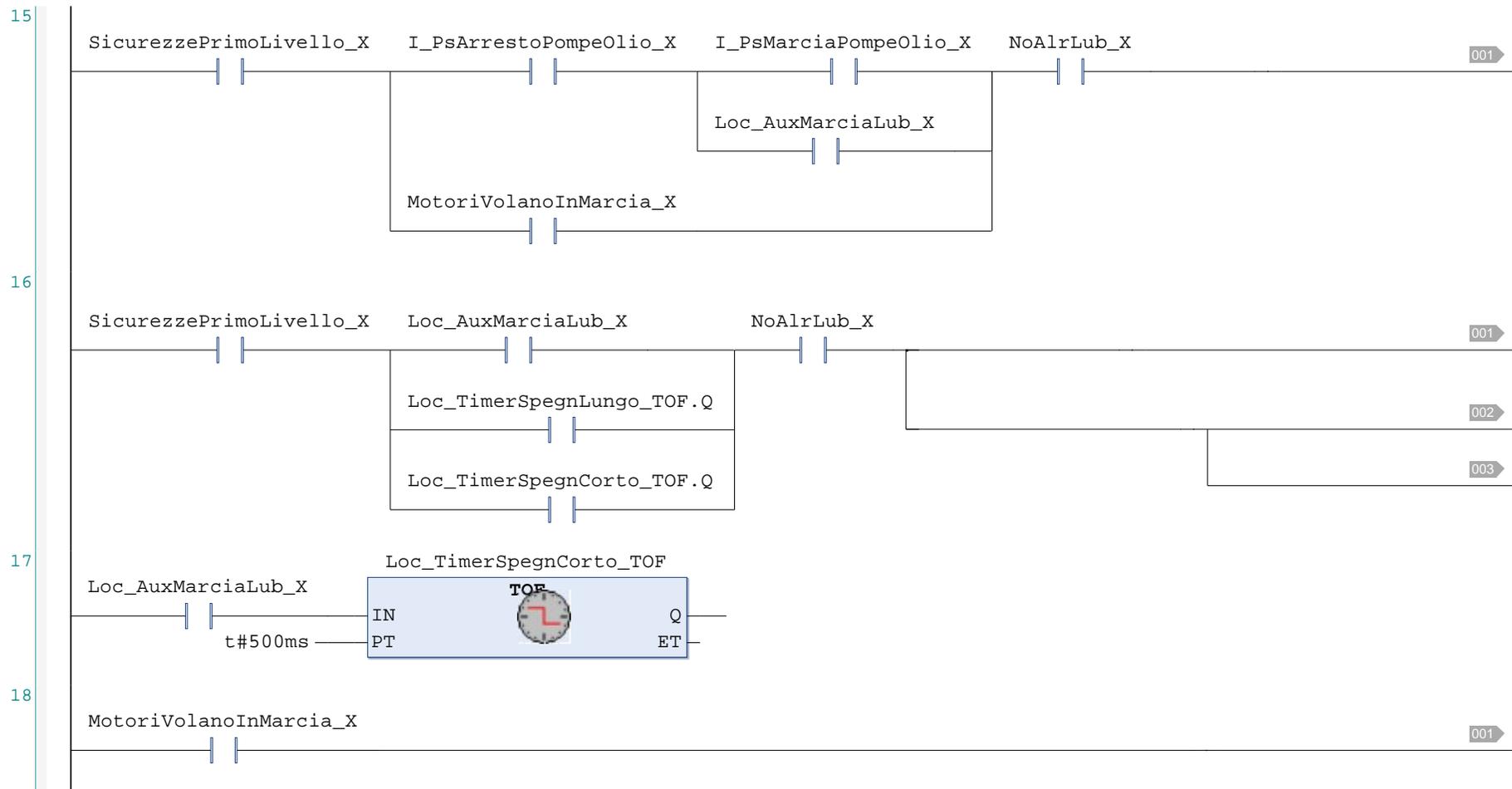
◀001 LubAuxAlr009_X
_____ (S)

◀001 LubAuxAlr010_X
_____ (S)

◀001 LubAuxAlr011_X
_____ (S)

◀001 LubAuxAlr012_X
_____ (S)

◀001 NoAlrLub_X
_____ ()



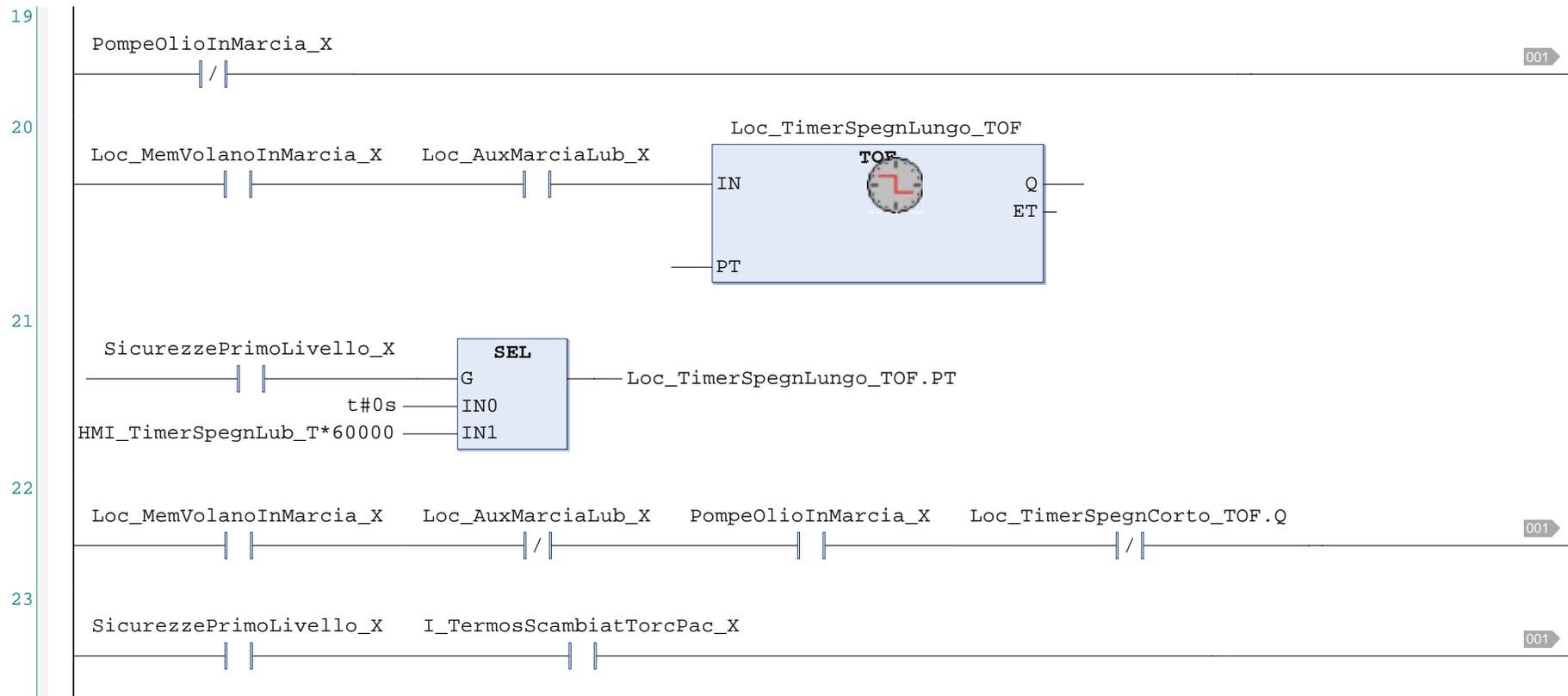
◀001 Loc_AuxMarciaLub_X
————— ()

◀001 Q_ReleMarciaPompaOlioTorPac_X
————— ()

◀002 Q_ReleMarciaPompaOlio_X
————— ()

◀003 Q_LampPompaOlioToraPac_X
————— ()

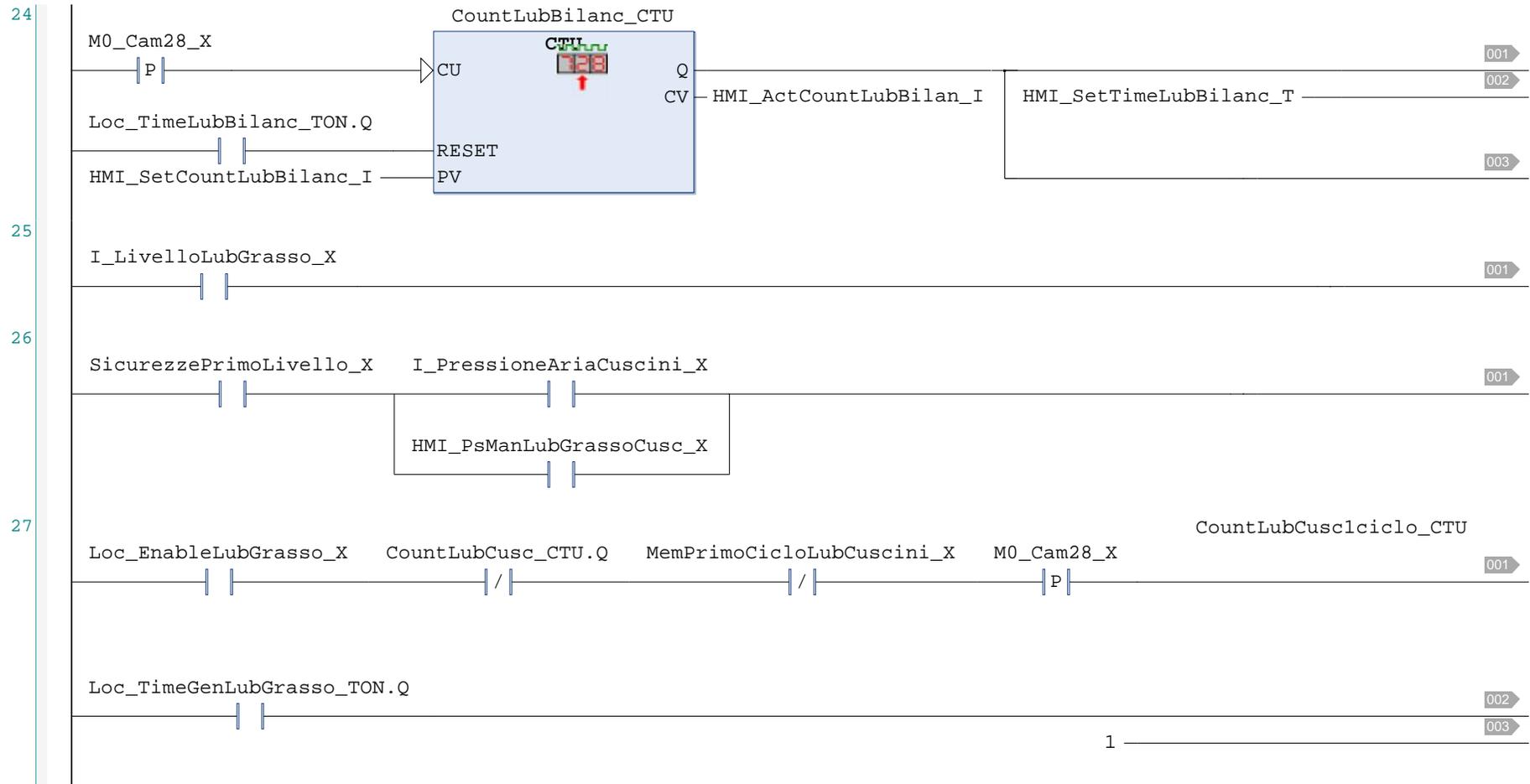
◀001 Loc_MemVolanoInMarcia_X
————— (S)

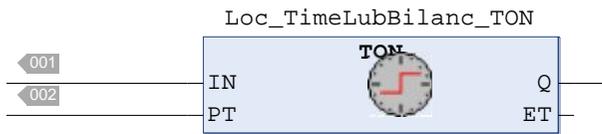


◀001 Loc_MemVolanoInMarcia_X
————— (R)

◀001 Q_LampPompeOlioInTemporizzazione_X
————— ()

◀001 Q_ReleVentilScambTorcpac_X
————— ()





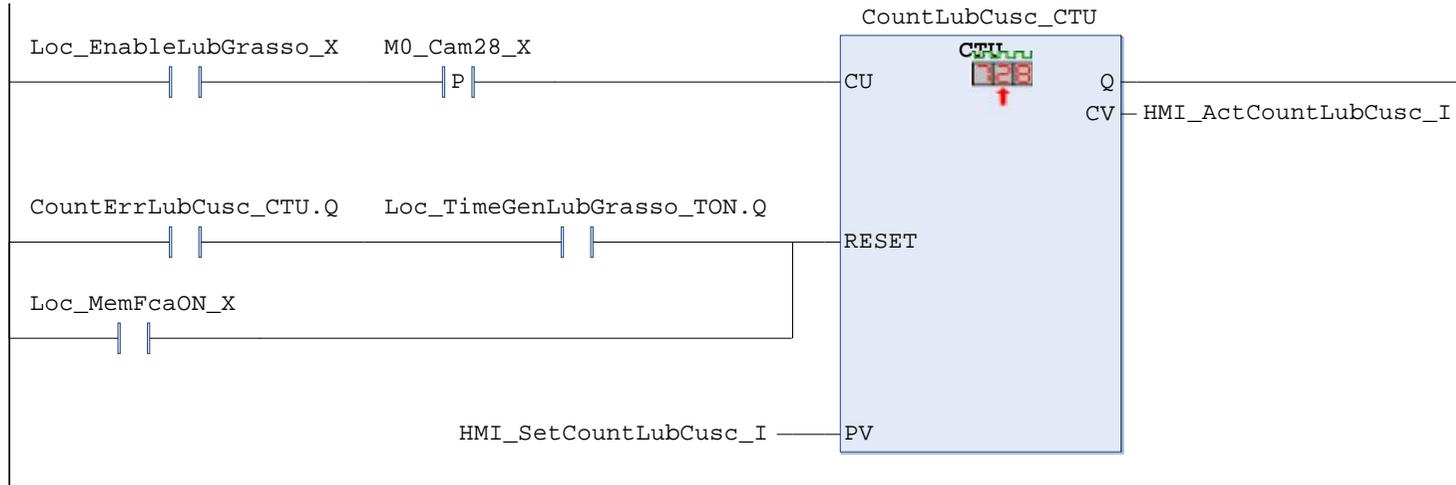
003 Q_EvLubBilanciatori_X
 ()

001 LubAuxAlr013_X
 (S)

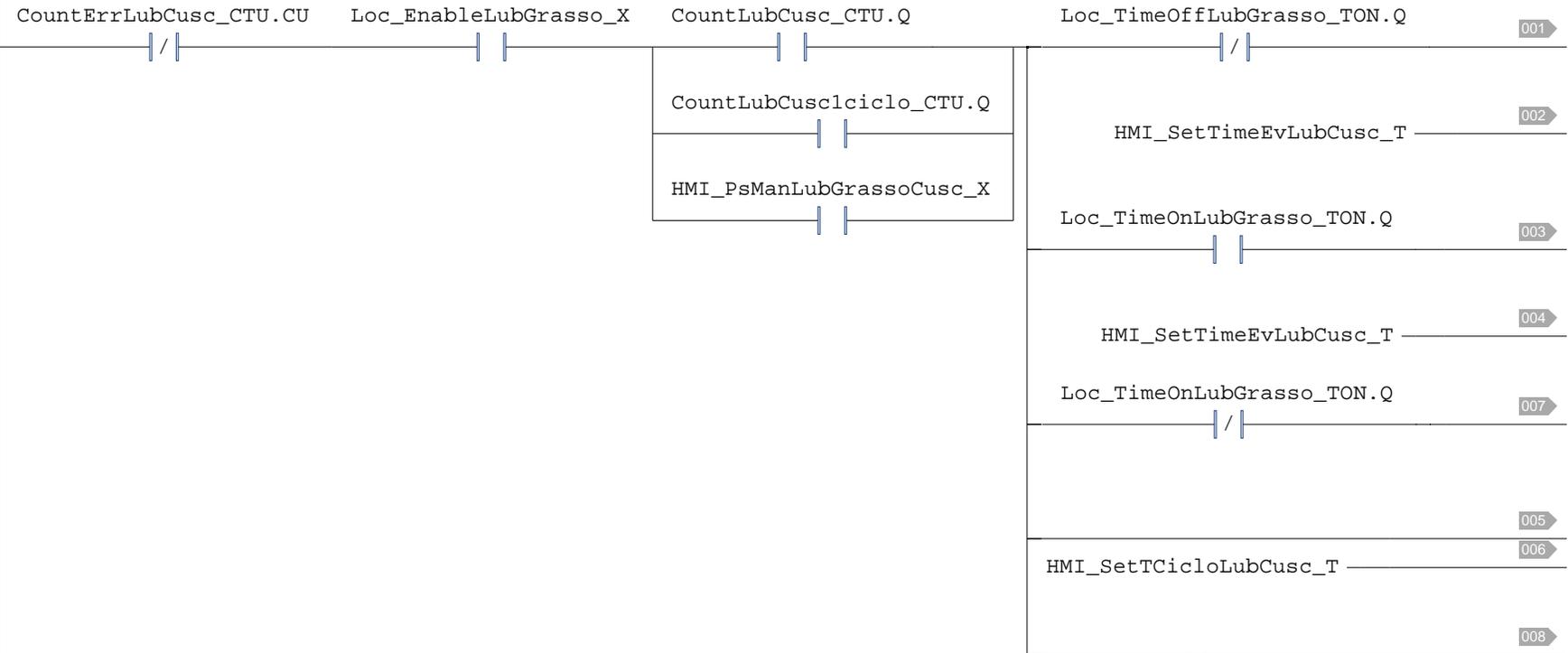
001 Loc_EnableLubGrasso_X
 ()



28

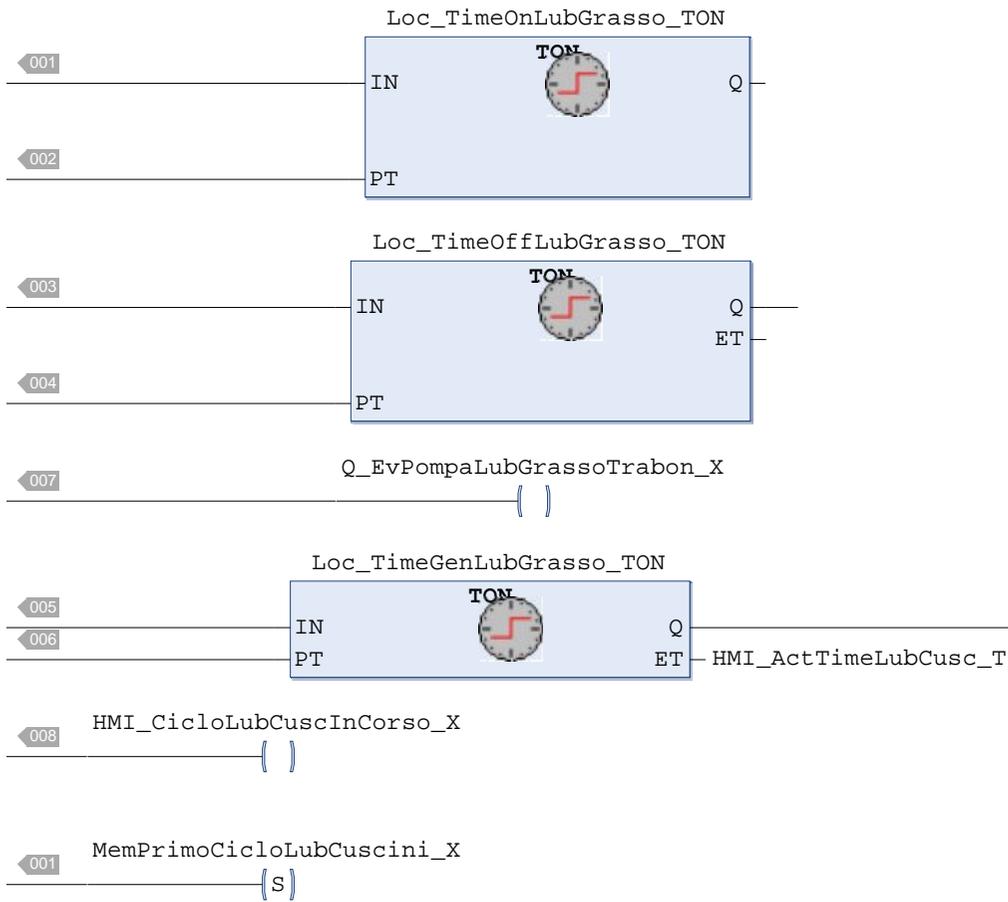


29



30







◀001 MemPrimoCicloLubCuscini_X
—————(R)

◀001 Loc_MemFcARiposo_X
—————(S)

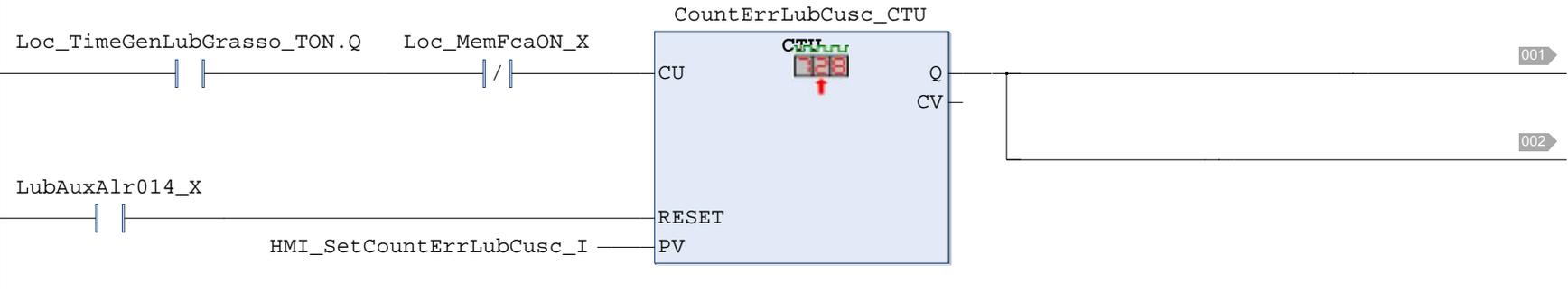
◀001 Loc_MemFcARiposo_X
—————(R)

◀001 Loc_MemFcaON_X
—————(S)

◀002 HMI_PsManLubGrassoCusc_X
—————(R)

◀001 Loc_MemFcaON_X
—————(R)

36



◀001

LubAuxAlr014_X

(S)

◀002

HMI_PsManLubGrassoCusc_X

(R)

37

GlobalReset_X

001

002

003

004

005

006

007

008

009

010

011

012

013

014

◀001 LubAuxAlr001_X
———(R)

◀002 LubAuxAlr002_X
———(R)

◀003 LubAuxAlr003_X
———(R)

◀004 LubAuxAlr004_X
———(R)

◀005 LubAuxAlr005_X
———(R)

◀006 LubAuxAlr006_X
———(R)

◀007 LubAuxAlr007_X
———(R)

◀008 LubAuxAlr008_X
———(R)

◀009 LubAuxAlr009_X
———(R)

◀010 LubAuxAlr010_X
———(R)

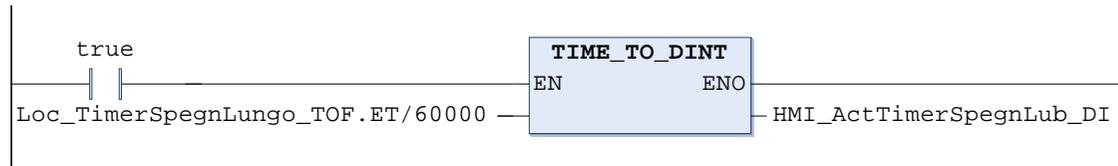
◀011 LubAuxAlr011_X
———(R)

◀012 LubAuxAlr012_X
———(R)

◀013 LubAuxAlr013_X
———(R)

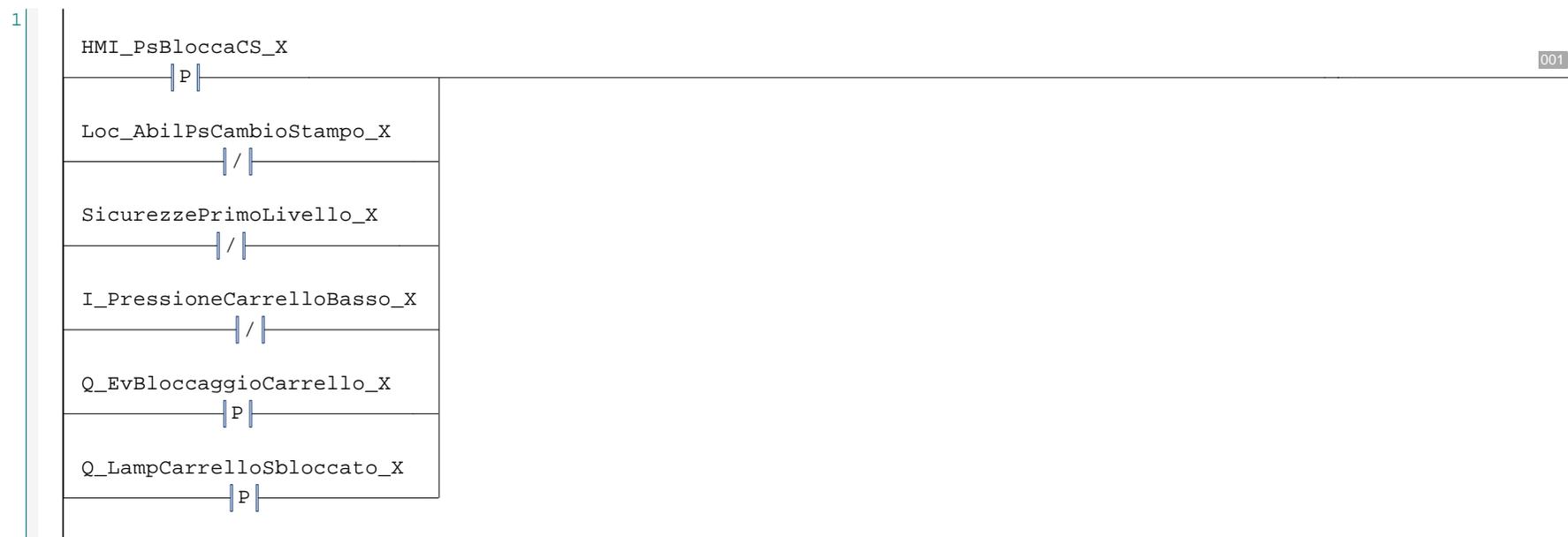
◀014 LubAuxAlr014_X
———(R)

38



4.1.1.5.3.10 L020_CambioStampo_SR

```
1 PROGRAM L020_CambioStampo_SR  
2 VAR  
3     Loc_AbilPsCambioStampo_X : BOOL ;  
4 END_VAR  
5
```



◀001 HMI_PsSbloccaCS_X
———(R)

2

HMI_PsSbloccaCS_X P
Loc_AbilPsCambioStampo_X /
SicurezzePrimoLivello_X /
I_PressioneCarrelloBasso_X /
Q_EvSbloccaggioCarrello_X P
Q_LampCarrelloBloccato_X P

001

◀001 HMI_PsBloccaCS_X
————— (R)

3

HMI_PsSalitaCS_X

|P|

001

Loc_AbilPsCambioStampo_X

|/|

SicurezzePrimoLivello_X

|/|

Q_LampCarrelloSbloccato_X

|/|

I_PressioneCarrelloBasso_X

|P|

4

HMI_PsDiscesaCS_X

|P|

001

Loc_AbilPsCambioStampo_X

|/|

SicurezzePrimoLivello_X

|/|

Q_LampCarrelloSbloccato_X

|/|

I_PressioneCarrelloBasso_X

|N|

◀001 HMI_PsDiscesaCS_X
———(R)

◀001 HMI_PsSalitaCS_X
———(R)



