



luca viti <vituca98@gmail.com>

REM - MIS inverter serie G120C e motore 1FP1515 da 11 kW - 19.11.2024

1 messaggio

Claudio Biava <claudio.biava@telmotor.it>

19 novembre 2024 alle ore 10:39

A: luca viti <vituca98@gmail.com>, Alfredo Evangelisti <alfredo.evangelisti67@gmail.com>

MIS di G120C PN – 19.11.2024

- G120C PN da 15/18,5 kW (grandezza FSC) → 6SL3210-1KE23-8AF1
- Resistenza di frenatura → 6SL3201-0BE23-8AA0 – 18.500 W per 12 sec / 5% duty

ATTENZIONE: DURANTE TUTTA LA MIS MANTENERE IL MOTORE IN SICUREZZA**E DISACCOPIATO MECCANICAMENTE DAL CARICO.**

P10=1

P15=20

P096=2 DDC

P205=0

P219=18,5kW

P295=600

P300=600 motore a riluttanza 1FP1

P301=**60034** (NB: questo codice impone i 3 parametri/motore sotto; LASCIARE questi valori)

P304=380 Tensione nominale motore (385 V)

P305=24 A Corrente nominale motore (24,22 A)

P307=**11** kW Potenza nominale motore **(Questi dati devono essere variati**P308=0,73 cosfi motore (0,703) **a seconda della potenza del motore)**

P310=50 Hz Frequenza nominale motore

P311=1500 rpm Velocità nominale motore

P502=5 HEAVY-DUTY STARTING

P730=r52.3 RELE' "BLOCCO ATTIVO" (morsetti 18 NC, 19 NO, 20 COM)

P731=r52.2 USCITA A TRANSISTOR "INVERTER IN FUNZIONE" (morsetti 21 POS, 22 NEG)

P2103=r722.2 PULSANTE PER "RESET BLOCCO INVERTER" (DI 2 = morsetto 7)

P840=r899.4

P844=r722.0

P1016=1 DIRETTO

P1020=r722.1

P1080=200 rpm (giri minimi)

P1082=3000

P2000=1500

P322=3000

P1300=20

P1000=3 velocità fisse

P1001=1400 rpm (velocità fissa)

P1980=8 (vedi sotto)

P329=0,4845

P1210=6

P1780.13=1

P1780.6=0

P1780.12=0

P3900=2 → verificare che **P10=0**

P1120=20 sec

P1121=10 sec

P1130=0,100 sec

P1131=0,100 sec

P2030=0 nessun protocollo è selezionato. **TOGLIERE TENSIONE COMPLETAMENTE ALL'INVERTER** (per spegnere il led rosso lampeggiante)

P1750.0=1 Sì (Controllo ad anello aperto)

P1750.1=1 Sì (Controllo ad anello aperto ASM)

P1750.6=1 Sì (Controllo ad anello aperto con motore bloccato)

P1750.7=1 Sì (Avvio con limiti di coppia)

P1610=80%

P1611=80%

P20218.0=r1024

P20218.1=r755.0

P20219=r722.3 (morsetto 8 – DIN3 – per selezionare da FISSA ad ANALOGICA)

P20221=5

P20222=610

P1070=r20220

P1900=2 IDENTIFICAZIONE DEL MOTORE DA FERMO → START → **OK** → verificare che **P1900=0**

P1900=3 IDENTIFICAZIONE DEL MOTORE IN ROTAZIONE → START → **OK** → verificare che **P1900=0**

COPIA I PARAMETRI DA RAM a ROM

Note: P1980 Tecnica di identificazione della posizione dei poli

Imposta la tecnica di identificazione della posizione dei poli.

P1980 = 1, **8**: La grandezza attuale viene impostata tramite **P0329** (=corrente nominale motore).

P1980 = 4, 6: L'entità attuale del primo tratto di misura viene impostata con P0325, la seconda con P0329.

P1980 = 10: Per l'allineamento viene impressa la corrente nominale del motore.

Le grandezze attuali sono limitate ai valori nominali della parte di potenza.

Valore: 1: Prima armonica a impulsi di tensione

4: Tensione pulsante a 2 stadi

6: Inversione a 2 stadi con impulsi di tensione

8: Tensione pulsante 2a armonica, inversa

10: Iniezione di corrente continua

Dipendenza: Quando si mette in servizio un motore del catalogo, la tecnica viene selezionata automaticamente a seconda del tipo di motore usato.

Fare riferimento a: P0325, P0329, P1780

Fare riferimento a: F07969

Nota: La tecnica degli impulsi di tensione (P1980 = 1, 4) non può essere applicata al funzionamento con filtri di uscita sinusoidali (p0230).

Cordiali saluti.

Claudio Biava

Automation Drive Manager

tel. +39 035 325149

cell. +39 335 7366 990



Telmotor SpA

[Via Zanica, 91](#)

[24126 Bergamo | Italia](#)

tel. +39 035 325111

www.telmotor.it