001 I_FrXps_SelCicloReg2_X PosPMSAbilCS_X HMI_PsBloccaCS_X HMI_PsSbloccaCS_X I_PressioneCarrelloBasso_X 002

001 I_FrXps_SelCicloReg2_X PosPMSAbilCS_X HMI_PsSbloccaCS_X HMI_PsBloccaCS_X I_PressioneCarrelloBasso_X 002

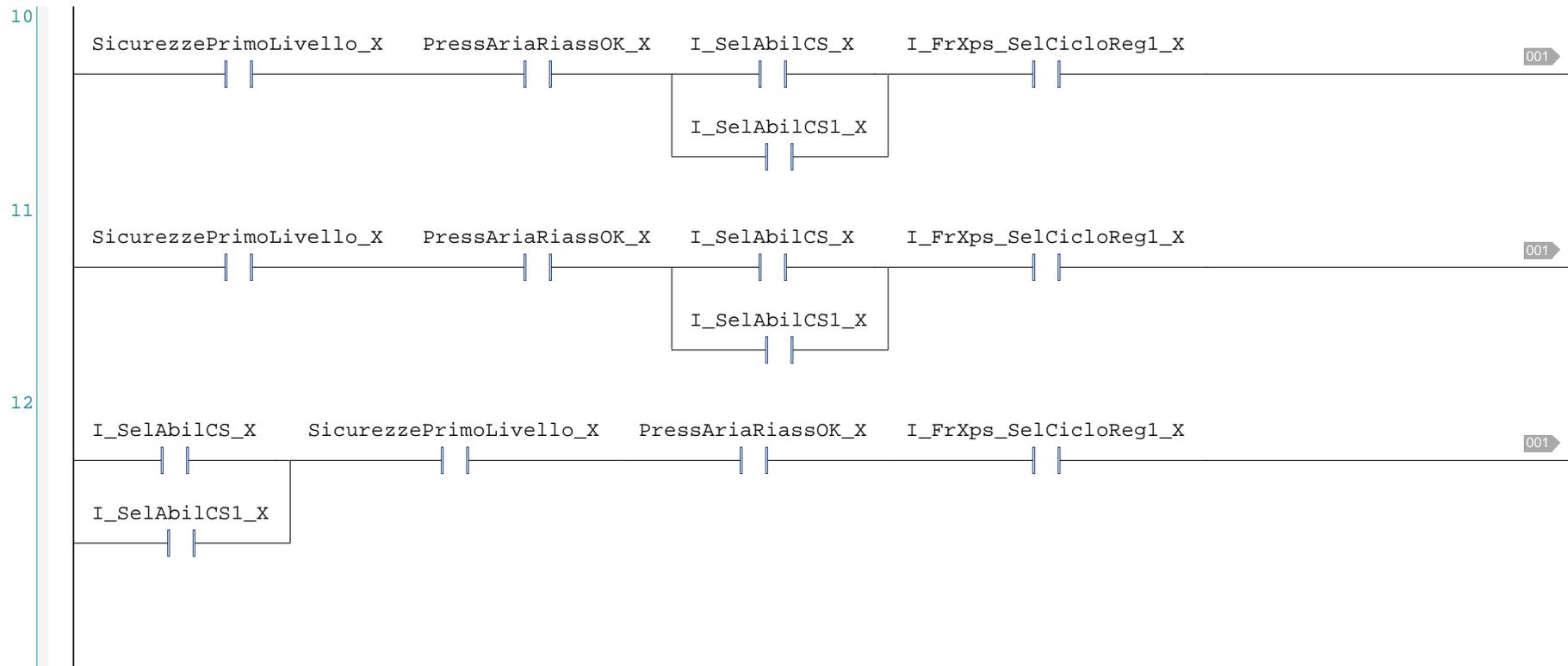
001 PosPMSAbilCS_X ()

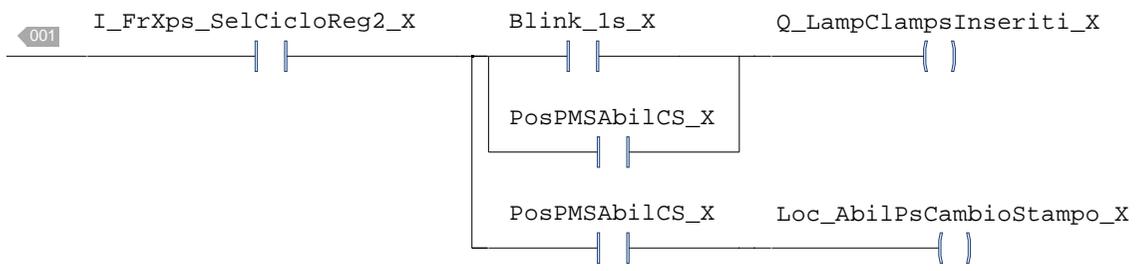
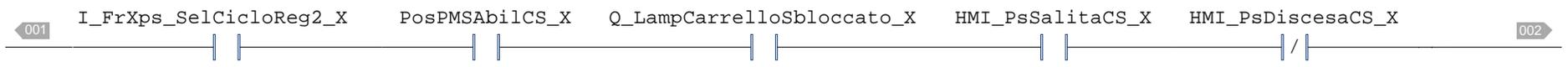
001 I_FcClampsPosSxBloccata_X I_PressioneCarrelloBloccato_X Q_LampCarrelloSbloccato_X Q_LampCarrelloBloccato_X ()

001 I_FcClampsPosSxBloccata_X Q_LampCarrelloBloccato_X Q_LampCarrelloSbloccato_X ()

◀002 Q_EvBloccaggioCarrello_X
_____ ()

◀002 Q_EvSbloccaggioCarrello_X
_____ ()



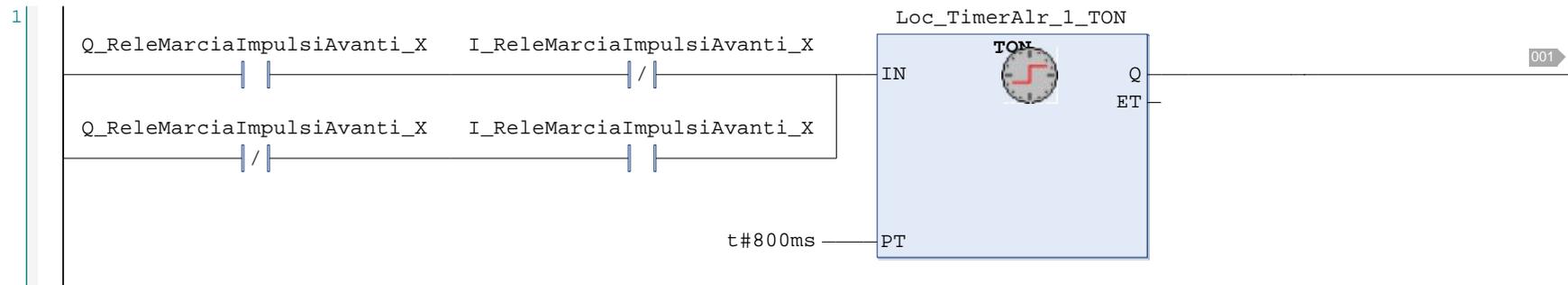


◀002 Q_EvDiscesaCarrello_X
_____ ()

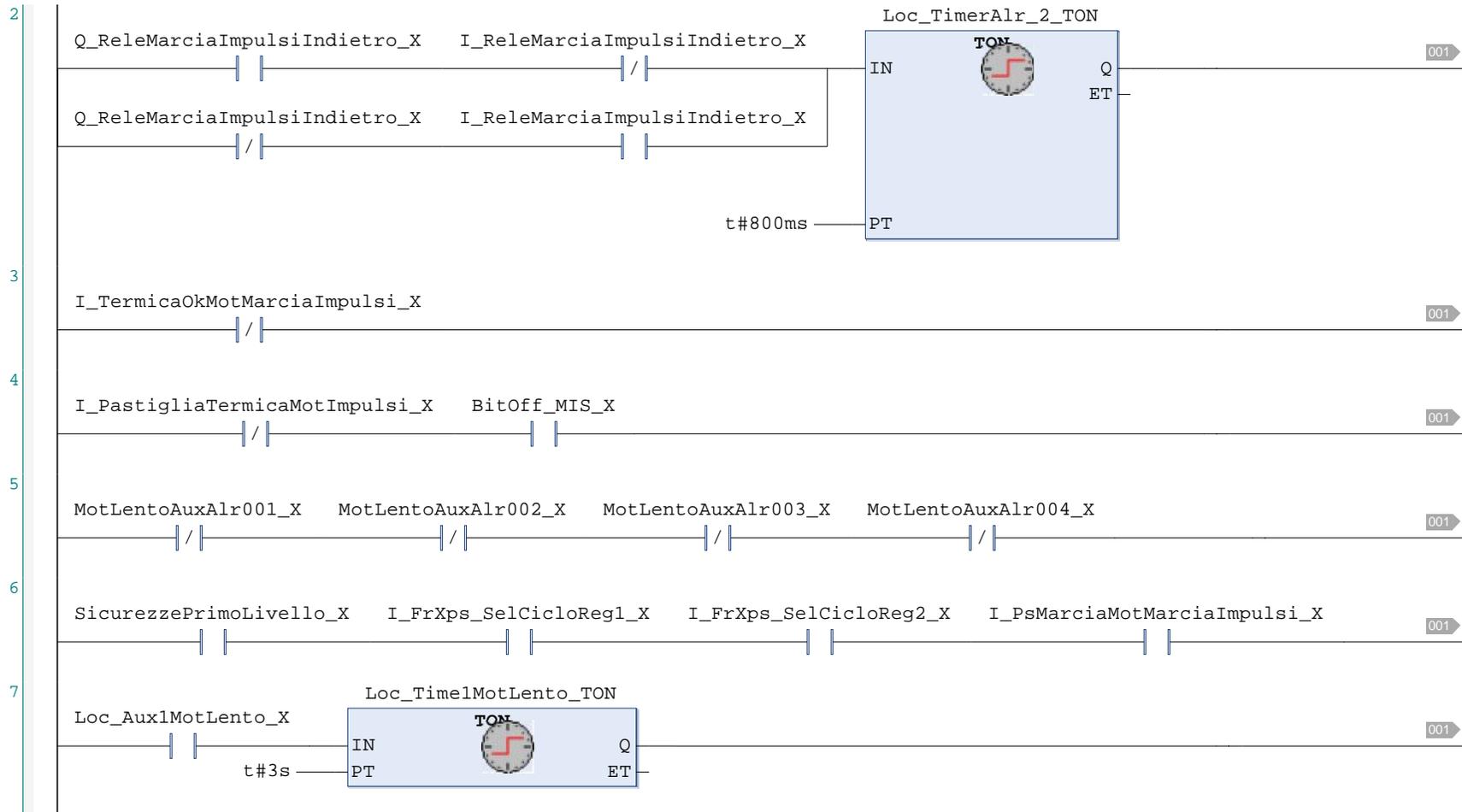
◀002 Q_EvSalitaCarrello_X
_____ ()

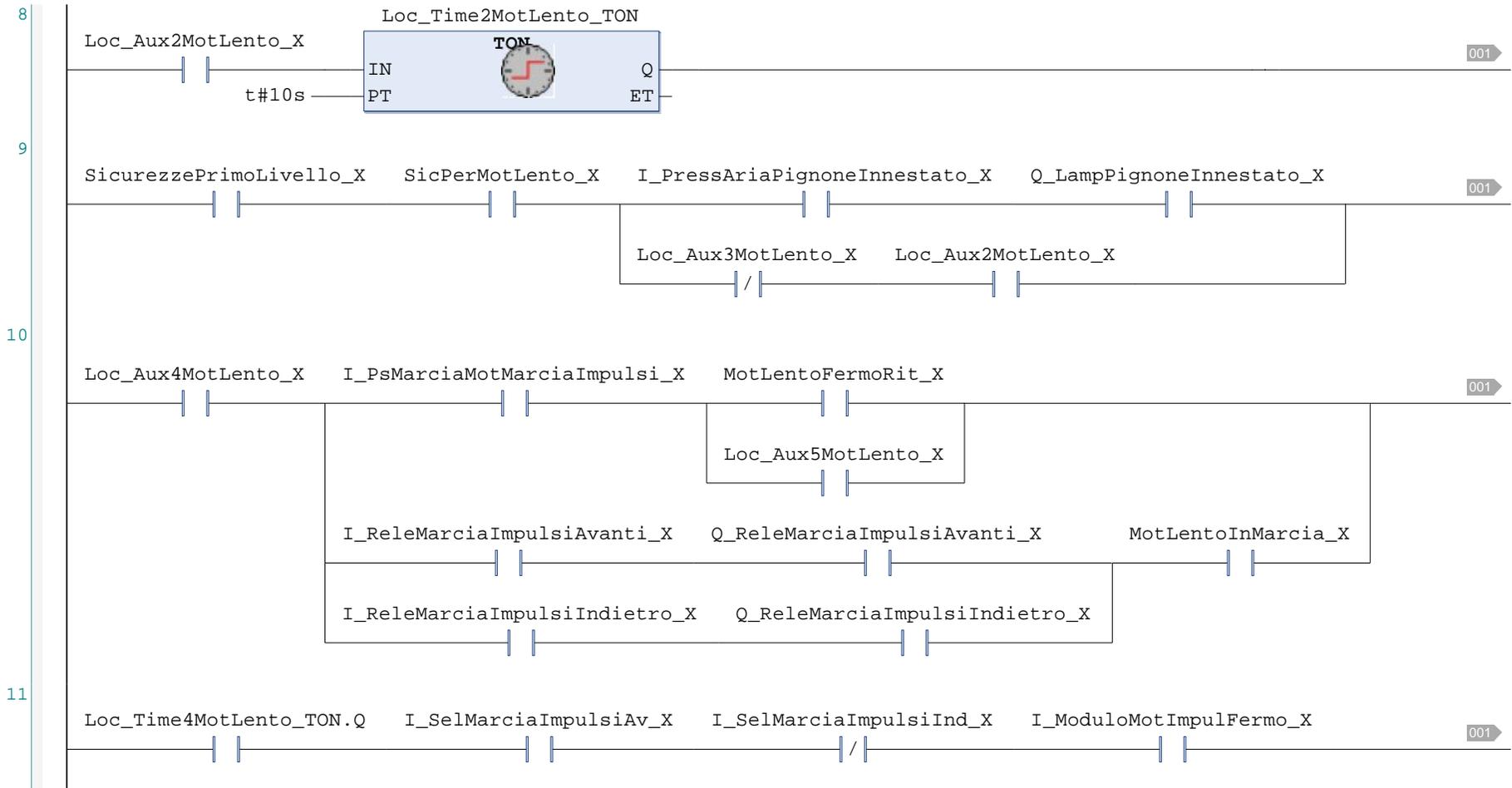
4.1.1.5.3.11 L021_MotoreLento_SR

```
1  PROGRAM L021_MotoreLento_SR
2  VAR
3      Loc_TimerAlr_1_TON : TON ;
4      Loc_TimerAlr_2_TON : TON ;
5      Loc_TimerAlr_3_TON : TON ;
6
7      Loc_Aux1MotLento_X : BOOL ;
8      Loc_Aux2MotLento_X : BOOL ;
9      Loc_Aux3MotLento_X : BOOL ;
10     Loc_Aux4MotLento_X : BOOL ;
11     Loc_Aux5MotLento_X : BOOL ;
12
13
14
15     Loc_Time1MotLento_TON : TON ;
16     Loc_Time2MotLento_TON : TON ;
17     Loc_Time3MotLento_TON : TON ;
18     Loc_Time4MotLento_TON : TON ;
19 END_VAR
20
```



◀001 MotLentoAuxAlr001_X
——— (S)





◀001 Loc_Aux3MotLento_X
——— ()

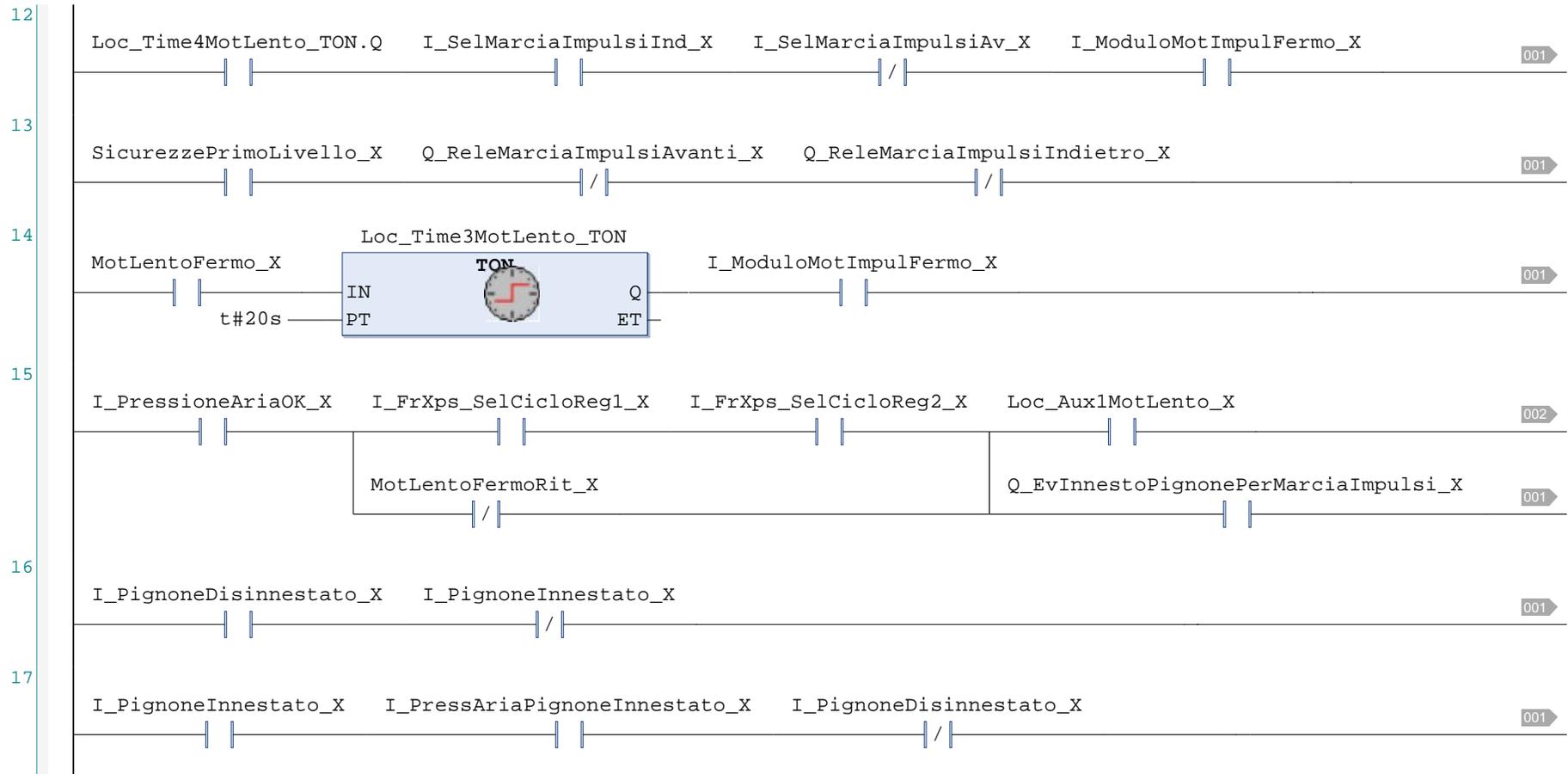
◀001 Q_ReleMarciaMotPrincipale_X I_ReleLineaMotPrinc_X I_PsArrestoMotMarciaImpulsi_X Loc_Aux4MotLento_X
——— /| /| /| /| ()

◀001 Q_EvInnestoPignonePerMarciaImpulsi_X Q_LampPignoneInnestato_X Q_LampPignoneDisinnestato_X 004▶
——— /| /| /| /|
T#2s 002▶
003▶

◀001 I_ReleMarciaImpulsiIndietro_X Q_ReleMarciaImpulsiIndietro_X NoAlrMotLento_X Q_ReleMarciaImpulsiAvanti_X
——— /| /| /| /| ()

◀004 Loc_Aux5MotLento_X
()





001 I_ReleMarciaImpulsiAvanti_X Q_ReleMarciaImpulsiAvanti_X NoAlrMotLento_X Q_ReleMarciaImpulsiIndietro_X
|/| |/| | | ()

001 MotLentoFermo_X
| ()

001 MotLentoFermoRit_X
| ()

002 I_FrXps_SelCicloReg1_X I_FrXps_SelCicloReg2_X MotLentoFermoRit_X Q_LampVolanoFermo_X 003
| | | | | | | |
001

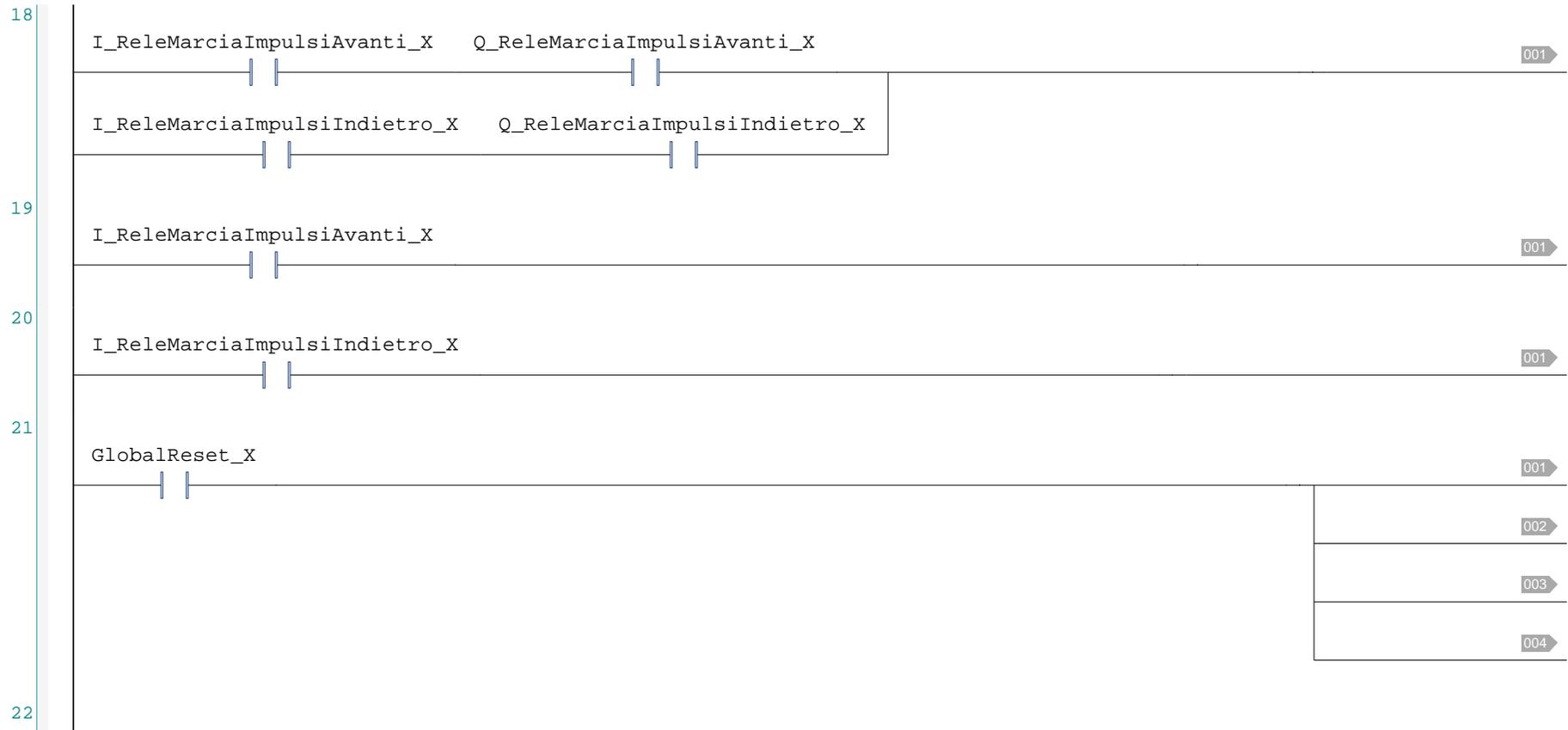
001 Q_LampPignoneDisinnestato_X
| ()

001 Q_LampPignoneInnestato_X
| ()

003

Q_EvInnestoPignonePerMarciaImpulsi_X

()



◀001 MotLentoInMarcia_X
————— ()

◀001 Q_LampMarciaImpulsiAvanti_X
————— ()

◀001 Q_LampMarciaImpulsiIndietro_X
————— ()

◀001 MotLentoAuxAlr001_X
————— (R)

◀002 MotLentoAuxAlr002_X
————— (R)

◀003 MotLentoAuxAlr003_X
————— (R)

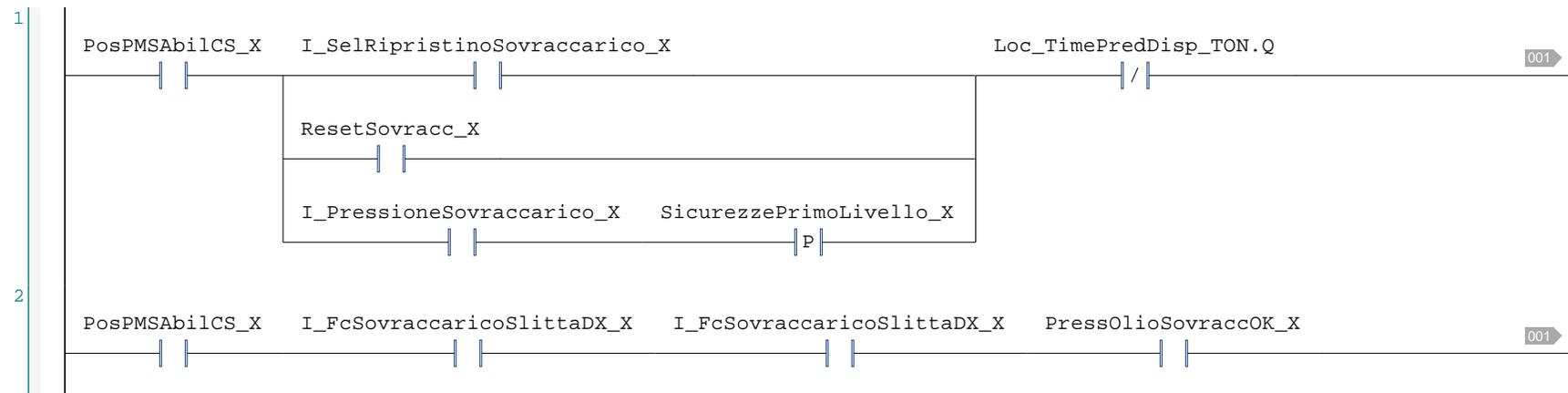
◀004 MotLentoAuxAlr004_X
————— (R)

4.1.1.5.3.12 L022_Sovraccarico_SR

```

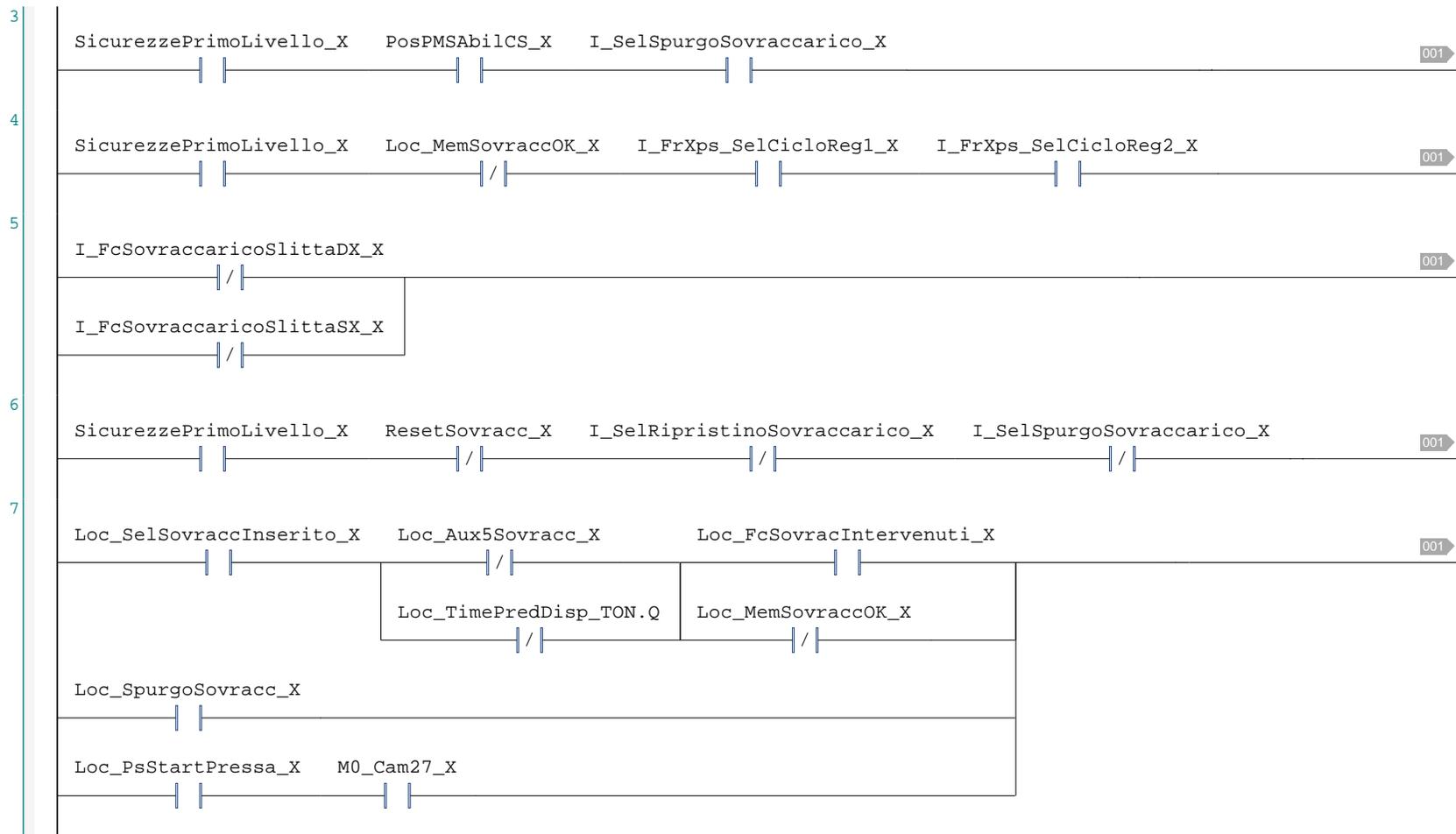
1  PROGRAM L022_Sovraccarico_SR
2  VAR
3
4      Loc_SelSovraccInserito_X : BOOL ;
5      Loc_EvScaricoSovracc_X : BOOL ;
6      Loc_MemSovraccOK_X : BOOL ;
7      Loc_Aux5Sovracc_X : BOOL ;
8      Loc_PsStartPressa_X : BOOL ;
9
10     Loc_SpurgoSovracc_X : BOOL ;
11     Loc_FcSovracIntervenuti_X : BOOL ;
12     Loc_TimePredDisp_TON : TON ;
13
14
15 END_VAR
16

```



◀001 Loc_MemSovraccOK_X ResetSovracc_X
|/| ()

◀001 ResetSovracc_X CtrlFcSovracc_X
| | ()



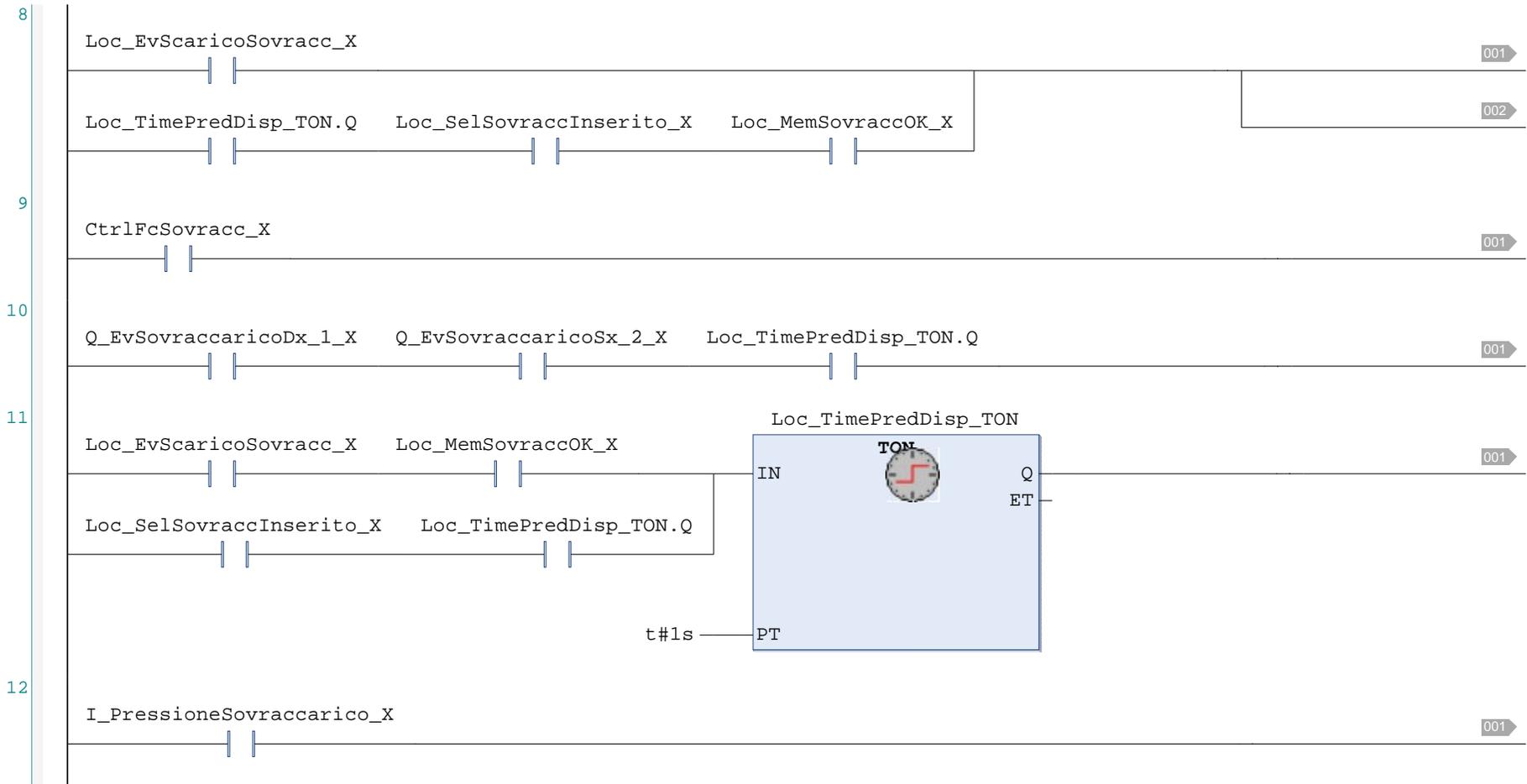
◀001 Loc_SpurgoSovracc_X
_____ ()

◀001 HMI_FrXps_BimanNo_X HMI_FrXps_BimanNc_X Loc_PsStartPressa_X
_____ | | _____ / | _____ ()

◀001 Loc_FcSovracIntervenuti_X
_____ ()

◀001 Loc_SelSovraccInserito_X
_____ ()

◀001 Loc_EvScaricoSovracc_X
_____ ()



◀001 Q_EvSovraccaricoDx_1_X
————— ()

◀002 Q_EvSovraccaricoSx_2_X
————— ()

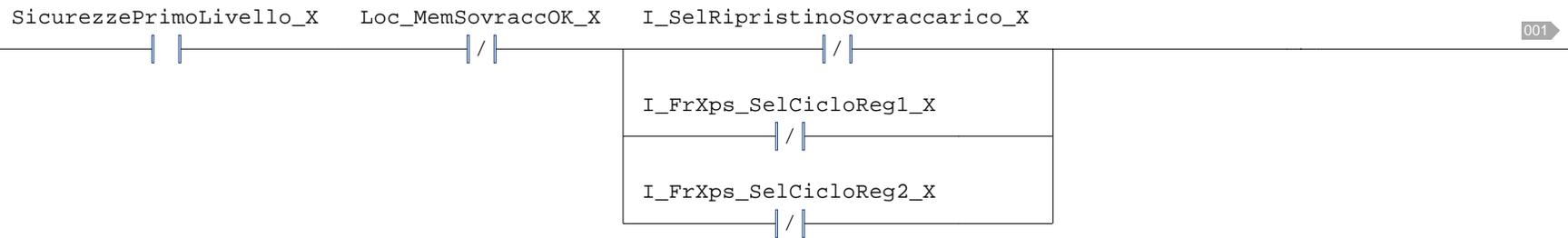
◀001 Loc_MemSovraccOK_X
————— (S)

◀001 Loc_MemSovraccOK_X
————— (R)

◀001 Loc_Aux5Sovracc_X
————— ()

◀001 PressOlioSovraccOK_X
————— ()

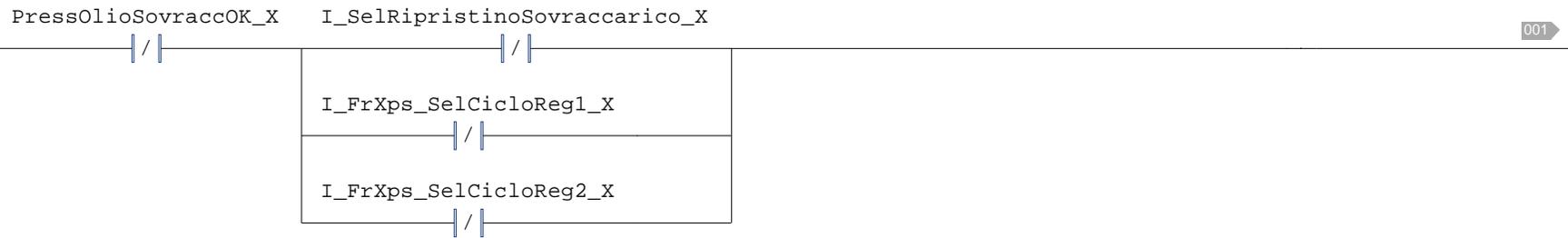
13



14



15



◀001 SovraccAuxAlr001_X
———(S)

◀001 SovraccAuxAlr002_X
———(S)

◀001 SovraccAuxAlr003_X
———(S)

16

GlobalReset_X

001

I_FrXps_SelCicloReg1_X

I_FrXps_SelCicloReg2_X

I_SelRipristinoSovraccarico_X

002

003

004

17

ResetSovracc_X

PosPMSAbilCS_X

001

CtrlFcSovracc_X

I_FrXps_SelCicloReg1_X

I_FrXps_SelCicloReg2_X

◀001 SovraccAuxAlr001_X
———(R)

◀002 SovraccAuxAlr002_X
———(R)

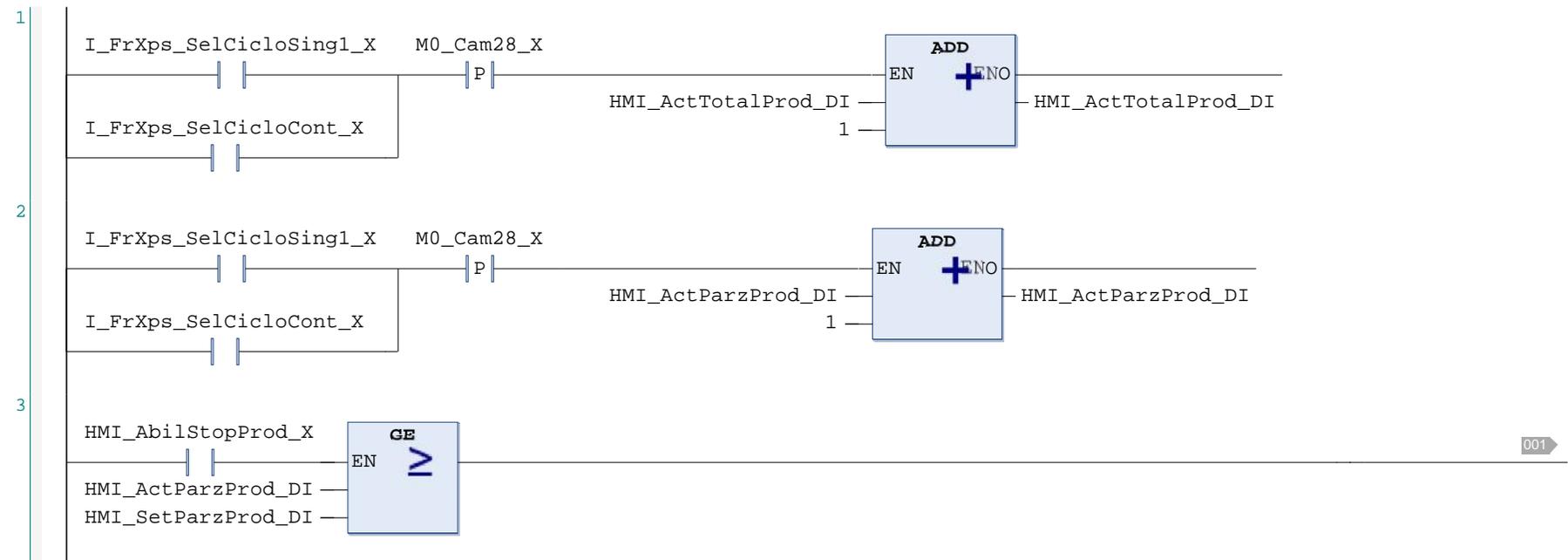
◀003 SovraccAuxAlr003_X
———(R)

◀004 SovraccAuxAlr004_X
———(R)

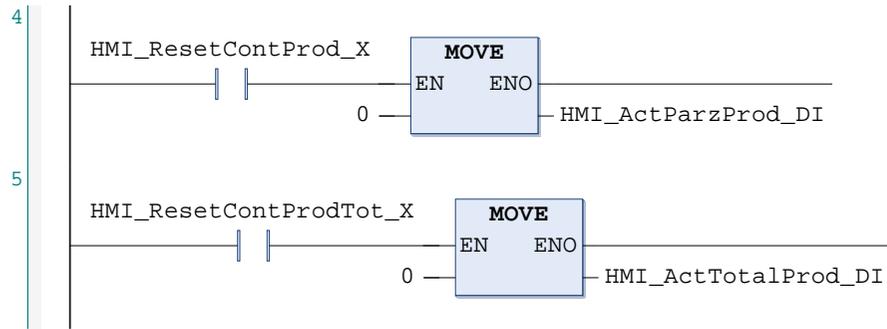
◀001 SovraccAuxAlr004_X
———(S)

4.1.1.5.3.13 L070_Produzione_SR

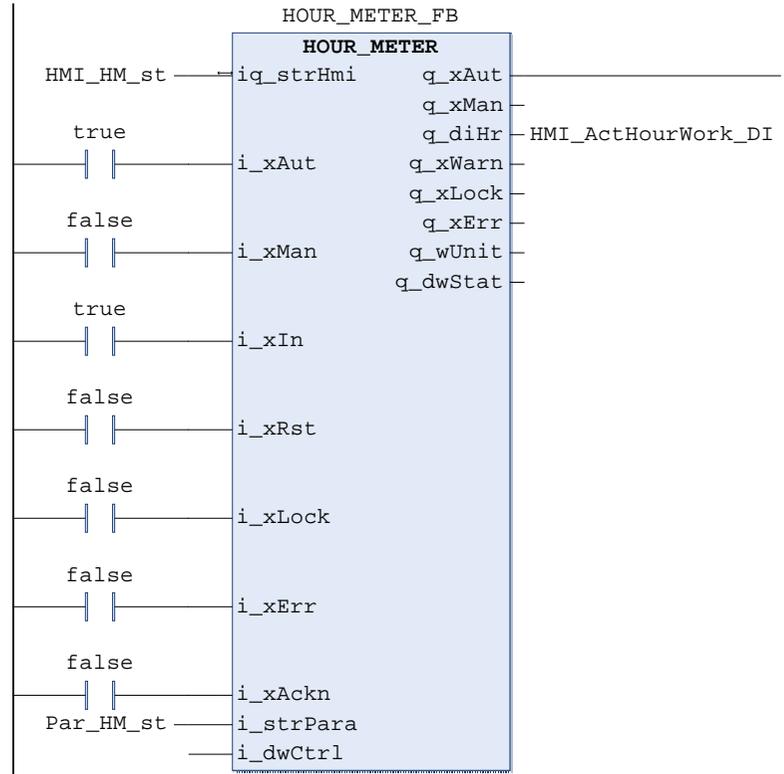
```
1 PROGRAM L070_Produzione_SR  
2 VAR  
3 END_VAR  
4
```



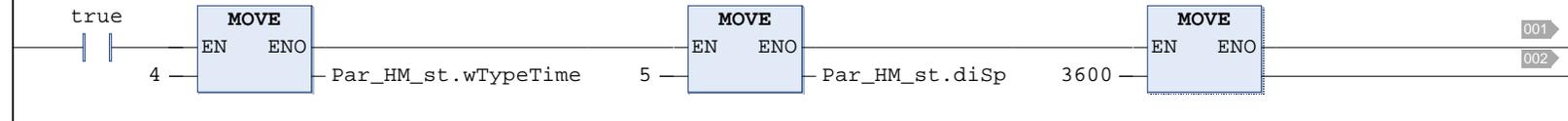
◀001 AlarmStopProd_X
_____ ()



6



7



◀001

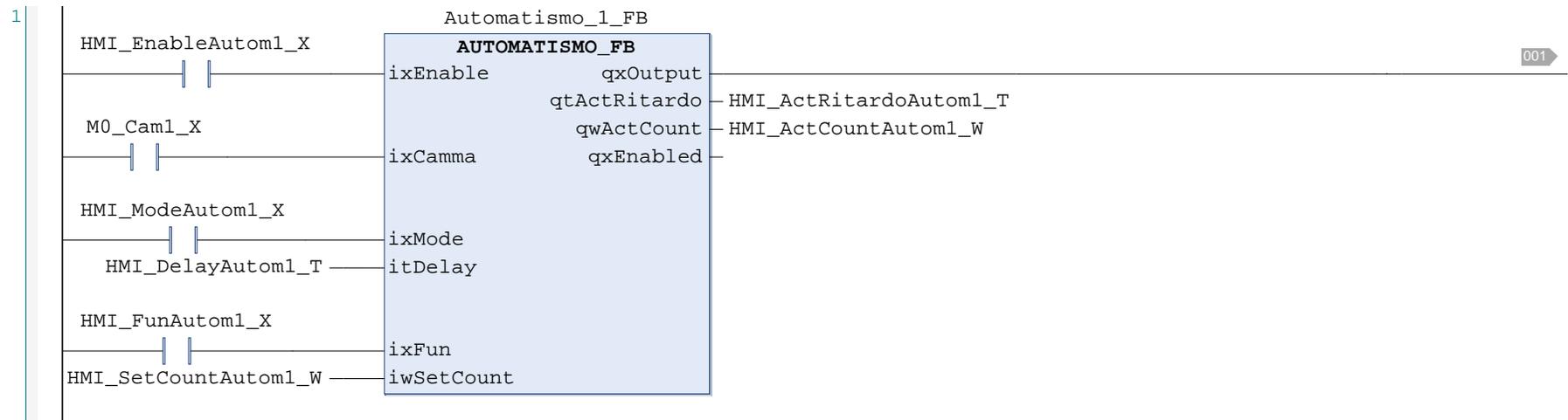
◀002

Par_HM_st.diWaitTime

◀001 AlarmStopQualita_X
————— ()

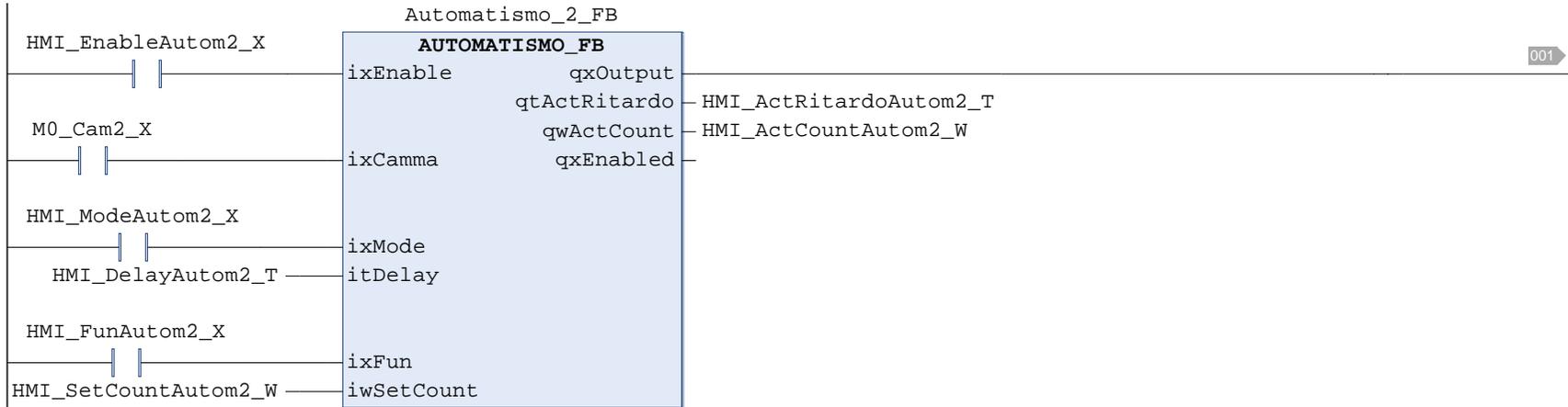
4.1.1.5.3.15 L080_Totalprocessor_SR

```
1 PROGRAM L080_Totalprocessor_SR
2 VAR
3     Loc_CtrlEncFermo1_TON : TON ;
4     Loc_CtrlEncFermo2_TON : TON ;
5     Loc_AuxCtrlMovPressa_DI : DINT ;
6     Loc_SetTCtrlMovPressa_T : TIME ;
7 END_VAR
8
```

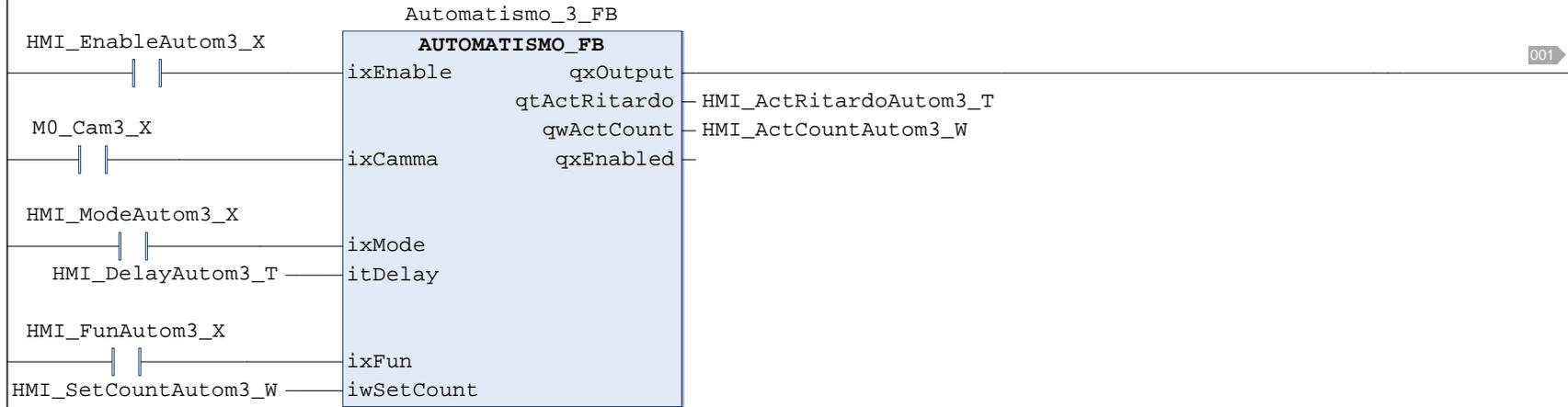


◀001 Q_Camma1_X
_____ ()

2

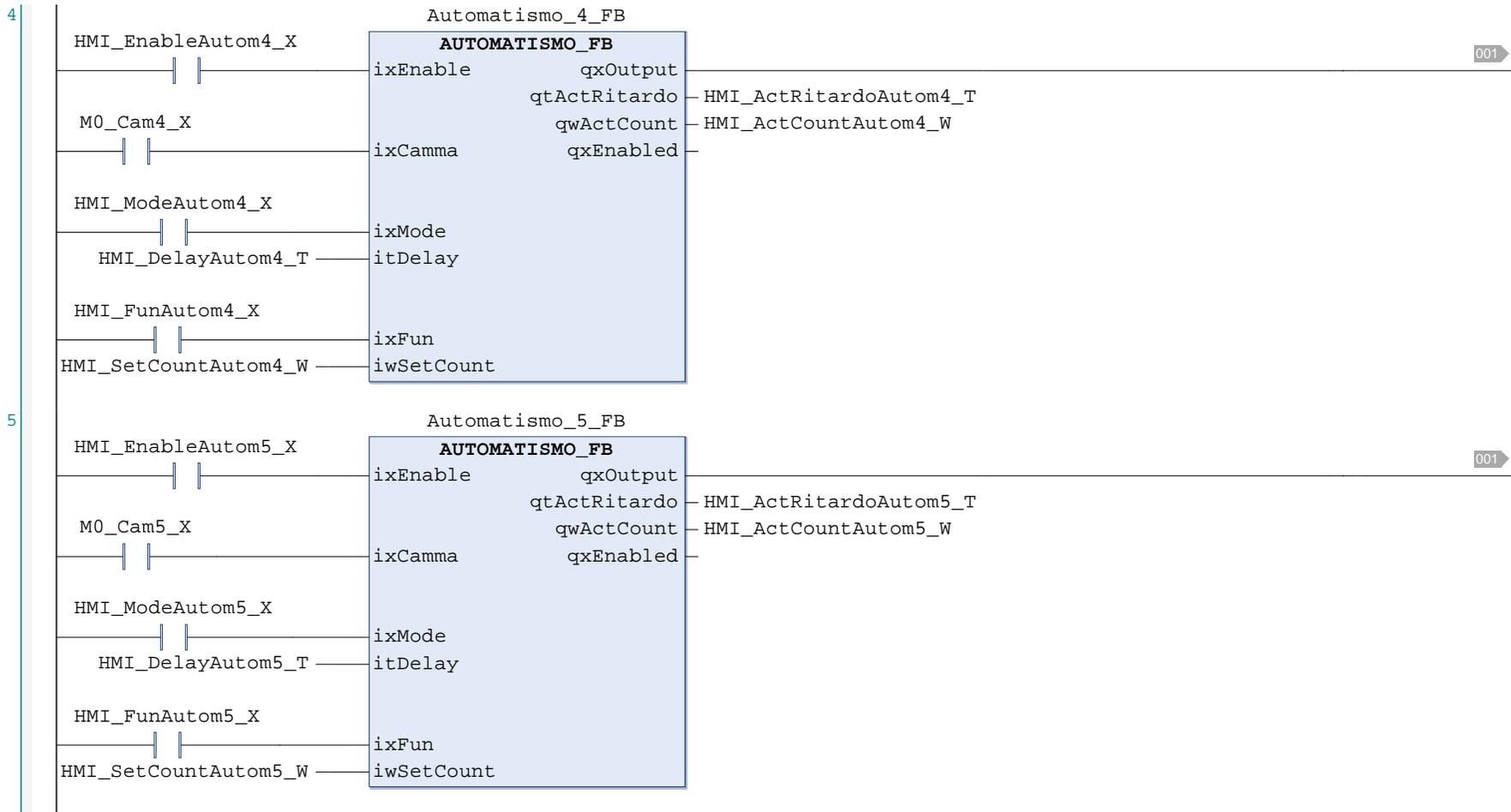


3



◀001 Q_Camma2_X
()

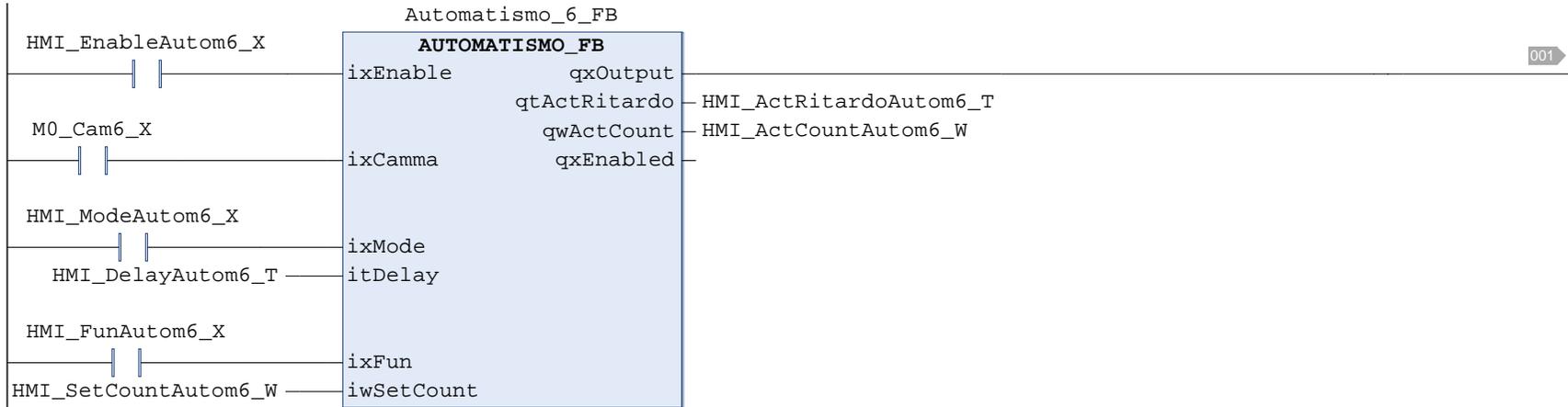
◀001 Q_Camma3_X
()



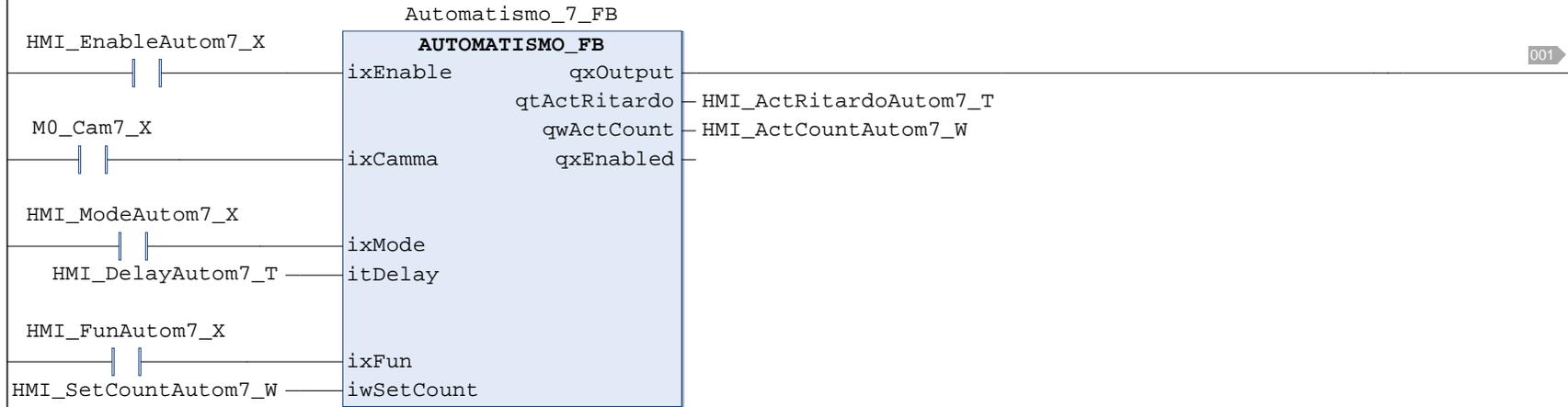
◀001 Q_Camma4_X
()

◀001 Q_Camma5_X
()

6

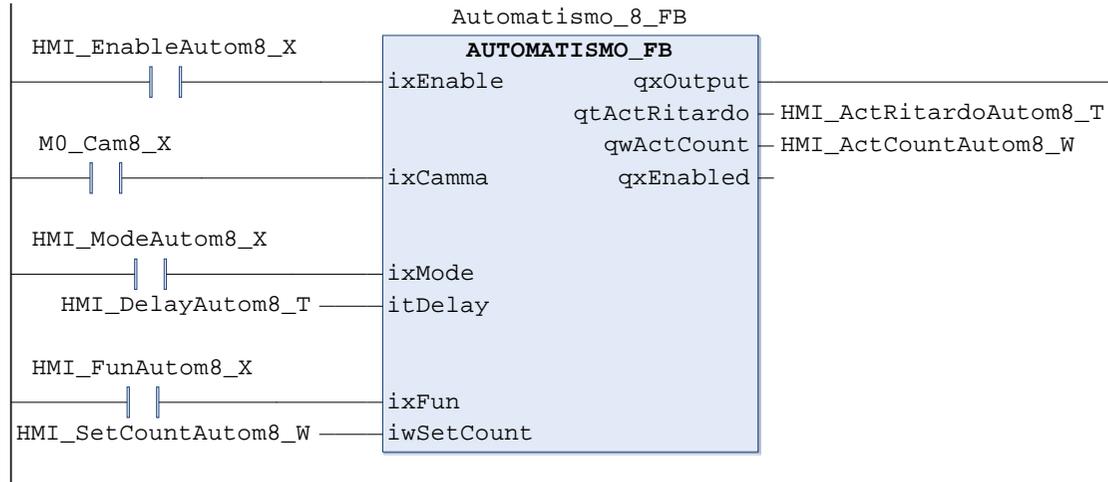


7

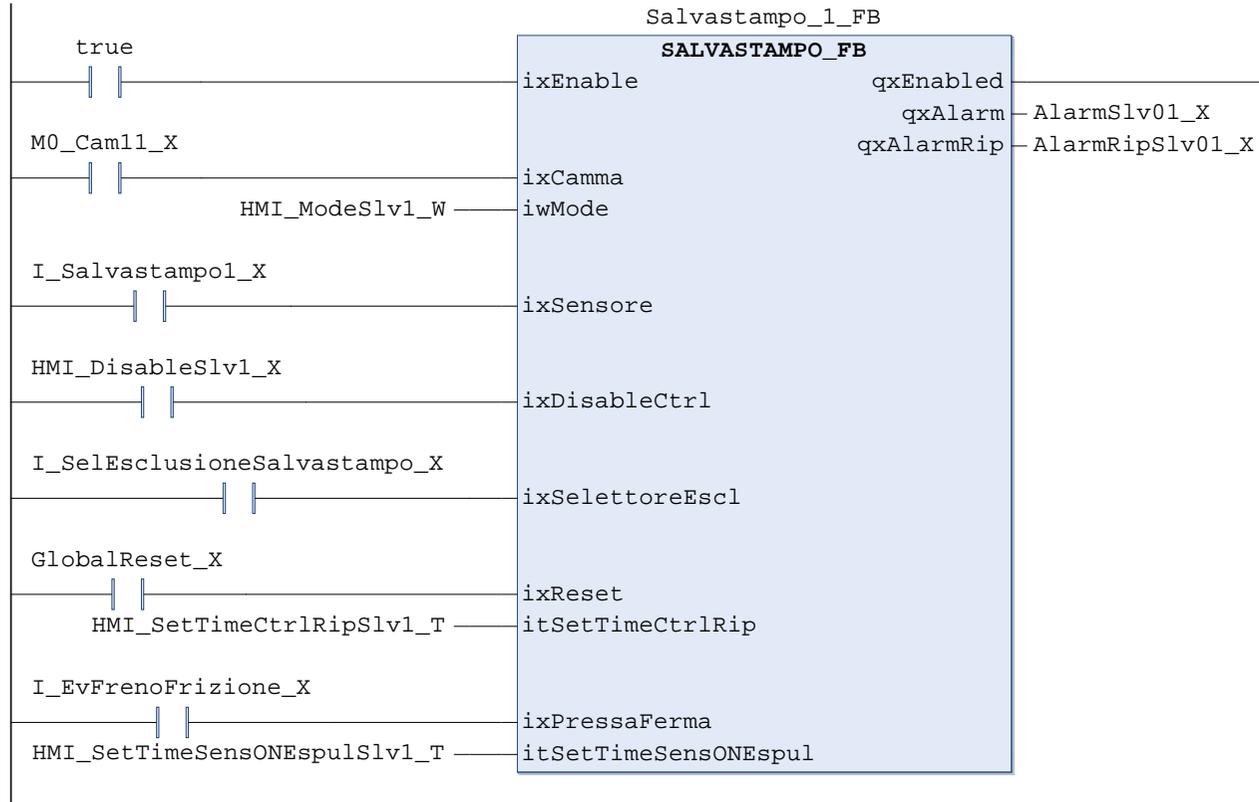


◀001 Q_Camma6_X
————— ()

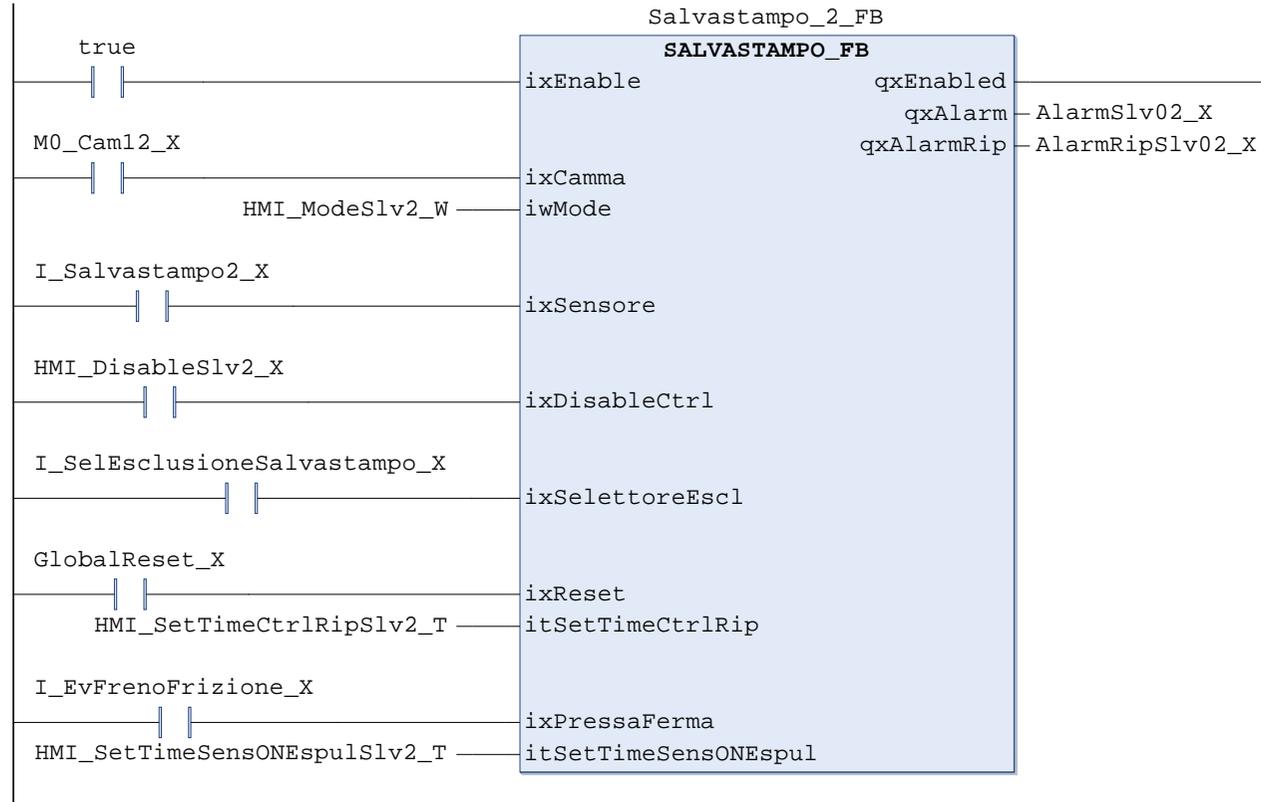
◀001 Q_Camma7_X
————— ()



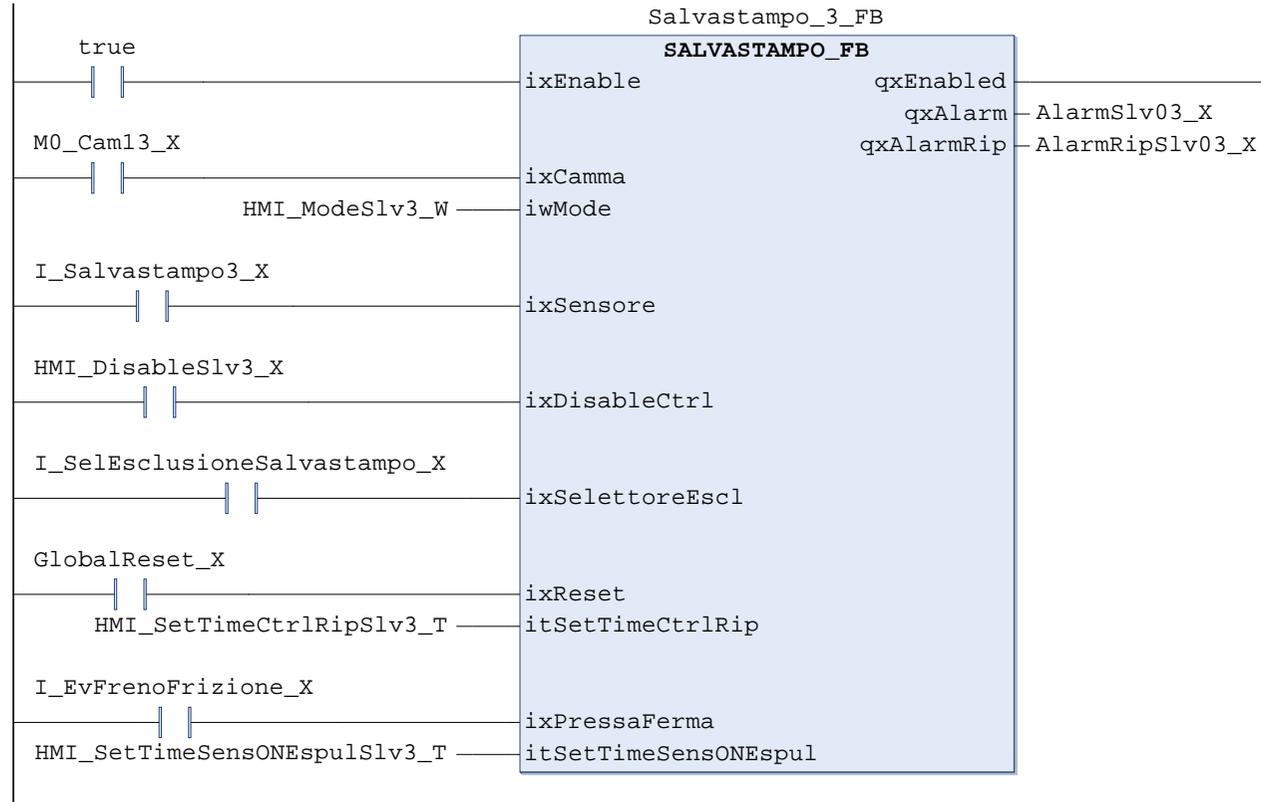
◀001 Q_Camma8_X
| ()



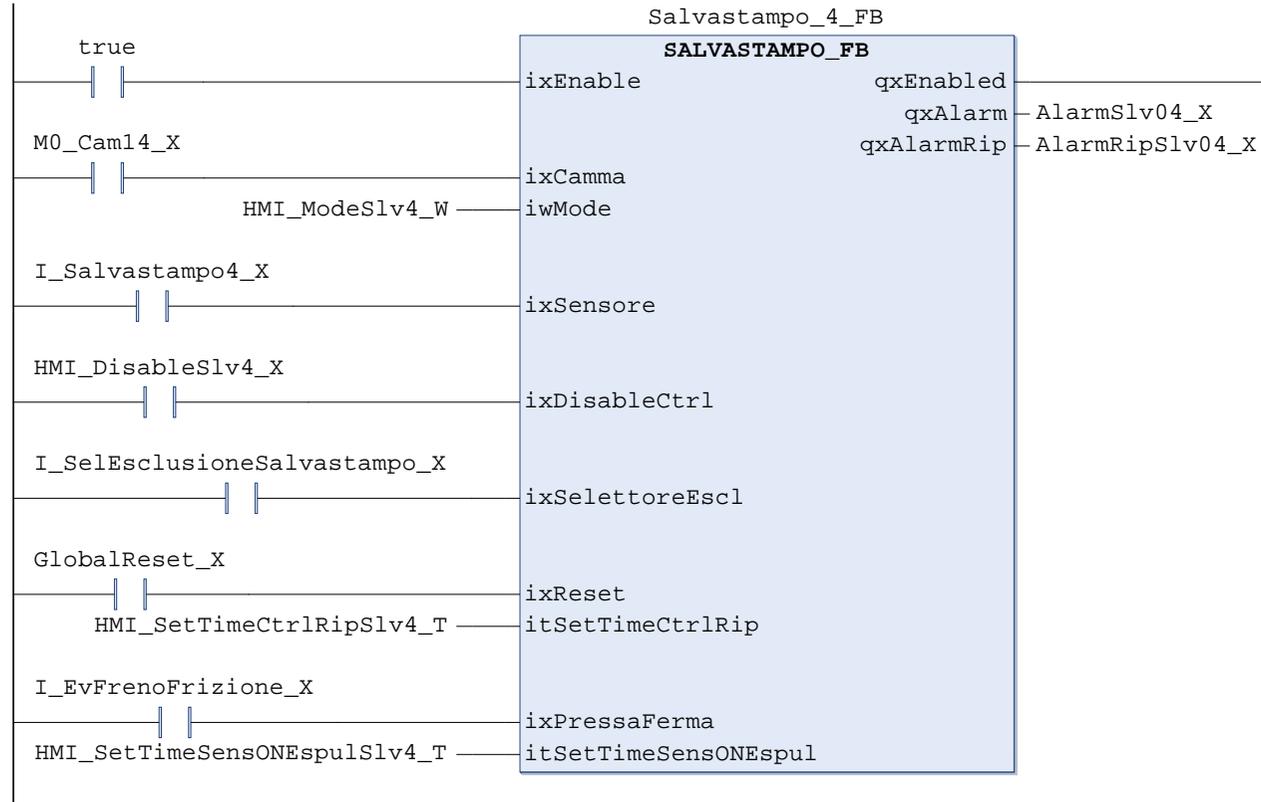
10



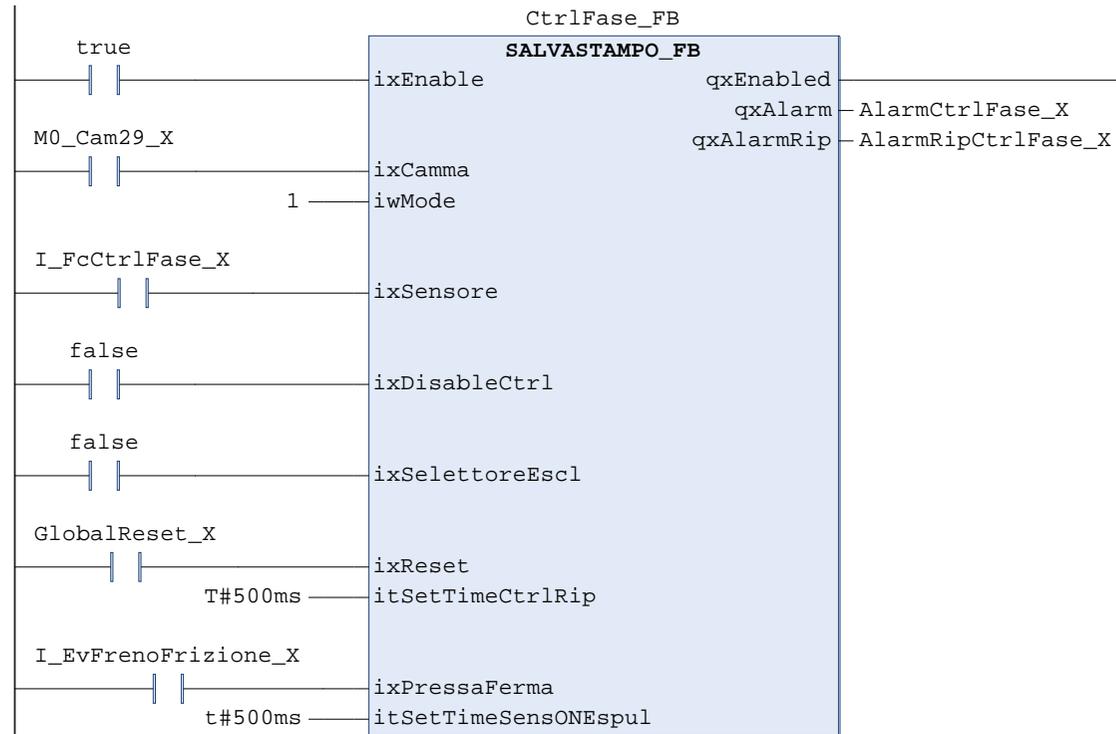
11



12

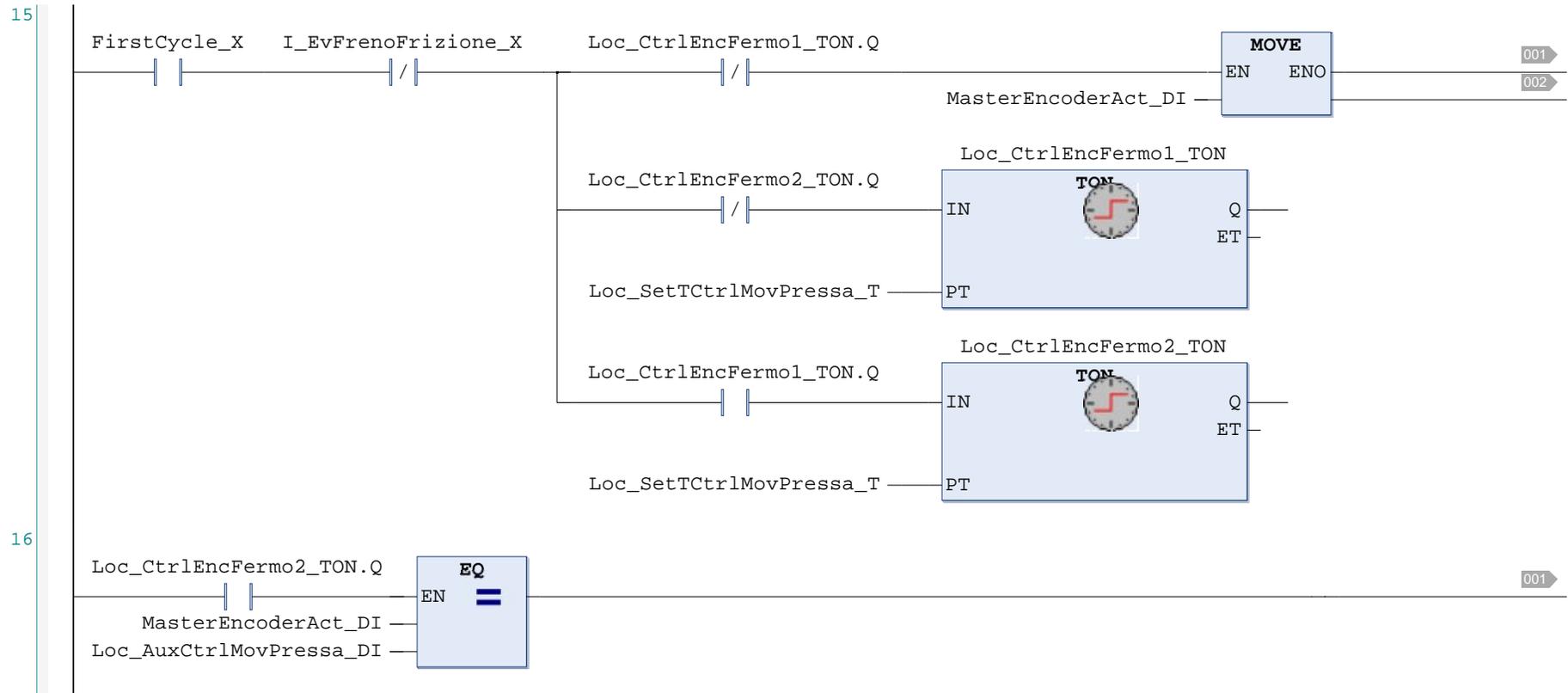


13



14





◀001

◀002

Loc_AuxCtrlMovPressa_DI

◀001

AlrEncoderFermo_X

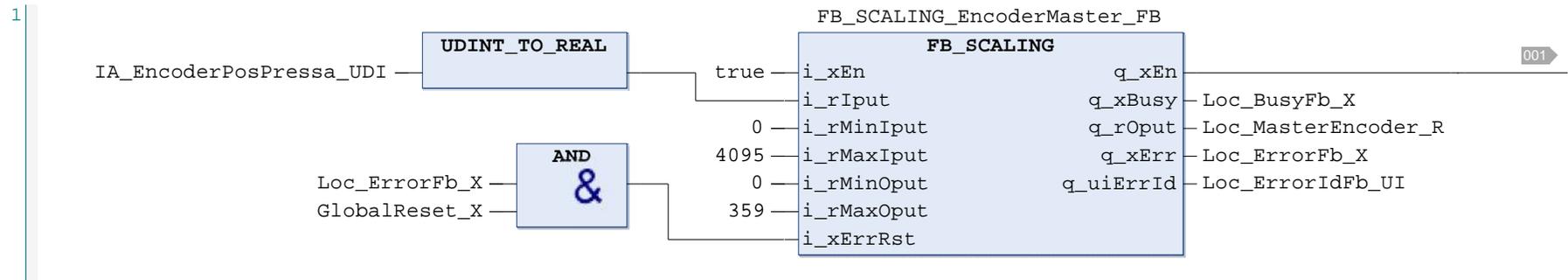
()

4.1.1.5.3.16 L081_SwitchCam_SR

```

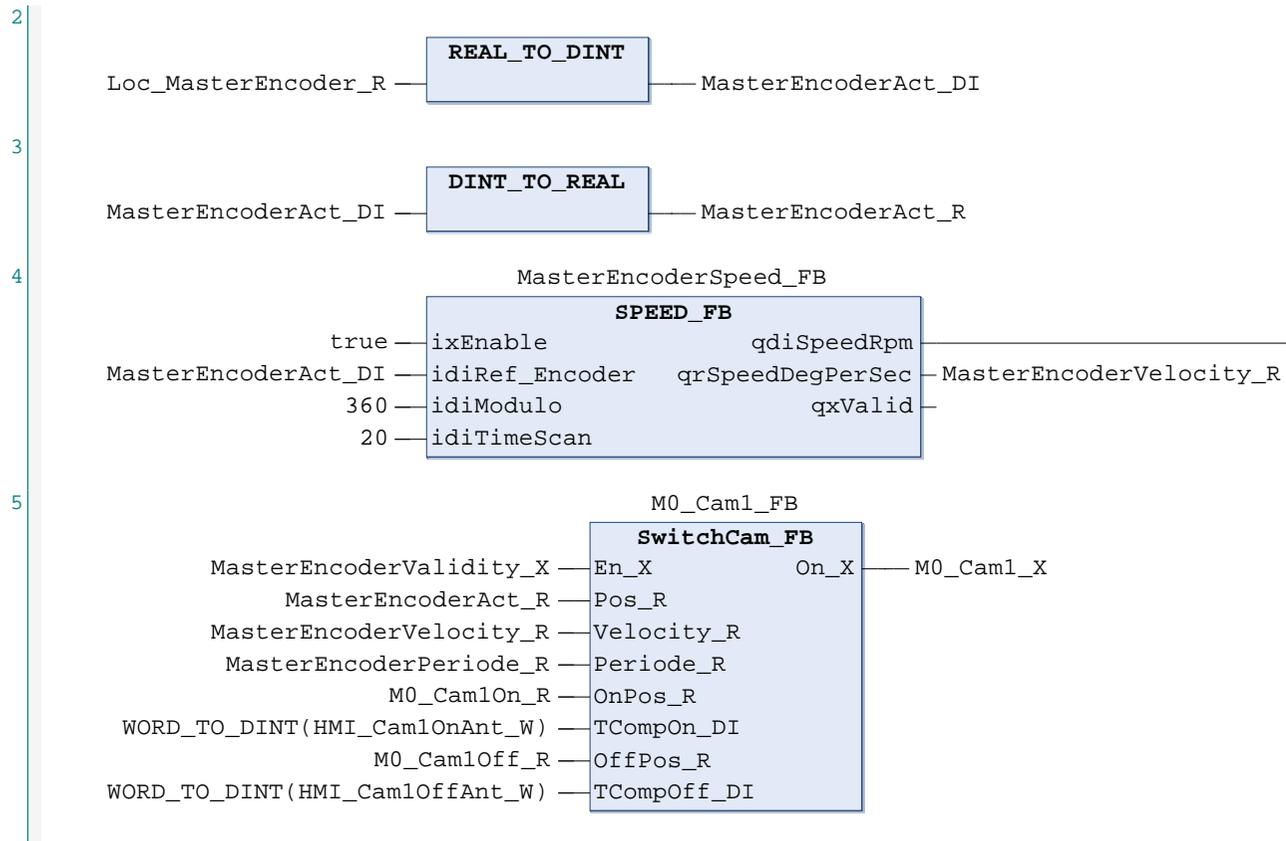
1  PROGRAM L081_SwitchCam_SR
2  VAR
3      Loc_ACK_Preset_X : BOOL ;
4      Loc_ACK_Overflow_X : BOOL ;
5      Loc_ACK_RT : R_TRIG ;
6
7      FB_SCALING_EncoderMaster_FB : FB_SCALING ;
8      Loc_ErrorFb_X : BOOL ;
9      Loc_BusyFb_X : BOOL ;
10     Loc_ErrorIdFb_UI : UINT ;
11     Loc_MasterEncoder_R : REAL ;
12     Loc_MasterEncoder_DI : DINT ;
13
14
15
16 END_VAR
17

```

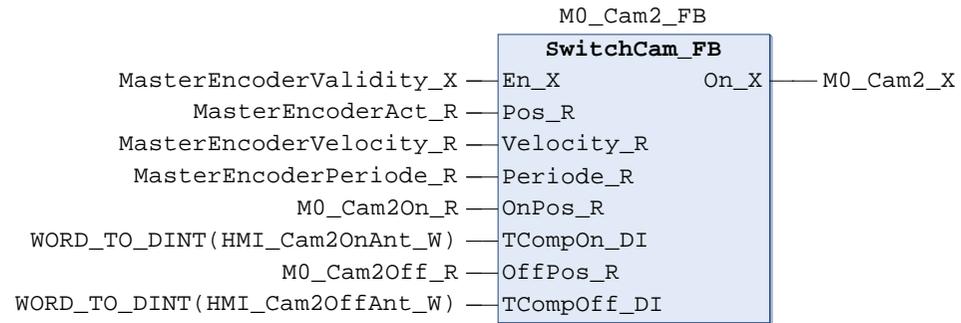


◀001

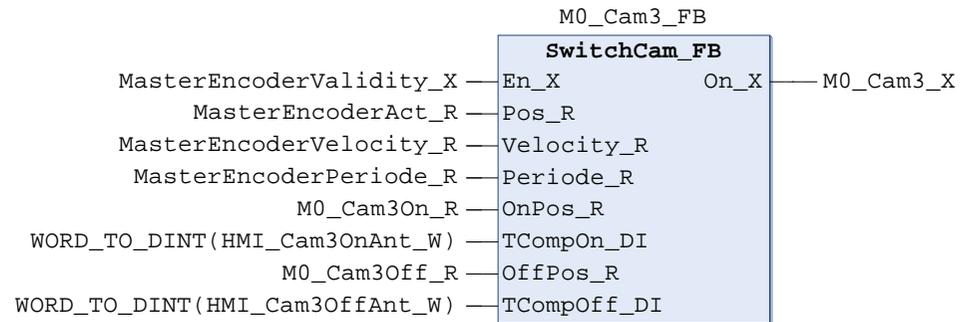
MasterEncoderValidity_X



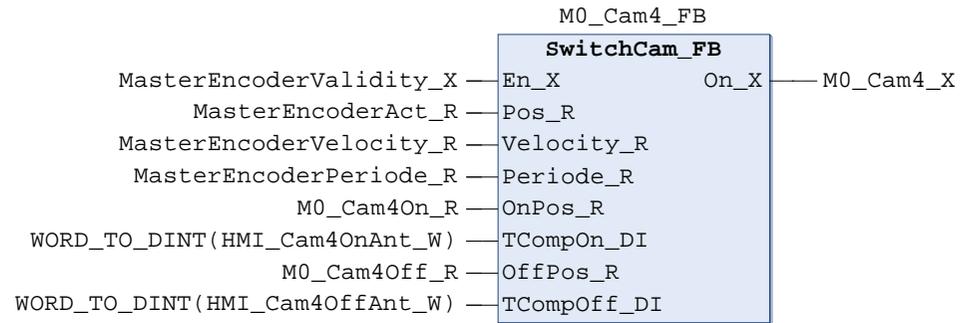
6



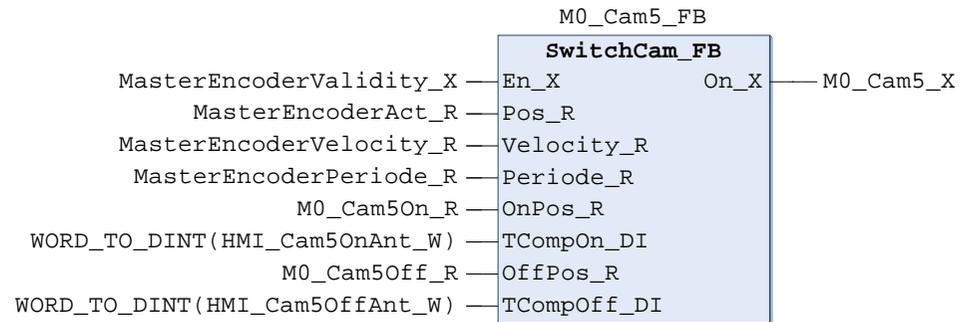
7



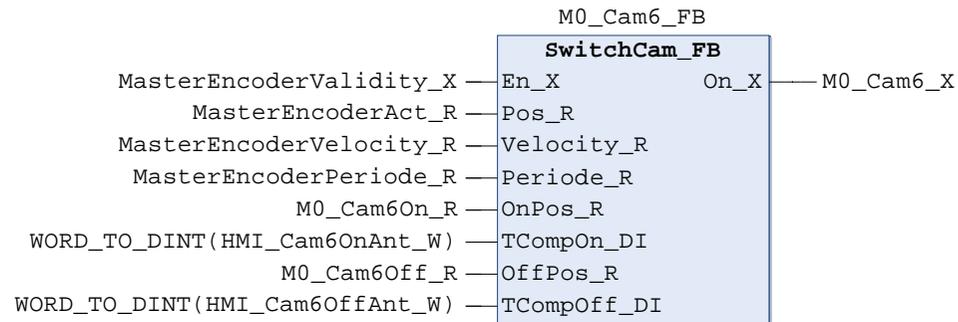
8



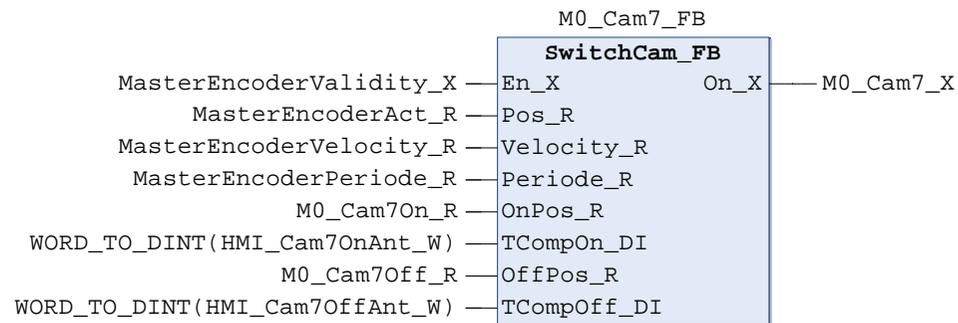
9



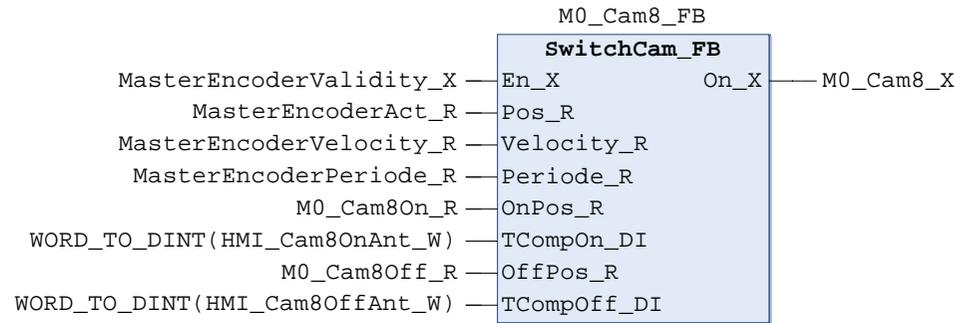
10



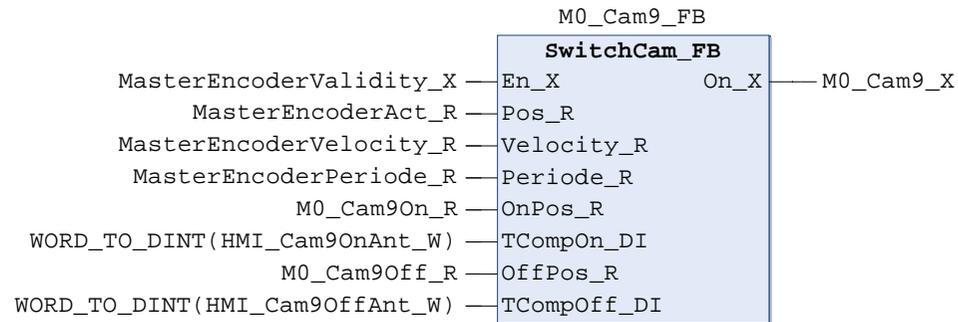
11



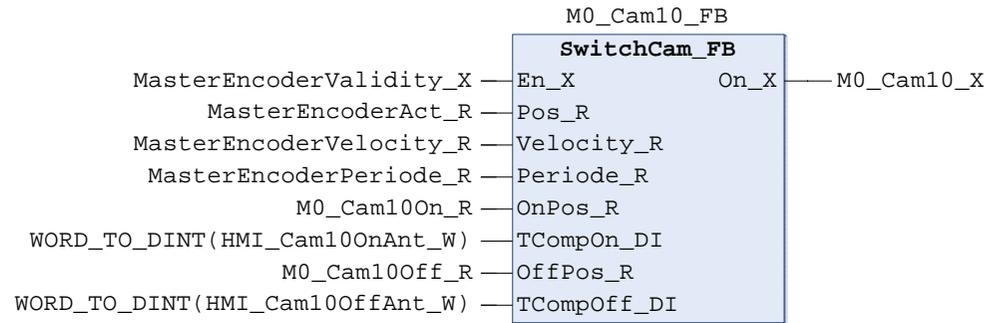
12



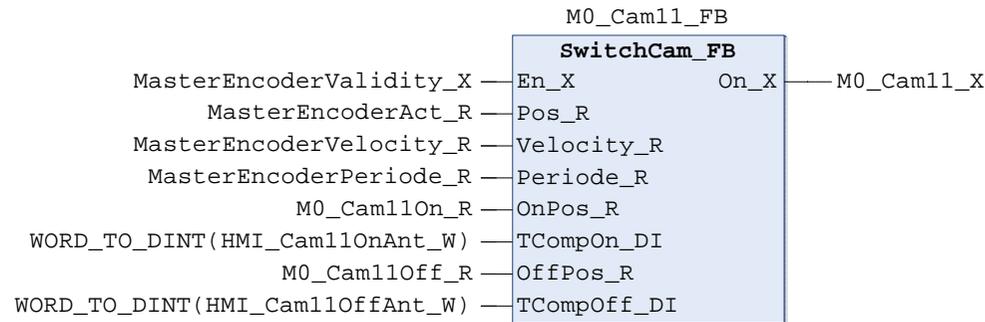
13



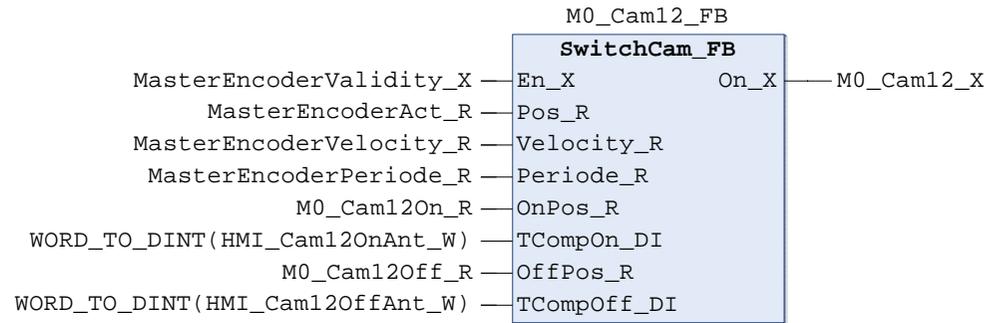
14



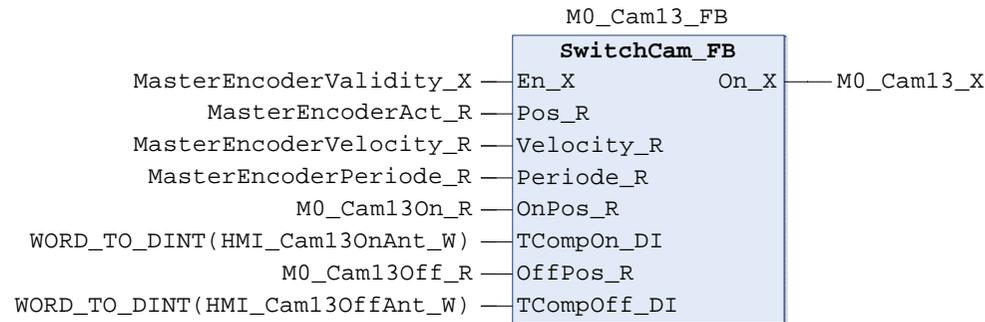
15



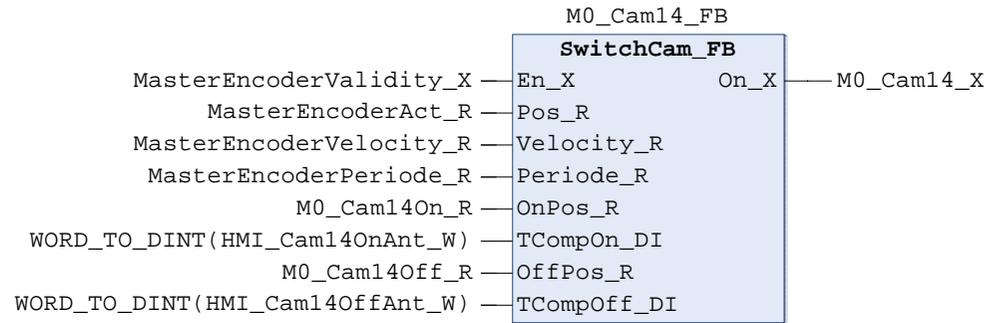
16



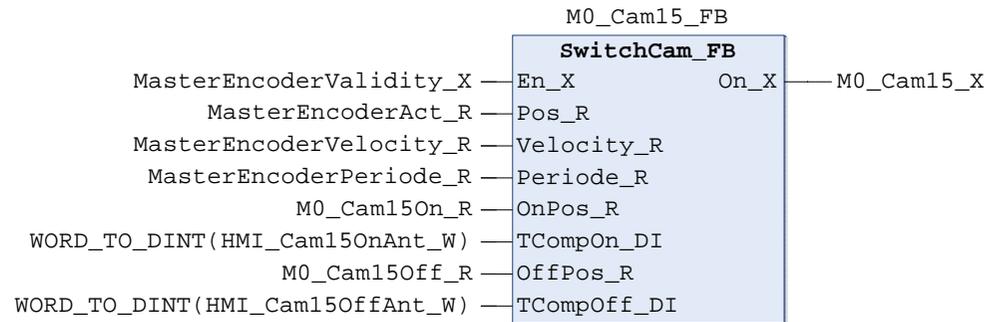
17



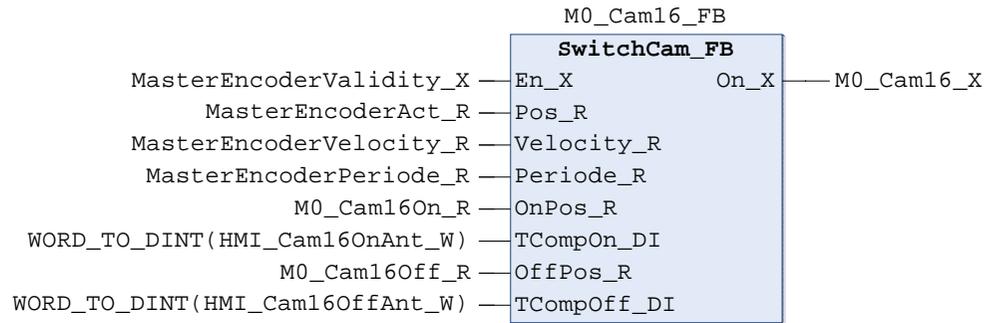
18



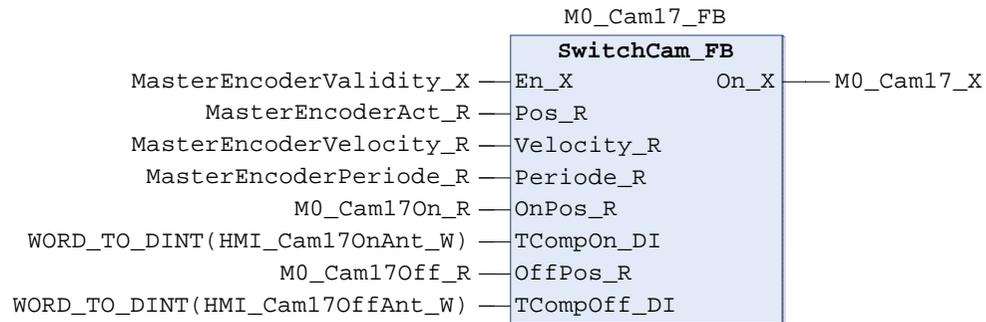
19



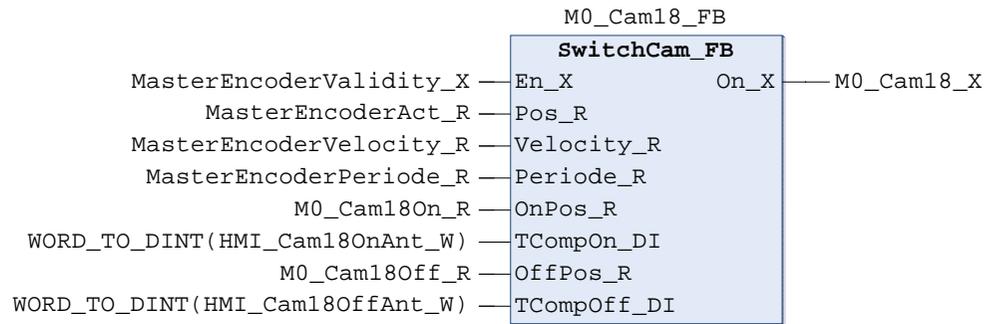
20



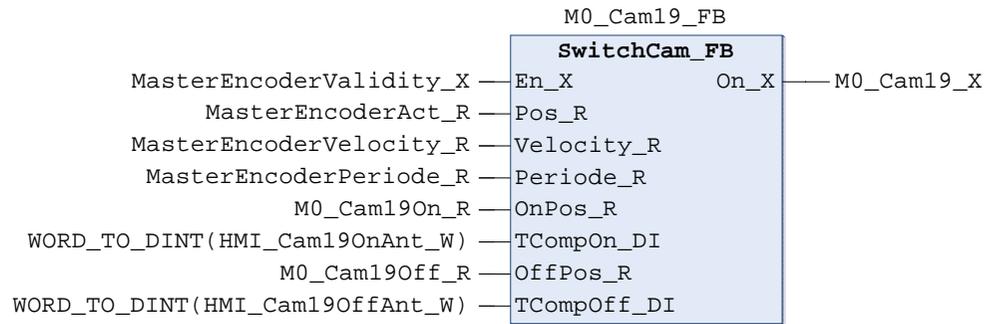
21



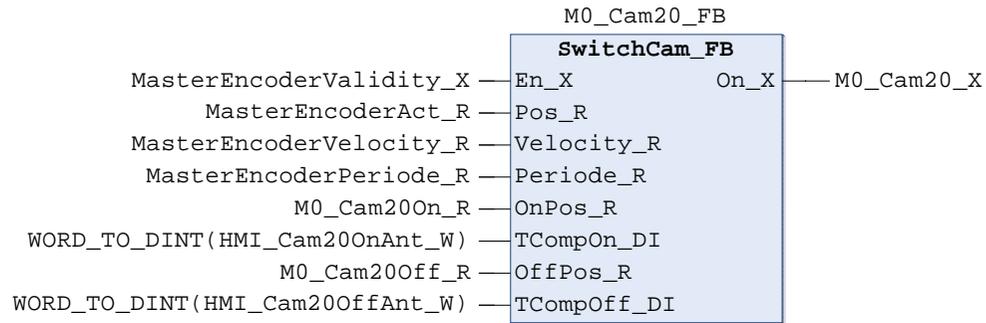
22



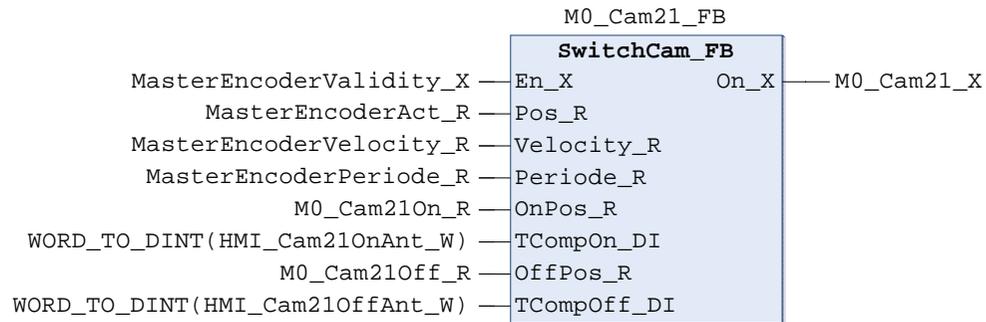
23



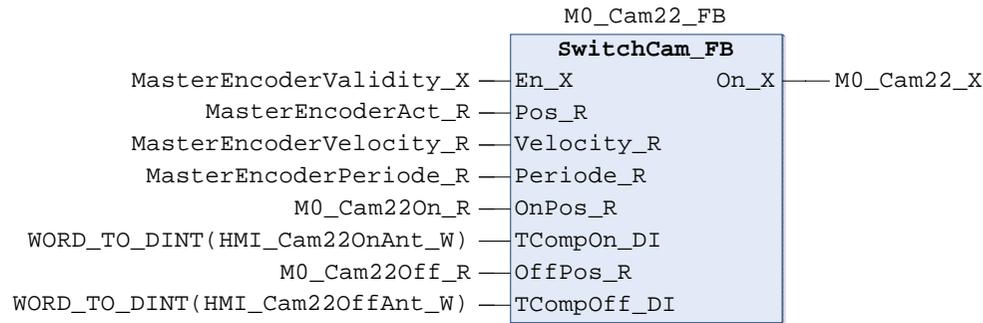
24



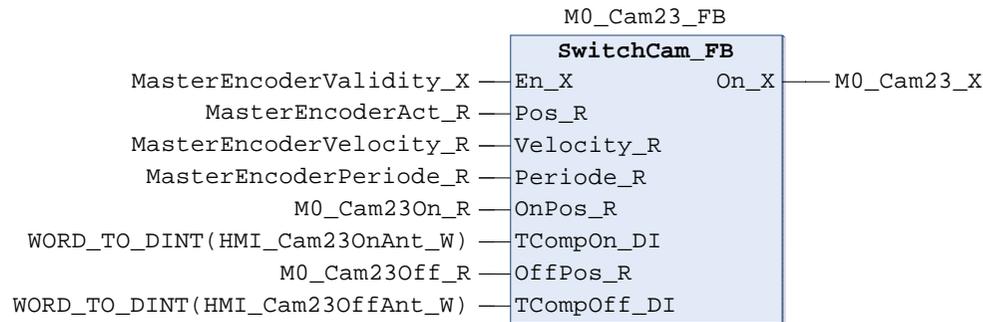
25



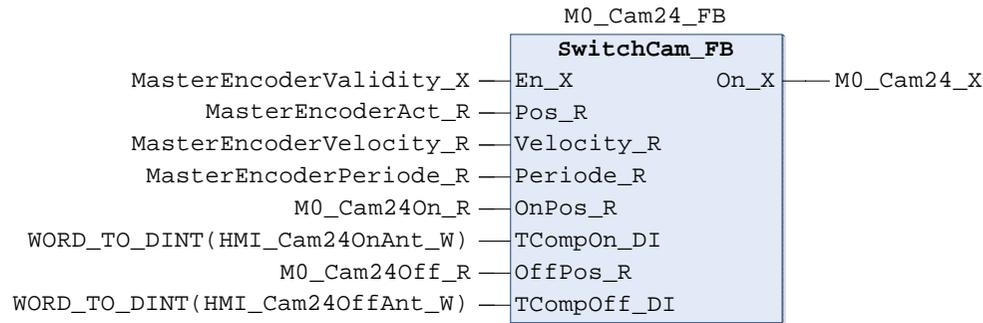
26



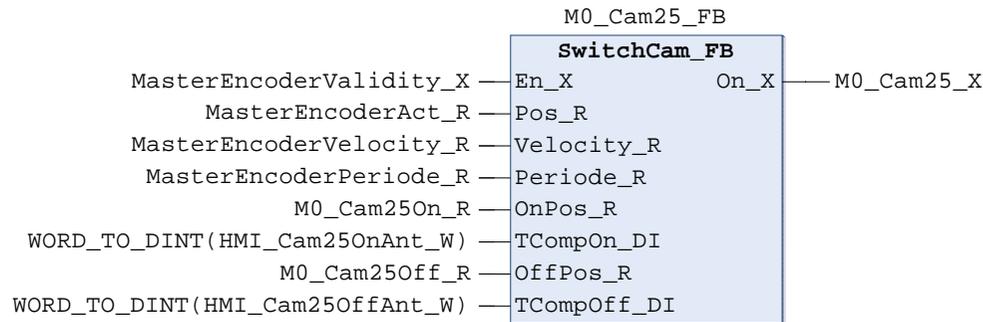
27



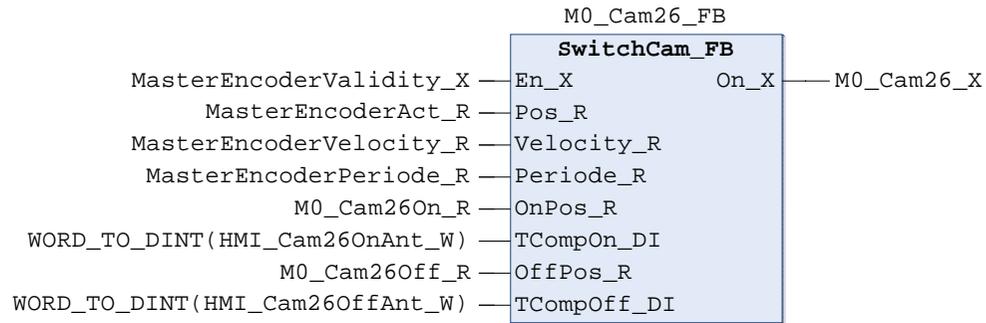
28



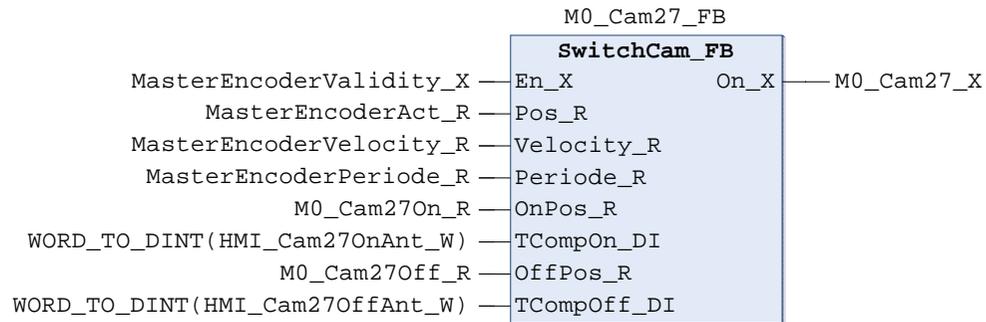
29



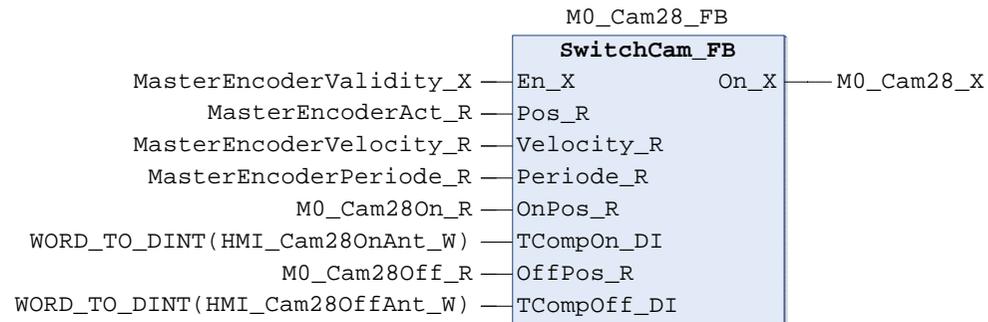
30



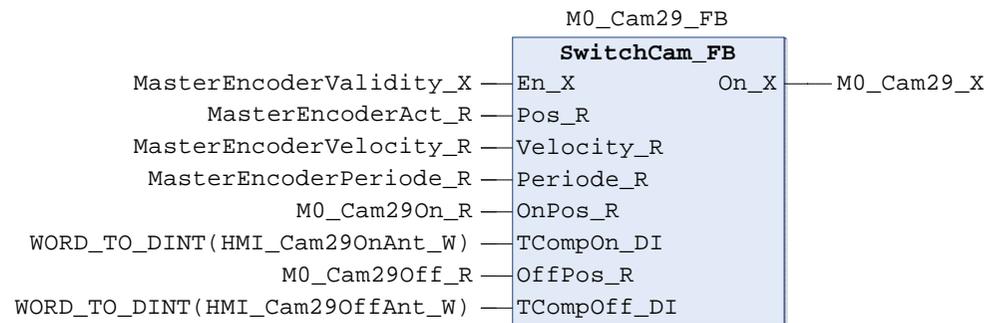
31

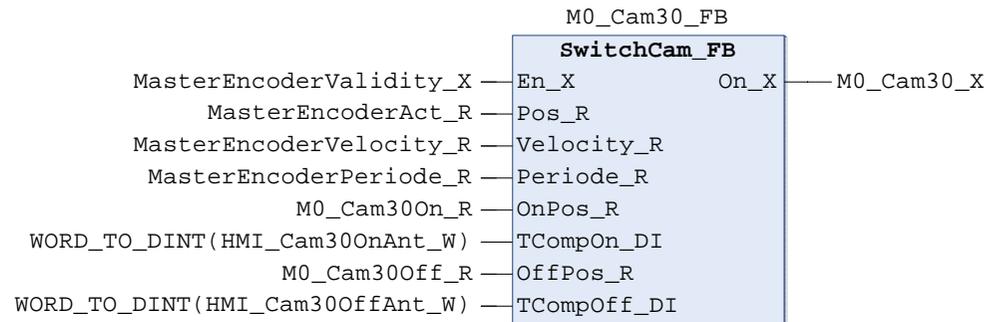


32



33





4.2 Esperto

Esperto Configurazione

Parametri:

Ingresso Run/Stop, Tipo: BYTE,

Valore: 16#FF, Valore predefinito: 16#FF,

Uscita allarme, Tipo: BYTE,

Valore: 16#FF, Valore predefinito: 16#FF,

Modalità riarmo uscite, Tipo: BYTE,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

Immediate Outputs Mapping, Tipo: WORD,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Ingresso Run/Stop	ENUM	Nessuno	
Uscita allarme	ENUM	Nessuno	
Modalità riarmo uscite	ENUM	Auto	
Immediate Outputs Mapping	WORD	0	

4.2.1 _80A0_0

Esperto mapping I/O

Parametri di input:

Canale: IB0, Tipo: BYTE, Indirizzo: %IB0,

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A0_0_AlimCtrl_X,

Canale: I0, Tipo: BOOL, Descrizione: Alimentazione principale 24 Vdc per controller, alimentazione del bus di campo e alimentazione slice (True quando non sono applicati 24V),

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A0_0_AlimExp_X,

Canale: I1, Tipo: BOOL, Descrizione: Alimentazione 24 Vdc moduli Esperti (True quando non sono applicati 24V),

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A0_0_AlimIO_X,

Canale: I2, Tipo: BOOL, Descrizione: Alimentazione 24 Vdc I/O (True quando non sono applicati 24V),

Informazione

Nome: POWER

Produttore: Schneider Electric

Versione: 2.0.31.14

Numero ordine: POWER

Descrizione: Modulo ALIMENTAZIONE

4.2.2 _80A0_1

Esperto Configurazione

Parametri:

I0,

Filtro, Tipo: WORD,
Valore: 100, Valore predefinito: 100,
Unità: ms,
Descrizione: Filtro,

I1,

Filtro, Tipo: WORD,
Valore: 100, Valore predefinito: 100,
Unità: ms,
Descrizione: Filtro,

I2,

Filtro, Tipo: WORD,
Valore: 100, Valore predefinito: 100,
Unità: ms,
Descrizione: Filtro,

I3,

Filtro, Tipo: WORD,
Valore: 100, Valore predefinito: 100,
Unità: ms,
Descrizione: Filtro,

I4,

Filtro, Tipo: WORD,
Valore: 100, Valore predefinito: 100,
Unità: ms,
Descrizione: Filtro,

I5,

Filtro, Tipo: WORD,
Valore: 100, Valore predefinito: 100,
Unità: ms,
Descrizione: Filtro,

I6,

Valore: 100, Valore predefinito: 100,
 Unità: ms,
 Descrizione: Filtro,
 Disturbo minimizzato,
 Abilita disturbo minimizzato, Tipo: BYTE,
 Valore: 0, Valore predefinito: 0,
 Descrizione: Minimizza il disturbo dell'uscita aggiornando l'uscita quando si avvia il processo IEC,
 Task elaborazione uscita, Tipo: STRING,
 Valore: 'MAST',
 Descrizione: Seleziona il task per aggiornare le uscite,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
I0			
Filtro	ENUM	4	
I1			
Filtro	ENUM	4	
I2			
Filtro	ENUM	4	
I3			
Filtro	ENUM	4	
I4			
Filtro	ENUM	4	
I5			
Filtro	ENUM	4	
I6			
Filtro	ENUM	4	
Disturbo minimizzato			
Abilita disturbo minimizzato	ENUM	No	
Task elaborazione uscita	STRING	'MAST'	

Esperto mapping I/O

Parametri di input:

Canale: IB0, Tipo: BYTE, Indirizzo: %IB1,

Canale: I0, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX1.0, Descrizione: Ingresso veloce, sink,

Canale: I1, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX1.1, Descrizione: Ingresso veloce, sink,

Canale: I2, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX1.2, Descrizione: Ingresso veloce, sink,

Canale: I3, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX1.3, Descrizione: Ingresso veloce, sink,

Canale: I4, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX1.4, Descrizione: Ingresso regolare, sink,

Canale: I5, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX1.5, Descrizione: Ingresso regolare, sink,

Canale: I6, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX1.6, Descrizione: Ingresso veloce, sink,

Canale: IB1, Tipo: BYTE, Indirizzo: %IB2,

Canale: I0, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX2.0, Descrizione: Rilevato cortocircuito (se True),

Parametri di output:

Canale: QB0, Tipo: BYTE, Indirizzo: %QB0,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleResetEmergenza_X,

Canale: Q0, Tipo: BOOL, Descrizione: Uscita veloce, push-pull,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleResetCicloPressa_X,

Canale: Q1, Tipo: BOOL, Descrizione: Uscita veloce, push-pull,

Informazione

Nome: DM72F0

Produttore: Schneider Electric

Versione: 2.0.31.14

Numero ordine: DM72F0

Descrizione: Modulo DM72F0

4.2.3 _80A0_2

Esperto Configurazione

Parametri:

I0,

Filtro, Tipo: WORD,
Valore: 100, Valore predefinito: 100,
Unità: ms,
Descrizione: Filtro,

I1,

Filtro, Tipo: WORD,
Valore: 100, Valore predefinito: 100,
Unità: ms,
Descrizione: Filtro,

I2,

Filtro, Tipo: WORD,
Valore: 100, Valore predefinito: 100,
Unità: ms,
Descrizione: Filtro,

I3,

Filtro, Tipo: WORD,
Valore: 100, Valore predefinito: 100,
Unità: ms,
Descrizione: Filtro,

I4,

Filtro, Tipo: WORD,
Valore: 100, Valore predefinito: 100,
Unità: ms,
Descrizione: Filtro,

I5,

Filtro, Tipo: WORD,
Valore: 100, Valore predefinito: 100,
Unità: ms,
Descrizione: Filtro,

I6,

Valore: 100, Valore predefinito: 100,
 Unità: ms,
 Descrizione: Filtro,
 Disturbo minimizzato,
 Abilita disturbo minimizzato, Tipo: BYTE,
 Valore: 0, Valore predefinito: 0,
 Descrizione: Minimizza il disturbo dell'uscita aggiornando l'uscita quando si avvia il processo IEC,
 Task elaborazione uscita, Tipo: STRING,
 Valore: 'MAST',
 Descrizione: Seleziona il task per aggiornare le uscite,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
I0			
Filtro	ENUM	4	
I1			
Filtro	ENUM	4	
I2			
Filtro	ENUM	4	
I3			
Filtro	ENUM	4	
I4			
Filtro	ENUM	4	
I5			
Filtro	ENUM	4	
I6			
Filtro	ENUM	4	
Disturbo minimizzato			
Abilita disturbo minimizzato	ENUM	No	
Task elaborazione uscita	STRING	'MAST'	

Esperto mapping I/O

Parametri di input:

Canale: IB0, Tipo: BYTE, Indirizzo: %IB3,

Canale: I0, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX3.0, Descrizione: Ingresso veloce, sink,

Canale: I1, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX3.1, Descrizione: Ingresso veloce, sink,

Canale: I2, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX3.2, Descrizione: Ingresso veloce, sink,

Canale: I3, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX3.3, Descrizione: Ingresso veloce, sink,

Canale: I4, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX3.4, Descrizione: Ingresso regolare, sink,

Canale: I5, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX3.5, Descrizione: Ingresso regolare, sink,

Canale: I6, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX3.6, Descrizione: Ingresso veloce, sink,

Canale: IB1, Tipo: BYTE, Indirizzo: %IB4,

Canale: I0, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX4.0, Descrizione: Rilevato cortocircuito (se True),

Parametri di output:

Canale: QB0, Tipo: BYTE, Indirizzo: %QB1,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleResetXPSMC_Base_X,

Canale: Q0, Tipo: BOOL, Descrizione: Uscita veloce, push-pull,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleResetXPSMC_Hand_X,

Canale: Q1, Tipo: BOOL, Descrizione: Uscita veloce, push-pull,

Informazione

Nome: DM72F1

Produttore: Schneider Electric

Versione: 2.0.31.14

Numero ordine: DM72F1

Descrizione: Modulo DM72F1

4.3 TM5

Name: TM258LF42DT

Vendor: Schneider Electric

Version: 2.0.31.14

Order number: TM258LF42DT

Description: M258 Performance Logic Controller - 2 x 5 ingressi veloci sink (200kHz, 24Vdc), 2 x 2 uscite veloci push-pull (100kHz, 24Vdc, 0,2 A), 2 x 2 ingressi sink (24Vdc), 12 ingressi sink (24Vdc) e 12 uscite source (24Vdc, 0,5A). 1 porta Ethernet, 1 porta di linea seriale e 1 master CANopen. Timer e calendario. Morsettiere rimovibili.

4.3.1 TM5_Manager

TM5 Configurazione

Parametri:

Tempo di ciclo del bus, Tipo: UDINT,

Valore: 1000, Valore predefinito: 1000,

Numero massimo di slot fisici, Tipo: UINT,

Valore: 250, Valore predefinito: 250,

Nome del repository FW (per supporto aggiornamento FW), Tipo: STRING,

Valore: '/usr/app/MFW', Valore predefinito: '/usr/app/MFW',

Lunghezza massima del bus in metri, Tipo: UINT,

Valore: 100, Valore predefinito: 100,

Tempo di ciclo del bus calcolato, Tipo: UDINT,

Valore: 1000, Valore predefinito: 1000,

I/O Configurazione

Nome visibile

Tempo di ciclo del bus

Numero massimo di slot fisici

Nome del repository FW (per supporto aggiornamento FW)

Lunghezza massima del bus in metri

Tempo di ciclo del bus calcolato

Tipo di base Valore

ENUM

UINT

STRING

UINT

UDINT

1 ms

250

'/usr/app/MFW'

100

1000

Valore predefinito (se diverso)

TM5 mapping I/O

Informazione

Nome: TM5 Manager
Produttore: Schneider Electric
Versione: 2.0.2.3
Numero ordine: TM5
Descrizione: TM5 Manager

4.3.1.1 Bus integrate

Name: TM5 Manager
Vendor: Schneider Electric
Version: 2.0.2.3
Order number: TM5
Description: TM5 Manager

4.3.1.1.1 _80A0_3

Embedded Bus Configurazione

Parametri:

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 1, Valore predefinito: 0,

Filtro d'ingresso, Tipo: USINT,

Valore: 10, Valore predefinito: 10,

Unità: 0,1 ms,

Descrizione: Specifica il tempo di filtro di tutti gli ingressi digitali,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 12, Valore predefinito: 12,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	1	0
Filtro d'ingresso	USINT	10	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	

Embedded Bus mapping I/O

Parametri di input:

Canale: DigitalInputs, Tipo: UINT, Indirizzo: %IW3,

Mapping: Application.GVL_IO.I_EmergenzaPressa_X,

Canale: DigitalInput00, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Mapping: Application.GVL_IO.I_EmergenzaGenerale_X,

Canale: DigitalInput01, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Mapping: Application.GVL_IO.I_PsResetAnomalie_X,

Canale: DigitalInput02, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Canale: DigitalInput03, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_SelEsclusioneSalvastampo_X,
Canale: DigitalInput04, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_EvFrenoFrizione_X,
Canale: DigitalInput05, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_FcCtrlFase_X,
Canale: DigitalInput06, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Salvastampo1_X,
Canale: DigitalInput07, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Salvastampo2_X,
Canale: DigitalInput08, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Salvastampo3_X,
Canale: DigitalInput09, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Salvastampo4_X,
Canale: DigitalInput10, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_ScattiTermiciGenerici_X,
Canale: DigitalInput11, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Informazione

Nome: DI12DE

Produttore: Schneider Electric

Versione: 3.1.1.1

Numero ordine: DI12DE

Descrizione: 12 ingressi digitali 24 VDC, Sink, IEC 61131-2, Tipo 1

4.3.1.1.2 _80A0_4

Embedded Bus Configurazione

Parametri:

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 2, Valore predefinito: 0,

Informazioni di stato uscite, Tipo: BYTE,

Valore: 1, Valore predefinito: 1,

Descrizione: Informazioni di stato uscite aggiuntive,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 12, Valore predefinito: 12,

Corrente esterna del segmento di I/O 24V, Tipo: UINT,

Valore: 100, Valore predefinito: 100,

Unità: mA,

Descrizione: Corrente esterna del segmento di I/O 24V sul bus di alimentazione TM5,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	2	0
Informazioni di stato uscite	ENUM	on	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	
Corrente esterna del segmento di I/O 24V	UINT	100	

Embedded Bus mapping I/O

Parametri di input:

Canale: StatusDigitalOutputs, Tipo: UINT, Indirizzo: %IW4,

Canale: StatusDigitalOutput00, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX8.0, Descrizione: Stato uscita digitale 00 (0 = OK),

Canale: StatusDigitalOutput01, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX8.1, Descrizione: Stato uscita digitale 01 (0 = OK),

Canale: StatusDigitalOutput03, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX8.3, Descrizione: Stato uscita digitale 03 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput04, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX8.4, Descrizione: Stato uscita digitale 04 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput05, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX8.5, Descrizione: Stato uscita digitale 05 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput06, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX8.6, Descrizione: Stato uscita digitale 06 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput07, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX8.7, Descrizione: Stato uscita digitale 07 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput08, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX9.0, Descrizione: Stato uscita digitale 08 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput09, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX9.1, Descrizione: Stato uscita digitale 09 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput10, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX9.2, Descrizione: Stato uscita digitale 10 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput11, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX9.3, Descrizione: Stato uscita digitale 11 (0 = OK),

Parametri di output:

Canale: DigitalOutputs, Tipo: UINT, Indirizzo: %QW1,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_PlcOK_Ch1_X,
Canale: DigitalOutput00, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_PlcOK_Ch2_X,
Canale: DigitalOutput01, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_Camma1_X,
Canale: DigitalOutput02, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_Camma2_X,
Canale: DigitalOutput03, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_Camma3_X,
Canale: DigitalOutput04, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_Camma4_X,
Canale: DigitalOutput05, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_Camma5_X,
Canale: DigitalOutput06, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_Camma6_X,
Canale: DigitalOutput07, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_Camma7_X,
Canale: DigitalOutput08, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_Camma8_X,
Canale: DigitalOutput09, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_LampPompeOlioInTemporizzazione_X,
Canale: DigitalOutput10, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_LampPompaOlioToraPac_X,
Canale: DigitalOutput11, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Informazione

Nome: DO12TE

Produttore: Schneider Electric

Versione: 3.1.1.1

Numero ordine: DO12TE

Descrizione: 12 uscite 24 VDC / 0,5 A

4.3.1.2 _80A1

Bus espansione Configurazione

Parametri:

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 3, Valore predefinito: 0,

ConfigOutput25, Tipo: UINT,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

ConfigOutput26, Tipo: UINT,

Valore: 115, Valore predefinito: 115,

ConfigOutput27, Tipo: UINT,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

ConfigOutput28, Tipo: UINT,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

ConfigOutput22, Tipo: UINT,

Valore: 32, Valore predefinito: 32,

ConfigOutput23, Tipo: UINT,

Valore: 36, Valore predefinito: 36,

ConfigOutput24, Tipo: UINT,

Valore: 37, Valore predefinito: 37,

ConfigOutput20, Tipo: UINT,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

ConfigOutput21, Tipo: UINT,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

ConfigOutput29, Tipo: UINT,

Valore: 225, Valore predefinito: 225,

ConfigOutput00, Tipo: UDINT,

Valore: 101388, Valore predefinito: 65536,

Frequenza di clock, Tipo: BYTE,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

Unità: kHz,

Descrizione: Frequenza di clock,

Formato dei dati, Tipo: BYTE,

Valore: 1, Valore predefinito: 0,

Descrizione: Formato dei dati dell'encoder SSI,

Valore: 12, Valore predefinito: 8,
 Descrizione: Numero di bit inviati dal codificatore per trame (dati + zeri iniziali),
 Lunghezza bit SSI validi, Tipo: UINT,
 Valore: 12, Valore predefinito: 8,
 Descrizione: Filtro sui dati (LSB del telaio). Il MSBs sono ignorati e letti come 0. MSBs dati: numero di giri; LSBs dati: angolo (0 .. 360 °),
 Controllo monostabile, Tipo: BYTE,
 Valore: 1, Valore predefinito: 1,
 Descrizione: I dati a livello di linea controllato prima di iniziare la trasmissione dei dati,
 Base del bus, Tipo: BYTE,
 Valore: 11, Valore predefinito: 11,
 Morsettiera, Tipo: BYTE,
 Valore: 12, Valore predefinito: 12,
 Corrente esterna del segmento di I/O 24V, Tipo: UINT,
 Valore: 300, Valore predefinito: 300,
 Unità: mA,
 Descrizione: Corrente esterna del segmento di I/O 24V sul bus di alimentazione TM5,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	3	0
Parametri modulo			
ConfigOutput25	UINT	0	
ConfigOutput26	UINT	115	
ConfigOutput27	UINT	0	
ConfigOutput28	UINT	0	
ConfigOutput22	UINT	32	
ConfigOutput23	UINT	36	
ConfigOutput24	UINT	37	
ConfigOutput20	UINT	0	
ConfigOutput21	UINT	0	
ConfigOutput29	UINT	225	
ConfigOutput00	UDINT	101388	65536
Contatore00			
Frequenza di clock	ENUM	1000	

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Formato dei dati	ENUM	gray	binario
Lunghezza totale bit SSI	UINT	12	8
Lunghezza bit SSI validi	UINT	12	8
Controllo monostabile	ENUM	livello alto	
Generale			
Base del bus	ENUM	TM5ACBM11	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	
Corrente esterna del segmento di I/O 24V	UINT	300	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Canale: Alimentatore, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB12,

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A1_Alim24V_X,

Canale: Alimentatore00, Tipo: BOOL, Descrizione: Stato alimentazione encoder 24 VDC (0 = DC OK),

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A1_Alim5V_X,

Canale: Alimentatore01, Tipo: BOOL, Descrizione: Stato alimentazione encoder 5 VDC (0 = DC OK),

Canale: Ingresso digitale, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB13,

Canale: Riservato, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX13.0,

Canale: Riservato, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX13.1,

Canale: Riservato, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX13.2,

Canale: Riservato, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX13.3,

Canale: DigitalInput00, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX13.4, Descrizione: 24 VDC, ritardo di commutazione <2 µs, sink,

Canale: DigitalInput01, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX13.5, Descrizione: 24 VDC, ritardo di commutazione <2 µs, sink,

Mapping: Application.GVL_IO.IA_EncoderPosPressa_UDI,

Canale: Encoder00, Tipo: UDINT, Descrizione: Encoder assoluto (SSI), max. 1 Mbit/s,

Informazione

Nome: TM5SE1SC10005

Produttore: Schneider Electric

Versione: 3.1.1.4

Numero ordine: TM5SE1SC10005

Descrizione: Contatore, 1x SSI, 5 V, 1 Mbit/s, quadratura X4

4.3.1.3 _80A2

Bus espansione Configurazione

Parametri:

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 4, Valore predefinito: 0,

Filtro d'ingresso, Tipo: USINT,

Valore: 10, Valore predefinito: 10,

Unità: 0,1 ms,

Descrizione: Specifica il tempo di filtro di tutti gli ingressi digitali,

Base del bus, Tipo: BYTE,

Valore: 11, Valore predefinito: 11,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 12, Valore predefinito: 12,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	4	0
Filtro d'ingresso	USINT	10	
Base del bus	ENUM	TM5ACBM11	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Canale: DigitalInputs, Tipo: UINT, Indirizzo: %IW10,

Mapping: Application.GVL_IO.I_PressioneAriaOK_X,

Canale: DigitalInput00, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Mapping: Application.GVL_IO.I_PsMarciaPompeOlio_X,

Mapping: Application.GVL_IO.I_PsArrestoPompeOlio_X,
Canale: DigitalInput02, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_RelePompaOlioInMarcia_X,
Canale: DigitalInput03, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_RelePompaOlioTorpacInMarcia_X,
Canale: DigitalInput04, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_TermicaOkPompaOlioPressa_X,
Canale: DigitalInput05, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_TermicaOkPompaOlioTorpac_X,
Canale: DigitalInput06, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_LivelloOlioOkLubTorcPac_X,
Canale: DigitalInput07, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_LivelloOlioOkLubGenerale_X,
Canale: DigitalInput08, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_TermosScambiatTorcPac_X,
Canale: DigitalInput09, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PressioneOlioLubGen_X,
Canale: DigitalInput10, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PressioneOlioLubTorcPac1_X,
Canale: DigitalInput11, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Informazione

Nome: TM5SDI12D
Produttore: Schneider Electric
Versione: 3.1.1.1
Numero ordine: TM5SDI12D
Descrizione: 12 ingressi digitali 24 VDC, Sink, IEC 61131-2, Tipo 1

4.3.1.4 _80A3

Bus espansione Configurazione

Parametri:

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 5, Valore predefinito: 0,

Filtro d'ingresso, Tipo: USINT,

Valore: 10, Valore predefinito: 10,

Unità: 0,1 ms,

Descrizione: Specifica il tempo di filtro di tutti gli ingressi digitali,

Base del bus, Tipo: BYTE,

Valore: 11, Valore predefinito: 11,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 12, Valore predefinito: 12,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	5	0
Filtro d'ingresso	USINT	10	
Base del bus	ENUM	TM5ACBM11	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Canale: DigitalInputs, Tipo: UINT, Indirizzo: %IW11,

Mapping: Application.GVL_IO.I_PressioneOlioLubTorcPac2_X,

Canale: DigitalInput00, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Mapping: Application.GVL_IO.I_PressioneAriaFrenoVolano_X,

Mapping: Application.GVL_IO.I_PressAriaPignoneInnestato_X,
Canale: DigitalInput02, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PressAriaGruppoF_F_X,
Canale: DigitalInput03, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PressioneAriaCilindriBilanciatori_X,
Canale: DigitalInput04, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PressioneAriaCuscini_X,
Canale: DigitalInput05, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_LivelloLubGrasso_X,
Canale: DigitalInput06, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_LubGrassoTrabonUltimata_X,
Canale: DigitalInput07, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_FineCicloLubGrassoTrabon_X,
Canale: DigitalInput08, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_SelResetLubGrassoTrabon_X,
Canale: DigitalInput09, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PressioneSovraccarico_X,
Canale: DigitalInput10, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_SelRipristinoSovraccarico_X,
Canale: DigitalInput11, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Informazione

Nome: TM5SDI12D
Produttore: Schneider Electric
Versione: 3.1.1.1
Numero ordine: TM5SDI12D
Descrizione: 12 ingressi digitali 24 VDC, Sink, IEC 61131-2, Tipo 1

4.3.1.5 _80A4

Bus espansione Configurazione

Parametri:

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 6, Valore predefinito: 0,

Filtro d'ingresso, Tipo: USINT,

Valore: 10, Valore predefinito: 10,

Unità: 0,1 ms,

Descrizione: Specifica il tempo di filtro di tutti gli ingressi digitali,

Base del bus, Tipo: BYTE,

Valore: 11, Valore predefinito: 11,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 12, Valore predefinito: 12,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	6	0
Filtro d'ingresso	USINT	10	
Base del bus	ENUM	TM5ACBM11	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Canale: DigitalInputs, Tipo: UINT, Indirizzo: %IW12,

Mapping: Application.GVL_IO.I_SelSpurgoSovraccarico_X,

Canale: DigitalInput00, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Mapping: Application.GVL_IO.I_FcSovraccaricoSlittaDX_X,

Mapping: Application.GVL_IO.I_FcSovraccaricoSlittaSX_X,
Canale: DigitalInput02, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_ModuloMotPrincFermo_X,
Canale: DigitalInput03, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Riserva_24_4_X,
Canale: DigitalInput04, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_SequenzaCiclicaFasi_X,
Canale: DigitalInput05, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PresenzaTensione115V_X,
Canale: DigitalInput06, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PignoneInnestato_X,
Canale: DigitalInput07, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PignoneDisinnestato_X,
Canale: DigitalInput08, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PsMarciaMotorePrincipale_X,
Canale: DigitalInput09, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PsArrestoMotorePrincipale_X,
Canale: DigitalInput10, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PastigliaTermicaMotorePrincipale_X,
Canale: DigitalInput11, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Informazione

Nome: TM5SDI12D
Produttore: Schneider Electric
Versione: 3.1.1.1
Numero ordine: TM5SDI12D
Descrizione: 12 ingressi digitali 24 VDC, Sink, IEC 61131-2, Tipo 1

4.3.1.6 _80A5

Bus espansione Configurazione

Parametri:

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 7, Valore predefinito: 0,

Filtro d'ingresso, Tipo: USINT,

Valore: 10, Valore predefinito: 10,

Unità: 0,1 ms,

Descrizione: Specifica il tempo di filtro di tutti gli ingressi digitali,

Base del bus, Tipo: BYTE,

Valore: 11, Valore predefinito: 11,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 12, Valore predefinito: 12,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	7	0
Filtro d'ingresso	USINT	10	
Base del bus	ENUM	TM5ACBM11	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Canale: DigitalInputs, Tipo: UINT, Indirizzo: %IW13,

Mapping: Application.GVL_IO.I_ReleLineaMotPrinc_X,

Canale: DigitalInput00, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Mapping: Application.GVL_IO.I_RelePrimoStepResMotPrinc_X,

Mapping: Application.GVL_IO.I_ReleSecondoStepResMotPrinc_X,
Canale: DigitalInput02, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_TermicaOkMotPrincipale_X,
Canale: DigitalInput03, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_SelRegolazioneSlitta_X,
Canale: DigitalInput04, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_TermicaOkMotRegSlitta_X,
Canale: DigitalInput05, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_FcSlittaAlta_X,
Canale: DigitalInput06, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_FcSlittaBassa_X,
Canale: DigitalInput07, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PsSalitaSlitta_X,
Canale: DigitalInput08, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PsDiscesaSlitta_X,
Canale: DigitalInput09, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_ReleLineaRegSlitta_X,
Canale: DigitalInput10, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_ReleSalitaRegSlitta_X,
Canale: DigitalInput11, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Informazione

Nome: TM5SDI12D
Produttore: Schneider Electric
Versione: 3.1.1.1
Numero ordine: TM5SDI12D
Descrizione: 12 ingressi digitali 24 VDC, Sink, IEC 61131-2, Tipo 1

4.3.1.7 _80A6

Bus espansione Configurazione

Parametri:

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 8, Valore predefinito: 0,

Filtro d'ingresso, Tipo: USINT,

Valore: 10, Valore predefinito: 10,

Unità: 0,1 ms,

Descrizione: Specifica il tempo di filtro di tutti gli ingressi digitali,

Base del bus, Tipo: BYTE,

Valore: 11, Valore predefinito: 11,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 12, Valore predefinito: 12,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	8	0
Filtro d'ingresso	USINT	10	
Base del bus	ENUM	TM5ACBM11	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Canale: DigitalInputs, Tipo: UINT, Indirizzo: %IW14,

Mapping: Application.GVL_IO.I_ReleDiscesaRegSlitta_X,

Canale: DigitalInput00, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Mapping: Application.GVL_IO.I_SelAbilCS_X,

Mapping: Application.GVL_IO.I_SelAbilCS1_X,
Canale: DigitalInput02, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PressioneCarrelloBloccato_X,
Canale: DigitalInput03, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_FcClampsAntDxBloccata_X,
Canale: DigitalInput04, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_FcClampsPosDxBloccata_X,
Canale: DigitalInput05, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_FcClampsAntSxBloccata_X,
Canale: DigitalInput06, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_FcClampsPosSxBloccata_X,
Canale: DigitalInput07, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_FcClampsAntDxSBloccata_X,
Canale: DigitalInput08, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_FcClampsPosDxSBloccata_X,
Canale: DigitalInput09, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_FcClampsAntSxSBloccata_X,
Canale: DigitalInput10, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_FcClampsPosSxSBloccata_X,
Canale: DigitalInput11, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Informazione

Nome: TM5SDI12D
Produttore: Schneider Electric
Versione: 3.1.1.1
Numero ordine: TM5SDI12D
Descrizione: 12 ingressi digitali 24 VDC, Sink, IEC 61131-2, Tipo 1

4.3.1.8 _80A7

Bus espansione Configurazione

Parametri:

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 9, Valore predefinito: 0,

Filtro d'ingresso, Tipo: USINT,

Valore: 10, Valore predefinito: 10,

Unità: 0,1 ms,

Descrizione: Specifica il tempo di filtro di tutti gli ingressi digitali,

Base del bus, Tipo: BYTE,

Valore: 11, Valore predefinito: 11,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 12, Valore predefinito: 12,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	9	0
Filtro d'ingresso	USINT	10	
Base del bus	ENUM	TM5ACBM11	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Canale: DigitalInputs, Tipo: UINT, Indirizzo: %IW15,

Mapping: Application.GVL_IO.I_FcCarrelloBasso_X,

Canale: DigitalInput00, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Mapping: Application.GVL_IO.I_PressioneCarrelloBasso_X,

Mapping: Application.GVL_IO.I_SelMarciaImpulsiAv_X,
Canale: DigitalInput02, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_SelMarciaImpulsiInd_X,
Canale: DigitalInput03, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PsMarciaMotMarciaImpulsi_X,
Canale: DigitalInput04, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PsArrestoMotMarciaImpulsi_X,
Canale: DigitalInput05, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_ModuloMotImpulFermo_X,
Canale: DigitalInput06, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Riserva_30_7_X,
Canale: DigitalInput07, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_TermicaOkMotMarciaImpulsi_X,
Canale: DigitalInput08, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PastigliaTermicaMotImpulsi_X,
Canale: DigitalInput09, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_ReleMarciaImpulsiAvanti_X,
Canale: DigitalInput10, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_ReleMarciaImpulsiIndietro_X,
Canale: DigitalInput11, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Informazione

Nome: TM5SDI12D
Produttore: Schneider Electric
Versione: 3.1.1.1
Numero ordine: TM5SDI12D
Descrizione: 12 ingressi digitali 24 VDC, Sink, IEC 61131-2, Tipo 1

4.3.1.9 _80A8

Bus espansione Configurazione

Parametri:

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 10, Valore predefinito: 0,

Filtro d'ingresso, Tipo: USINT,

Valore: 10, Valore predefinito: 10,

Unità: 0,1 ms,

Descrizione: Specifica il tempo di filtro di tutti gli ingressi digitali,

Base del bus, Tipo: BYTE,

Valore: 11, Valore predefinito: 11,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 12, Valore predefinito: 12,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	10	0
Filtro d'ingresso	USINT	10	
Base del bus	ENUM	TM5ACBM11	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Canale: DigitalInputs, Tipo: UINT, Indirizzo: %IW16,

Mapping: Application.GVL_IO.I_ReleVentilScambTorcpac_X,

Canale: DigitalInput00, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Mapping: Application.GVL_IO.I_TermicaOkVentScambTorcpac_X,

Mapping: Application.GVL_IO.I_TermostatoOlioOkTorcPac_X,
Canale: DigitalInput02, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_PressAriaSovraccarico_X,
Canale: DigitalInput03, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Riserva_32_4,
Canale: DigitalInput04, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Riserva_32_5,
Canale: DigitalInput05, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Riserva_32_6,
Canale: DigitalInput06, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Riserva_32_7,
Canale: DigitalInput07, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Riserva_32_8,
Canale: DigitalInput08, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Riserva_32_9,
Canale: DigitalInput09, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Riserva_32_10,
Canale: DigitalInput10, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,
Mapping: Application.GVL_IO.I_Riserva_32_11,
Canale: DigitalInput11, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC, 0,1 ... 25 ms ritardo di commutazione, sink,

Informazione

Nome: TM5SDI12D
Produttore: Schneider Electric
Versione: 3.1.1.1
Numero ordine: TM5SDI12D
Descrizione: 12 ingressi digitali 24 VDC, Sink, IEC 61131-2, Tipo 1

4.3.1.10 _80A9

Bus espansione Configurazione

Parametri:

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 11, Valore predefinito: 0,

Informazioni di stato del modulo, Tipo: BYTE,

Valore: 1, Valore predefinito: 1,

Descrizione: Informazioni di stato aggiuntive,

Informazioni corrente/tensione, Tipo: BYTE,

Valore: 1, Valore predefinito: 0,

Descrizione: Informazioni aggiuntive corrente/tensione,

Base del bus, Tipo: BYTE,

Valore: 01, Valore predefinito: 01,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 13, Valore predefinito: 13,

Current provided on 24V I/O segment, Tipo: UINT,

Valore: 10000, Valore predefinito: 10000,

Unità: mA,

Descrizione: 24V I/O segment power supply,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	11	0
Informazioni di stato del modulo	ENUM	on	
Informazioni corrente/tensione	ENUM	on	off
Base del bus	ENUM	TM5ACBM01R	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12PS	
Current provided on 24V I/O segment	UINT	10000	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Canale: StatusInputs, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB34, Descrizione: Stato,

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A9_AlimCtrl_X,

Canale: StatusInput00, Tipo: BOOL, Descrizione: Avviso alimentazione bus (1 = sovracorrente >2,3 A o bassa tensione <4,7 V),

Canale: Non usato, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX34.1,

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A9_AlimIO_X,

Canale: StatusInput01, Tipo: BOOL, Descrizione: Avviso alimentazione I/O (0 = DC OK),

Canale: SupplyCurrent, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB35, Descrizione: Corrente bus 0,1 A,

Canale: SupplyVoltage, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB36, Descrizione: Tensione bus 0,1 V,

Informazione

Nome: TM5SPS2

Produttore: Schneider Electric

Versione: 3.1.1.2

Numero ordine: TM5SPS2

Descrizione: Modulo alimentazione 24 VDC per alimentazione interna I/O e bus

4.3.1.11 _80A10

Bus espansione Configurazione

Parametri:

FunctionModel, Tipo: BYTE,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 12, Valore predefinito: 0,

Informazioni di stato uscite, Tipo: BYTE,

Valore: 1, Valore predefinito: 1,

Descrizione: Informazioni di stato uscite aggiuntive,

Base del bus, Tipo: BYTE,

Valore: 11, Valore predefinito: 11,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 12, Valore predefinito: 12,

Corrente esterna del segmento di I/O 24V, Tipo: UINT,

Valore: 2000, Valore predefinito: 2000,

Unità: mA,

Descrizione: Corrente esterna del segmento di I/O 24V sul bus di alimentazione TM5,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
FunctionModel	ENUM	Valore predefinito	
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	12	0
Informazioni di stato uscite	ENUM	on	
Base del bus	ENUM	TM5ACBM11	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	
Corrente esterna del segmento di I/O 24V	UINT	2000	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A10_OutOk_W,

Canale: StatusDigitalOutputs, Tipo: UINT,

Canale: StatusDigitalOutput00,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX38.0,	Descrizione: Stato uscita digitale 00 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput01,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX38.1,	Descrizione: Stato uscita digitale 01 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput02,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX38.2,	Descrizione: Stato uscita digitale 02 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput03,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX38.3,	Descrizione: Stato uscita digitale 03 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput04,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX38.4,	Descrizione: Stato uscita digitale 04 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput05,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX38.5,	Descrizione: Stato uscita digitale 05 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput06,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX38.6,	Descrizione: Stato uscita digitale 06 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput07,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX38.7,	Descrizione: Stato uscita digitale 07 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput08,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX39.0,	Descrizione: Stato uscita digitale 08 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput09,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX39.1,	Descrizione: Stato uscita digitale 09 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput10,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX39.2,	Descrizione: Stato uscita digitale 10 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput11,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX39.3,	Descrizione: Stato uscita digitale 11 (0 = OK),

Parametri di output:

Canale: DigitalOutputs, Tipo: UINT, Indirizzo: %QW2,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_EvPompaLubGrassoTrabon_X,

Canale: DigitalOutput00, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_EvSovraccaricoDx_1_X,

Canale: DigitalOutput01, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_EvSovraccaricoSx_2_X,

Canale: DigitalOutput02, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_EvInnestoPignonePerMarcialImpulsi_X,

Canale: DigitalOutput03, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_LampPignoneInnestato_X,

Canale: DigitalOutput04, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_LampPignoneDisinnestato_X,

Canale: DigitalOutput05, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_LampVolanoFermo_X,

Canale: DigitalOutput06, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_EvFrenoVolano_X,

Canale: DigitalOutput07, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_LampClampsInserti_X,

Canale: DigitalOutput08, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Canale: DigitalOutput09, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_EvBloccaggioCarrello_X,
Canale: DigitalOutput10, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_LampCarrelloBloccato_X,
Canale: DigitalOutput11, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Informazione

Nome: TM5SDO12T
Produttore: Schneider Electric
Versione: 3.1.1.1
Numero ordine: TM5SDO12T
Descrizione: 12 uscite 24 VDC / 0,5 A

4.3.1.12 _80A11

Bus espansione Configurazione

Parametri:

FunctionModel, Tipo: BYTE,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 13, Valore predefinito: 0,

Informazioni di stato uscite, Tipo: BYTE,

Valore: 1, Valore predefinito: 1,

Descrizione: Informazioni di stato uscite aggiuntive,

Base del bus, Tipo: BYTE,

Valore: 11, Valore predefinito: 11,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 12, Valore predefinito: 12,

Corrente esterna del segmento di I/O 24V, Tipo: UINT,

Valore: 2000, Valore predefinito: 2000,

Unità: mA,

Descrizione: Corrente esterna del segmento di I/O 24V sul bus di alimentazione TM5,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
FunctionModel	ENUM	Valore predefinito	
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	13	0
Informazioni di stato uscite	ENUM	on	
Base del bus	ENUM	TM5ACBM11	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	
Corrente esterna del segmento di I/O 24V	UINT	2000	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A11_OutOk_W,

Canale: StatusDigitalOutputs, Tipo: UINT,

Canale: StatusDigitalOutput00,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX40.0,	Descrizione: Stato uscita digitale 00 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput01,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX40.1,	Descrizione: Stato uscita digitale 01 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput02,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX40.2,	Descrizione: Stato uscita digitale 02 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput03,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX40.3,	Descrizione: Stato uscita digitale 03 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput04,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX40.4,	Descrizione: Stato uscita digitale 04 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput05,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX40.5,	Descrizione: Stato uscita digitale 05 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput06,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX40.6,	Descrizione: Stato uscita digitale 06 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput07,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX40.7,	Descrizione: Stato uscita digitale 07 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput08,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX41.0,	Descrizione: Stato uscita digitale 08 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput09,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX41.1,	Descrizione: Stato uscita digitale 09 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput10,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX41.2,	Descrizione: Stato uscita digitale 10 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput11,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX41.3,	Descrizione: Stato uscita digitale 11 (0 = OK),

Parametri di output:

Canale: DigitalOutputs, Tipo: UINT, Indirizzo: %QW3,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_LampCarrelloSbloccato_X,

Canale: DigitalOutput00, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_EvSalitaCarrello_X,

Canale: DigitalOutput01, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_EvDiscesaCarrello_X,

Canale: DigitalOutput02, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleMarciaPompaOlio_X,

Canale: DigitalOutput03, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleMarciaPompaOlioTorPac_X,

Canale: DigitalOutput04, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleMarciaMotPrincipale_X,

Canale: DigitalOutput05, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleStep1ResMotPrinc_X,

Canale: DigitalOutput06, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleStep2ResMotPrinc_X,

Canale: DigitalOutput07, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_LampMotPrincipaleInMarcia_X,

Canale: DigitalOutput08, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Canale: DigitalOutput09, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleRegSlittaSalita_X,
Canale: DigitalOutput10, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleRegSlittaDiscesa_X,
Canale: DigitalOutput11, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Informazione

Nome: TM5SDO12T
Produttore: Schneider Electric
Versione: 3.1.1.1
Numero ordine: TM5SDO12T
Descrizione: 12 uscite 24 VDC / 0,5 A

4.3.1.13 _80A12

Bus espansione Configurazione

Parametri:

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 14, Valore predefinito: 0,

Informazioni di stato del modulo, Tipo: BYTE,

Valore: 1, Valore predefinito: 1,

Descrizione: Informazioni di stato aggiuntive,

Informazioni corrente/tensione, Tipo: BYTE,

Valore: 1, Valore predefinito: 0,

Descrizione: Informazioni aggiuntive corrente/tensione,

Base del bus, Tipo: BYTE,

Valore: 01, Valore predefinito: 01,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 13, Valore predefinito: 13,

Current provided on 24V I/O segment, Tipo: UINT,

Valore: 10000, Valore predefinito: 10000,

Unità: mA,

Descrizione: 24V I/O segment power supply,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	14	0
Informazioni di stato del modulo	ENUM	on	
Informazioni corrente/tensione	ENUM	on	off
Base del bus	ENUM	TM5ACBM01R	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12PS	
Current provided on 24V I/O segment	UINT	10000	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Canale: StatusInputs, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB42, Descrizione: Stato,

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A12_AlimCtrl_X,

Canale: StatusInput00, Tipo: BOOL, Descrizione: Avviso alimentazione bus (1 = sovracorrente >2,3 A o bassa tensione <4,7 V),

Canale: Non usato, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX42.1,

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A12_AlimIO_X,

Canale: StatusInput01, Tipo: BOOL, Descrizione: Avviso alimentazione I/O (0 = DC OK),

Canale: SupplyCurrent, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB43, Descrizione: Corrente bus 0,1 A,

Canale: SupplyVoltage, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB44, Descrizione: Tensione bus 0,1 V,

Informazione

Nome: TM5SPS2

Produttore: Schneider Electric

Versione: 3.1.1.2

Numero ordine: TM5SPS2

Descrizione: Modulo alimentazione 24 VDC per alimentazione interna I/O e bus

4.3.1.14 _80A13

Bus espansione Configurazione

Parametri:

FunctionModel, Tipo: BYTE,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,

Valore: 15, Valore predefinito: 0,

Informazioni di stato uscite, Tipo: BYTE,

Valore: 1, Valore predefinito: 1,

Descrizione: Informazioni di stato uscite aggiuntive,

Base del bus, Tipo: BYTE,

Valore: 11, Valore predefinito: 11,

Morsettiera, Tipo: BYTE,

Valore: 12, Valore predefinito: 12,

Corrente esterna del segmento di I/O 24V, Tipo: UINT,

Valore: 2000, Valore predefinito: 2000,

Unità: mA,

Descrizione: Corrente esterna del segmento di I/O 24V sul bus di alimentazione TM5,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
FunctionModel	ENUM	Valore predefinito	
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	15	0
Informazioni di stato uscite	ENUM	on	
Base del bus	ENUM	TM5ACBM11	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	
Corrente esterna del segmento di I/O 24V	UINT	2000	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A13_OutOk_W,

Canale: StatusDigitalOutputs, Tipo: UINT,

Canale: StatusDigitalOutput00,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX46.0,	Descrizione: Stato uscita digitale 00 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput01,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX46.1,	Descrizione: Stato uscita digitale 01 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput02,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX46.2,	Descrizione: Stato uscita digitale 02 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput03,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX46.3,	Descrizione: Stato uscita digitale 03 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput04,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX46.4,	Descrizione: Stato uscita digitale 04 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput05,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX46.5,	Descrizione: Stato uscita digitale 05 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput06,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX46.6,	Descrizione: Stato uscita digitale 06 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput07,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX46.7,	Descrizione: Stato uscita digitale 07 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput08,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX47.0,	Descrizione: Stato uscita digitale 08 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput09,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX47.1,	Descrizione: Stato uscita digitale 09 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput10,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX47.2,	Descrizione: Stato uscita digitale 10 (0 = OK),
Canale: StatusDigitalOutput11,	Tipo: BOOL,	Indirizzo: %IX47.3,	Descrizione: Stato uscita digitale 11 (0 = OK),

Parametri di output:

Canale: DigitalOutputs, Tipo: UINT, Indirizzo: %QW4,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_LampRegSlittalInserita_X,

Canale: DigitalOutput00, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleMarcialImpulsiAvanti_X,

Canale: DigitalOutput01, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleMarcialImpulsiIndietro_X,

Canale: DigitalOutput02, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_LampMarcialImpulsiIndietro_X,

Canale: DigitalOutput03, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_LampMarcialImpulsiAvanti_X,

Canale: DigitalOutput04, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_LampAnomaliainCorso_X,

Canale: DigitalOutput05, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_ReleVentilScambTorcpac_X,

Canale: DigitalOutput06, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_EvLubBilanciatori_X,

Canale: DigitalOutput07, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Mapping: Application.GVL_IO.Q_Riserva_9_0_X,

Canale: DigitalOutput08, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Canale: DigitalOutput09, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_Riserva_9_2_X,
Canale: DigitalOutput10, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,
Mapping: Application.GVL_IO.Q_Riserva_9_3_X,
Canale: DigitalOutput11, Tipo: BOOL, Descrizione: 24 VDC / 0,5 A, source,

Informazione

Nome: TM5SDO12T
Produttore: Schneider Electric
Versione: 3.1.1.1
Numero ordine: TM5SDO12T
Descrizione: 12 uscite 24 VDC / 0,5 A

4.3.1.15 _80A14

Bus espansione Configurazione

Parametri:

Indirizzo del modulo, Tipo: USINT,
Valore: 16, Valore predefinito: 0,

ConfigOutput25, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,

ConfigOutput26, Tipo: UINT,
Valore: 115, Valore predefinito: 115,

ConfigOutput27, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,

ConfigOutput28, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,

ConfigOutput22, Tipo: UINT,
Valore: 32, Valore predefinito: 32,

ConfigOutput23, Tipo: UINT,
Valore: 36, Valore predefinito: 36,

ConfigOutput24, Tipo: UINT,
Valore: 37, Valore predefinito: 37,

ConfigOutput20, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,

ConfigOutput21, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,

ConfigOutput29, Tipo: UINT,
Valore: 225, Valore predefinito: 225,

ConfigOutput00, Tipo: UDINT,
Valore: 71768, Valore predefinito: 65536,

Frequenza di clock, Tipo: BYTE,
Valore: 1, Valore predefinito: 0,

Unità: kHz,
Descrizione: Frequenza di clock,

Formato dei dati, Tipo: BYTE,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,

Descrizione: Formato dei dati dell'encoder SSI,

Valore: 24, Valore predefinito: 8,
 Descrizione: Numero di bit inviati dal codificatore per trame (dati + zeri iniziali),
 Lunghezza bit SSI validi, Tipo: UINT,
 Valore: 24, Valore predefinito: 8,
 Descrizione: Filtro sui dati (LSB del telaio). Il MSBs sono ignorati e letti come 0. MSBs dati: numero di giri; LSBs dati: angolo (0 .. 360 °),
 Controllo monostabile, Tipo: BYTE,
 Valore: 1, Valore predefinito: 1,
 Descrizione: I dati a livello di linea controllato prima di iniziare la trasmissione dei dati,
 Base del bus, Tipo: BYTE,
 Valore: 11, Valore predefinito: 11,
 Morsettiera, Tipo: BYTE,
 Valore: 12, Valore predefinito: 12,
 Corrente esterna del segmento di I/O 24V, Tipo: UINT,
 Valore: 300, Valore predefinito: 300,
 Unità: mA,
 Descrizione: Corrente esterna del segmento di I/O 24V sul bus di alimentazione TM5,

I/O Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Generale			
Indirizzo del modulo	USINT	16	0
Parametri modulo			
ConfigOutput25	UINT	0	
ConfigOutput26	UINT	115	
ConfigOutput27	UINT	0	
ConfigOutput28	UINT	0	
ConfigOutput22	UINT	32	
ConfigOutput23	UINT	36	
ConfigOutput24	UINT	37	
ConfigOutput20	UINT	0	
ConfigOutput21	UINT	0	
ConfigOutput29	UINT	225	
ConfigOutput00	UDINT	71768	65536
Contatore00			
Frequenza di clock	ENUM	500	1000

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Formato dei dati	ENUM	binario	
Lunghezza totale bit SSI	UINT	24	8
Lunghezza bit SSI validi	UINT	24	8
Controllo monostabile	ENUM	livello alto	
Generale			
Base del bus	ENUM	TM5ACBM11	
Morsettiera	ENUM	TM5ACTB12	
Corrente esterna del segmento di I/O 24V	UINT	300	

Bus espansione mapping I/O

Parametri di input:

Canale: Alimentatore, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB48,

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A14_Alum24V_X,

Canale: Alimentatore00, Tipo: BOOL, Descrizione: Stato alimentazione encoder 24 VDC (0 = DC OK),

Mapping: Application.GVL_IO.I_Diag80A14_Alum5V_X,

Canale: Alimentatore01, Tipo: BOOL, Descrizione: Stato alimentazione encoder 5 VDC (0 = DC OK),

Canale: Ingresso digitale, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB49,

Canale: Riservato, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX49.0,

Canale: Riservato, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX49.1,

Canale: Riservato, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX49.2,

Canale: Riservato, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX49.3,

Canale: DigitalInput00, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX49.4, Descrizione: 24 VDC, ritardo di commutazione <2 µs, sink,

Canale: DigitalInput01, Tipo: BOOL, Indirizzo: %IX49.5, Descrizione: 24 VDC, ritardo di commutazione <2 µs, sink,

Mapping: Application.GVL_IO.IA_EncoderPosSlitta_UDI,

Canale: Encoder00, Tipo: UDINT, Descrizione: Encoder assoluto (SSI), max. 1 Mbit/s,

Informazione

Nome: TM5SE1SC10005

Produttore: Schneider Electric

Versione: 3.1.1.4

Numero ordine: TM5SE1SC10005

Descrizione: Contatore, 1x SSI, 5 V, 1 Mbit/s, quadratura X4

4.4 Ethernet

Ethernet Configurazione

Parametri:

Indirizzo IP, Tipo: ARRAY[0..3] OF BYTE,

Valore: [192, 168, 1, 10], Valore predefinito: [0, 0, 0, 0],

Descrizione: Indirizzo IP corrente del controller sul bus EtherNet (IP).,

SubnetMask, Tipo: ARRAY[0..3] OF BYTE,

Valore: [255, 255, 255, 0], Valore predefinito: [0, 0, 0, 0],

Descrizione: Indirizzo IP corrente del controller sul bus EtherNet (Mask).,

GatewayAddress, Tipo: ARRAY[0..3] OF BYTE,

Valore: [192, 168, 1, 1], Valore predefinito: [0, 0, 0, 0],

Descrizione: Indirizzo IP corrente del controller sul bus EtherNet (Gateway).,

TransferRate, Tipo: BYTE,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

Descrizione: Velocità effettiva del bus su EtherNet.>,

IPConfigMode, Tipo: BYTE,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

Descrizione: Metodo corrente utilizzato da questo dispositivo per ottenere un indirizzo IP.>,

DeviceName, Tipo: STRING(16),

Valore: 'my_Device', Valore predefinito: 'my_Device',

Descrizione: Nome effettivo della rete/del dispositivo, ad es. nel caso dell'indirizzamento DHCP.>,

WebServer, Tipo: BOOL,

Valore: TRUE, Valore predefinito: true,

Descrizione: Stato corrente dell'attivazione del server WEB,

NetworkInterfaceName, Tipo: STRING,

Valore: 'ether_0', Valore predefinito: 'ether_0',

Descrizione: Nome effettivo dell'interfaccia di rete,

EtherNetProtocol, Tipo: BYTE,

Valore: 1, Valore predefinito: 1,

Descrizione: Protocollo EtherNet correntemente configurato,

Indirizzo IP, Tipo: ARRAY[0..3] OF BYTE,

Valore: [0, 0, 0, 0], Valore predefinito: [0, 0, 0, 0],

Descrizione: Indirizzo IP corrente del controller sul bus EtherNet (IP).,

SubnetMask, Tipo: ARRAY[0..3] OF BYTE,

Descrizione: Indirizzo IP corrente del controller sul bus EtherNet (Mask).,
GatewayAddress, Tipo: ARRAY[0..3] OF BYTE,
Valore: [0, 0, 0, 0], Valore predefinito: [0, 0, 0, 0],
Descrizione: Indirizzo IP corrente del controller sul bus EtherNet (Gateway).,
TransferRate, Tipo: BYTE,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Descrizione: Velocità effettiva del bus su EtherNet.,
IPConfigMode, Tipo: BYTE,
Valore: 1, Valore predefinito: 1,
Descrizione: Metodo corrente utilizzato da questo dispositivo per ottenere un indirizzo IP.,
DeviceName, Tipo: STRING,
Valore: 'my_Device', Valore predefinito: 'my_Device',
Descrizione: Nome effettivo della rete/del dispositivo, ad es. nel caso dell'indirizzamento DHCP.,
WebServer, Tipo: BOOL,
Valore: true, Valore predefinito: true,
Descrizione: Stato corrente dell'attivazione del server WEB,
NetworkStatus, Tipo: BYTE,
Valore: 1, Valore predefinito: 1,
Descrizione: Stato corrente del modulo.,
ModuleStatus, Tipo: BYTE,
Valore: 1, Valore predefinito: 1,
Descrizione: Stato corrente del modulo.,
MACAddress, Tipo: ARRAY[0..5] OF BYTE,
Valore: [16#0, 16#0, 16#0, 16#0, 16#0, 16#0], Valore predefinito: [16#0, 16#0, 16#0, 16#0, 16#0, 16#0],
Descrizione: Indirizzo MAC effettivo.,
NetworkInterfaceName, Tipo: STRING,
Valore: 'ether_0', Valore predefinito: 'ether_0',
Descrizione: Nome effettivo dell'interfaccia di rete,
EtherNetProtocol, Tipo: BYTE,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Descrizione: Protocollo EtherNet correntemente configurato,

4.5 Linea seriale

Linea seriale Configurazione

Parametri:

Configurazione Linea seriale,

Velocità di trasmissione, Tipo: DWORD,
Valore: 19200, Valore predefinito: 115200,
Descrizione: Velocità di trasmissione,

Parità, Tipo: BYTE,
Valore: 2, Valore predefinito: 0,
Descrizione: Parità,

Supporto, Tipo: BYTE,
Valore: 1, Valore predefinito: 1,
Descrizione: Supporto fisico,

Polarizzazione, Tipo: BYTE,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Descrizione: Resistenze di polarizzazione e di fine linea,

Bit di dati, Tipo: BYTE,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
Descrizione: Bit di dati,

Bit di stop, Tipo: BYTE,
Valore: 1, Valore predefinito: 1,
Descrizione: Bit di stop,

Configurazione

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Configurazione Linea seriale			
Velocità di trasmissione	ENUM	19200	115200
Parità	ENUM	Pari	Nessuna
Supporto	ENUM	RS485	
Polarizzazione	ENUM	No	
Bit di dati	ENUM	8	

<i>Nome visibile</i>	<i>Tipo di base</i>	<i>Valore</i>	<i>Valore predefinito (se diverso)</i>
Bit di stop	ENUM	1	

4.6 CAN0

CAN0 Configurazione

Parametri:

Velocità di trasmissione, Tipo: INT,
Valore: 500, Valore predefinito: 250,

NetID, Tipo: DWORD,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,

BlockFDTSDO, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,

4.6.1 CANopen_Performance

CANbus Configurazione

Parametri:

Suppress 1006h, Tipo: BOOL,

Valore: false, Valore predefinito: false,

Sincronizzazione del tempo di ciclo in microsecondi, Tipo: DWORD,

Valore: 50000, Valore predefinito: 50000,

Attivazione generazione Sync, Tipo: BOOL,

Valore: false, Valore predefinito: false,

Sync CobiD, Tipo: DWORD,

Valore: 128, Valore predefinito: 128,

Lunghezza finestra di sincronizzazione, Tipo: UDINT,

Valore: 0, Valore predefinito: 0,

Avvio automatico, Tipo: BOOL,

Valore: true, Valore predefinito: true,

Avvia slave, Tipo: BOOL,

Valore: true, Valore predefinito: true,

NMT Avvia tutto, Tipo: BOOL,

Valore: false, Valore predefinito: false,

Polling degli slave opzionali, Tipo: BOOL,

Valore: true, Valore predefinito: true,

Impulsi in millisecondi, Tipo: WORD,

Valore: 200, Valore predefinito: 200,

Attiva generazione impulsi, Tipo: BOOL,

Valore: true, Valore predefinito: true,

ID nodo impulsi, Tipo: USINT,

Valore: 127, Valore predefinito: 127,

Rapporto slave predefinito per il tempo impulsi in percentuale, Tipo: WORD,

Valore: 150, Valore predefinito: 150,

Impostazione predefinita dispositivo opzionale, Tipo: BOOL,

Valore: true, Valore predefinito: true,

SDO Timeout Default (ms), Tipo: UDINT,

Valore: 1000, Valore predefinito: 1000,

ID nodo Can Open, Tipo: USINT,

Limite azione SDO paralleli, Tipo: UINT,
Valore: 252, Valore predefinito: 252,

CANopen mapping I/O

Oggetti IEC:

Variabile: CANopen_Performance, Tipo: CANOpenManager

Variabile: CANopen_Performance_CANopenFDTDriver, Tipo: CANopenFDTDriver

Informazione

Nome: CANopen Performance

Produttore: Schneider Electric

Versione: 3.0.0.9

Numero ordine: 1806

Descrizione: CANopen Manager Performance, supporto FDT, 63 slave, gestione sincronizzazione

4.6.1.1 XPSMC_ZC_Base

CANopen Configurazione

Parametri:

Supported Functions, Tipo: DWORD, Valore: {TRUE, TRUE, TRUE, FALSE, FALSE, FALSE, FALSE, FALSE, FALSE, FALSE, TRUE, FALSE, FALSE, FALSE, TRUE, TRUE, FALSE, TRUE, TRUE, TRUE, TRUE, TRUE, FALSE, FALSE, FALSE, TRUE, FALSE, TRUE, FALSE, FALSE, TRUE},

Nodeguarding, Tipo: BOOL,

Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,

Heartbeat-Consuming, Tipo: BOOL,

Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,

Heartbeat-Producing, Tipo: BOOL,

Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,

TimeStamp, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Time Stamp 29 Bit COBID, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

High Resolution Time Stamp, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Sync, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Sync 29 Bit COBID, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Sync Window Length, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Emergency, Tipo: BOOL,

Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,

29 Bit Emergency-COBID, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Inhibit Time, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Baudrate_10, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Baudrate_20, Tipo: BOOL,

Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,

Baudrate_50, Tipo: BOOL,

Baudrate_100, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
Baudrate_125, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Baudrate_250, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Baudrate_500, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Baudrate_800, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Baudrate_1000, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
SimpleBootupMaster, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
SimpleBootupSlave, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
RXPDOS available, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
TXPDOs available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
RXPDOMapping available, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
TXPDOMapping available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
DynamicChannelsSupported, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
GroupMessaging, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
MultipleSDOChannelsSupported, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Node-ID, Tipo: USINT,
Valore: 2, Valore predefinito: 1,
General Options, Tipo: BYTE, Valore: {FALSE, FALSE, FALSE, FALSE, FALSE},
Write DCF, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
Create all SDOs, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
Optional Device, Tipo: BOOL,

Not initialize, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
Reset Node, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
Granularity, Tipo: USINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
NrOfSupportedRXPDOS, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
NrOfSupportedTXPDOS, Tipo: UINT,
Valore: 4, Valore predefinito: 4,
SDO Timeout, Tipo: UDINT,
Valore: 1000000,
Device-Type, Tipo: UDINT,
Valore: 16#810191, Valore predefinito: 16#810191,
Nodeguarding,
Guard Time, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Unità: ms,
Life Time Factor, Tipo: USINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Emergency-General Parameters,
Emergency enabled, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Emergency COBID, Tipo: UDINT,
Valore: 16#82, Valore predefinito: 16#81,
Generic Emergency COBID, Tipo: STRING,
Valore: '\$NODEID+16#80', Valore predefinito: '\$NODEID+16#80',
Heartbeat-Producer Time, Tipo: UINT,
Valore: 200, Valore predefinito: 0,
PDO 16#1800,
COBID, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000182, Valore predefinito: 16#181,
Transmission Type, Tipo: USINT,
Valore: 16#FF, Valore predefinito: 16#FF,
available PDO-Parameter, Tipo: BYTE, Valore: {TRUE, TRUE},
Inhibit Time available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Event Timer available, Tipo: BOOL,

Inhibit Time, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Event Timer, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Generic COBID, Tipo: STRING,
Valore: '\$NODEID+16#180', Valore predefinito: '\$NODEID+16#180',
PDO 16#1801,
COBID, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000282, Valore predefinito: 16#281,
Transmission Type, Tipo: USINT,
Valore: 16#FF, Valore predefinito: 16#FF,
available PDO-Parameter, Tipo: BYTE, Valore: {TRUE, TRUE},
Inhibit Time available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Event Timer available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Inhibit Time, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Event Timer, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Generic COBID, Tipo: STRING,
Valore: '\$NODEID+16#280', Valore predefinito: '\$NODEID+16#280',
PDO 16#1802,
COBID, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000382, Valore predefinito: 16#381,
Transmission Type, Tipo: USINT,
Valore: 16#FF, Valore predefinito: 16#FF,
available PDO-Parameter, Tipo: BYTE, Valore: {TRUE, TRUE},
Inhibit Time available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Event Timer available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Inhibit Time, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Event Timer, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Generic COBID, Tipo: STRING,
Valore: '\$NODEID+16#380', Valore predefinito: '\$NODEID+16#380',

COBID, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000482, Valore predefinito: 16#481,
Transmission Type, Tipo: USINT,
Valore: 16#FF, Valore predefinito: 16#FF,
available PDO-Parameter, Tipo: BYTE, Valore: {TRUE, TRUE},
Inhibit Time available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Event Timer available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Inhibit Time, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Event Timer, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Generic COBID, Tipo: STRING,
Valore: '\$NODEID+16#480', Valore predefinito: '\$NODEID+16#480',
Heartbeat-Consuming1,
Node-ID, Tipo: USINT,
Valore: 127, Valore predefinito: 0,
Heartbeat-Time, Tipo: UINT,
Valore: 300, Valore predefinito: 0,
Unità: ms,
Vendor ID, Tipo: DWORD,
Valore: 16#0700005A, Valore predefinito: 16#0700005A,
Product Code, Tipo: DWORD,
Valore: 16#90102, Valore predefinito: 16#90102,
Product Revision, Tipo: DWORD,
Valore: 16#0002000B, Valore predefinito: 16#0002000B,
Status Byte,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2000, Valore predefinito: 16#2000,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
Mode Byte,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2001, Valore predefinito: 16#2001,
Subindex, Tipo: USINT,

ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
reserved,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2002, Valore predefinito: 16#2002,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
reserved,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2003, Valore predefinito: 16#2003,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input data state 9-16,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2004, Valore predefinito: 16#2004,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input data state 1-8,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2005, Valore predefinito: 16#2005,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input data state 25-32,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2006, Valore predefinito: 16#2006,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input data state 17-24,

Valore: 16#2007, Valore predefinito: 16#2007,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
output data state 1-8,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2008, Valore predefinito: 16#2008,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
unused,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2009, Valore predefinito: 16#2009,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input error 9-16,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#200A, Valore predefinito: 16#200A,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input error 1-8,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#200B, Valore predefinito: 16#200B,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input error 25-32,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#200C, Valore predefinito: 16#200C,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,

Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input error 17-24,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#200D, Valore predefinito: 16#200D,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
output error 1-8,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#200E, Valore predefinito: 16#200E,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
unused,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#200F, Valore predefinito: 16#200F,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information index1 low,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2010, Valore predefinito: 16#2010,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information index1 high,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2011, Valore predefinito: 16#2011,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information message1,
Index, Tipo: UINT,

Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
unused,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2013, Valore predefinito: 16#2013,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information index2 low,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2014, Valore predefinito: 16#2014,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information index2 high,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2015, Valore predefinito: 16#2015,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information message2,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2016, Valore predefinito: 16#2016,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
unused,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2017, Valore predefinito: 16#2017,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,

diagnostic information index3 low,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2018, Valore predefinito: 16#2018,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information index3 high,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2019, Valore predefinito: 16#2019,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information message3,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#201A, Valore predefinito: 16#201A,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
unused,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#201B, Valore predefinito: 16#201B,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
Number of SDO, Tipo: UINT,
Valore: 26, Valore predefinito: 0,
Set Guardtime,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#100C,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000000,
Size, Tipo: UINT,

AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set Lifetime,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#100D,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 8,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Disable Emcy CobID,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1014,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#80000082,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set Emcy CobID,
Index, Tipo: UINT,

Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000082,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set Heartbeat Consumer,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1016,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#007F012C,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set Heartbeat Producer,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1017,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#000000C8,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,

Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Disable PDO,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1800,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#80000182,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set transmission type,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1800,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#02,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#FF,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 8,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set inhibit time,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1800,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#03,

Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set event time,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1800,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#05,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set and enable COB-ID,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1800,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000182,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,

Disable PDO,

Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1801,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#80000282,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,

Set transmission type,

Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1801,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#02,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#FF,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 8,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,

Set inhibit time,

Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1801,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#03,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,

AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set event time,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1801,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#05,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set and enable COB-ID,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1801,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000282,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Disable PDO,
Index, Tipo: UINT,

Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#80000382,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set transmission type,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1802,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#02,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#FF,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 8,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set inhibit time,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1802,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#03,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,

Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set event time,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1802,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#05,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set and enable COB-ID,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1802,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000382,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Disable PDO,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1803,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,

Valore: 16#80000482,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set transmission type,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1803,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#02,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#FF,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 8,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set inhibit time,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1803,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#03,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,

Set event time,

Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1803,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#05,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,

Set and enable COB-ID,

Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1803,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000482,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,

CANopen mapping I/O

Parametri di input:

Mapping: Application.GVL_IO.I_StatusXpsmcBase_B,

Mapping: Application.GVL_IO.I_ModeXpsmcBase_B,
Canale: Mode Byte, Tipo: USINT,
Canale: reserved, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB58,
Canale: reserved, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB59,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InSt_9_16_XpsmcBase_B,
Canale: input data state 9-16, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InSt_1_8_XpsmcBase_B,
Canale: input data state 1-8, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InSt_25_32_XpsmcBase_B,
Canale: input data state 25-32, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InSt_17_24_XpsmcBase_B,
Canale: input data state 17-24, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_OutSt_1_8_XpsmcBase_B,
Canale: output data state 1-8, Tipo: USINT,
Canale: unused, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB65,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InEr_9_16_XpsmcBase_B,
Canale: input error 9-16, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InEr_1_8_XpsmcBase_B,
Canale: input error 1-8, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InEr_25_32_XpsmcBase_B,
Canale: input error 25-32, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InEr_17_24_XpsmcBase_B,
Canale: input error 17-24, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_OutEr_1_8_XpsmcBase_B,
Canale: output error 1-8, Tipo: USINT,
Canale: unused, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB71,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo1LXpsmcBase_B,
Canale: diagnostic information index1 low, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo1HXpsmcBase_B,
Canale: diagnostic information index1 high, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo1MsgXpsmcBase_B,
Canale: diagnostic information message1, Tipo: USINT,
Canale: unused, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB75,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo2LXpsmcBase_B,
Canale: diagnostic information index2 low, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo2HXpsmcBase_B,
Canale: diagnostic information index2 high, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo2MsgXpsmcBase_B,

Canale: unused, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB79,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo3LXpsmcBase_B,
Canale: diagnostic information index3 low, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo3HXpsmcBase_B,
Canale: diagnostic information index3 high, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo3MsgXpsmcBase_B,
Canale: diagnostic information message3, Tipo: USINT,
Canale: unused, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB83,
Oggetti IEC:
Variabile: XPSMC_ZC_Base, Tipo: CANRemoteDevice

Informazione

Nome: Preventa XPSMC ZC
Produttore: Schneider Electric
Versione: ProductVersion=0, ProductRevision=131083, Filename=SEXPSMC1632ZC_0207E, FileVersion=2, FileRevision=7
Numero ordine: 590082
Descrizione: CANopen Remote-Device Preventa XPSMC ZC imported from SEXPSMC1632ZC_0207E.eds

4.6.1.2 XPSMC_ZC_Hand

CANopen Configurazione

Parametri:

Supported Functions, Tipo: DWORD, Valore: {TRUE, TRUE, TRUE, FALSE, FALSE, FALSE, FALSE, FALSE, FALSE, FALSE, TRUE, FALSE, FALSE, FALSE, TRUE, TRUE, FALSE, TRUE, TRUE, TRUE, TRUE, TRUE, FALSE, FALSE, FALSE, TRUE, FALSE, TRUE, FALSE, FALSE, TRUE},

Nodeguarding, Tipo: BOOL,

Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,

Heartbeat-Consuming, Tipo: BOOL,

Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,

Heartbeat-Producing, Tipo: BOOL,

Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,

TimeStamp, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Time Stamp 29 Bit COBID, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

High Resolution Time Stamp, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Sync, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Sync 29 Bit COBID, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Sync Window Length, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Emergency, Tipo: BOOL,

Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,

29 Bit Emergency-COBID, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Inhibit Time, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Baudrate_10, Tipo: BOOL,

Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,

Baudrate_20, Tipo: BOOL,

Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,

Baudrate_50, Tipo: BOOL,

Baudrate_100, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
Baudrate_125, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Baudrate_250, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Baudrate_500, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Baudrate_800, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Baudrate_1000, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
SimpleBootupMaster, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
SimpleBootupSlave, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
RXPDOS available, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
TXPDOs available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
RXPDOMapping available, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
TXPDOMapping available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
DynamicChannelsSupported, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
GroupMessaging, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
MultipleSDOChannelsSupported, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Node-ID, Tipo: USINT,
Valore: 3, Valore predefinito: 1,
General Options, Tipo: BYTE, Valore: {FALSE, FALSE, FALSE, FALSE, FALSE},
Write DCF, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
Create all SDOs, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
Optional Device, Tipo: BOOL,

Not initialize, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
Reset Node, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE, Valore predefinito: FALSE,
Granularity, Tipo: USINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
NrOfSupportedRXPDOS, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
NrOfSupportedTXPDOS, Tipo: UINT,
Valore: 4, Valore predefinito: 4,
SDO Timeout, Tipo: UDINT,
Valore: 1000000,
Device-Type, Tipo: UDINT,
Valore: 16#810191, Valore predefinito: 16#810191,
Nodeguarding,
Guard Time, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Unità: ms,
Life Time Factor, Tipo: USINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Emergency-General Parameters,
Emergency enabled, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Emergency COBID, Tipo: UDINT,
Valore: 16#83, Valore predefinito: 16#81,
Generic Emergency COBID, Tipo: STRING,
Valore: '\$NODEID+16#80', Valore predefinito: '\$NODEID+16#80',
Heartbeat-Producer Time, Tipo: UINT,
Valore: 200, Valore predefinito: 0,
PDO 16#1800,
COBID, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000183, Valore predefinito: 16#181,
Transmission Type, Tipo: USINT,
Valore: 16#FF, Valore predefinito: 16#FF,
available PDO-Parameter, Tipo: BYTE, Valore: {TRUE, TRUE},
Inhibit Time available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Event Timer available, Tipo: BOOL,

Inhibit Time, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Event Timer, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Generic COBID, Tipo: STRING,
Valore: '\$NODEID+16#180', Valore predefinito: '\$NODEID+16#180',
PDO 16#1801,
COBID, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000283, Valore predefinito: 16#281,
Transmission Type, Tipo: USINT,
Valore: 16#FF, Valore predefinito: 16#FF,
available PDO-Parameter, Tipo: BYTE, Valore: {TRUE, TRUE},
Inhibit Time available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Event Timer available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Inhibit Time, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Event Timer, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Generic COBID, Tipo: STRING,
Valore: '\$NODEID+16#280', Valore predefinito: '\$NODEID+16#280',
PDO 16#1802,
COBID, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000383, Valore predefinito: 16#381,
Transmission Type, Tipo: USINT,
Valore: 16#FF, Valore predefinito: 16#FF,
available PDO-Parameter, Tipo: BYTE, Valore: {TRUE, TRUE},
Inhibit Time available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Event Timer available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Inhibit Time, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Event Timer, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Generic COBID, Tipo: STRING,
Valore: '\$NODEID+16#380', Valore predefinito: '\$NODEID+16#380',

COBID, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000483, Valore predefinito: 16#481,
Transmission Type, Tipo: USINT,
Valore: 16#FF, Valore predefinito: 16#FF,
available PDO-Parameter, Tipo: BYTE, Valore: {TRUE, TRUE},
Inhibit Time available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Event Timer available, Tipo: BOOL,
Valore: TRUE, Valore predefinito: TRUE,
Inhibit Time, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Event Timer, Tipo: UINT,
Valore: 0, Valore predefinito: 0,
Generic COBID, Tipo: STRING,
Valore: '\$NODEID+16#480', Valore predefinito: '\$NODEID+16#480',
Heartbeat-Consuming1,
Node-ID, Tipo: USINT,
Valore: 127, Valore predefinito: 0,
Heartbeat-Time, Tipo: UINT,
Valore: 300, Valore predefinito: 0,
Unità: ms,
Vendor ID, Tipo: DWORD,
Valore: 16#0700005A, Valore predefinito: 16#0700005A,
Product Code, Tipo: DWORD,
Valore: 16#90102, Valore predefinito: 16#90102,
Product Revision, Tipo: DWORD,
Valore: 16#0002000B, Valore predefinito: 16#0002000B,
Status Byte,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2000, Valore predefinito: 16#2000,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
Mode Byte,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2001, Valore predefinito: 16#2001,
Subindex, Tipo: USINT,

ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
reserved,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2002, Valore predefinito: 16#2002,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
reserved,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2003, Valore predefinito: 16#2003,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input data state 9-16,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2004, Valore predefinito: 16#2004,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input data state 1-8,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2005, Valore predefinito: 16#2005,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input data state 25-32,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2006, Valore predefinito: 16#2006,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input data state 17-24,

Valore: 16#2007, Valore predefinito: 16#2007,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
output data state 1-8,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2008, Valore predefinito: 16#2008,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
unused,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2009, Valore predefinito: 16#2009,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input error 9-16,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#200A, Valore predefinito: 16#200A,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input error 1-8,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#200B, Valore predefinito: 16#200B,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input error 25-32,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#200C, Valore predefinito: 16#200C,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,

Valore: 8, Valore predefinito: 8,
input error 17-24,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#200D, Valore predefinito: 16#200D,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
output error 1-8,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#200E, Valore predefinito: 16#200E,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
unused,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#200F, Valore predefinito: 16#200F,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information index1 low,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2010, Valore predefinito: 16#2010,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information index1 high,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2011, Valore predefinito: 16#2011,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information message1,
Index, Tipo: UINT,

Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
unused,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2013, Valore predefinito: 16#2013,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information index2 low,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2014, Valore predefinito: 16#2014,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information index2 high,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2015, Valore predefinito: 16#2015,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information message2,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2016, Valore predefinito: 16#2016,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
unused,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2017, Valore predefinito: 16#2017,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,

diagnostic information index3 low,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2018, Valore predefinito: 16#2018,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information index3 high,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#2019, Valore predefinito: 16#2019,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
diagnostic information message3,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#201A, Valore predefinito: 16#201A,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
unused,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#201B, Valore predefinito: 16#201B,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00, Valore predefinito: 16#0,
ObjectLength, Tipo: USINT,
Valore: 8, Valore predefinito: 8,
Number of SDO, Tipo: UINT,
Valore: 26, Valore predefinito: 0,
Set Guardtime,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#100C,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000000,
Size, Tipo: UINT,

AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set Lifetime,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#100D,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 8,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Disable Emcy CobID,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1014,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#80000083,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set Emcy CobID,
Index, Tipo: UINT,

Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000083,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set Heartbeat Consumer,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1016,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#007F012C,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set Heartbeat Producer,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1017,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#00,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#000000C8,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,

Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Disable PDO,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1800,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#80000183,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set transmission type,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1800,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#02,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#FF,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 8,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set inhibit time,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1800,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#03,

Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set event time,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1800,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#05,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set and enable COB-ID,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1800,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000183,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,

Disable PDO,

Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1801,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#80000283,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,

Set transmission type,

Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1801,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#02,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#FF,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 8,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,

Set inhibit time,

Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1801,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#03,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,

AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set event time,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1801,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#05,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set and enable COB-ID,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1801,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000283,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Disable PDO,
Index, Tipo: UINT,

Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#80000383,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set transmission type,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1802,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#02,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#FF,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 8,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set inhibit time,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1802,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#03,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,

Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set event time,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1802,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#05,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set and enable COB-ID,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1802,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000383,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Disable PDO,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1803,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,

Valore: 16#80000483,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set transmission type,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1803,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#02,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#FF,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 8,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,
Set inhibit time,
Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1803,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#03,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,

Set event time,

Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1803,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#05,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#0000,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 16,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,

Set and enable COB-ID,

Index, Tipo: UINT,
Valore: 16#1803,
Subindex, Tipo: USINT,
Valore: 16#01,
Value, Tipo: UDINT,
Valore: 16#00000483,
Size, Tipo: UINT,
Valore: 32,
AbortIfError, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
JumpToLine, Tipo: BOOL,
Valore: FALSE,
Line, Tipo: UINT,
Valore: 0,

CANopen mapping I/O

Parametri di input:

Mapping: Application.GVL_IO.I_StatusXpsmcHand_B,

Mapping: Application.GVL_IO.I_ModeXpsmcHand_B,
Canale: Mode Byte, Tipo: USINT,
Canale: reserved, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB86,
Canale: reserved, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB87,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InSt_9_16_XpsmcHand_B,
Canale: input data state 9-16, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InSt_1_8_XpsmcHand_B,
Canale: input data state 1-8, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InSt_25_32_XpsmcHand_B,
Canale: input data state 25-32, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InSt_17_24_XpsmcHand_B,
Canale: input data state 17-24, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_OutSt_1_8_XpsmcHand_B,
Canale: output data state 1-8, Tipo: USINT,
Canale: unused, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB93,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InEr_9_16_XpsmcHand_B,
Canale: input error 9-16, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InEr_1_8_XpsmcHand_B,
Canale: input error 1-8, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InEr_25_32_XpsmcHand_B,
Canale: input error 25-32, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_InEr_17_24_XpsmcHand_B,
Canale: input error 17-24, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_OutEr_1_8_XpsmcHand_B,
Canale: output error 1-8, Tipo: USINT,
Canale: unused, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB99,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo1LXpsmcHand_B,
Canale: diagnostic information index1 low, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo1HXpsmcHand_B,
Canale: diagnostic information index1 high, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo1MsgXpsmcHand_B,
Canale: diagnostic information message1, Tipo: USINT,
Canale: unused, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB103,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo2LXpsmcHand_B,
Canale: diagnostic information index2 low, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo2HXpsmcHand_B,
Canale: diagnostic information index2 high, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo2MsgXpsmcHand_B,

Canale: unused, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB107,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo3LXpsmcHand_B,
Canale: diagnostic information index3 low, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo3HXpsmcHand_B,
Canale: diagnostic information index3 high, Tipo: USINT,
Mapping: Application.GVL_IO.I_DiagInfo3MsgXpsmcHand_B,
Canale: diagnostic information message3, Tipo: USINT,
Canale: unused, Tipo: USINT, Indirizzo: %IB111,
Oggetti IEC:
Variabile: XPSMC_ZC_Hand, Tipo: CANRemoteDevice

Informazione

Nome: Preventa XPSMC ZC
Produttore: Schneider Electric
Versione: ProductVersion=0, ProductRevision=131083, Filename=SEXPSMC1632ZC_0207E, FileVersion=2, FileRevision=7
Numero ordine: 590082
Descrizione: CANopen Remote-Device Preventa XPSMC ZC imported from SEXPSMC1632ZC_0207E.eds